

整个框架可分成两部分: GSPN R-PointNet

1. GSPN: 采用生成 object 的方法来生成 proposal, 通过下采样点生成和采样区域
码点原始数据簇 into proposals

2. Region-based PointNet

对于场景中的每个对象, GSPN 将生成一个区域建议网络以及区域建议特征
将区域建议, 转换为一个轴对齐的三维边界盒. 由于最终二分割成

3. 训练

分别训练 GSPN 和 PointNet++ 语义分割, 网络之间共享权重参数
整体 R-PointNet 的训练

总结:

① GSPN 论文 + 代码 2人合作 } => 整合 R-PointNet
R-PointNet 论文 + 代码 2人合作
(PointNet++)

② 华为框架设计

③ 代码迁移

时间节点:

9.1 ~ 9.20	代码 + 论文	{ 代码跑通 论文讲解 看懂代码
9.21 ~ 10.1	框架	
10.8 ~ 10.30	迁移 =>	{ 重新 Tensorflow TF 1.15 实现 精度 + 速度