

AiSD Projekt 1

Temat: Implementacja tablicy dynamicznej.

Wymagania organizacyjne:

- implementacja powinna być wykonana jako klasa o nazwie `DynamicArray` i być umieszczona w przestrzeni nazw `AiSD`.

```
// DynamicArray.h
...
namespace AiSD{

class DynamicArray{
    //details
};

} // namespace AiSD
```

- Kod źródłowy musi być umieszczony w plikach `DynamicArray.h/DynamicArray.cpp`
- Dopuszczalne jest wykonanie implementacji jako zbioru luźnych funkcji. W tym wypadku muszą być one umieszczone w przestrzeni nazw `AiSD::DynamicArray`.
- Implementacja powinna zachować interfejsy funkcji podane w wymaganiach, w przypadku modyfikacji należy uzasadnić powód.
- Jeżeli wymagania nie precyzują jakiejś kwestii oznacza to, że sposób jej realizacji jest pozostawiony do decyzji programisty.

Do implementacji musi być dołączone:

- sprawozdanie zawierające:
 - wyliczenie spełnionych wymagań zgodnie z poniższą numeracją
 - do każdego spełnionego wymagania należy opisać gdzie i jak zostało ono spełnione, np.: wskazując miejsce w kodzie + opis
- program testujący, demonstrujący każde spełnione wymaganie
 - w sprawozdaniu należy jasno wskazać w jaki sposób program testujący wykonuje demonstrację;
 - jeżeli jest to wygodne, można (trzeba) łączyć demonstracje dla różnych wymagań
 - w sprawozdaniu należy podać sposób uruchomienia, ewentualnej interakcji z użytkownikiem, tworzone pliki wyjściowe etc.
 - kod programu testującego powinien być w pliku o nazwie: `projekt_1_<inicjały_TL>_<inicjały>_demo.cpp`, np.: dla Adama Nowaka (TL) i Ewy Kowalskiej: `projekt_2_AN_EK_demo.cpp`

Wymagania podstawowe (muszą być spełnione)

1. Tablica przechowuje elementy typu $T=\text{long}$.
2. Rozmiar fizyczny tablicy jest stały, przechowywany przez stałą `size_t capacity`.
3. Rozmiar logiczny tablicy jest zmienny, przechowywany w zmiennej `size_t size`.
4. Indeksy elementów w tablicy należą do przedziału $[0, \text{size}-1]$
5. Dostępne są operacje wymienione niżej. Nie muszą sprawdzać zakresu indeksów ani dostępnego miejsca - zadbanie o sensowność operacji leży po stronie użytkownika; jeżeli podany został indeks z poza zakresu lub $\text{size}==\text{capacity}$ zachowanie programu jest nieokreślone.
 - a. `bool IsEmpty()`: zwraca `true` jeżeli tablica jest pusta, `false` w przeciwnym przypadku; w czasie $O(1)$
 - b. `bool IsFull()`: zwraca `true` jeżeli tablica jest pełna, `false` w przeciwnym przypadku; w czasie $O(1)$
 - c. `size_t Space()`: zwracająca ilość wolnego miejsca w tablicy; w czasie $O(1)$,
 - d. zapis/odczyt elementu tablicy o indeksie `i` w czasie $O(1)$, zrealizowane jako (do wyboru):
 - operator `[]` działający tak jak wbudowany operator `[]` dla typu tablicowego,
 - para funkcji `T Get(size_t i)/ void Set(size_t i, T t)`: odczytująca/zapisująca wartość z/na pozycji `i`,
 - e. `void PushBack(T t)`: wstawienie elementu `t` na koniec; w czasie $O(1)$,
 - f. `void PopBack()`: usunięcie elementu z końca; w czasie $O(1)$,
 - g. `void PushFront(T t)`: wstawienie elementu `t` na początek; w czasie $O(\text{size})$,
 - h. `void PopFront()`: usunięcie elementu z początku; w czasie $O(\text{size})$,
 - i. `void Insert(T t, size_t i)`: wstawia element `t` na pozycję `i`; w czasie $O(\text{size})$,
 - j. `void Erase(size_t i)`: usunięcie elementu z pozycji `i`; w czasie $O(\text{size})$,
6. Dostępna jest funkcja wyświetlająca zawartość tablicy na ekranie wraz z informacją ilości wolnego miejsca.
7. Dostępna jest funkcja zapisująca zawartość tablicy do pliku wraz z informacją o ilości wolnego miejsca.

Wymagania dodatkowe (mogą być spełnione)

1. Rozmiar fizyczny jest zmienny, dynamicznie powiększany w przypadku przepełnienia.
2. Wszystkie operacje sprawdzają zakres indeksów i dostępne miejsce w tablicy. Sposób obsługi błędów jest dowolny: mogą być ignorowane, ustawiana flaga, zwracana wartość logiczna lub wyrzucane wyjątki. Wyjątkiem jest operator [].
3. Wszystkie operacje gwarantują brak wycieków pamięci (no memory leaks).
4. Tablica przechowuje złożony typ danych $T = \text{Record}$:

```
struct Record{  
    std::string name;  
    unsigned grade;  
};
```

5. Klasa `DynamicArray` udostępnia konstruktory:
 - a. `DynamicArray(size_t capacity)`: tworzą pustą tablicę o pojemności $\text{capacity} \geq 0$
 - b. `DynamicArray(size_t capacity, size_t N, const T& t)`: inicjalizuje tablicę za pomocą N kopii elementu t
6. Dostępne są operacje:
 - a. `at(size_t i)`: funkcja realizująca dostęp do elementów tablicy ze sprawdzaniem zakresu indeksów; w czasie $O(1)$,
 - b. `void Clear()`: usuwa wszystkie elementy z tablicy; w czasie $O(\text{size})$
 - c. `size_t Search(const T& t)`: zwraca indeks elementu t , jeżeli elementu nie ma zwraca `size`; w czasie $O(\text{size})$
7. Dostępne są operacje:
 - a. `bool EraseFirst(const T& t)`: usuwa pierwszy element równy t ; w czasie $O(\text{size})$
 - b. `size_t EraseAll(const T& t)`: usuwa wszystkie elementy równe t , zwraca liczbę usuniętych elementów; w czasie $O(\text{size})$
 - c. `size_t Erase(size_t from, size_t to)`: usuwa elementy o indeksach w przedziale $[\text{from}, \text{to})$; w czasie $O(\text{size} + (\text{last} - \text{first}))$
8. Dostępna jest funkcja odczytująca zawartość tablicy z pliku. Plik może zawierać tylko dane, informacja o pojemności tablicy musi być określona na podstawie zawartości pliku. Można zakładać, że dane i format pliku są poprawne.
9. (*) Dostępna jest operacja ??? `Insert(???)`: wstawia elementy $\{t_1, \dots, t_k\}$ na pozycję i ; w czasie $O(\text{size} + k)$, typ oraz ilość argumentów zależny od implementacji
10. (*) Dostępne są: konstruktor inicjalizujący tablicę na podstawie listy elementów, copy-construktor, move-construktor, copy assignment operator, move assignment operator