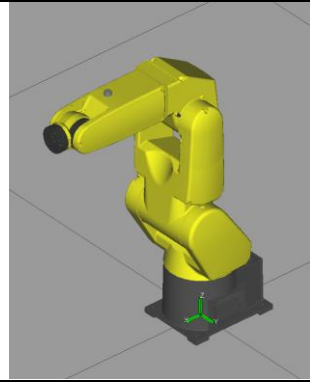
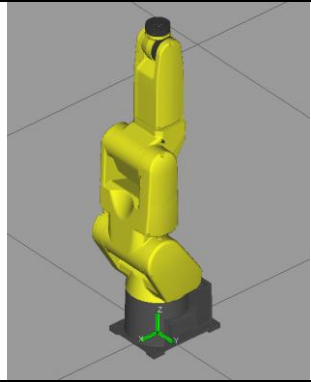
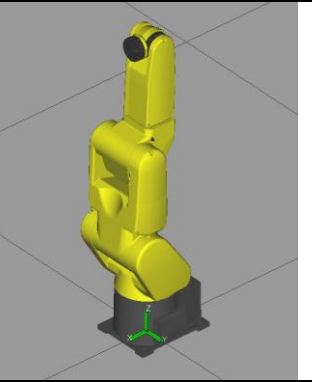
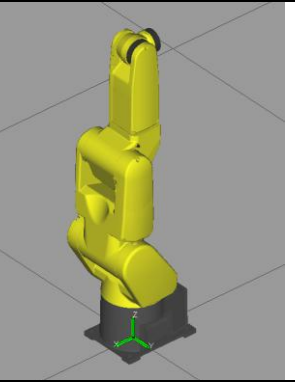
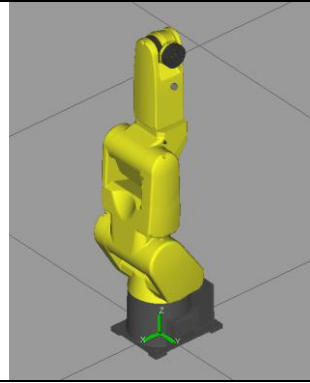
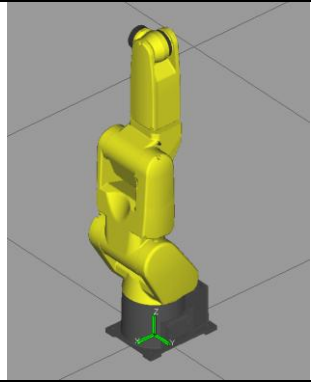
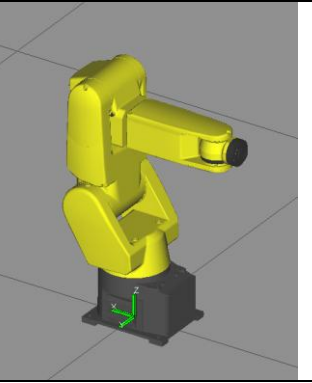
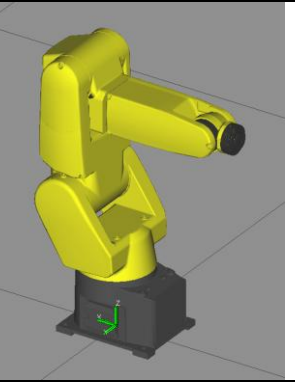
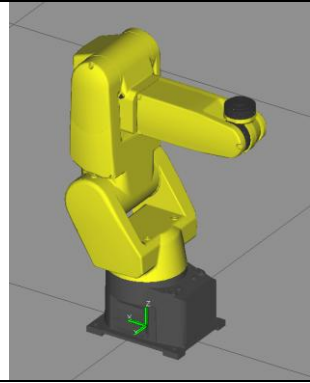
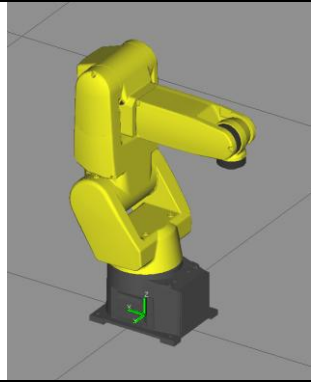
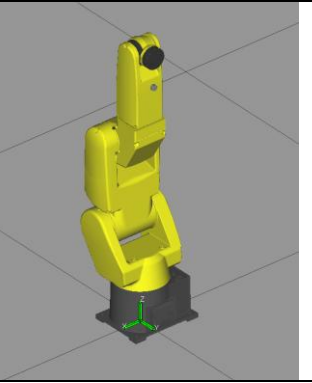
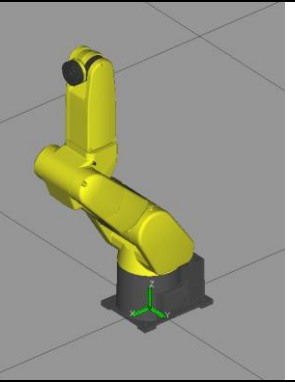
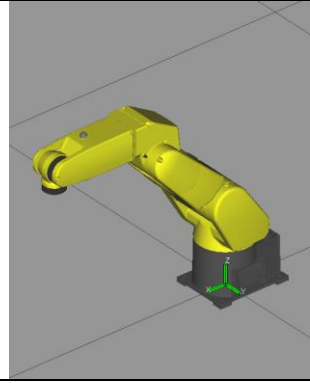
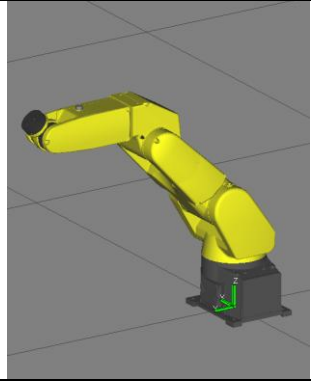
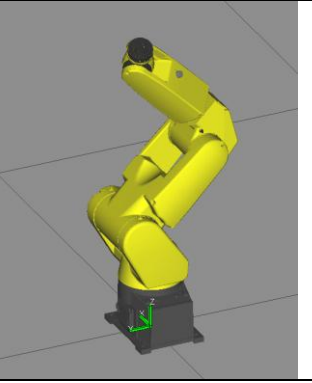
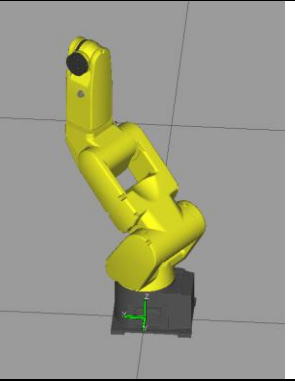


## Лабораторная работа №1

### Индивидуальное задание

Необходимо написать управляющую программу, которая будет последовательно менять положение робота в пространстве. Начальное и конечное положение должно соответствовать исходному (№1 в Таблице 1 - НОМЕ-позиция). Между сменами позиций должна быть пауза 3 с. Скорость не более 50%.

Таблица 1. Положения звеньев робота

			
1	2	3	4
			
5	6	7	8
			
9	10	11	12
			
13	14	15	16

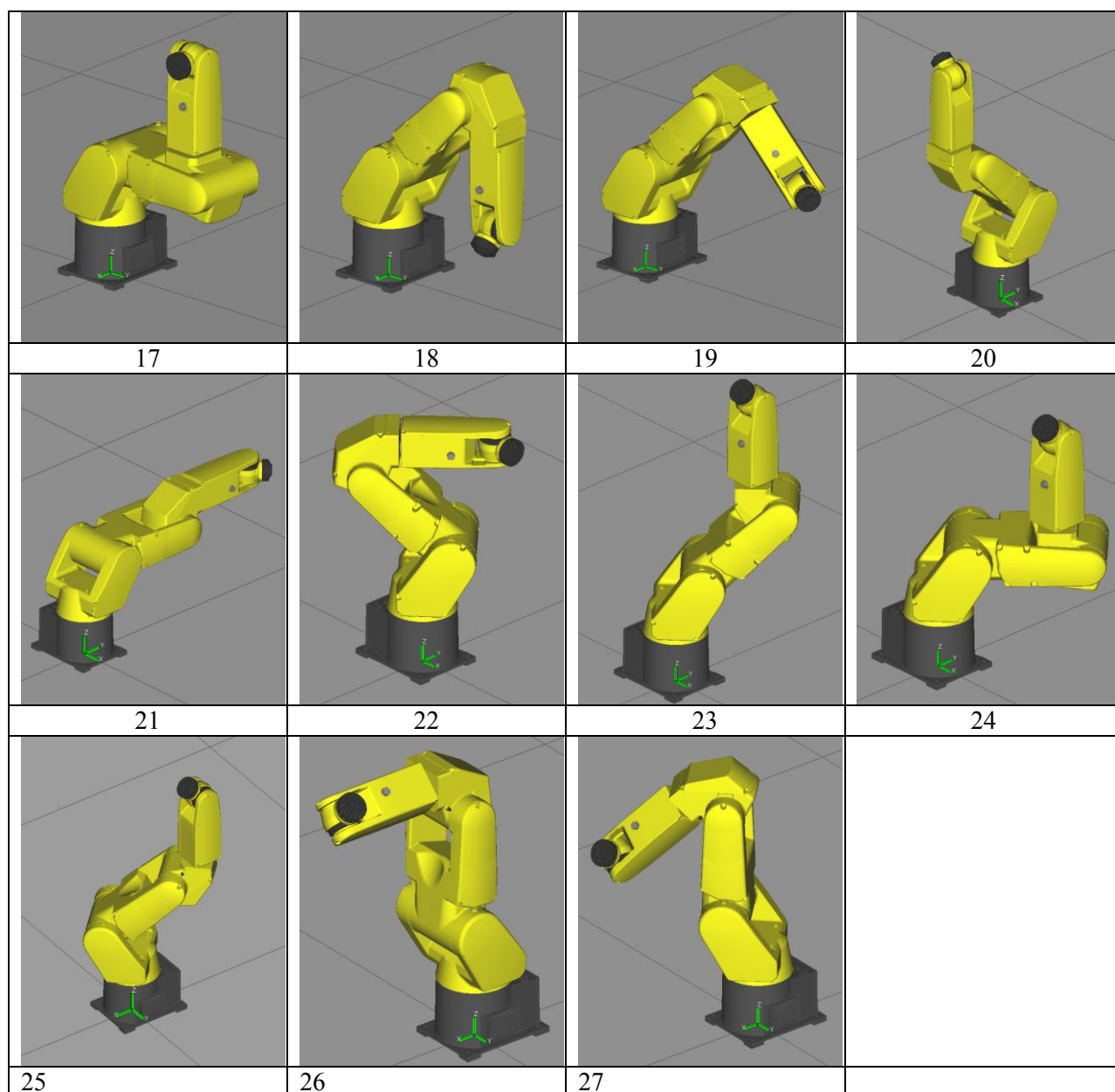


Таблица 2. Комбинации состояний

Вариант	Состояние				
	А	Б	В	Г	Д
1	12	16	14	17	20
2	27	4	7	9	2
3	9	17	14	26	11
4	16	6	13	11	18
5	6	2	4	14	25
6	7	26	3	14	4
7	11	3	20	14	8
8	25	23	6	19	17
9	16	3	6	11	14
10	16	11	20	5	7
11	20	22	4	7	12
12	11	27	8	9	25
13	4	15	3	10	16
14	21	25	15	23	16
15	26	18	13	24	27
16	10	7	16	21	9
17	26	8	23	18	16

