# 数值解析

第6回 連立一次方程式の反復解法

## 非線形方程式の確認(復習)

- ・2分法とニュートン法では一般的にニュートン法の方が 収束が速い。
- 2分法は初期区間(y+とy-のペア)が見つかれば必ず収束する.
- ニュートン法は初期値設定が不適切だと収束しない。
  - Note: テイラー展開の1次近似 (初期値x₀は解に十分近い)
  - ニュートン法のプログラムでは繰返し回数による制限を必ずつける.

### 続復習: 打ち切り誤差

・2分法の打ち切り誤差



(b-a) < Threshold で収束と判定する.

→ 解は (b+a)/2

誤差が最大となるのは区間の両端(a or b)のときで, その値は(b-a)/2



誤差が表示できる程度の桁数で出力

### 本題: 反復解

・繰り返しで真の解に近づける(非線形方程式のときと同じ) Ax = b を  $x_{k+1} = \phi(x_k)$  の形で求める.

### 連立方程式の場合

- ヤコビ法 (Jacobi method)
- ・ガウス・ザイデル法 (Gauss-Seidel method)

### 基本的な考え方

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$

$$\vdots$$

$$a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n$$

### 対角成分以外を右辺に移項

$$\begin{split} a_{11}x_1^{(k+1)} &= b_1 - \left(a_{12}x_2^{(k)} + \dots + a_{1n}x_n^{(k)}\right) \\ a_{22}x_2^{(k+1)} &= b_2 - \left(a_{21}x_1^{(k)} + a_{23}x_3^{(k)} + \dots + a_{2n}x_n^{(k)}\right) \\ &\vdots \\ a_{nn}x_n^{(k+1)} &= b_n - \left(a_{n1}x_1^{(k)} + a_{n2}x_2^{(k)} + \dots + a_{nn-1}x_{n-1}^{(k)}\right) \end{split}$$

### ヤコビ法

$$\begin{aligned} x_1^{(k+1)} &= \frac{1}{a_{11}} \Big\{ b_1 - \Big( a_{12} x_2^{(k)} + \dots + a_{1n} x_n^{(k)} \Big) \Big\} \\ x_2^{(k+1)} &= \frac{1}{a_{22}} \Big\{ b_2 - \Big( a_{21} x_1^{(k)} + a_{23} x_3^{(k)} + \dots + a_{2n} x_n^{(k)} \Big) \Big\} \\ &\vdots \\ x_n^{(k+1)} &= \frac{1}{a_{nn}} \Big\{ b_n - \Big( a_{n1} x_1^{(k)} + a_{n2} x_2^{(k)} + \dots + a_{nn-1} x_{n-1}^{(k)} \Big) \Big\} \end{aligned}$$

#### 一般形

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left\{ b_i - \left( \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k)} + \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right) \right\}$$

対角より左側

対角より右側

### 参考: 行列式で記載

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left\{ b_i - \left( \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} \, x_j^{(k)} + \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right) \right\}$$
 対角(D)より左側 = L 対角(D)より右側 = U

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{D}^{-1}(\mathbf{b} - (\mathbf{L} + \mathbf{U})\mathbf{x}^{(k)})$$

#### 注意:

対角行列D, 下三角行列L, 上三角行列Uであるが, LU分解とは異なる. A = D + L + U (LU分解はPA = LU)

### ガウス・ザイデル法

・基本的な考え方: ヤコビ法で常に最新の値を使う

基本的な考え方: ヤコビ法で常に最新の値を使う
$$x_1^{(k+1)} = \frac{1}{a_{11}} \left\{ b_1 - \left( a_{12} x_2^{(k)} + \dots + a_{1n} x_n^{(k)} \right) \right\}$$

$$x_2^{(k+1)} = \frac{1}{a_{22}} \left\{ b_2 - \left( a_{21} x_1^{(k+1)} + a_{23} x_3^{(k)} + \dots + a_{2n} x_n^{(k)} \right) \right\}$$

$$\vdots$$

$$x_n^{(k+1)} = \frac{1}{a_{nn}} \left\{ b_n - \left( a_{n1} x_1^{(k+1)} + a_{n2} x_2^{(k+1)} + \dots + a_{nn-1} x_{n-1}^{(k+1)} \right) \right\}$$

直前(1行上)までで計算された値をすぐに使う.

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left\{ b_i - \left( \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} \, x_j^{(k+1)} + \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right) \right\}$$

### 参考: 行列式で記載

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left\{ b_i - \left( \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k+1)} + \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right) \right\}$$
 対角(D)より左側 = L 対角(D)より右側 = U

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{D}^{-1}(\mathbf{b} - L\mathbf{x}^{(k+1)} + U\mathbf{x}^{(k)})$$

#### 注意:

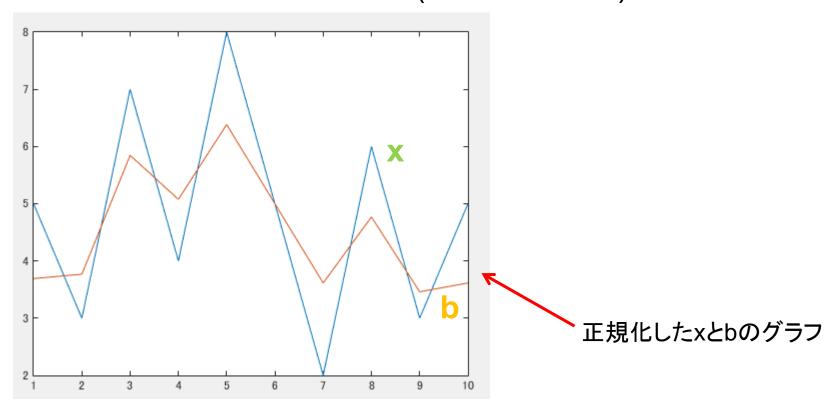
対角行列D, 下三角行列L, 上三角行列Uであるが, LU分解とは異なる. A = D + L + U (LU分解はPA = LU)

### 演習問題

Aをinput1.csv, bをinput2.csvから入力し, ヤコビ法及びガウス・ザイデル法で上記を解け. 反復回数を決め、収束が比較できるようにすること。

### 補足(余談)

・演習問題はフィルタリングの問題(終端処理省略)



鈍った信号から元の信号を復元する問題(逆問題)