Transformer

Attention is All You Need





目录

- > 前言
- > 模型结构
- > 数据处理
- > 编码器
- > 解码器



前言

相同的一句话,不同的人听的时候侧重点也可能不同。在自然语言处理中,根据任务内容的不同,句子中需要重点关注的部分也会不同。为此,我们引入注意力机制来判断在执行某个任务时,词在句子中的重要性,并通过注意力分数来表示词的重要程度。分数越高,说明该词对完成该任务的重要性越大。

任务

情感分类

女朋友:如果因为吵架,我离家出走,你会不会主动联系我?

A. 疯狂call你,你一个人在外面,我很担心的

B. 那要看是谁的错了

C. 吵架?不存在的, 我绝对不会给你生气机会

D. 看你反省得怎么样吧, 没反省好就不要回来

《流浪地球》这部电影真的太赞了!

中译英

结果 positive

《流浪地球》这部电影真的太赞了!

任务 结果 电影名字? 《流浪地球》

计算注意力分数时,我们主要参考三个因素:

query: 任务内容

key:索引/标签(帮助定位到答案)

value: 答案

《流浪地球》这部电影真的太赞了!

任务 结果

The Wandering Earth is awesome!



前言

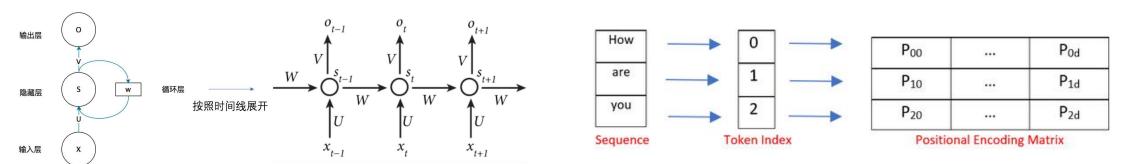
Transformer是一种基于注意力机制结构的神经网络,由Vaswani等人在2017年的论文"Attention Is All You Need"中提出,用于处理机器翻译、语言建模和文本生成等自然语言处理任务。

Transformer与传统NLP特征提取类模型的区别主要在以下两点:

- Transformer将自注意力机制和多头注意力机制的概念运用到模型中;
- 由于缺少RNN模型的时序性,Transformer引入了位置编码,在数据上而非模型中添加位置信息;

以上的处理带来了2个优点:

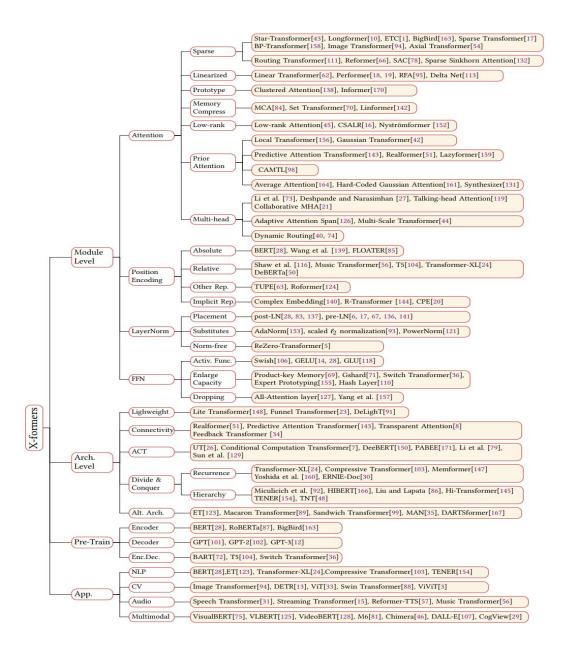
- 更容易并行化,训练更加高效;
- 在处理长序列的任务中表现优秀,可以快速捕捉长距离中的关联信息。





前言

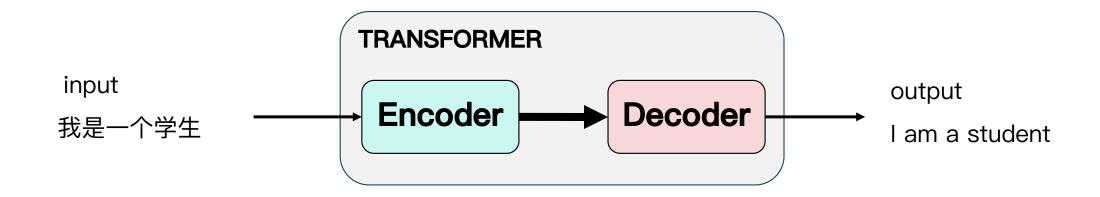
X-formers网络的总体分类





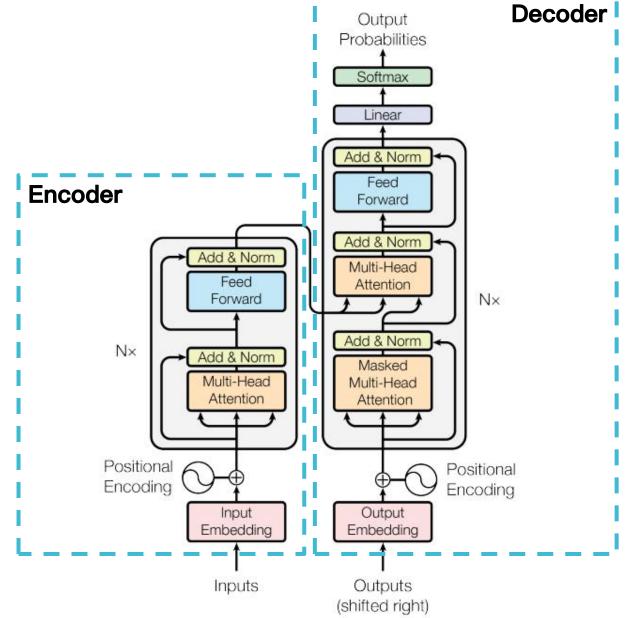
模型结构





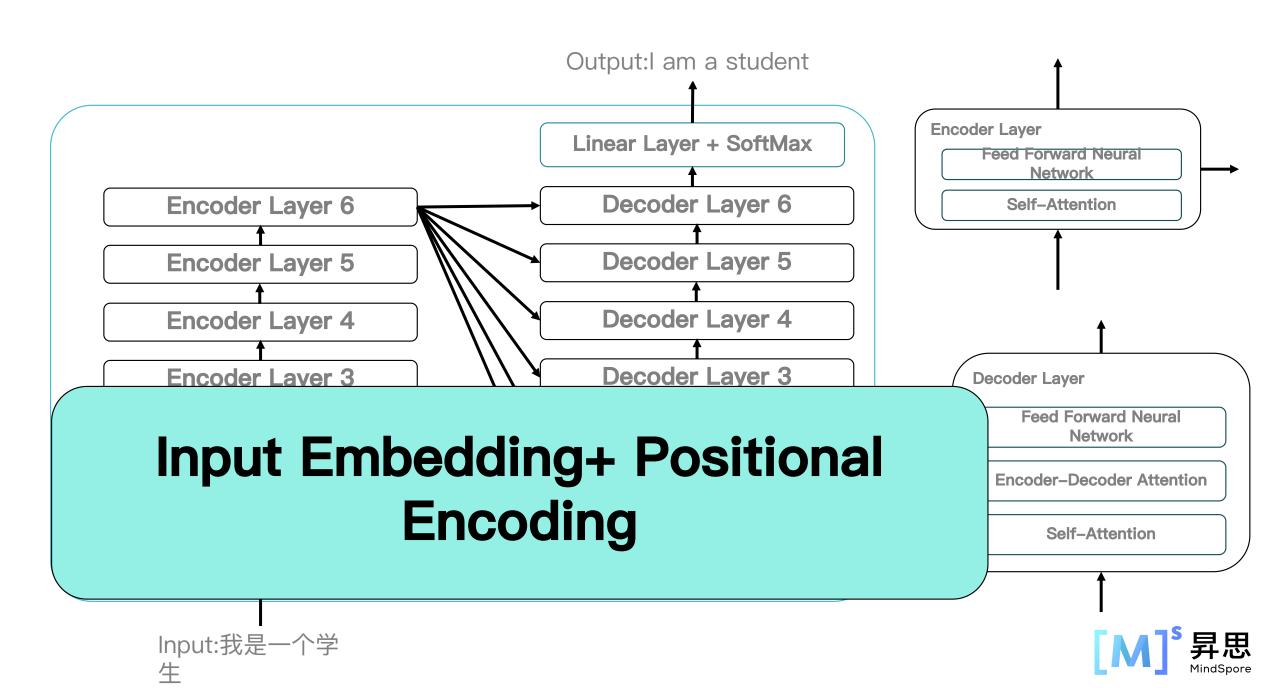


模型结构





模型结构 Output: I am a student **Encoder Layer Transformer** Linear Layer + SoftMax **Feed Forward Neural** Network **Decoder Layer 6 Encoder Layer 6** Self-Attention **Decoder Layer 5 Encoder Layer 5 Decoder Layer 4 Encoder Layer 4 Decoder Layer 3 Encoder Layer 3 Decoder Layer Feed Forward Neural Encoder Layer 2 Decoder Layer 2** Network **Encoder-Decoder Attention Encoder Layer 1 Decoder Layer 1** Self-Attention Input Embedding+ Positional **Encoding** Input:我是一个学



Bag of Words (BoW)

BoW 是一种将句子拆解成每个词出现次数的方法,例如将以下两个句子拆解:

I like apple.

```
{"I": 1, "like": 1, "apple": 1}
```

I like mango.

{"I": 1, "like": 1, "mango": 1}

这方法乍看之下分析出了句子的组成,但是却忽略掉了很重要的次序关系,会使得以下两个意思相反句子得出的结果完全相同。

I like apple, but I don't like mango.

I like mango, but I don't like apple.



one-hot 独热码

将句子中每个字转换为向量,最后结合起来变成矩阵。

["I", "like", "apple", "mango"]

 $I \Rightarrow [1, 0, 0, 0]$

like \Rightarrow [0, 1, 0, 0]

apple => [0, 0, 1, 0]

mango => [0, 0, 0, 1]

"I like apple" \Rightarrow [[1, 0, 0, 0], [0, 1, 0, 0], [0, 0, 1, 0]]

"I like mango" \Rightarrow [[1, 0, 0, 0], [0, 1, 0, 0], [0, 0, 0, 1]]

如此一来不仅可以保留句子中字词的顺序,使 BoW 范例中两个语意相反的句子有不同的呈现,且改变为适合电脑运算的矩阵形式,但产生了新的问题是"**当字词过多时每个字的向量会太长**,**句子转换的矩阵亦会更加庞大,且这矩阵中有大量的栏位皆为 0"**。这么一来使得电脑多了许多额外的运算及储存成本,而且整体的效率十分低。



Tokenizer分词器 + Embedding词向量

词汇	I	like	apple	mango	and
index	1	2	3	4	5

词汇表

Tokenizer分词器的作用是把句子进行分割成字词token,然后给出token的索引index,token与index是一一对应的

例如 "I like apple."这句经过tokenizer后得到:

 $l \Rightarrow 1$ like $\Rightarrow 2$ apple $\Rightarrow 3$

但这样仍然无法表示词与词之间的关系,比如apple和mango都是水果,这两个词的相关程度就比apple和like要强, 因此我们需要使用词向量的方式来表示字词。这就涉及到index转词向量,即embedding操作。

	词汇	I	like	apple	mango	and
	index	1	2	3	4	5
->	词向量	[x1,y1,z1]	[x2,y2,z2]	[x3,y3,z3]	[x4,y4,z4]	[x5,y5,z5]

embedding操作-

为什么不提前embedding,直接在词汇表里提供词向量呢?

- 1、刚开始训练时,词向量是随机初始化的,训练后期才趋于准确;
- 2、不同的任务对词向量的维度要求也不一样,这里的维度可以理解为词性分析;



位置编码

经过embedding之后获取到的词向量虽然能表示词的含义,但是无法知道词在句子中的位置,因此我们需要进行位置编码Positional Encoding。

用整型值标记位置

- 一种自然而然的想法是,给第一个token标记1,给第二个token标记2...,以此类推。这种方法产生了以下几个主要问题:
 - (1) 模型可能遇见比训练时所用的序列更长的序列,不利于模型的泛化。
 - (2) 模型的位置表示是无界的。随着序列长度的增加,位置值会越来越大。

用[0,1]范围标记位置

为了解决整型值带来的问题,可以考虑将位置值的范围限制在[0,1]之内,其中,0表示第一个token,1表示最后一个token。比如有3个token,那么位置信息就表示成[0,0.5,1];若有4个token,位置信息就表示成[0,0.33,0.69,1]。

但这样产生的问题是,当序列长度不同时,token间的相对距离是不一样的。例如在序列长度为3时,token间的相对距离为0.5;在序列长度为4时,token间的相对距离就变为0.33。

因此,我们需要这样一种位置表示方式,满足于:

- (1) 它能用来表示一个token在序列中的绝对位置
- (2) 在序列长度不同的情况下,不同序列中token的相对位置/距离也要保持一致
- (3) 可以用来表示模型在训练过程中从来没有看到过的句子长度。



位置编码

Transformer位置编码如下

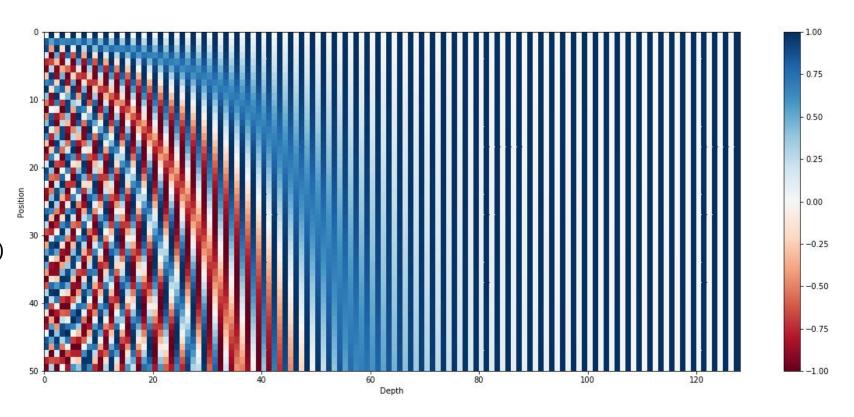
$$PE(pos, 2i) = \sin\left(\frac{pos}{10000^{\frac{2i}{d_{model}}}}\right)$$

$$PE(pos, 2i + 1) = \cos(\frac{pos}{10000^{\frac{2i}{d_{model}}}})$$

pos: token位置

2i+1: 位置编码的第几维

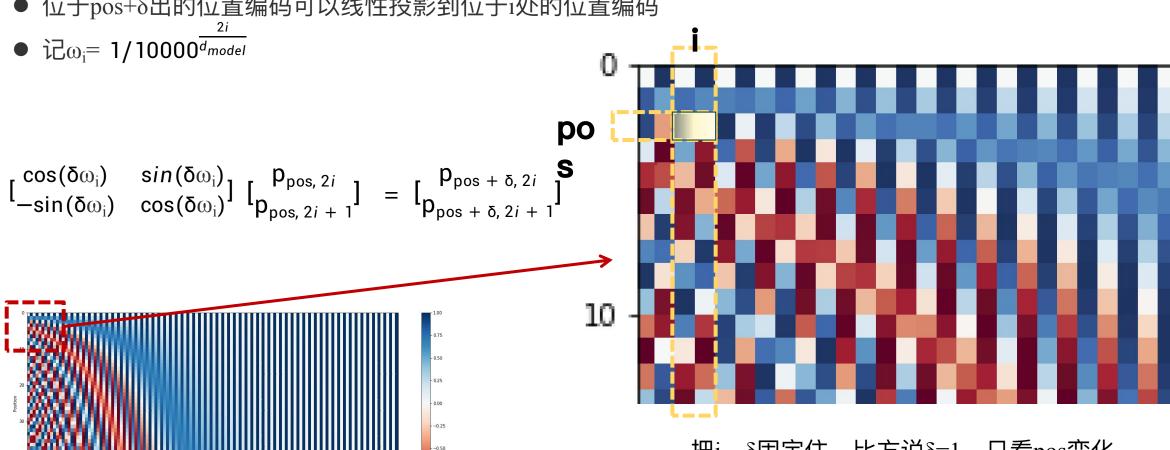
d_{md}:总维度数



- (1) 它能用来表示一个token在序列中的绝对位置
- (2) 在序列长度不同的情况下,不同序列中token的相对位置/距离也要保持一致
- (3) 可以用来表示模型在训练过程中从来没有看到过的句子长度。

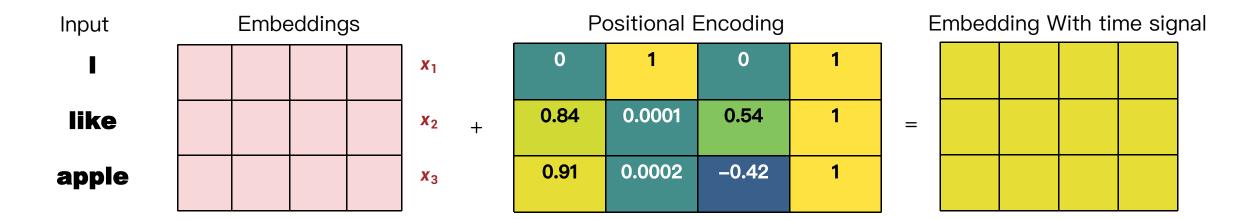


● 位于pos+δ出的位置编码可以线性投影到位于i处的位置编码



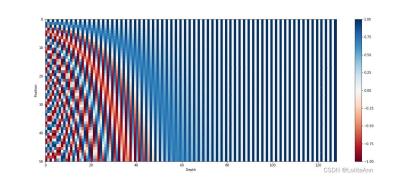
把i、δ固定住,比方说 δ =1,只看pos变化





为什么位置编码是和词嵌入相加而不是将二者拼接concat起来呢?

作者意思是,虽然没有进行直接concat,但是进行了隐式concat。位置编码前半段 比较有用,所以在编码嵌入向量的时候,将其语义信息往后放。



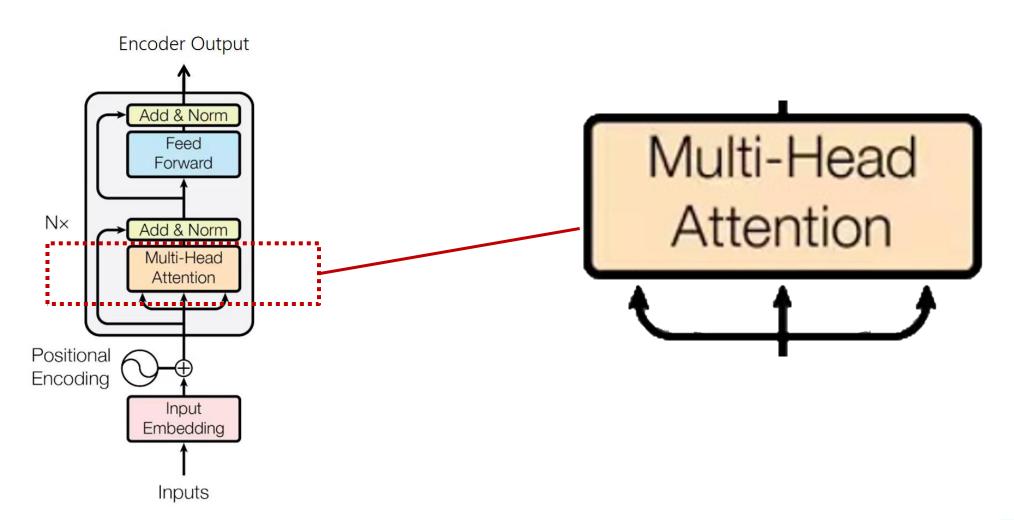
位置信息

词向量信息



编码器 Output: I am a student **Encoder Layer** Linear Layer + SoftMax Feed Forward Neural **Network Decoder Layer 6 Encoder Layer 6** Self-Attention **Encoder Layer** rward Neural etwork **Encoder-Decoder Attention Decoder Layer 1 Encoder Layer 1** Self-Attention **Input Embedding+ Positional Encoding** Input:我是一个学

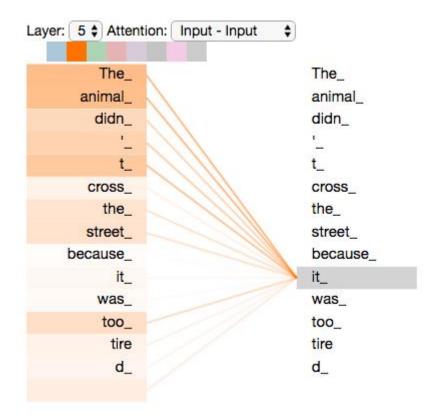
编码器





The animal didn't cross the street because it was too tired.

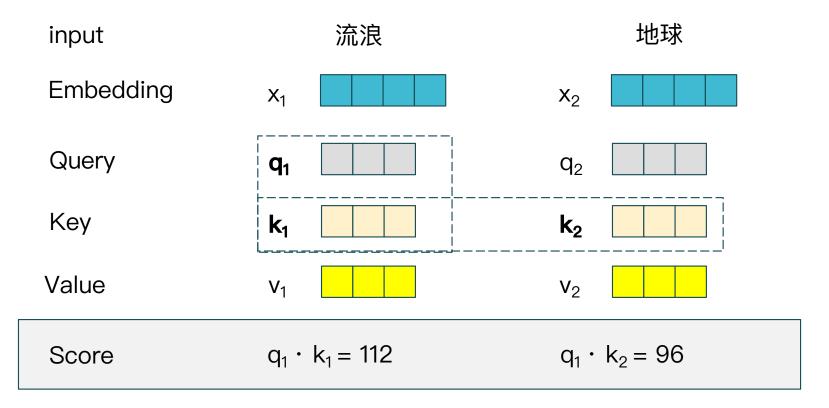
这句话中的"它"指的是什么?它指的是街道还是动物?

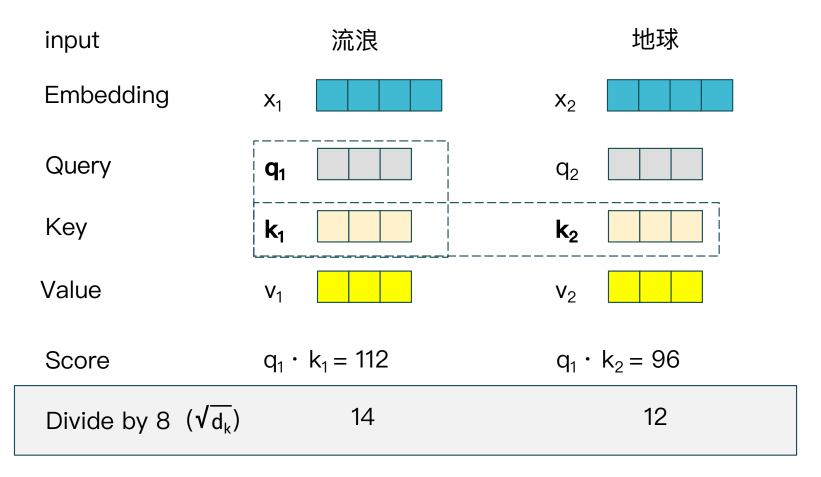




input	流浪	地球	
Embedding	X_1	x_2	
Query	q ₁	q_2	Ma
Key	k ₁	k_2	WK
Value	V ₁	V_2	WV

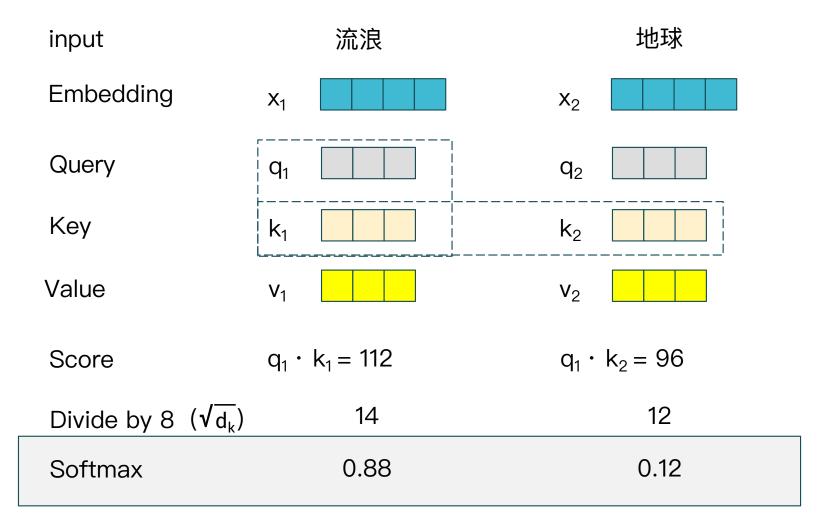


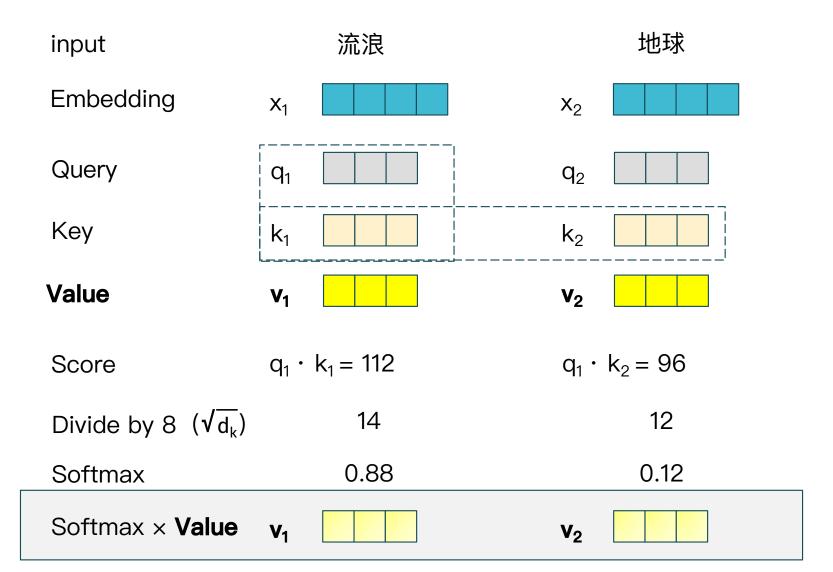




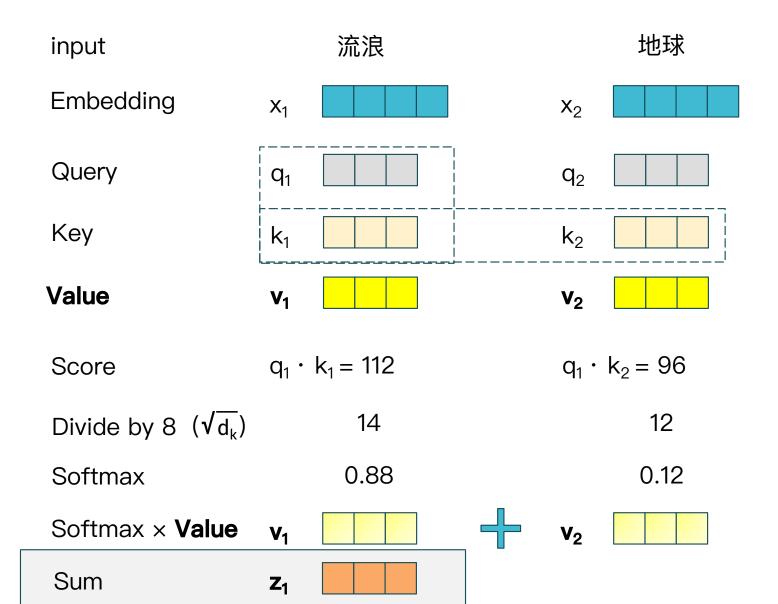
有些qk对在经过点积运算后的结果相对于其他点积对来说过大,这就导致在之后的softmax中占据了绝大多数注意力,而其他的点积对在经过softmax之后的分数则趋于0,结果就是会出现梯度消失的问题。因此这里除以一个常数的操作类似于归一化,使得各点积对的结果更加平滑。



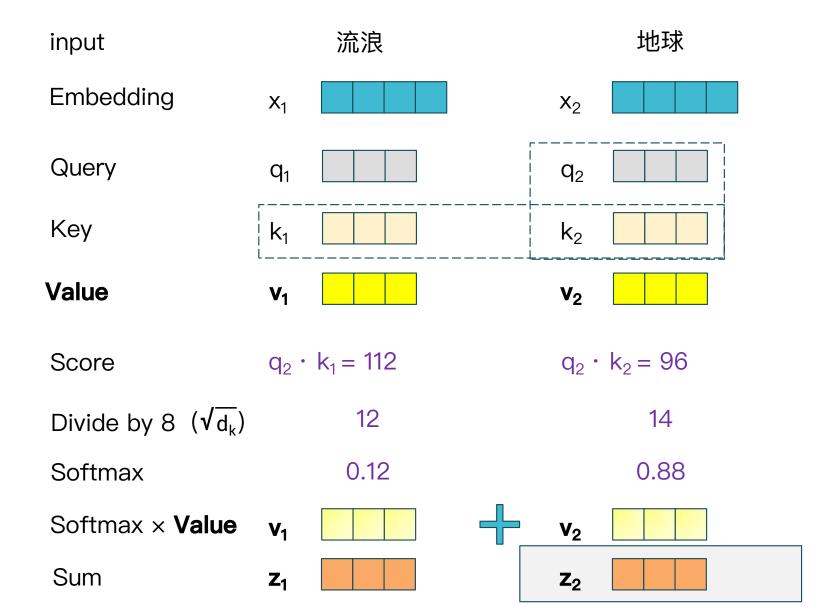




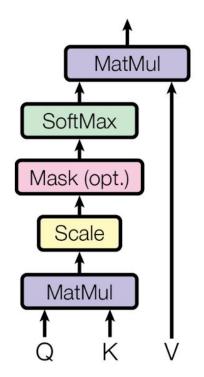








Scaled Dot-Product Attention





softma
$$\begin{pmatrix} q & \times & & \\ \hline & \sqrt{d_k} & \end{pmatrix}$$
 $\vee \begin{pmatrix} z_1 & & \\ \hline & z_2 & & \\ \end{pmatrix}$



Z₁₂

流浪 attention1 input attention2 Embedding X_1 Query W_1^Q $\underset{\mathsf{Q}}{W}_2$ q₁₁ q_{12} Key k_{11} W_2^K W_1^K k_{12} Value W_1^V W_2^V V_{11} V_{12} Sum Z₁₁



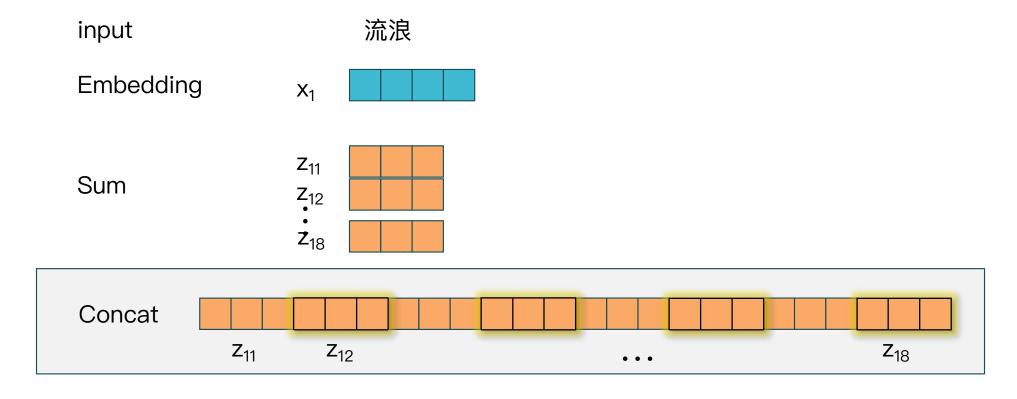
流浪 attention1 attention2 attention8 input Embedding X_1 Query W_1^Q $\underset{\mathsf{Q}}{W}_2$ **q**₁₁ q_{12} Key k_{11} W_2^K W_1^K k_{12} Value W_1^V W_2^V V_{11} V_{12} Z₁₁ Sum **Z**₁₂



 \mathop{W}_{Q}

 W_8K

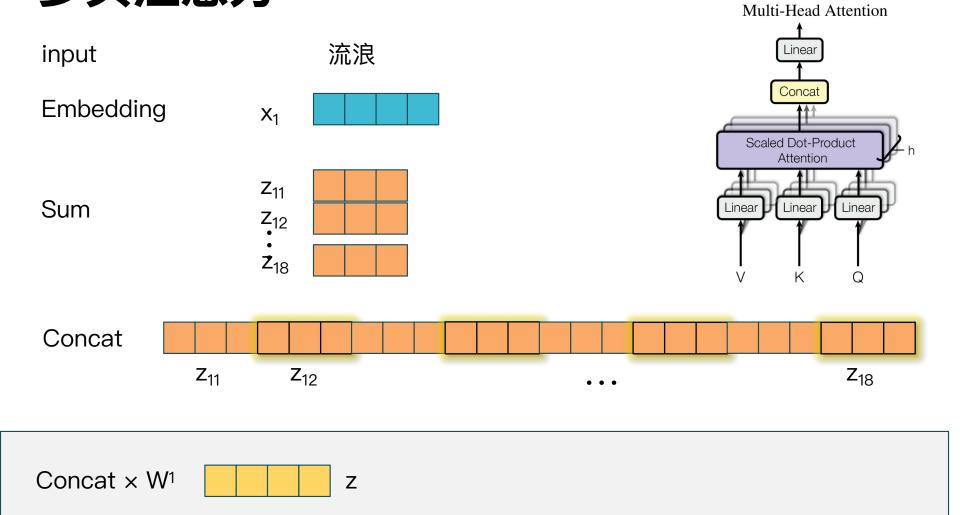
 W_8^V

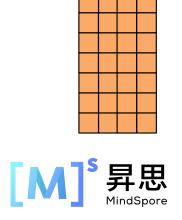




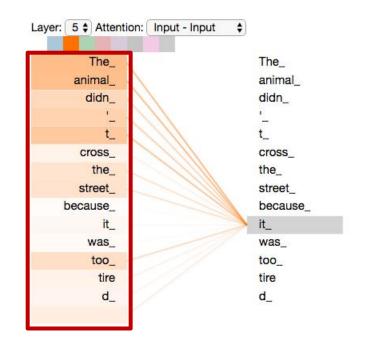
流浪

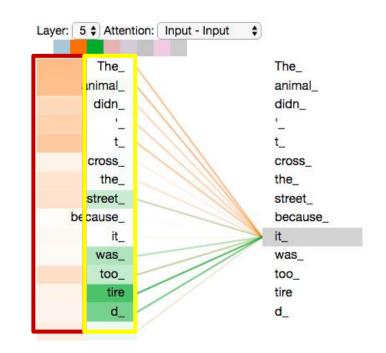
地球





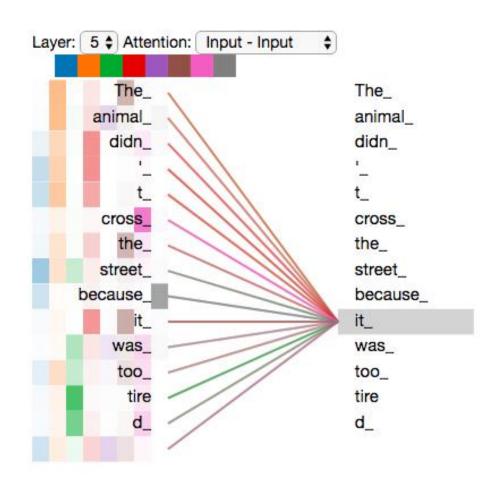
 W^1





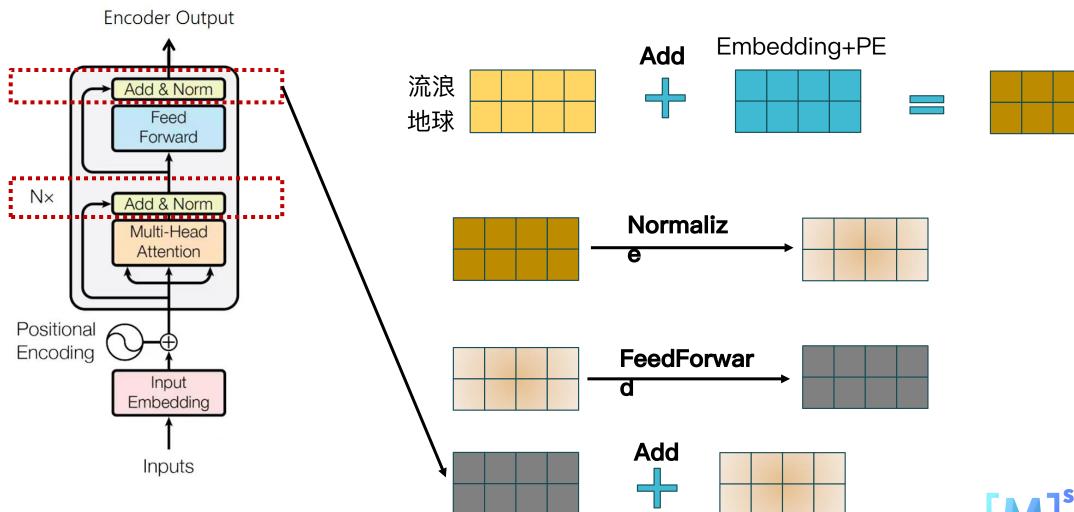
每个attention可以关注不同的部分





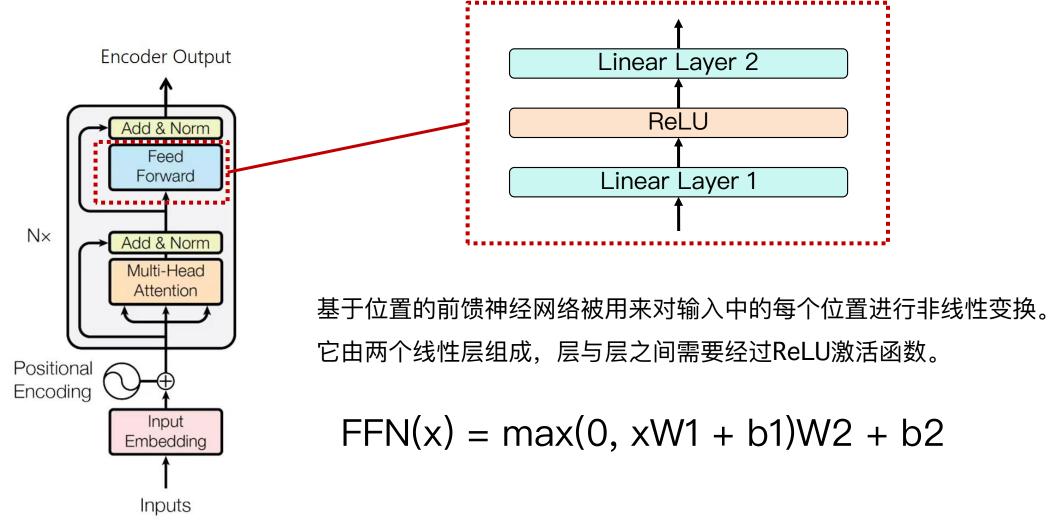


Add&Normalize



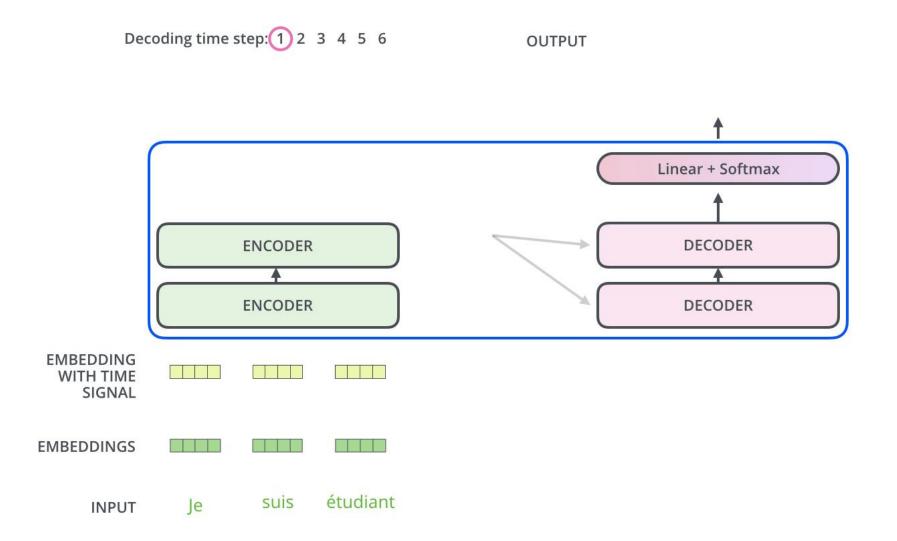


Feed Forward



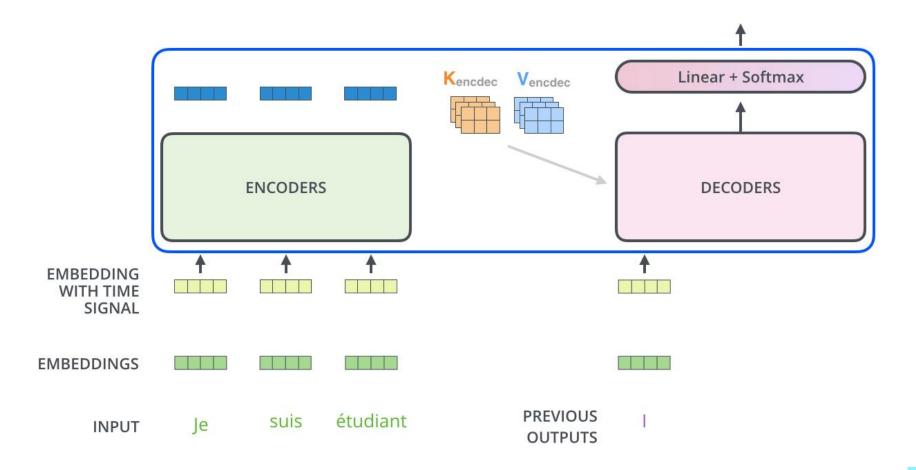


解码器 Output: I am a student **Encoder Layer** Linear Layer + SoftMax Feed Forward Neural Network **Decoder Layer 6 Encoder Laver 6** Self-Attention **Encod** Decoder Layer **Encod** Encod **Encoder Layer 2** Decoder Layer 2 Network **Encoder-Decoder Attention Encoder Layer 1 Decoder Layer 1** Self-Attention **Input Embedding+ Positional Encoding** Input:我是一个学

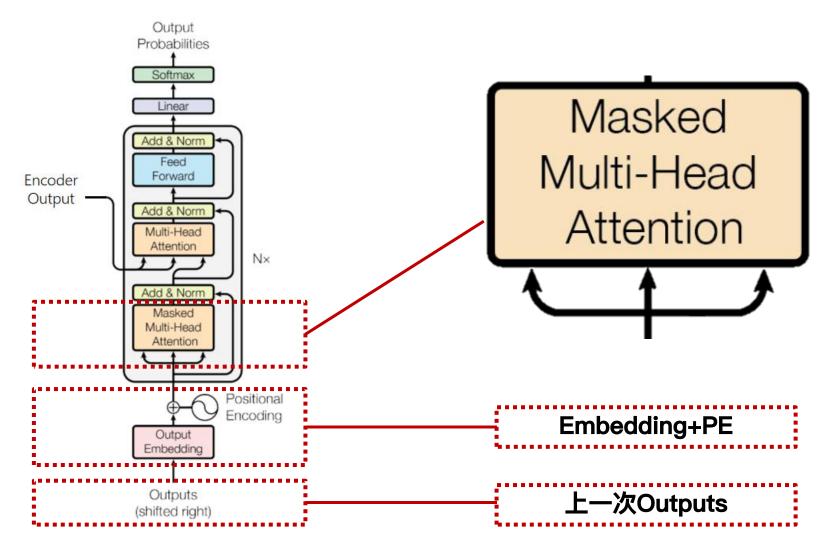




Decoding time step: 1 2 3 4 5 6 OUTPUT





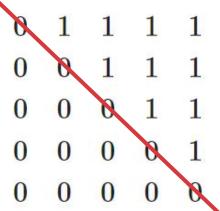


Shifted right右移一位:句子开始需要有一个"开始标识符"

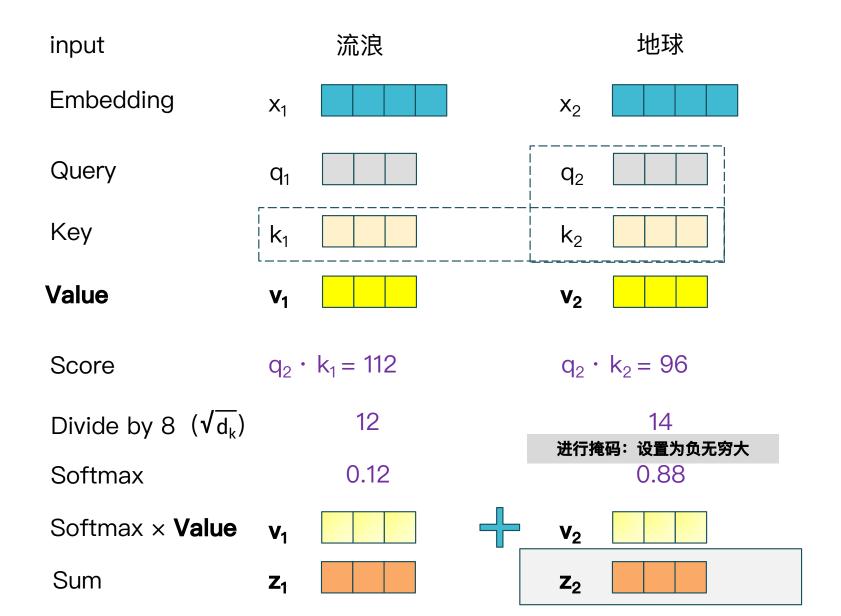


在处理目标序列的输入时,t时刻的模型只能"观察"直到t-1时刻的所有词元,后续的词语不应该一并输入Decoder中。

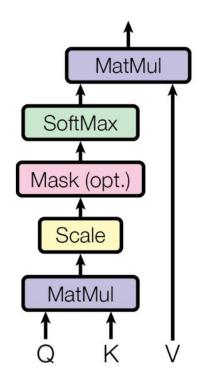
为了保证在t时刻,只有t-1个词元作为输入参与多头注意力分数的计算,我们需要在第一个多头注意力中额外增加一个掩码,使目标序列中的词随时间发展逐个被暴露出来。该掩码一般被称作 subsequent mask,可通过三角矩阵实现,对角线以上的词元表示为不参与注意力计算的词元,标记为1。在计算注意力分数时,将标记为1的词元注意力分数设置成负无穷大,以便于让其在通过 softmax之后变成0







Scaled Dot-Product Attention



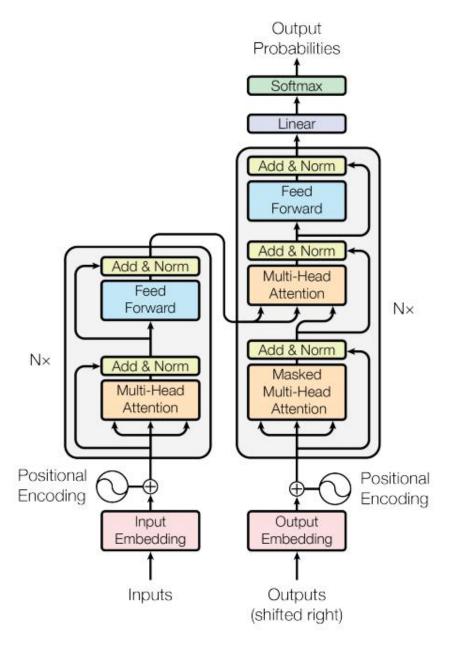


最后,将subsequent mask和padding mask合并为一个整体的掩码,确保模型既不会注意到t 时刻以后的词元,也不会关注为<pad>的词元。

输入序列 <pad> <bos> Nice to meet you <eos> <pad> padding mask <bos> Nice to you <pad> <pad> meet <eos> subsequent mask (t=1) Nice <pad> <bos> to you <eos> <pad> meet padding mask + subsequent mask Nice <pad> <pad> <bos> to meet you <eos>



模型结构





参考

- ① http://jalammar.github.io/illustrated-transformer/
- 2 https://blog.csdn.net/qq 36667170/article/details/124359818
- 3 https://www.cnblogs.com/Last--Whisper/p/16934108.html
- 4 https://blog.csdn.net/u013177138/article/details/122361872
- ⑤ https://blog.csdn.net/qq 36667170/article/details/124336971
- 6 https://baijiahao.baidu.com/s?id=1736304808394163592&wfr=spider&for=pc
- ① https://blog.csdn.net/qq 38253797/article/details/127461558
- https://zhuanlan.zhihu.com/p/454482273
- https://zhuanlan.zhihu.com/p/454482273
- ① https://arxiv.org/pdf/2106.04554.pdf
- ① https://kazemnejad.com/blog/transformer_architecture_positional_encoding/
- (3) https://www.bilibili.com/video/BV19o4y1m7mo/?spm_id_from=333.337.search-card.all.click&vd_source=81f4e1ddb672b15776eb3b4731d7bc27
- https://kazemnejad.com/blog/transformer_architecture_positional_encoding/
- https://www.mindspore.cn/



Thanks

