

PCB: process control blocks 进程控制块

TCB: thread control blocks 线程, TCB中存储每个线程的状态信息, TCB 和PCB最大的不同在于1-上下文切换时 TCB 地址空间不变 (不需要换page table) 2.栈: 一个线程一个栈, 局部变量、返回值参数是栈上的thread-local

为什么使用多线程

并行可以加速, 减少慢速 I/O 影响

多线程的创建

p thread_join:等一个线程运行结束, 教材26章第1个例子

一个线程创建之后可能立即被执行, 也可能等一会儿被执行。执行顺序由OS scheduler 决定

共享数据: sharing data

例子266

问题核心: 不受控制的多线程调度

counter ++
⇓
x = load(counter)
x += 1
save(counter, x)

比如, 从一块内存读到eax 寄存器中, 然后加1, 这时候中断了, 重新调度 执行另一个线程 counter 是3 回来 counter还是3 RUCI

比如，从一块内存读到eax 寄存器中，然后加1，这时候中断了，重新调度、执行另一个线程， counter 是3，回来， counter还是写3， BUG!

名词解释：

临界区：一部分代码可以访问共享数据，且不可以被多个线程并发执行

互斥：一个线程在临界区中执行，其他线程就不可以进入临界区，只有一个线程在临界区内

原子化：不可以在一条指令执行中被打断

synchronization primitives: 同步原语帮助的使多线程以互斥同步的效果访问共享资源

数据竞争：多个线程几乎同时进入临界区，都尝试修改共享资源，导致意外结果

thread API

Lock

1. lock 是一个变量，使用前先声明.初始化，lock () 的语义：尝试拿锁，没有其他线程持有锁，拿到，进临界区；否则不返回等待。unlock的语义，如果有其他线程等着拿锁，其中一个拿到，否则锁空闲

锁可以保证最多一个线程进临界区

2.评价锁

- ① 正确性：互斥
- ② 公平性：有没有饥饿或饿死
- ③ 性能：

3、管理中断

早期仅通过开关中断，弊大于利。详见2 8-5节

4.自旋锁

- ① 实现 28.7节，同时抢占式调度
- ② 评价：不能保证不会饥饿，所以不公平

性能问题及

② 评价：不能保证不会饥饿，所以不公平

③ 性能 case 1单处理

器时，等 $n-1$ 个 cpu cycles.相当浪费。case z 多处理器，性能不错

5. Fetch and add

可用来实现 ticket locks,具体28.11。不会出现饥饿

6. just yield, baby

使用 yield 去让 OS重新调度一个线程执行，yield 是一个特别的系统调用，把running的线程变成ready,然后选择一个来执行。本质上是一次再调度

Lock based data structures

1.并发共享数据，比如全局变量：最简单的方法在临界区上下加锁

2. approximate counter:分成
local counter 和global counter

3. hand over locking

当遍历链表的，先抓住下一个节点的锁，再释放这个节点的锁，但实际上并不快，没啥实用价值

4. Michael and

Scott concurrent Queue 重点头尾各一个锁，提高并发

5-Premature optimization 抛开workload谈优化，等于耍流氓

Condition Variable条件变量

检查在执行中某个条件是否满足，比如子进程是否完成

概念解释

① 条件变量：一个队列，当条件不满足的时候，把自己放进队列（在这个条件上等待）。当其他线程状态改变的，可以叫醒等待线程中的一个

1 定义：两种操作wait 和 signal 其中wait 要和锁搭配使用 wait 释放锁并把当前线程加入等待队列

心以义时，可以防止等待线性下的

1.定义：两种操作wait 和 signal。其中wait 要和锁搭配使用，wait 释放锁并把当前线程加入等待队列 (sleep 注意，这两步是一体的、原子的！ signal 叫醒一个线程，在 wait 返回时必须 reacquire lock

2.回到开头提出的等子线程问题，见3 0.3节。 **Hold the lock when calling signal or wait**

3.生产者消费者问题：注意等待的条件、锁while 而不是 if。如果只有一个条件变量，

flow: $c1 \rightarrow c2 \rightarrow p1$
 $\rightarrow p1 \rightarrow c2 \rightarrow ?$
wait: $c1$ ~~$c2$~~ $p1$

 $c2$ ~~$p1$~~

Semaphores

1、概念：

关于同步的原语，可以索要或归还一种资源

2. P 操作与 V

操作：P 可以看作要种资源，V 可以看作归还资源

3.读者写者问题

4、哲学家吃饭问题

Virtualization

1 process 进程：运行的

1. process 进程：运行的程序

2. time sharing:

运行一个进程一段时间，然后选择另一个进程运行，营造出多个进程在 CPU 上同时运行的假象。这也叫**虚拟化CPU**

3. 上下文切换：停止一个进程，把寄存器状态保存至 TCB 中，然后调度另一个进程，恢复寄存器现场，继续执行该进程。

4. machine state 机器状态：

① 内存，地址空间

② 寄存器状态：

比如 PC, 基址寄存器

③ 关于 I/O 的信息，

比如文件描述符

5. 进程 API

① 创建

• 把代码和数据加

载，以某种可执行形式如 ELF。早期在这行之间全加载，现在用虚存和分页。

• 分配栈和初始化栈，argc 和 argv。分配堆区。

• 文件描述符初始化，I/O 初始化。从 entry point 开始执行

6. 进程状态：

① running: 执行中

② ready: 拿到 CPU 就执行

③ Blocked: 等资源或条件

7- API

① fork: 用来创建新

进程，pid 标记，fork 返回 0 是子进程，大于 0 是父进程

② wait: 等另一个进

程完成，把自己放到等待队列

③ exec ve:

偷梁换柱

```
execve("/bin/strace", exec.envp)
ch * argv[] = { "strace", "ls", NULL }
```

```

execve("/bin/strace", exec, envp)
char* exec[] = {"strace", "ls", NULL}
envp = environ 指针

```

Limited Direct Execution

1. performance & control

既要使 OS 保持对资源的控制，又要有良好性能

2-用户态与内核态：

① 用户态不能使用

全部硬件资源

② 内核态有全部

硬件的权限

两者之间可以使用自陷指令转换。中断向量表：trap table 开机的特权指令初始化中断向量表，使得中断到来时跳转到对应的例程

3.概念、第6章 13页

虚存和分页

1-分页机制的优点：flexibility,可以支持地址空间的抽象，不需要考虑栈和堆的方向simplicity:有利于简化空闲区域的管理

2页表：用于地址转换，页表是每个进程一个的数据结构，反置页表除外

VP	PP
0	1
1	3
2	11

2 11

2. address_translation

Vpn (virtual Page number) & offset



3. where is page table:

4.VA 到 PA 的转化:

调度算法

1.轮转时间：结束减到达

2. FCFS 导致

convoy effect 耗时短的在耗时长在后面等待

3-S J F: 短任务优先最优的!!! 必须是以轮转时间为指标

4. 最短剩余时间优先

5-时间片轮转调度：RR。时间片越短响应时间越好，但上下文切换太频繁带来损失

5. MLPQ