

1 Boshc Data

As second example, we will now investigate the behavior of a servo-compensation, see Figure 1.1. The region of interest is marked by the red square. Therefore, we try to model the magnetic differential force i_m^d by two inputs. The first input is the measured position of the main valve s_h . The second input is the differential flow q_p^d .

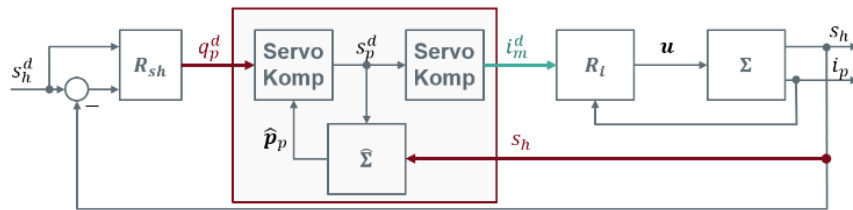


Abbildung 2.1: Blockschaltbild der Regelungsstruktur.

Figure 1.1: Blockschaltbild

The data is generated by using a validated model based on first-principles and is visualized in Figure 1.2.

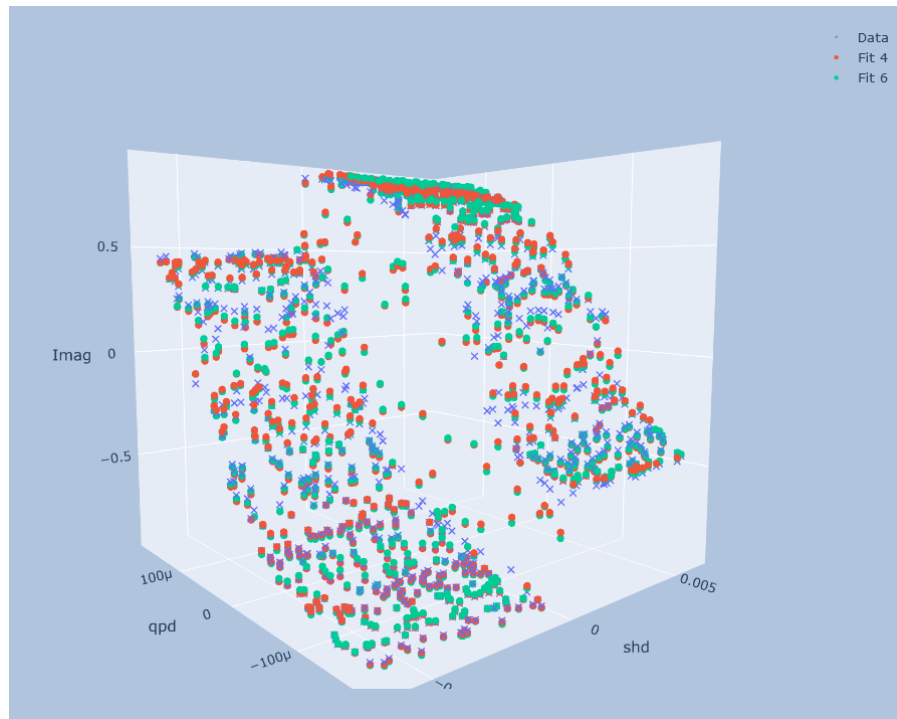


Figure 1.2: Data Situation

Eidesstattliche Erklärung

Hiermit erkläre ich, dass die vorliegende Arbeit gemäß dem Code of Conduct – Regeln zur Sicherung guter wissenschaftlicher Praxis (in der aktuellen Fassung des jeweiligen Mitteilungsblattes der TU Wien), insbesondere ohne unzulässige Hilfe Dritter und ohne Benutzung anderer als der angegebenen Hilfsmittel, angefertigt wurde. Die aus anderen Quellen direkt oder indirekt übernommenen Daten und Konzepte sind unter Angabe der Quelle gekennzeichnet. Die Arbeit wurde bisher weder im In- noch im Ausland in gleicher oder in ähnlicher Form in anderen Prüfungsverfahren vorgelegt.

Wien, XX. Monat, Jahr

Vorname Nachname