

# Rechnerorganisation

Jonas Milkovits

Last Edited: 8. Mai 2020

## Inhaltsverzeichnis

<b>1</b>	<b>Einführung</b>	<b>1</b>
1.1	Begrifflichkeiten und Grundlagen . . . . .	1
1.2	Streifzug durch die Geschichte . . . . .	2
1.3	Ethik in der Informatik . . . . .	3
<b>2</b>	<b>Einführung in die maschinennahe Programmierung</b>	<b>4</b>
2.1	Begrifflichkeiten und Grundlagen . . . . .	4
2.2	Phasen der Übersetzung . . . . .	6
2.3	Ausführung eines Programms im Rechnersystem . . . . .	7
2.4	Befehle eines Rechnersystems . . . . .	8
2.5	Registersatz . . . . .	9
2.6	Adressierung des Speichers, Lesen und Schreiben auf Speicher . . . . .	9
2.7	Kontrollstrukturen in Assembler . . . . .	11

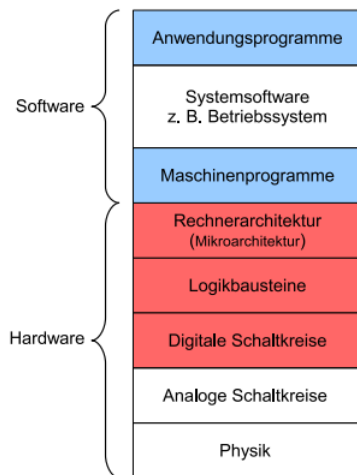
# 1 Einführung

## 1.1 Begrifflichkeiten und Grundlagen

- **Abstraktion**

- Wichtiges und zentrales Konzept der Informatik
- Verstecken unnötiger Details (für spezielle Aufgabe unnötig)

- **Schichtenmodell**



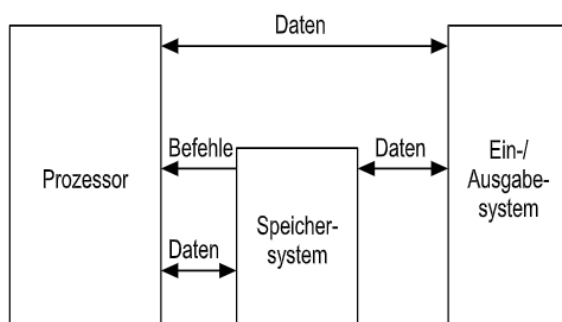
- Untere Schicht erbringt Dienstleistungen für höhere Schicht
- Obere Schicht nutzt Dienste der niedrigeren Schicht
- Eindeutige Schnittstellen zwischen den Schichten
- Vorteile:
  - Austauschbarkeit einzelner Schichten
  - Nur Kenntnis der bearbeitenden Schicht notwendig
- Nachteile:
  - ggf. geringere Leistungsfähigkeit des Systems

- **Grundbegriffe**

- Computer:
  - Datenverarbeitungssystem
  - Funktionseinheit zur Verarbeitung und Aufbewahrung von Daten
  - Auch Rechner, Informationsverarbeitungssystem, Rechnersystem,...
  - Steuerung eines Rechnersystems folgt über ladbares Programm (Maschinenbefehle)
- Grundfunktionen, die ein Rechner ausführt
  - Verarbeitung von Daten (Rechnen, logische Verknüpfungen,...)
  - Speichern von Daten (Ablegen, Wiederauffinden, Löschen)
  - Umformen von Daten (Sortieren, Packen, Entpacken)
  - Kommunizieren (Mit Benutzer, mit anderen Rechnersystemen)

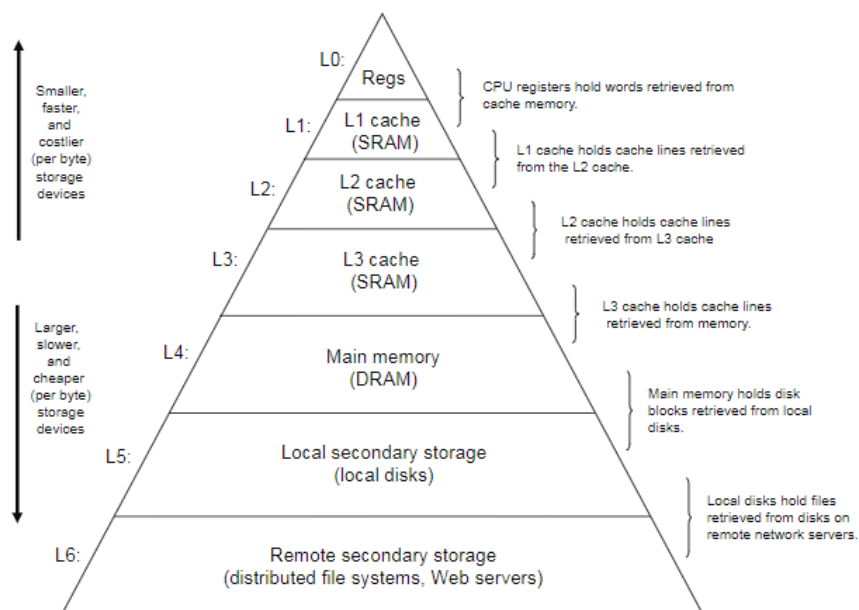
- **Komponenten eines Rechnersystems**

- Prozessor
  - Zentraleinheit, Central Processing Unit (CPU)
  - Ausführung von Programmen
- Speicher
  - Enthält Programme und Daten (Speichersystem)
- Kommunikation
  - Transfer von Informationen zwischen Speicher und Prozessor
  - Kommunikation mit der Außenwelt (Ein-/Ausgabesystem)

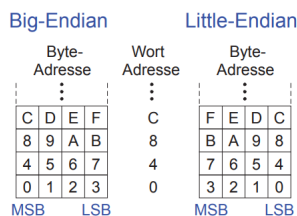


## • Nähere Informationen zum Speicher

- Explizite Nutzung des Speichersystem
  - Internet Prozessorspeicher/Register
    - schnelle Register zur temporären Speicherung von Daten/Befehlen
    - direkter Zugriff durch Maschinenbefehle
    - Technologie: Halbleiter ICs
  - Hauptspeicher
    - relativ großer und schneller Speicher für Programme/Daten
    - direkter Zugriff durch Maschinenbefehle
    - Technologie: Halbleiter ICs
  - Sekundärspeicher
    - großer, aber langsamer Speicher für permanente Speicherung
    - indirekter Zugriff über E/A-Programme (Daten → Hauptspeicher)
    - Technologie: Halbleiter ICs, Magnetplatten, optische Laufwerke
    - z.B.: Festplatte
- Implizite (transparente) Nutzung
  - Für das Maschinenprogramm transparent
  - bestimmte Register auf dem Prozessor
  - Cache-Speicher



## • Speicherorganisation: Big-Endian und Little-Endian



- Schemata für Nummerierung von Bytes in einem Wort
- Big-Endian: Bytes werden vom höchstwertigen Ende gezählt
- Little-Endian: Bytes werden vom niederstwertigen Ende gezählt

## 1.2 Streifzug durch die Geschichte

- Übersicht über die geschichtliche Entwicklung mit wichtigsten Meilensteinen

Bezeichnung	Technik und Anwendung	Zeit
Abakus, Zahlenstäbchen	mechanische Hilfsmittel zum Rechnen	bis ca. 18. Jahrhundert
mechanische Rechenmaschinen	mechanische Apparate zum Rechnen	1623 - ca. 1960
elektronische Rechenanlagen	elektronische Rechenanlagen zum Lösen von numerischen Problemen	seit 1944
Datenverarbeitungs- anlage	Rechner kann Texte und Bilder bearbeiten	seit ca. 1955
Informations- verarbeitungssystem	Rechner lernt, Bilder und Sprache zu erkennen (KI)	seit 1968

- **Fünf Rechnergenerationen im Überblick:**

Generation	Zeitdauer (ca.)	Technologie	Operationen/sec
1	1946 - 1954	Vakuumröhren	40000
2	1955 - 1964	Transistor	200000
3	1965 - 1971	Small und medium scale integration (SSI, MSI)	1000000
4	1972 - 1977	Large scale integration (LSI)	10000000
5	1978 - ????	Very large scale integration (VLSI)	100000000

- **Rechner im elektronischen Zeitalter**

- 1954: Entwicklung der Programmiersprache Fortran
- 1955: Erster Transistorrechner
- 1957: Entwicklung Magnetplattenspeicher, Erste Betriebssysteme für Großrechner
- 1968: Erster Taschenrechner
- 1971: Erster Mikroprozessor
- 1981: Erster IBM PC, Beginn des PC-Zeitalters

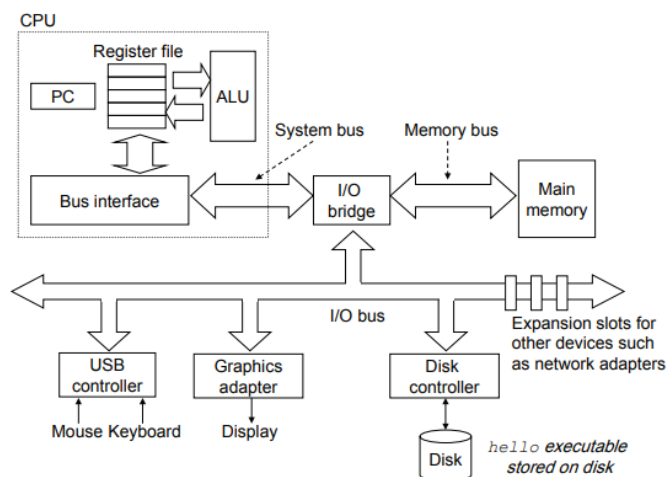
### 1.3 Ethik in der Informatik

- Ethik in der Informatik
  - Ethik: Bewertung menschlichen Handelns
  - Verbindung zur Informatik: Anwendung von Rechnern für kriegsches Handeln
  - **Dual-Use-Problematik:** Verwendbarkeit von Rechnern für zivile als auch militärische Zwecke
- Digitale Souveränität
  - Souveränität: Fähigkeit zur Selbstbestimmung (Eigenständigkeit, Unabhängigkeit)
  - Digitale Souveränität: Souveränität im digitalen Raum

## 2 Einführung in die maschinennahe Programmierung

### 2.1 Begrifflichkeiten und Grundlagen

- Allgemein
  - Architektur / Programmiermodell
    - Programmiersicht auf Rechnersystem
    - Definiert durch Maschinenbefehle und Operanden
  - Mikroarchitektur
    - Hardware-Implementierung der Architektur
- Programmierparadigmen
  - Synonyme: Denkmuster, Musterbeispiel
  - Bezeichnet in der Informatik ein übergeordnetes Prinzip
  - Dieses Prinzip ist für eine ganze Teildisziplin typisch
  - Manifestiert sich an Beispielen, keine konkrete Formulierung
  - Maschinensprache (Assembler) ist ein primitives Paradigma
- Programmiermodell
  - Bei höheren Programmiersprachen:
    - Grundlegende Eigenschaften einer Programmiersprache
  - Bei maschinennaher Programmierung:
    - Bezeichnet dort den **Registersatz** eines Prozessors
    - Registersatz besteht aus:
      - Register, die durch Programme angesprochen werden können
      - Liste aller verfügbaren Befehle (**Befehlssatz**)
    - Register, die prozessorintern verwendet werden (IP/PC) zählen nicht zum Registersatz
      - IC: Instruction Pointer
      - PC: Program Counter
- Verfeinerung des Rechnersystems



- |                                |   |
|--------------------------------|---|
| • CPU/Prozessor:               | führt die im Hauptspeicher abgelegten Befehle aus     |
| • ALU/Arithmetic Logical Unit: | Ausführung der Operationen                            |
| • PC/Program Counter:          | Verweis auf nächsten Maschinenbefehl im Hauptspeicher |
| • Register:                    | Schneller Speicher für Operanden                      |
| • Hauptspeicher:               | Speichert Befehle und Daten                           |
| • Bus Interface:               | Verbinden der einzelnen Komponenten                   |

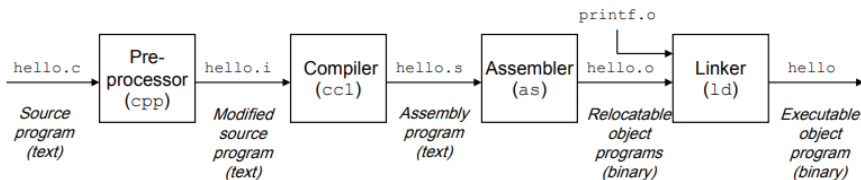
- **Assembler**
  - Programmieren in der Sprache des Computers
    - Maschinenbefehle: Einzelnes Wort
    - Befehlssatz:           Gesamtes Vokabular
  - Befehle geben Art der Operation und ihre Operanden an
  - Zwei Darstellungen:
    - Assemblersprache: Für Menschen lesbare Schreibweise für Instruktionen
    - Maschinensprache: maschinenlesbares Format (1 und 0)
- **ARM-Architektur - Hier verwendetes Rechnersystem**
  - z.B. verwendet bei Raspberry Pi
  - ARM: Acorn RISC Machines / Advanced RISC Machines
  - Große Verbreitung heutzutage in Smartphones

## 2.2 Phasen der Übersetzung

- Beispielhaftes C-Programm:

```
#include <stdio.h> /* Standard Input/Output */ /* Header-Datei */
int main() {
printf("Hello World\n");
return 0;
}
```

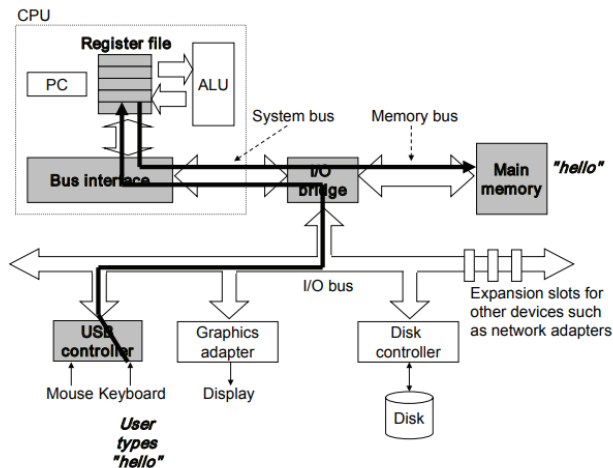
- C-Programm an sich für den Menschen verständlich
- Übersetzung in Maschinenbefehle für Ausführung auf dem Rechner:



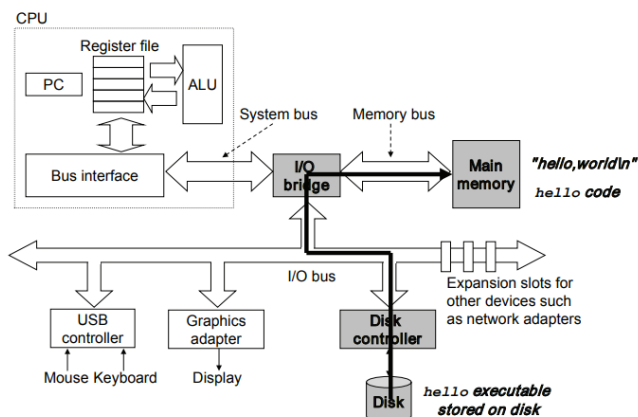
- 1. Phase (**Preprocessor**)
  - Aufbereitung durch Ausführung von Direktiven (Code mit #)
  - z.B.: Bearbeiten von `#include <stdio.h>`
    - Lesen des Inhalts der Datei `stdio.h`
    - Kopieren des Inhalts in die Programmdatei
  - Ausgabe: C-Programm mit der Endung `.i`
- 2. Phase (**Compiler**)
  - Übersetzt C-Programm `hello.i` in Assemblerprogramm `hello.s`
- 3. Phase (**Assembler**)
  - Übersetzt `hello.s` in Maschinsprache
  - Ergebnis ist das Objekt-Programm `hello.o`
- 4. Phase (**Linker**)
  - Zusammenfügen verschiedener Module
    - Code von `printf` existiert bereits als `printf.o`-Datei
  - Linker kombiniert `hello.o` und `printf.o` zu ausführbarem Programm
  - Ausgabe des Bindevorgangs: ausführbare `hello`-Objektdatei

## 2.3 Ausführung eines Programms im Rechnersystem

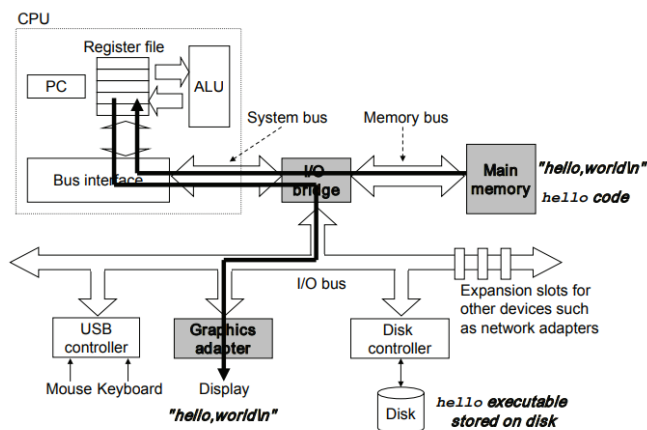
- Ausgangspunkt
  - Ausführbares Objektprogramm `hello` auf der Festplatte
  - Starten der Ausführung des Programms unter Nutzung der Shell
- Ablauf:
  - Shell legt Zeichen des Kommandos ins Register
  - Speichert den Inhalt dann im Hauptspeicher aber



- Schrittweises Kopieren der Befehle/Daten von Festplatte in Hauptspeicher



- Ausführen der Maschinenbefehle des `hello`-Programms





## 2.4 Befehle eines Rechnersystems

- Wieviele Befehle und was für Befehle soll ein Rechnersystem haben?
- Viele komplexe Befehle:
  - **CISC-Maschinen** (Complex Instruction Set Computer)
    - Befehlsausführung direkt im Speicher möglich
    - Verwendet von Intel-Architektur
- Weitgehend identische Ausführungszeit der Befehle
  - **RISC-Maschinen** (Reduce Instruction Set Computer)
    - Ermöglicht effizientes Pipelining
    - Werden auch als Load/Store-Architekturen bezeichnet (Nur Ausführung im Register)
    - Verwendet von ARM-Architektur
- Jedoch viele Befehle, die jeder Prozessor hat (AND, OR, NOT,..)
- Unterschiedliche Befehlsformate:
  - Erlauben Flexibilität
  - z.B. `add` und `sub` mit drei Registern als Operanden
  - z.B. `ldr` und `str` verwenden zwei Register und Konstante
  - Anzahl an Formaten sollte jedoch klein sein
    - Hardware weniger aufwendig
    - Erlaubt evtl. höhere Verarbeitungsgeschwindigkeit
- Interner Aufbau eines Rechners hat viele Freiheitsgrade
- Diese Struktur hat erheblichen Einfluss auf die Leistungsfähigkeit eines Rechnersystems
- ***n*-Adressmaschinen**
  - Einteilung nach der Anzahl der Operanden in einem Maschinenbefehl
  - 2-Adressmaschine (Intel Architektur)
  - 3-Adressmaschine (ARM Architektur)
- **Konstanten in Befehlen (intermediates)**
  - Direkt im Befehl untergebracht → Direktwerte
  - Benötigen kein eigenes Register oder Speicherzugriff
  - Direktwert ist Zweierkomplementzahl, die 12 Bit breit ist
  - Bitbreite der Direktwertzahl vom Befehl abhängig
    - Befehle haben immer 32 Bit
    - Registeradressen werden mit 4 Bit kodiert
    - Übrigbleibende Bits für Direktwert

## 2.5 Registersatz

R0
R1
R2
R3
R4
R5
R6
R7
R8
R9
R10
R11
R12
R13 (sp)
R14 (lr)
R15 (pc)

(A/C)PSR

- R0: Verwendet für Rückgabe von Werten an die **Shell**
- R1-R12: General Purpose Register
- R13: Stack Pointer (sp)
- R14: Link Register (lr)
- R15: Program Counter (pc)
- Current Processor Status Register (CPSR)

### • Current Processor Status Register

- Enthält unter anderem die **Statusflags**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0						
N		Z		C		V		Q		IT		J				IL		GE		IT [7:2]				E		A		I		F		T		M		M [3:0]	

- Werden oft für Vergleiche (**b, beq, ...**) verwendet
- N (Negative): Wird verwendet um zu zeigen, dass Ergebnis negativ ist
- Z (Zero): Wird verwendet um zu zeigen, dass Ergebnis 0 ist
- C (Carry): Zeigt, dass Carry-Bit besteht
- V (OverFlow): Zeigt, dass Overflow geschehen ist
- Namen können je nach Prozessor stark variieren

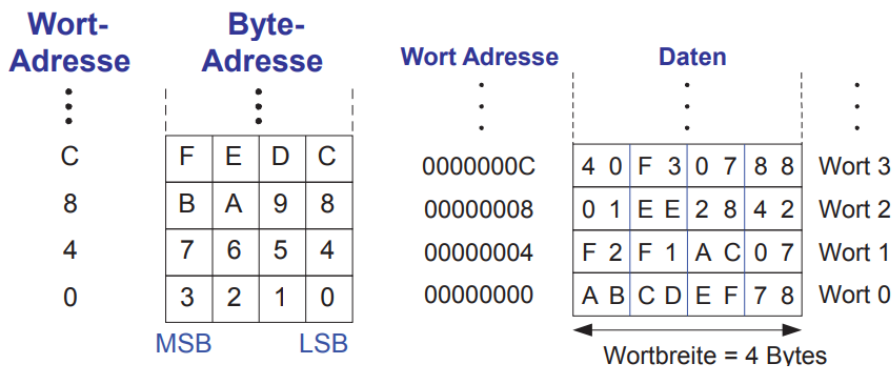
## 2.6 Adressierung des Speichers, Lesen und Schreiben auf Speicher

### • Allgemeine Verwendung von Registerspeicher

- Meist zuviele Daten für die Register
- Kombination des Registers und Hauptspeichers zum Halten von Daten
- Speichern von häufig verwendeten Daten in Registern (Schleifenvariable)

### • Wort- und Byte-Adressierung von Daten im Speicher

- Byte-adressiert: (ARM)
  - Jedes Byte hat eine eindeutige Adresse (Zugriff auf jedes Byte möglich)
  - Ein Wort (hier 32Bit) besteht aus 4 Bytes (32 Bits)
  - Wortbreite ist von der Architektur abhängig
  - Wortadressen sind immer Vielfache von 4 (Offset von 4)



- Rechts wird ein Byte mit zwei Hexawerten dargestellt ( $AB$  : 1011 1010)

### • Lesen aus byte-adressiertem Speicher

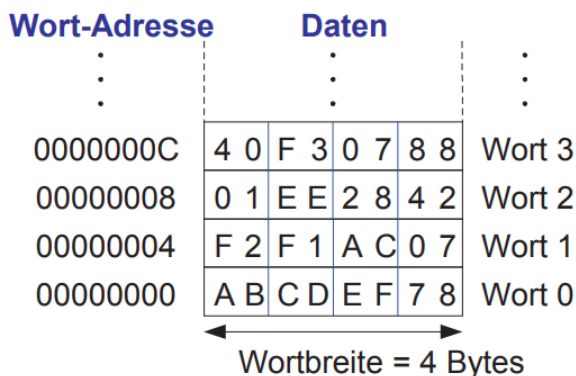
- Lesen geschieht durch Ladebefehle (Transportbefehl)
  - Befehlsname: `load word (ldr)`
  - Alternative für Bytes statt Wörtern: `ldrb`
  - Adressarithmetik:
    - Adressen werden relativ zu Register angegeben
    - Basisadresse (startet bei Wort 9) plus Distanz (offset)
    - Adresse = (r5 (Basis) + 8 (offset))
  - Beispiel 1:
    - Lese Datenwort von Speicheradresse (r5+8) und schreibe es in Register r7

```
mov r5, #0 /* Transportbefehl, schreibt Konstante 0 in r5 */
ldr r7, [r5, #8] /* r7: Zielregister | [r5, #8] Quelle */
```

  - r7 enthält das Datenwort der Speicheradresse r5+8
- Beispiel 2:
  - Lesen Datenwort 3 (Speicheradresse 0xC (12er Offset)) nach r7
  - (Einschub: 0x sagt dem Compiler, dass das Folgende eine Hexzahl ist)

```
mov r5, #0 /* Schreibt Konstante 0 in r5 */
ldr r7, [r5, #0xC] /* Lädt den Wert (r5+12) in r7 */
```

- Nach Abarbeiten des Befehls hat r7 den Wert 0x40F30788



### • Schreiben in byte-adressierten Speicher

- Schreiben geschieht durch Speicherbefehle (Transportbefehl)
- Befehlsname: `store word (str)`
- Alternative für Bytes statt Wörtern: `strb`
- Beispiel:
  - Schreibe den Wert aus r9 in Speicherwort 5

```

mov r1,#0 /* Speichert Konstante 0 in r1 */
mov r9,#42 /* Speichert Konstante 42 in r9 */
str r9, [r1,#0x14] /* Schreibt Wert des 5. Wortes von r1 in r9 */

```

- #0x14:  $14_{16} = 0001\ 0100_2 = 20_{10}$  (5.tes Wort)

## 2.7 Kontrollstrukturen in Assembler

- Statusbits

- Die Wichtigsten:
  - CF (CarryFlag)
  - ZF (ZeroFlag)
  - SF (SignFlag)
  - OF (OverflowFlag)
- Verwendung:
  - Vergleiche (cmp)
  - Gleichheit
- Unterschiede zwischen Carry und Overflow
  - Overflow: Ergebnis passt nicht in maximale darstellbare Werte (z.B. +8 bei 4 Bit im ZK)
  - Carry: Ergebnis passt nicht in Bitbreite ( +5 - 1 = +4)
  - Sign: Vorzeichen negativ

- Sprünge / Verzweigungen

- Änderung der Ausführungsreihenfolge von Befehlen
- Unbedingte Sprünge
  - Werden immer ausgeführt
  - `b target /* Springt von branch zu target */`
- Bedingte Sprünge
  - Sprünge abhängig von Bedingung
  - `beq target /* Ein Beispiel, eq für equal */`
- Label
  - Label sind Namen für Adressen im Programm
  - Name muss unterschiedlich von Maschinenbefehlen (Mnemonics) sein
  - Label müssen mit einem Doppelpunkt abgeschlossen werden
  - Werden zur Markierung von Stellen für Sprünge verwendet (target)

- Bedingte Sprünge

```

mov r0,#4 /* r0 = 4 */
add r1,r0,r0 /* r1 = 8 */
cmp r0, r1 /* r0 - r1 = -4: NZCV = 1000 */
/* StatusBits NZCV */
beq there /* Kein Sprung: Z != 1 */
/* Müsste bei Gleichheit (equal) 0 sein */
add r1,r1,#42 /* r1 = r1 + 42 */

there:
add r1,r1,#78 /* r1 = r1 + 78 */

```

- Weitere Bedingungen:
  - beq: Equal / Gleichheit
  - bne: Not Equal / Ungleichheit
  - bge: Greater / Größer

- ble: Less / Kleiner

- if-Anweisung

```
/* r0 = 5; r1 = 10; r2 = f; r3 = i */
cmp r0,r1      /* Vergleicht r0 und r1 */
bne L1         /* Falls Werte ungleich sind, ist hier gegeben */
add r2,r3,#1    /* Wird hier übersprungen */
L1:            /* Hierhin wird gesprungen */
sub r2,r2,r3
```

- if/else-Anweisung

```
/* r0 = 5; r1 = 10; r2 = f; r3 = i */
cmp r0,r1
bne L1         /* Potentieller Sprung nach L1 */
add r2,r3,#1    /* else-Anweisung (wird übersprungen, falls Bedingung korrekt) */
b L2           /* Überspringen der if-Anweisung, sonst wird beides ausgeführt */
L1:
sub r2,r2,r3
L2:
...
```

- while-Schleifen

```
/* r0 = pow; r1 = x */
mov r0,#1
mov r1,#0
WHILE:        /* Label für Schleife */
cmp r0,#128   /* Abbruchbedingung: Falls equal Z = 1 */
beq DONE      /* Sprung aus Schleife */
lsl r0,r0,#1  /* Linksshift um 1 Bit / Schleifencode */
add r1,r1,#1  /* x = x + 1 / Schleifencode */
b WHILE       /* Fortführen der Schleife */
DONE:
...
```

- for-Schleifen

```
/* r0 = i; r1 = sum */
mov r1,#0
mov r0,#0
FOR:         /* Label für Schleife */
cmp r0,#10   /* Abbruchbedingung: Falls i größer als 10 ist */
bge DONE
add r1,r1,r0 /* sum = sum + i */
add r0,r0,#1 /* i = i + 1 */
b FOR        /* Fortführen der Schleife */
DONE:
...
```