

# アルゴリズムとデータ構造

## 第5章 動的計画法



# 目次

- 動的計画法とは？
- 例題：Flog問題(EDPC\_A-Frog1)
- 緩和処理
- 配るDPと貰うDP
- 例題：ABC261\_D\_Flipping and Bonus
- 例題：ナップサック問題
  - 動的計画法の部分問題の作り方
  - ナップサック問題に対する動的計画法
- 例題：編集距離を求める問題 (未)
- まとめ



# 動的計画法とは？

動的計画法（dynamic programming, DP）はアルゴリズム設計技法の一つです。

一言で言えば、「**与えられた問題全体を一連の部分問題に上手に分解し、各部分問題に対する解をメモ化しながら、小さな部分問題からより大きな部分問題へと順に解を求めていく手法**」です。

動的計画法は非常に汎用性の強い手法であり、コンピュータサイエンス上の重要な問題から、世の中のさまざまな現場における最適化問題まで、広範囲の問題を解くのに役立ちます！

- ナップサック問題
- スケジューリング問題
- 発電計画問題
- 編集距離を求める問題 (diff コマンドの仕組みです)
- 音声認識パターンマッチング問題
- 文章の分かち書きをする問題
- 隠れマルコフ問題

解決できる問題の幅が広い＝手法を適用するバリエーションが多彩で習得が難しい  
ただ、設計パターン自体はそれほど多くないので、「習うより慣れろ！」精神で経験  
すれば習得できる。  
・・・らしいです。

# 例題：Flog問題(EDPC\_A-Frog1)

## 問題文

$N$  個の足場があります。足場には  $1, 2, \dots, N$  と番号が振られています。各  $i (1 \leq i \leq N)$  について、足場  $i$  の高さは  $h_i$  です。

最初、足場  $1$  にカエルがいます。カエルは次の行動を何回か繰り返し、足場  $N$  まで辿り着こうとしています。

- 足場  $i$  にいるとき、足場  $i + 1$  または  $i + 2$  へジャンプする。このとき、ジャンプ先の足場を  $j$  とすると、コスト  $|h_i - h_j|$  を支払う。

カエルが足場  $N$  に辿り着くまでに支払うコストの総和の最小値を求めてください。

## 制約

- 入力はすべて整数である。
- $2 \leq N \leq 10^5$
- $1 \leq h_i \leq 10^4$

## 入力

入力は以下の形式で標準入力から与えられる。

```
 $N$   
 $h_1 \ h_2 \ \dots \ h_N$ 
```

## 出力

カエルが支払うコストの総和の最小値を出力せよ。

カエルは、ある足場にいるときに2通りの選択肢を選んでいく。

- 足場 $i$ から $i+1$ へと移動する場合 (コスト $|h_i - h_{i+1}|$ )
- 足場 $i$ から $i+2$ へと移動する場合 (コスト $|h_i - h_{i+2}|$ )

行動後のコストの最小値をメモするように残していく (=最小化問題)

なお、これは、足場を頂点、コストを辺の重みとすると、

「頂点1から頂点Nまで進む方法のうち、辿った辺の重みの総和の最小値を求める」  
グラフ問題ととらえることもできます。

最小化問題のため、メモ用の1次元配列 $dp(N)$ は十分大きい数INFで初期化。  
スタート地点 $dp[0]$ のコストを0とする。

```
// 初期化
vector<ll> dp(N, INF);
dp[0] = 0;
```

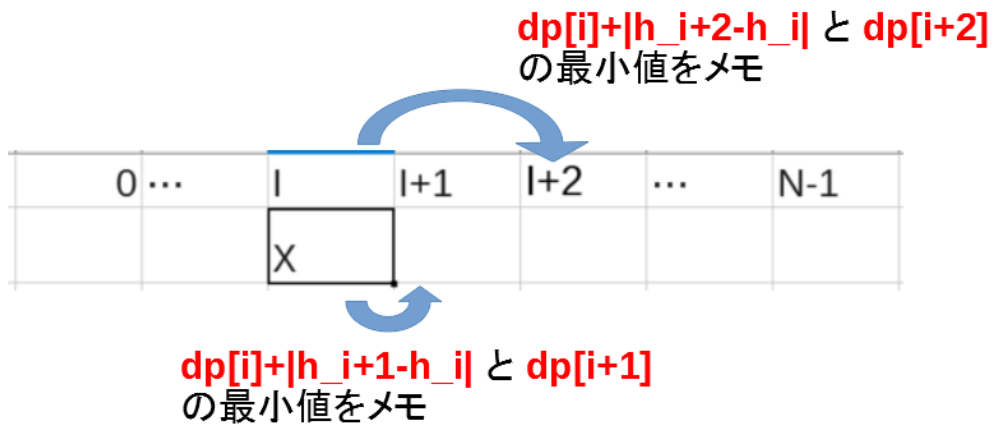
0 ...	l	l+1	l+2	...	N-1
0 INF	INF	INF	INF	INF	INF



ある足場*i*にいるときに2通りの選択肢を選んでいく。

- 足場*i*から*i+1*へと移動する場合 (コスト $|h_i - h_{i+1}|$ )
- 足場*i*から*i+2*へと移動する場合 (コスト $|h_i - h_{i+2}|$ )

```
// 配るDP
rep(i, N-1){
    dp[i+1] = min(dp[i]+abs(h[i+1]-h[i]), dp[i+1]); // i+1
    if(i+2 < N) dp[i+2] = min(dp[i]+abs(h[i+2]-h[i]), dp[i+2]); // i+2
}
```



```
// 省略
using ll = long long;
#define rep(i, n) for (ll i = 0; i < (ll)(n); ++i)
int main(){
    int N;
    cin >> N;
    vector<int> h(N);
    rep(i,N) cin >> h[i];

    // 初期化
    vector<ll> dp(N,INF);
    dp[0] = 0;

    // 配るDP
    rep(i,N-1){
        dp[i+1] = min(dp[i]+abs(h[i+1]-h[i]),dp[i+1]); // i+1
        if(i+2<N) dp[i+2] = min(dp[i]+abs(h[i+2]-h[i]),dp[i+2]); // i+2
    }
    cout << dp[N-1] << endl;
}
```

# 緩和処理

一般に、グラフ上で頂点 $u$ から頂点 $v$ へと遷移する辺があって、その遷移のコストを $c$ とするとき、

```
dp[v]=min(dp[v],dp[u]+c);  
chmin(dp[v],dp[u]+c);
```

とする処理を、その辺に関する緩和（relaxation）といいます。

緩和の処理のためにはテンプレート関数を使用すると便利。

```
template<class T> void chmax(T& a, T b) { if (a < b) a = b; }  
template<class T> void chmin(T& a, T b) { if (a > b) a = b; }
```

## 配るDPと貰うDP

ある頂点 $i$ に着目すると、DPは2通りの考え方での実装ができる。

- 頂点 $i$ に向かって来る遷移を考える：貰う遷移方式
- 頂点 $i$ から伸びていく遷移を考える：配る遷移方式

## Flog問題を貰うDPで記載した場合

```
// 貰うDP
for(int i=1;i<N;++i){
    dp[i] = min(dp[i-1]+abs(h[i]-h[i-1]),dp[i]);           // i+1
    if(i>1) dp[i] = min(dp[i-2]+abs(h[i]-h[i-2]),dp[i]); // i+2
}
```

## Flog問題を配るDPで記載した場合

```
// 配るDP
for(int i=0;i<N-1;++i){
    dp[i+1] = min(dp[i]+abs(h[i+1]-h[i]),dp[i+1]);       // i+1
    if(i+2<N) dp[i+2] = min(dp[i]+abs(h[i+2]-h[i]),dp[i+2]); // i+2
}
```

## 例題 : ABC261\_D\_Flipping and Bonus

高橋君が  $N$  回コイントスを行います。また、高橋君はカウンタを持っており、最初カウンタの数値は  $0$  です。 $i$  回目のコイントスで表裏のどちらが出たかによって、次のことが起こります。

- 表が出たとき : 高橋君はカウンタの数値を  $1$  増やし、 $X_i$ 円もらう。
- 裏が出たとき : 高橋君はカウンタの数値を  $0$  に戻す。お金をもらうことは出来ない。

また、 $M$  種類の連続ボーナスがあり、 $i$  種類目の連続ボーナスではカウンタの数値が  $C_i$  になるたびに  $Y_i$ 円もらうことができます。

高橋君は最大で何円もらうことができるかを求めてください。

貰えるお金は試行回数とカウンタの数値で決まる。

「試行回数  $i$  回」 \* 「カウンタ  $j$ 」 ような条件の下で 1 回目から  $i$  回目までで得られる金額の最大値を更新していく。

メモ(2次元配列dp)を作成。

0回目、カウント0からスタートするため、[0][0]のみ初期値を入れ、ほかは外れ値を入れておく。

```
// 初期化
vector<vector<ll>> dp(N+1,vector<ll>(N+1,-1));
dp[0][0] = 0;
```

カウンタの値 j

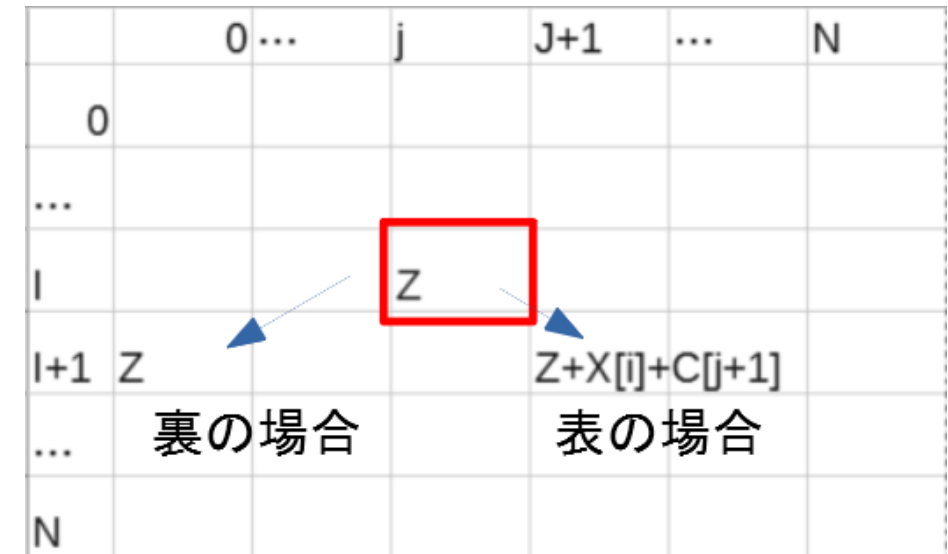
	0	1	2	3	4	5	6
0	0	-1	-1	-1	-1	-1	-1
1	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1
2	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1
3	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1
4	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1
5	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1
6	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1

試行回数 i



ある $ij$ に着目すると、裏になるパターンと表になるパターンの2通りの動作があることが分かる。

```
// 配るDP
rep(i,N){
  rep(j,N){
    if(dp[i][j]==-1) continue;
    // 表の場合
    dp[i+1][j+1] = dp[i][j]+X[i]+CY[j+1];
    // 裏の場合
    dp[i+1][0] = max(dp[i+1][0],dp[i][j]);
  }
}
```



入力例1

6 3

2 7 1 8 2 8

2 10

3 1

5 5

出力例1

48

試行回数 i

カウンタの値 j

	0	1	2	3	4	5	6
0	0	-1	-1	-1	-1	-1	-1
1	0	2	-1	-1	-1	-1	-1
2	2	7	19	-1	-1	-1	-1
3	19	3	18	21	-1	-1	-1
4	21	27	21	27	29	-1	-1
5	29	23	39	24	29	36	-1
6	39	37	41	48	32	42	44

6回終わった後の最大値

```
// 省略
using ll = long long;
#define rep(i, n) for (ll i = 0; i < (ll)(n); ++i)

int main(){
    // 入力
    int N,M;
    cin >> N >> M;
    vector<int> X(N),CY(N+1,0);
    rep(i,N) cin >> X[i];
    rep(i,M){
        int c,y;
        cin >> c >> y;
        CY[c] = y;
    }

    // 初期化
    vector<vector<ll>> dp(N+1,vector<ll>(N+1,-1));
    dp[0][0] = 0;

    // 配るDP
    rep(i,N){
        rep(j,N){
            if(dp[i][j]==-1) continue;
            dp[i+1][j+1] = dp[i][j]+X[i]+CY[j+1]; // 表の場合
            dp[i+1][0] = max(dp[i+1][0],dp[i][j]); // 裏の場合
        }
    }
    ll ans = -1;
    rep(j,N+1) ans = max(ans,dp[N][j]);
    cout << ans << endl;
}
```

iwasa提出コード

## 例題：ナップサック問題

N個の品物があり、 $i(=0,1,\dots,N-1)$ 番目の品物の重さは $\text{weight}_i$ , 価値は $\text{value}_i$ で与えられます。

このN個の品物から、重さの総和がWを超えないように、いくつか選びます。選んだ品物の価値として最大値を求めてください。ただし、Wや $\text{weight}_i$ は整数とします。

## 動的計画法の部分問題の作り方

N個の対象物 $\{0, 1, \dots, N-1\}$ に関する問題に対して、最初の $i$ この対象物 $\{0, 1, \dots, i-1\}$ に関する問題を部分問題として考えます。

「各段階において、いくつかの選択肢が存在する」

→ 動的計画法を有効に適用できそうだ！ということを示している。

今回は、ある $i$ 番目の品物を選ぶ場合、選ばない場合の2通りの問題として考えると、動的計画法が有効であると分かる。

# ナップサック問題に対する動的計画法

$dp[i][w]$  : 最初の*i*個の品物{0,1,...,*i*-1}までの中から重さが*w*を超えないように選んだ時の、価値の総和の最大値。



```
// 省略
using ll = long long;
#define rep(i, n) for (ll i = 0; i < (ll)(n); ++i)
template<class T> void chmax(T& a, T b) { if (a < b) a = b; }
template<class T> void chmin(T& a, T b) { if (a > b) a = b; }

int main(){
    ll N,W;
    cin >> N >> W;
    vector<ll> w(N),v(N);
    rep(i,N) cin >> w[i] >> v[i];

    // 初期化
    vector<vector<ll>> dp(N+1,vector<ll>(W+1,0));

    // 配るDP
    rep(i,N){
        rep(j,W){
            // 品物を選ばない場合
            chmax(dp[i+1][j],dp[i][j]);
            // 品物を選ぶ場合
            if(j+w[i]<=W) chmax(dp[i+1][j+w[i]],dp[i][j]+v[i]);
        }
    }
    cout << dp[N][W] << endl;
}
```

## 例題：編集距離を求める問題 (未)

資料間に合わず。本やアルゴ式、EDPCを参照ください。



# まとめ

複雑な問題をシンプルな部分問題に上手に分解することがポイントです。  
設計手法に慣れましょう（自分に言い聞かせてます）！

- 典型的な DP (動的計画法) のパターンを整理：この本の著者、けんちゃんさんの Qiita 記事です。ここに本に記載されている内容がまとまっています。
- アルゴ式：けんちゃんさんの管理する学習コンテンツ。
- EPDC：DP のコンテストです。解き進めましょう！