

```

/*****
                                Graphe - description
                                -----
    debut                        : 23/11/2015
    copyright                    : (C) 2015 par mfallouh_mvirsolv
    *****/

//----- Realisation de la classe <Graphe> (fichier Graphe.cpp) --

//----- INCLUDE

//----- Include système
using namespace std;
#include <iostream>
#include <string>
#include <fstream>
//----- Include personnel
#include "Graphe.h"

//----- Constantes

extern const string EXCLUSIE[];
extern const int NB_EXTENSIONS;
extern const char SEP_PT;
//----- Variables de classe

//----- Types privés

//----- PUBLIC
//----- Fonctions amies

//----- Methodes publiques

//----- Surcharge d'opérateurs

/*
Graphe & Graphe::operator = ( const Graphe & unGraphe )
// Algorithme :
//
{
} //----- Fin de operator =
*/

//----- Constructeurs - destructeur

/*
Graphe::Graphe ( const Graphe & unGraphe )
// Algorithme :
//
{
#ifdef MAP
    cout << "Appel au constructeur de copie de <Graphe>" << endl;
#endif
} //----- Fin de Graphe (constructeur de copie)
*/

bool Graphe::EstImage(const string & adresse)

```

```

// Algorithme :
//
{
    size_t posExtension = adresse.find_last_of(SEP_PT); // position à partir de
laquelle commence l'extension
    string Extension = adresse.substr(posExtension + 1, adresse.npos); //
l'extension
    bool image = false; // s'il s'agit d'une image
    int i = 0;
    while( i < NB_EXTENSIONS && !image ) // parcours les extensions images.
    {
        image = Extension.compare(EXCLUSIE[i]) == 0; // si l'extension est
celle d'une image
        i++;
    } // fin du parcours
    return image;
} // ----- Fin de estImage

void Graphe::GenereFichier(const string & nomFichier)
// Algorithme :
// Parcours la map des noeuds en les affichant tous, selon la synthaxe,
// de même pour les liens.
{
    ofstream grapheFile(nomFichier.c_str());
    if (grapheFile) // le fichier est correct
    {
        grapheFile << "digraph {" << endl;

        /*generation des noeuds */
        map<string, int > ::const_iterator noeudsDebut, noeudsFin;
        noeudsDebut = noeuds.begin();
        noeudsFin = noeuds.end();
        for (noeudsDebut; noeudsDebut != noeudsFin; noeudsDebut++) //
parcours de noeuds
        {
            grapheFile << "node" << noeudsDebut->second << " [" <<
noeudsDebut->first << "];" << endl;
        }

        /*generation des liens */
        map<paire, int > ::const_iterator liensDebut, liensFin;
        liensDebut = liens.begin();
        liensFin = liens.end();
        for (liensDebut; liensDebut != liensFin; liensDebut++) // parcours de
liens
        {
            grapheFile << "node" << liensDebut->first.NumReferer << " ->
node" << liensDebut->first.NumCible << " [label=\"\" << liensDebut->second <<
"\"];\" << endl;
        }

        grapheFile << "}" << endl;
    } // fin de fichier correct
    else
    {
        cerr << "[Generation Graphe] Pb sur le fichier" << endl;
    }
}

```

```

} // ----- Fin de GenereFichier

Graphe::Graphe ( const Collection &aCol, const bool e , const int t ) :
    valeurNoeud(0)
// Algorithme :
// parcourt la collection dans son ensemble,
// verifie que la cible est en accord avec l'option e, puis l'insere dans la
// graphe en fonction
// avec la methode genere graphe
{
#ifdef MAP
    cout << "Appel au constructeur de <Graphe>" << endl;
#endif
    map<string , Cible > :: const_iterator debut,fin; // les iterateurs de
    parcourt de la collection
    debut=aCol.pages.begin();
    fin=aCol.pages.end();

    for(debut ; debut!=fin; debut++) // iteration de parcourt de la map pages
    {
        bool estImage = e && EstImage(debut->first); // permet de gerer
l'option -e

        if (!(e && EstImage(debut->first))) // si la cible peut être ajoutée
dans le graphe
        {
            if (t != -1) // filtre en fonction de l'heure
            {
                creeGrapheHeure(debut, t, e);
            }
            else if (t == -1)
            {
                for (size_t heure = 0; heure < 24; heure++) // on le
fait pour chaque heures !!!
                {
                    creeGrapheHeure(debut, heure, e);
                }
            } // fin du else if
        } // fin de la creation de la cible dans le graphe

    } // fin du parcourt de la Collection
} //----- Fin de Graphe

Graphe::~Graphe ( )
// Algorithme :
//
{
#ifdef MAP
    cout << "Appel au destructeur de <Graphe>" << endl;
#endif
} //----- Fin de ~Graphe

void Graphe::creeGrapheHeure(map<string, Cible>::const_iterator &cible, const
size_t &heure, bool e)
// Algorithme :

```

```

// parcourt la cible, pour selectionner les GET.
// parcourt ensuite les logs, et met à jour noeuds et liens en fonction du referer
// du log, et des options.
// si le referer est en accords avec les options alors il cree dans noeuds si
// besoin, puis le liens entre
// la cible et le referer est cree ou incremente.
{
    bool noeudCree = false; // savoir si on a cree un noeud pour la cible ou
    pas encore
                                // permettra de creer le noeud
    uniquement si il interagit avec une autre page

    int valeurNoeudCible;      // garder en memoire la valeur du noeud cible

    // declaration des iterateurs de parcours de la cible
    map<string, list<Log> > ::const_iterator typeReqDeb, typeReqFin;
    if (!cible->second.lesLogs[heure].empty()) // si la liste est non vide
    {
        typeReqDeb = cible->second.lesLogs[heure].begin();
        typeReqFin = cible->second.lesLogs[heure].end();

        while (typeReqDeb != typeReqFin && typeReqDeb->first != "GET") //
isolation des hits
        {
            typeReqDeb++;
        }

        if (typeReqDeb != typeReqFin && typeReqDeb->first == "GET") // si la
page a bien ete hit au moins une fois.
        {

            list<Log> ::const_iterator cur = typeReqDeb->second.begin();
// itérateur de parcours des logs

            /*parcours des logs*/
            while (cur != typeReqDeb->second.end())
            {

                if (!e || (e && !EstImage(cur->referer))) // si
l'extension est OK
                {
                    if (!noeudCree) // si on a pas encore eu besoin
de creer le noeud de la cible
                    {
                        if (creeNoeud(cible->first, valeurNoeud))
                        {
                            valeurNoeudCible = valeurNoeud;
                            valeurNoeud++;
                        }
                        else // si il etait déjà present
                        {
                            valeurNoeudCible =
noeuds.find(cible->first)->second;
                        }
                    } // fin du !noeudCree
                }
            }
        }
    }
}

```

```

        /*Mise a jour des noeuds*/
        if (creeNoeud(cur->referer, valeurNoeud)) // si
le noeud du referer n'est pas déjà present
        {
            valeurNoeud++;
        }

        /*Mise à jour des liens*/
        paire paireInserer = { noeuds.find(cur-
>referer)->second , valeurNoeudCible };
        pair<paire, int> insertion = { paireInserer, 1
};
        pair<map<paire,int >::iterator, bool>
bInsertion;

        bInsertion = liens.insert(insertion);
        if (!bInsertion.second)
        {
            liens.find(paireInserer)->second++;
        }
    } // fin de extension OK

    cur++;
}
} // fin du si page hit
} // fin du si liste non vide
} // ----- Fin de creeGrapheHeure

bool Graphe::creeNoeud(const string & page, const int & valeurNoeud)
// Algorithme :
//
{
    pair<string, int> aInserer = { page, valeurNoeud }; // le noeud
    pair<map<string, int >::iterator, bool> retInsertion;
    retInsertion = noeuds.insert(aInserer);
    return retInsertion.second;
} // ----- Fin de creeNoeud

//----- PRIVE
//----- Methodes protegees
//----- Methodes privees

```