



Mater Cybersecurity

Master of Science in Informatics at Grenoble
Master Informatique / Master Mathématiques & Applications

Randomisation des nombres dans l'exponentiation modulaire Amiot Simon

27 juin 2017

Research project performed at Imaths

Under the supervision of: Nicolas Méloni, *Imaths*

Defended before a jury composed of:

[Prof/Dr/Mrs/Mr] < first-name last-name >

[Prof/Dr/Mrs/Mr] < first-name last-name >

[Prof/Dr/Mrs/Mr] < first-name last-name >

[Prof/Dr/Mrs/Mr] <first-name last-name>

[September] 2017

Résumé

Le premier objectif de ce stage est de proposer une implémentation logicielle d'un algorithme décrit dans un article pensé et rédigé par Nicolas Méloni, mon superviseur pour ce stage. L'algorithme a pour but de recoder l'exposant dans l'exponentiation modulaire afin de rendre sa représentation aléatoire et efficace.

Le deuxième objectif de ce stage est de généraliser le concept et l'algorithme de l'article à la double exponentiation.

Résumé

Dans une première partie, une brève introduction explicite l'exponentiation modulaire et son utilisation dans plusieurs protocoles essentiels en cryptographie.

La deuxième partie explique l'état de l'art du recodage

La troisième partie introduit la double exponentiation, et les différentes méthodes de recodage existantes.

La quatrième partie est constituée de l'analyse du problème et de l'approche de la solution.

La cinquième partie concerne l'implémentation de la solution trouvée dans la partie précédente.

La sixième partie traite de l'étude statistique de l'algorithme et de son efficacité d'un point de vue sécurité et d'un point de vue performance.

La septième partie est une étude sur les paramètres de l'algorithme.

Table des matières

Ré	ésumé	i
Ré	ésumé	i
1	Introduction	1
2	Représentation aléatoire de l'exposant	3
	2.1 State of the art2.2 Randomisation et Optimisation	3 5
3	Etat de l'art de la double exponentiation	13
	3.1 L'approche de Shamir	13 14
4	Approche du problème	17
	 4.1 La représentation d'un couple d'exposants	17 19 23
5	Théorie, Implémentation et Optimisation	27
	5.1 Implémentation de la <i>DoubleRDR</i>	27
	5.2 De l'arithmétique à l'optimisation	32 35
6	Performances et Aléatoire : l'importance des coefficients	39
	6.1 L'important choix des coefficients	39
	6.2 Liens entre les coefficients	41
	6.3 Généralisation et Théorie	44
7	Conclusion	45
Bi	bliographie	47

Introduction

L'exponentiation modulaire est un algorithme au coeur d'un grand nombre de protocole en cryptographie, notamment pour le RSA ou ECC.

L'exponentiation modulaire et le RSA

Dans le protocole RSA, l'exponentiation modulaire joue un rôle central. Voici les étapes du chiffrement et du déchiffrement RSA :

- 1) Choisir p et q, deux nombres premiers distincts.
- 2) Calculer leur produit n = pq, appelé module de chiffrement.
- 3) Calculer $\phi(n) = (p-1)(q-1)$.
- 4) Choisir un entier naturel e premier avec $\phi(n)$ et strictement inférieur à $\phi(n)$, appelé exposant de chiffrement.
- 5) Calculer l'entier naturel d, inverse de e modulo $\phi(n)$, et strictement inférieur à $\phi(n)$, appelé exposant de déchiffrement.

Pour toutes ces étapes, l'exponentiation modulaire n'intervient pas.

Cependant pour chiffrer un message M, représenté par un entier naturel strictement inférieur à n, il faut calculer $C \equiv M^e \mod n$.

Le déchiffrement de C nécessite également une exponentiation modulaire, pour retrouver le message clair, il faut calculer $M \equiv C^d \mod n$.

Dans le protocole *RSA*, l'exponentiation modulaire a une place importante (à la fois dans le chiffrement et dans le déchiffrement), cependant il y a d'autres protocoles pour lesquels l'exponentiation est requise, comme par exemple le protocole basé sur les courbes elliptiques appelé *ECC*.

Il est toutefois important de signaler que dans le groupe des courbes elliptiques, les opérations sont différentes, les multiplications du *RSA* deviennent des additions pour *ECC*, et l'exponentiation modulaire correspond à la multiplication scalaire pour le protocole *ECC*.

La différence principale entre le protocole RSA et le protocole ECC est la suivante :

• L'opposé d'un point P, noté -P, est facile à calculer pour ECC (négligeable comparé à l'addition de points),

• l'inverse d'un entier naturel m modulo n, noté m^{-1} , est coûteuse en temps de calcul pour RSA (plus coûteuse que la mulitplication modulaire).

Les premiers algorithmes d'exponentiation

Pour implémenter l'exponentiation, il existe deux principales méthodes générales : les algorithmes *Left-To-Right* et *Right-To-Left*. Dans ce stage, nous avons choisi de traiter l'algorithme *Left-To-Right*.

Algorithm 1 Algorithme Left-To-Right

```
Require: x, N et k avec k = [k_0, k_1, \dots, k_n] with k_i \in \{0, 1\}

Ensure: x^k \mod N
S \leftarrow 1
for i from n to 0 do
S \leftarrow S \times S \mod N
if k_i = 1 then
S \leftarrow S \times x \mod N
end if
end for
```

Cet algorithme est un algorithme de base permettant de comprendre le processus d'exponentiation, et de voir que l'exponentiation dépend essentiellement de la représentation binaire du secret k, et en particulier du poids de Hamming (nombre de 1) de la représentation. Ici, la représentation choisie est la décomposition canonique en base 2 de k avec coefficients valant soit 0, soit 1. Cependant, nous allons voir par la suite qu'il existe d'autres représentations présentant des avantages intéressants.

Représentation aléatoire de l'exposant

2.1 State of the art...

Afin d'améliorer l'efficacité de l'exponentiation, il est possible de précalculer certaines valeurs et de changer la représentation de l'exposant en fonction de ces nombres. La première partie explicite l'algorithme d'exponention basé sur le précalcul, puis les parties suivantes donnent 3 méthodes différentes de représentation.

2.1.1 Précalcul et Exponentiation

Soit \mathscr{G} un groupe et \mathscr{D} un ensemble d'entiers positifs impairs. Soit $k = (k_{l-1} \dots k_0)_2$ un entier, où les k_i sont des éléments de \mathscr{D} , et soit $g \in \mathscr{G}$. L'algorithme est en deux étapes :

- 1) Calculer g^d , où d sont les éléments de \mathscr{D}
- 2) Si $k_i \neq 0$, multiplier par l'élément précalculé g^{k_i}

Algorithm 2 Algorithme d'exponentiation avec précalcul

```
Require: un élément g, un entier N positif, un entier k avec k = (k_{l-1}, k_1, \ldots, k_n) with k_i \in \mathscr{D}

Ensure: g^k \mod N
S \leftarrow 1
for i from n to 0 do
S \leftarrow S \times S \mod N
\text{if } k_i \neq 0 \text{ then}
S \leftarrow S \times g^{k_i} \mod N
\text{end if}
\text{end for}
```

A la différence de l'algorithme classique, on multiplie par une valeur g^{k_i} qui dépend de la valeur du bit numéro i lorsque celui est non nul (dans l'algorithme classique on a $\mathcal{D} = \{1\}$, et donc le seul élément précalculé est $g^1 = g$, c'est donc l'élément que l'on multiplie à chaque bit non nul).

2.1.2 Représentation *NAF* (Non Adjacent Form)

La représentation *NAF* est l'unique représentation d'un nombre en entiers relatifs pour laquelle le poids de Hamming est minimal.

Exemple 1. *Le nombre 7 s'écrit comme :*

La représentation NAF de 7 est la dernière

$$(1 \ 0 \ 0 \ -1)_2$$

.

2.1.3 Représentation *wNAF* (window Non Adjacent Form)

L'idée est de recoder l'exposant avec d'autres coefficients que -1, 0 et 1 en ajoutant tous les nombres impairs inférieurs à 2^w avec w appelée la taille de la fenêtre.

Soit $\mathcal{B} = \{1, 3, ..., 2^w - 1\}$, la représentation wNAF de k est l'unique représentation de k telle que :

$$k = (b_n \dots b_1 \quad b_0)_2$$

où $b_i \in \mathcal{B} \cup (-\mathcal{B}) \cup \{0\}$, c'est-à-dire b_i peut être égal à 0, un élément de \mathcal{B} (1, 3, ...) ou à l'opposé d'un élément de \mathcal{B} (-1, -3, ...). Et ainsi k vérifie :

$$k = \sum_{i=0}^{n} b_i 2^i$$

L'utilité de cette représentation est de réduire le poids de Hamming de la représentation de k, et de ce fait réduire le temps de calcul de $x^k \mod N$.

Exemple 2. *Le nombre* 88 s'écrit comme :

$$(1 \ 0 \ 1 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0)_2 = 64 + 16 + 8 = 88$$

Pour calculer la représentation 3NAF de 88, il faut définir $\mathcal{B} = \{1,3,5,7\}$. En regarder les 3 premiers bits de poids fort de 88, on peut remplacer $(101)_2$ par 5, puis en regardant les 3 suivants, puis à nouveau les suivants, on remarque qu'on ne peut pas remplacer les coefficients, on obtient donc:

$$(5 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0)_2 = 5 \times 16 + 8 = 88$$

2.1.4 Fractional Windows

Cette méthode consiste à adapter la taille de *w* au fil de l'algorithme. La taille de la fenêtre (3 dans l'exemple précédent) n'est plus fixée, elle est adaptée au fil de l'algorithme afin d'optimiser la vitesse et les calculs de l'algorithme d'exponentiation.

2.2 Randomisation et Optimisation

La partie précédente a présenté les bases et prérequis pour la compréhension de l'article de Nicolas Méloni. La partie suivante s'intéresse à la méthode d'exponentiation modulaire expliqué dans l'article, et à un moyen d'implémenter cette méthode le plus efficacement possible. L'idée de la méthode est de recoder de manière aléatoire l'exposant (secret).

Dans la première section, est expliquée la méthode de randomisation détaillée dans son article, puis la deuxième section détaille l'implémentation de cette méthode et l'optimisation de l'algorithme trouvé, finallement la troisième partie correspond à la démonstration de la validité de cet algorithme.

2.2.1 Randomisation dans l'algorithme de Fractional Windows

L'idée de l'algorithme de recodage de l'exposant k est de changer à chaque éxecution de système de codage, et plus particulièrement de changer l'ensemble des coefficients \mathcal{D} .

Soit k l'exposant, N le modulo et x le message. On pose $\mathcal{D} = \{d_1, \dots, d_l\}$ où d_l sont des entiers positifs impairs.

Le premier constat révélé dans l'article est que pour pouvoir recoder la totalité des exposants, il faut nécessairement que 1 soit dans \mathcal{D} .

La fonction digit

Soit w > 0 un entier. Pour tout entier x on définit $p_w(x) = x \mod 2^w$. Puis on pose $\mathscr{D}_w = p_w(\mathscr{D})$ et $\overline{\mathscr{D}_w} = \mathscr{D}_w \cup \{2^w - d : d \in \mathscr{D}_w\}$. Finalement on définit $W_n = \lfloor log_2(max_i(d_i)) \rfloor$.

Pour construire la fonction digit, on doit d'abord définir, pour tout k entiers k, $w_{max}(k)$ comme le plus grand nombre $w \le W_n + 2$ tel qu'il existe un élément $d_i \in \mathscr{D}$ qui satisfait ces deux conditions :

- 1. $d_i < k$,
- 2. $p_w(k) \in \overline{\mathcal{D}_w}$

Finalement, la fonction $\mathit{digit}_{\mathscr{D}}: \mathbb{N} \to \overline{\mathscr{D}} \cup \{0\}$ est définie par :

- si k est pair : digit(k) = 0,
- si *k* est impair :
 - on pose $W_{max} = w_{max}(k)$
 - si $p_{W_{max}}(k) \in \mathscr{D}_{W_{max}}$, $digit_{\mathscr{D}}(k) = d$ avec d < k tel que $p_w(k) = p_w(d)$
 - si $2^{W_{max}} p_{W_{max}}(k) \in \mathscr{D}_{W_{max}}$, $digit_{\mathscr{D}}(k) = -d$ avec d < k tel que $2^{W_{max}} p_w(k) = p_w(d)$

La fonction *digit* est bien définie pour tout k dans \mathbb{N} . De plus, on peut remarquer que $1 \in \mathcal{D}_w$ ce qui implique que $1 \in \mathcal{D}_w$ pour tout w, et donc $W_{max} \ge 2$.

Voici un exemple simple pour bien comprendre la fonction *digit* :

```
Exemple 3. On pose k = 101 et \mathcal{D} = \{1,3,9\}, on a donc W_n = 3.

Pour calculer la fonction digit, il faut d'abord déterminer w_{max}(k).

On pose w = W_n + 2 = 5, on calcule p_w(k) = 101 \mod 2^5 = 5 \mod 32.

Puis on calcule \overline{\mathcal{D}_w} = \{1,3,9,32-1,32-3,32-9\} = \{1,3,9,31,29,23\}.

On vérifie si 5 \in \overline{\mathcal{D}_w}, ce n'est pas le cas, donc on pose w = 4 et on recommence le processus.

On a p_w(k) = 5 \mod 16.

Puis on calcule \overline{\mathcal{D}_w} = \{1,3,9,15,13,7\}.

On a 5 \notin \overline{\mathcal{D}_w}, donc on pose w = 3.

On a p_w(k) = 5 \mod 8.

Puis on calcule \overline{\mathcal{D}_w} = \{1,3,9 \mod 8,8-1,8-3,8-9 \mod 8\} = \{1,3,5,7\}.

On a 5 \in \overline{\mathcal{D}_w}, donc on a w_{max}(k) = 3. On pose w_{max} = w_{max}(k).

Ici, on est dans le cas où w_m = 0 kest impair, et w_m = 0 for w_m = 0
```

L'algorithme de représentation

Une fois la fonction digit définie, l'algorithme de la représentation est le suivant :

```
Algorithm 3 Représentation aléatoire de k
```

```
Require: Un entier k et un ensemble \mathscr{D} = \{1, d_2, \dots, d_n\}

Ensure: k = (k_t k_{t-1} \dots k_1 k_0)_2, k_i \in \overline{\mathscr{D}} \cup \{0\}
i \leftarrow 0
while k! = 0 do
k_i \leftarrow digit_{\mathscr{D}}(k)
k \leftarrow \frac{k-k_i}{2}
i \leftarrow i+1
end while
return (k_{i-1} \dots k_0)
```

Première implémentation

Le coeur de l'implémentation de la représentation réside dans celle de la fonction *digit*. Voici l'algorithme avec lequel j'ai implémenté la fonction *digit* au premier essai : Il est composé de deux parties :

- 1) Un algorithme qui calcule i tel que $p_{W_{max}}(k) = p_{W_{max}}(d_i)$ où $d_i \in \overline{\mathcal{D}}$.
- 2) L'algorithme de la fonction
- 1) L'idée est de partir de la fenêtre de longueur maximale $w = W_n + 2$ et de chercher dans $\overline{\mathscr{D}_w}$ si $p_w(k)$ est dedans, s'il n'y est pas on diminue w jusqu'à trouver $p_w(k)$.

On conviendra que, d'après l'algorithme, i est nécessairement compris entre 0 et 2#D-1

2) A partir de cet algorithme, je peux désormais construire l'algorithme qui calcule la fonction *digit*.

Algorithm 4 Calculer *i* tel que $p_{W_{max}}(k) = p_{W_{max}}(d_i)$ **Require:** Un entier k, le nombre W_n et un ensemble $\mathcal{D} = \{1, d_2, \dots, d_n\}$ **Ensure:** i tel que $p_{W_{max}}(k) = p_{W_{max}}(d_i)$ où $d_i \in \overline{\mathcal{D}}$ c = 0 $w \leftarrow W_n + 2$ **while** w > 1 et $c \neq 1$ **do** $\overline{\mathscr{D}_w} \leftarrow p_w(\overline{\mathscr{D}})$ $p_k = p_w(k)$ i = 0**while** $c \neq 1$ et $i < 2 \times \#D$ **do if** $p_k = \overline{\mathcal{D}_w}[i]$ **then** $c \leftarrow 1$ end if $i \leftarrow i + 1$ end while $w \leftarrow w - 1$

Algorithm 5 Calculer $digit_{\mathscr{D}}(k)$

end while return i-1

```
Require: Un entier k, le nombre W_n et un ensemble \mathscr{D} = \{1, d_2, \ldots, d_n\}

Ensure: digit_{\mathscr{D}}(k)
digit \leftarrow 0
if k est impair then
i = algorithm4(k, W_n, \mathscr{D})
if i < \#D then
digit \leftarrow \mathscr{D}[i]
else
digit \leftarrow -\mathscr{D}[i-taille]
end if
end if
```

2.2.2 Optimisation de l'algorithme

L'idée de l'optimisation est de réduire l'appel à la fonction de recherche d'élément dans un tableau dans *Algorithm 4*. Rechercher dans un tableau ou une table (ou un ensemble) est chronophage en programmation, ainsi pour réduire le temps et le coût d'éxecution de la représentation, nous avons pensé à un autre algorithme. Notre idée est basée sur les trois propositions suivantes :

- Construire un unique tableau d'éléments de \mathcal{D} .
- L'index du tableau correspond à l'antécédant et la case à l'image de l'index.
- Le remplissage du tableau nécessite uniquement des additions, des multiplications et des modulos.

Digit vue comme un tableau

Afin d'éviter l'appel à une recherche de table, nous avons abordé la fonction *digit* de manière différente, non pas comme une fonction mais comme la composition d'un modulo et d'une fonction défini par un vecteur. L'algorithme de la fonction *digit* suit ces étapes :

- 1) Construction d'un tableau D_{max} de taille 2^{W_n+2} où W_n est la taille du plus grand élément de \mathscr{D}
- 2) Remplissage de tableau D_{max} tel que pour $i \in \{0, ..., 2^{W_n+2}-1\}$, $D_{max}[i] = digit(i)$
- 3) Calcul de $k_{mod} = k \text{ Mod } 2^{W_n+2}$
- 4) Renvoi de $D_{max}[k_{mod}] = digit(k)$

Construction de D_{max}

Avant de calculer et de compléter le tableau D_{max} , il faut calculer W_n et $\overline{\mathscr{D}} = \mathscr{D} \cup (-\mathscr{D})$.

Construction de D_{max} **1.** *La construction du tableau* D_{max} *comporte* 3 *principales étapes :*

- Initialiser toutes les cases à 0 et mettre les éléments de \overline{D} à leur place $(D_{max}[1] = 1, D_{max}[23] = 23)$.
- Pour i de $W_n + 1$ à 3, on ajoute $2^i \times (2l + 1)$ à chaque élément \overline{D} avec $0 \le l < 2^{W_n + 2 i 1}$ et on complète le tableau avec ces valeurs.
- On complète les cases impaires qui valent 0 avec 1 ou -1 suivant la case.

2.2.3 Preuve

Dans cette partie, nous allons montrer que l'algorithme construit à partir de D_{max} calcule la fonction digit

```
Algorithm 6 Calculer D_{max} = [1, d_i, \dots, d'_i] avec d_i, d'_i \in \overline{\mathcal{D}}
Require: W_n et \mathscr{D}
Ensure: D_{max} = [1, d_i, \dots, d'_i] avec d_i, d'_i \in \overline{\mathcal{D}}
   sizeD \leftarrow |D|
   for k de 0 à sizeD - 1 do
       \overline{D}[k] \leftarrow D[k]
       \overline{D}[sizeD+k] \leftarrow 2^{W_n+2} - D[k]
   end for
   for k de 0 à 2^{W_n+2}-1 do
       D_{max}[k] \leftarrow 0
   end for
   for k de 0 à sizeD - 1 do
       D_{max}[\overline{D}[k]] \leftarrow D[k]
       D_{max}[\overline{D}[taille+k]] \leftarrow -D[k]
   end for
   while i \ge 3 do
       j \leftarrow 2 \times sizeD
       borne \leftarrow 2^{W_n+2-i-1}
       while j \ge 0 do
           for k de 0 à borne - 1 do
              d \leftarrow \overline{D}[j] + 2^i \times (2k+1) \operatorname{Mod}(2^{W_n+2})
              if D_{max}[d] = 0 then
                  if j < sizeD then
                      D_{max}[d] \leftarrow \overline{D}[j]
                  else \{j \ge sizeD\}
                     D_{max}[d] \leftarrow -\overline{D}[j-taille]
                  end if
               end if
           end for
           j \leftarrow j - 1
       end while
       i \leftarrow i - 1
   end while
```

La fonction digit sous forme mathématique

On peut remarque que calculer la fonction *digit* revient à trouver une fonction vérifiant cette propriété :

Propriété 1. Soit $\phi_{1_{\mathscr{D}}}: \mathbb{N} \to \mathbb{Z}/2^{W_n+2}\mathbb{Z}$, la projection canonique restreint à \mathbb{N} , et $\phi_{2_{\mathscr{D}}}: \mathbb{Z}/2^{W_n+2}\mathbb{Z} \to \overline{\mathscr{D}} \cup \{0\}$ une fonction.

On a digit $_{\mathscr{D}} = \phi_{2_{\mathscr{D}}} \circ \phi_{1_{\mathscr{D}}} \iff \forall k, \bar{k} = \phi_1(k) = k \ Mod \ 2^{W_n+2} \ et :$

- (i) Si k est pair $\phi_{2_{\mathcal{Q}}}(\bar{k}) = 0$
- (ii) Si k est impair $\phi_{2_{\mathscr{D}}}(\overline{k}) = d_i$, avec $d_i \in \overline{\mathscr{D}} \Rightarrow \exists j \in [2, W_n + 2]$, tel que $k = d_i \mod 2^j$ et $\forall m \in [j+1, W_n + 2], \forall d_i' \in \overline{\mathscr{D}}, k \neq d_i' \mod 2^m$.

Remarque 1. La condition (ii) explique que le j que l'on trouve doit être le plus grand possible.

Preuve 1. *On prouve la double implication pour tout k dans* \mathbb{N} .

D'abord si k est pair, c'est évident car les deux fonctions valent 0 et $\phi_{1_{\mathscr{D}}}(k)$ est "paire" pour k pair et ne peut valoir 0 si k est impair.

Maintenant si k est impair. Commençons avec l'implication \Leftarrow :

 \Leftarrow Soit $\phi_{2_{\varnothing}}$ verifiant les conditions (i) and (ii).

Alors $\exists j \in [2, W_n + 2]$, tel que $k = d_i \mod 2^j$ et $\forall m \in [j+1, W_n + 2]$,

 $\forall d_i' \in \overline{\mathscr{D}}, \bar{k} \neq d_i' \ Mod \ 2^m.$

So $\forall m > j$, $p_m(k) \notin \overline{\mathcal{D}_m}$.

That implies $w_{max} \leq j$.

Furthermore $\bar{k} = d_i \mod 2^j$ with d_i in $\overline{\mathcal{D}}$, which means $p_j(k) \in \overline{\mathcal{D}}_j$. Finally we have $w_{max} = j$.

- Si $d_i \in \mathcal{D}$, $p_j(k) = p_j(d_i) \Rightarrow digit_{\mathcal{D}}(k) = \phi_{2_{\mathcal{D}}}(\bar{k})$.
- $Si d_i \in \mathcal{D}$, $p_j(k) = p_j(d_i) \Rightarrow 2^j p_j(k) = p_j(-d_i) \Rightarrow 2^j p_j(k) \in \mathcal{D}$. $And \ so \ digit_{\mathcal{D}}(k) = -(-d_i) = d_i = \phi_{2_{\mathcal{D}}}(\bar{k})$.
- \Rightarrow On suppose que l'on a digit $_{\mathscr{D}}(\underline{k}) = \phi_{2_{\mathscr{D}}}(\overline{k}) = d_i \text{ ou } -d_i \text{ avec } d_i \in \mathscr{D}.$

On a digit $_{\mathscr{D}}(k) = d_i$ avec $d_i \in \overline{\mathscr{D}_m}$.

Let $j = w_{max}(k) = W_m ax$.

Par definition de $w_{max}(k)$, la condition 2) est fausse $\forall m > j$, donc $\nexists d'_i \in \mathcal{D}$ tel que $p_m(k) \in \overline{\mathcal{D}_m}$.

Ainsi $\forall m > j$, $\forall d'_i \in \overline{\mathcal{D}}$, $k \neq d'_i Mod 2^m$.

De plus $j = w_{max} \Rightarrow w_{max}$ satisfait la condition 2),

i.e. $p_j(k) \in \overline{\mathcal{D}_j} \Rightarrow \exists d_i \in \overline{\mathcal{D}} \text{ tel que } k = d_i \text{ Mod } 2^j$.

Preuve de fonctionnement de D_{max}

Proposition 1. Soit $\phi_{1_{\mathscr{D}}}: \mathbb{N} \to \mathbb{Z}/2^{W_n+2}\mathbb{Z}$ la projection canonique restreint à \mathbb{N} et $\phi_{2_{\mathscr{D}}}: \mathbb{Z}/2^{W_n+2}\mathbb{Z} \to \overline{\mathscr{D}} \cup \{0\}$ tel que $\phi_{2_{\mathscr{D}}}(\bar{k}) = D_{max}[\bar{k}]$. Donc on a digit $_{\mathscr{D}} = \phi_{2_{\mathscr{D}}} \circ \phi_{1_{\mathscr{D}}}$.

Preuve 2. Par construction $\phi_{2_{\mathscr{D}}}: \mathbb{Z}/2^{W_n+2}\mathbb{Z} \to \overline{\mathscr{D}} \cup \{0\}$ donc $\phi_{2_{\mathscr{D}}}$ existe. Par la propriété 1, on doit prouver que $\phi_{2_{\mathscr{D}}}$ vérifie $\forall k$:

- (i) Si k est pair $\phi_{2_{\mathscr{D}}}(\bar{k}) = 0$
- (ii) Si k est impaire $\phi_{2_{\mathscr{D}}}(\overline{k}) = d_i$, avec $d_i \in \overline{\mathscr{D}} \Rightarrow \exists j \in [2, W_n + 2]$, tel que $k = d_i \mod 2^j$ et $\forall m \in [j+1, W_n + 2], \forall d_i' \in \overline{\mathscr{D}}, k \neq d_i' \mod 2^m$.

Maintenant regardons la preuve :

- (i) La première condition est vérifiée parce que $D_{max}[l] = 0$ pour $0 \le l < 2^{W_n+2}$ (initialisation) et le tableau est complété en ajoutant des éléments impairs (les impairs de \mathscr{D} et d+2p, d dans \mathscr{D}).
- (ii) La deuxième condition est plus difficile à prouver.

Par construction
$$\phi_{2_{\mathscr{D}}}(\bar{k}) = d_i \text{ avec } d_i \in \overline{\mathscr{D}} \text{ signifie } \exists j \in [\![2,W_n+2]\!] \text{ s.t. } \bar{k} = d_i + (2l+1)2^j \mod 2^{W_{max}} \text{ avec } 0 \le l < 2^{W_n+2-j-1}, \ (1)$$
 et $\forall m > j, \ \nexists d_i', l' \text{ tel que } \bar{k} = d_i' + (2l'+1)2^m \mod 2^{W_n+2}. \ (1bis)$

La relation (1) implique $\exists j$ tel que $k = \overline{k} = d_i \mod 2^j$. Maintenant il faut montrer que $\forall m \in [\![j+1,W_n+2]\!], \forall d_i' \in \overline{\mathscr{D}}, k \neq d_i' \mod 2^m$. Par l'absurde on suppose qu'il existe un tel m > j et $d_i' \in \overline{\mathscr{D}}$ tel que :

$$k = d'_i \, Mod \, 2^m$$
. (2)

By (2), on $a k = d'_i + n \times 2^m \mod 2^{W_n+2}$ avec $0 \le n < 2^{W_n+2-m}$. (3) Par distinction de cas, on a:

- Si n = 0, (3) $\Rightarrow k = d'_i \mod 2^{W_n + 2}$, contradiction avec la construction de D_{max} (on complète d'abord le tableau avec les éléments de $\overline{\mathcal{D}}$).
- Si n est pair, i.e. n = 2n', soit m' = m + 1 et
 (3) ⇒ k = d'_i + n' × 2^{m'} Mod 2^{W_n+2}. Si n' est encore pair, on réitère le procédé jusqu'à ce que n' soit pair. On réduit le problème au cas n impair.
- Si n est impair, i.e. n = 2l' + 1. Alors $(3) \Rightarrow k = d'_i + (2l' + 1) \times 2^m \mod 2^{W_n + 2}$ avec $0 \le 2l' + 1 < 2^{W_n + 2 - m}$. Et $0 \le 2l' + 1 < 2^{W_n + 2 - m} \Rightarrow 0 \le l' < 2^{W_n + 2 - m - 1}$. Finalement on a $k = d'_i + (2l' + 1) \times 2^m \mod 2^{W_n + 2}$ avec $0 \le l' < 2^{W_n + 2 - m - 1}$. Il y a contradiction avec (1bis). Impossible.

Donc $\phi_{2_{\mathscr{D}}}$ vérifie la seconde condition and d'après la propriété, on a digit $_{\mathscr{D}} = \phi_{2_{\mathscr{D}}} \circ \phi_{1_{\mathscr{D}}}$.

Corollaire 1. On peut utiliser l'algorithme de construction de D_{max} pour calculer la fonction digit.

2.2.4 Test et Performance

Nous avons effectuer des tests de performance afin de déterminer l'influence de cette méthode de randomisation de la représentation sur la vitesse d'exponentiation.

TABLE 2.1 : Temps d'execution (10000 tests)

#D	lkl	RDR	wNAF	perte (en %)
4	256	373	244	54
4	4096	11950	10820	10
8	256	342	224	52
16	4096	12101	10585	14
32	256	526	214	146
64	256	1108	220	504
64	4096	12481	10538	18

Comparaison avec wNAF

In Table 6.2, the ... [1].

On remarque que pour plus la taille de k augmente, plus la perte relative diminue. Cependant pour une taille plus petite de k petite (256 bits), la perte est significative (> 50%), et plus particulièrement lorsqu'on augmente la taille de \mathcal{D} .

Etat de l'art de la double exponentiation

La partie précédente a permis de comprendre la RDR (Random Digit Representation) proposée par Nicolas Méloni. Cette partie s'intéresse à la généralisation de la RDR pour la multiexponentiation et plus particulièrement pour la double exponentiation, c'est-à-dire au calcul de $g^a \times h^b$, où g et h sont des éléments de \mathcal{G} (un groupe), et a et b des entiers naturels.

Le procédé de multi-exponentiation est très utilisé dans les protocoles de signatures, que ce soit à base de courbes elliptiques, ou dans d'autres cas comme dans la signature El-Gamal.

Pour se faire, il est important de rappeler l'état de l'art de la double exponentiation. La première partie explique l'approche de Shamir dans la double exponentiation. La seconde partie donne la méthode qui a servi de base pour construire la *DoubleRDR* (la *RDR* étendue à la double exponentiation).

3.1 L'approche de Shamir

Dans un premier temps, je donne la méthode naïve de la double exponentiation afin de constater comment Shamir a réussi à l'optimiser dans les parties suivantes.

3.1.1 La méthode naïve

La méthode la plus simple pour calculer $g^a \times h^b$ est de calculer g^a et h^b séparement, puis de les multiplier entre eux.

Appliquer ce processus revient à effectuer deux exponentiations et une multiplication, ce qui fait en moyenne 2l "square" et l multiplications, où l est la taille de a et de b (approximativement).

3.1.2 Le "square" en simultané

Le premier constat de Shamir fut qu'il était possible de faire un "square" pour les deux exposants à la fois.

Pour illustrer cette méthode, je prend l'exemple suivant : Soit a = 37 et b = 20, ie on cherche à calculer $g^{37}h^{20}$.

Le symbole □ correspond à l'opération "square" qu'on effectue à chaque bit.

Les autres symboles $\times g$ et $\times h$ correspondent tout simplement à la multiplication par g et h respectivement.

On s'aperçoit donc que chaque coefficient non nul dans la représentation de g et dans celle de h, donne lieu à une multiplication, cependant cette technique permet de diviser par 2 le nombre de "square" (seulement 5 au lieu de 10 dans notre cas).

Ainsi cette technique donne en moyenne *l* "square" et *l* multiplications et est appelée *Simple Shamir Method*.

3.1.3 Le précalcul

Le deuxième constat de Shamir concerna les mutliplications, et particulièrement la quatrième colonne du tableau précédent. Il s'aperçut qu'il était possible d'économiser une multiplication à chaque fois que le coefficient de chaque exposant était non nul simultanément (comme au bit 4 pour 37 et 20).

Le moyen simple d'éviter ces deux multiplications est de précalculer le produit $g \times h$, et ainsi de multiplier directement par $g \times h$ pour économiser une opération à chaque apparition de 1 sur la même colonne.

Avec le même exemple que dans la partie précédente, on a :

Ainsi cette technique donne en moyenne l "square" et $\frac{3l}{4}$ multiplications et est appelée *Fast Shamir Method*.

3.2 L'approche de Solinas et la JSF

L'approche de Shamir a l'avantage de fonctionner pour tous les groupes, et en particulier dans le cas des courbes elliptiques, ainsi il est possible d'utiliser les astuces des parties précédentes dans ce cas.

C'est avec cette idée que Solinas a pensé une méthode pour recoder les deux exposants dans la double exponentiation afin d'en accélérer l'execution.

3.2.1 Basé sur un *NAF*

Dans le cas des courbes elliptiques, où le calcul de -P est négligeable comparé à l'addition de points (analogie entre multiplication scalaire pour les courbes elliptiques et exponentiation modulaire), on peut utiliser une représentation signée ("signed binary expansion"), c'est-à-dire utiliser 0, 1 ET - 1.

Cependant, étant donné qu'il existe une infinité de représentation signée, on utilise la représentation optimale (au vu du nombre de 0) de l'exposant, appelée aussi représentation *NAF* (vu dans la première partie) qui vérifie certaines propriétés.

Solinas est allé encore plus loin en constatant qu'il était encore plus optimal de choisir entre la représentation classique et la représentation *NAF* pour chacun des exposants afin que les coefficients non nuls de chaque recodage se situent sur les mêmes bits (à la même colonne dans la représentation).

Par exemple, avec les exposants 11 et 20, le calcul de 11P + 20Q donne :

Pour le premier exposant, j'ai opté pour la représentation *NAF* alors que pour le deuxième exposant, j'ai choisi la représentation classique. Le résultat est que le nombre de zéros sur la même colonne permet d'économiser des multiplications.

Cette représentation est appelée "Joint Signed Binary Expansion", elle est adaptée à la "Simple Shamir Method" dans l'exemple. Il existe également une adaptation de ce raisonnement avec la "Fast Shamir Method" mais elle n'est pas triviale.

Quoiqu'il en soit, la "Joint Signed Binary Expansion" nécessite en moyenne l doublages (équivalent du "square") et $\frac{2l}{3}$ additions avec l'adaption simple, et l doublages et $\frac{5l}{9}$ additions avec l'adaption rapide de Shamir.

C'est avec cette approche que Solinas a trouvé une autre méthode de recodage.

3.2.2 La Joint Spar Form

Dans cette partie, j'expliquerai la méthode de Solinas pour recodant les deux exposants dans la double exponentiation.

Dans un premier temps, j'explicite la notion de poids "joint" de Hamming, puis dans un exemple je montre l'avantage de la *JSF* sur la représentation *NAF*. Ensuite je donne un exemple concret dont je me servirai dans les prochaines parties, puis finalement je donne les résultats qu'a obtenu Solinas avec cette méthode.

Joint Hamming Weight

Le Poids de Hamming Joint est le nombre de colonnes non nuls dans la représentation de deux nombres. Une colonne non nul est un bit pour lequel l'un des deux (ou les deux !) exposant(s) a un coefficient non nul. Par exemple, dans le cas de la partie précèdente, on a :

$$\begin{array}{rcrr}
11 = & (1 & 0 & -1 & 0 & -1) \\
20 = & (1 & 0 & 1 & 0 & 0)
\end{array}$$

Le poids de Hamming Joint de cette représentation est 3 car il y a 3 colonnes non nuls (et 2 colonnes $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$).

Si on applique la Fast Shamir Method à cette représentation, le nombre d'addition est exactement poids de Hamming Joint de la représentation.

Comparaison avec NAF

Avant de comprendre la construction de la représentation *JSF*, je montre dans un exemple comparatif l'efficacité de cette dernière.

Alors que *NAF* a pour but de minimiser le poids de Hamming de chacun des exposants, la *JSF* a pour but de minimiser le Poids de Hamming Joint.

Dans l'exemple ci-dessous, on remarque qu'avec la représentation NAF:

$$53 = (0 \ 1 \ 0 \ -1 \ 0 \ 1 \ 0 \ 1)$$

 $102 = (1 \ 0 \ -1 \ 0 \ 1 \ 0 \ -1 \ 0)$

Le poids de Hamming Joint est 8 (il n'y a aucun $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$).

Les mêmes exposants avec la représentation JSF

$$53 = (0 \ 1 \ 0 \ 0 \ -1 \ 0 \ -1 \ -1)$$

$$102 = (1 \ 0 \ 0 \ -1 \ -1 \ 0 \ -1 \ 0)$$

Le poids de Hamming Joint est seulement 6 (il y a 2 $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$).

La JSF dans ce cas permet d'économiser deux additions, cependant il faut précalculer P+Q et P-Q.

Un exemple simple

Voici un exemple simple de la Fast Shamir Method appliquée à la *JSF*, avec 53 et 102 comme exposants :

Cette méthode nécessite en moyenne l doublages et $\frac{l}{2}$ additions.

Approche du problème

La partie précédente a rappelé l'état de l'art de la double exponentiation, cette partie s'intéresse à la problèmatique suivante : peut-on étendre la *RDR* de Nicolas Méloni à la double exponentiation ?

L'objectif principal de la *RDR* est la protection de l'algorithme d'exponentiation contre les attaques par canal auxiliaire. Ainsi, la *DoubleRDR* (*RDR* étendue à la double exponentiation) doit pouvoir utiliser des coefficients quelconques (impairs). Il faut également que les résultats ne dépendent pas des coefficients choisis sous peine de voir la méthode vulnérable à une attaque "side channel".

L'objectif secondaire de la *DoubleRDR* est de rendre l'exponentiation modulaire la plus efficace possible.

Dans une première section, on définit la *DoubleRDR* et les contraintes associées.

La deuxième section détaille la méthode générale de la *DoubleRDR*.

Puis la dernière section donne un exemple de *DoubleRDR* de deux exposants afin de mieux comprendre la méthode.

4.1 La représentation d'un couple d'exposants

Dans cette partie, on fixe un couple d'exposants $(k_1, k_2) = (53, 102)$ et un ensemble $\mathcal{D} = \{1, 3, 23, 27\}$, puis on détermine la représentation idéale, au sens des objectifs fixés, de ce couple.

Solinas a adapté la méthode NAF à la double exponentiation, ainsi il semble possible d'adapter la RDR à la double exponentiation, en utilisant le même procédé.

A l'aide d'un exemple simple, cette partie définit la *DoubleRDR* au sens des objectifs fixés et des avantages de cette représentation.

4.1.1 Une solution simple à l'objectif 1

Le premier objectif de la *DoubleRDR* est le recodage des deux exposants à l'aide de coefficients aléatoire (de cette façon, la *DoubleRDR* rend l'algorithme d'exponentiation résistant à une attaque "side-channel").

Une première approche triviale consiste à utiliser la RDR sur chacun des exposants, de cette manière la représentation obtenue utilise les coefficients de \mathcal{D} et remplit l'objectif 1.

En suivant la RDR, on obtient :

$$53 = (1 \ 0 \ 0 \ -3 \ 0 \ 0 \ 0 \ -27)$$

$$102 = (0 \ 0 \ 3 \ 0 \ 0 \ 0 \ 3 \ 0)$$

Le poids de Hamming Joint de cette représentation est 5 car il y a trois $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ sur huit bits.

Il s'agit de déterminer si cette représentation est la meilleure représentation possible au vu de l'objectif 2. Pour se faire, d'après l'approche de Shamir (Fast Shamir Method), la représentation la plus efficace de (k_1,k_2) est celle ayant un poids de Hamming Joint minimal, c'est-à-dire un nombre de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ maximal.

4.1.2 La JSF, solution à l'objectif 2

Afin de déterminer la représentation DoubleRDR, une seconde approche consiste à utiliser la méthode JSF, méthode la plus efficace pour l'objectif 2, puis à l'adapter avec des coefficients de \mathcal{D} .

Par exemple, la JSF de (k_1, k_2) est :

$$53 = (0 \ 1 \ 0 \ 0 \ -1 \ 0 \ -1 \ -1)$$

$$102 = (1 \ 0 \ 0 \ -1 \ -1 \ 0 \ -1 \ 0)$$

Le poids de Hamming Joint de la représentation est 6, cependant l'ensemble \mathscr{D} est réduit à $\{1\}$. Il est évident que cette représentation présente des avantages en terme d'efficacité, et donc des avantages au vu de l'objectif 2, cependant elle ne remplit pas la condition de l'objectif 1 car elle n'utilise que les coefficients 0, 1 et -1.

Ce qui est important dans la méthode *JSF* est de faire correspondre les coefficients non nuls afin de créer des doubles zéros, comme on peut le voir dans l'exemple ci-dessous :

Représentation *NAF* de 53 et de 102 :

$$53 = (0 \ 1 \ 0 \ -1 \ 0 \ 1 \ 0 \ 1)$$

 $102 = (1 \ 0 \ -1 \ 0 \ 1 \ 0 \ -1 \ 0)$

Représentation *JSF* de 53 et de 102 :

$$53 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & -1 & -1 \\ 102 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Les coefficients non nuls de la première représentation sont tous décalés (il n'y a aucun 0 sur la même colonne, et donc sur le même bit), alors que la deuxième représentation offre l'avantage d'avoir deux 0 sur le même bit (c'est-à-dire deux $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$) et donc un poids de Hamming de 6 au lieu de 8.

4.1.3 La représentation DoubleRDR

Voici deux autres représentations possible de (53,102) basées sur les deux premiers recodages RDR et JSF:

$$53 = (1 \ 0 \ -1 \ 0 \ 0 \ 0 \ -23 \ 3)$$

 $102 = (1 \ 0 \ -1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 3 \ 0)$

Le poids de Hamming Joint de cette représentation est de 4. Et :

$$53 = (0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ -1 \ 23)$$

$$102 = (0 \ 0 \ 3 \ 0 \ 0 \ 0 \ 3 \ 0)$$

Le poids de Hamming Joint de cette représentation est de 3.

Voici les premiers constats que l'on peut faire en observant ces résultats :

- La *RDR* de chacun des exposants k_1 et k_2 n'est pas la meilleure représentation de (k_1, k_2) au sens des objectifs donnés.
- Une représentation où les coefficients non nuls de chacun des exposants sont à la même place (1 et 3, puis −1 et 3 sur la même colonne) est plus efficace.

De ces constats, on peut définir la *DoubleRDR* selon les deux objectifs suivants :

- Objectif 1 : On choisit d_0 et d'_0 les coefficients dans la *DoubleRDR* de k_1 et k_2 respectivement, tels que le prochain coefficient *non nul* de chaque exposant "coïncident", c'est-à-dire tels qu'il y ait le même nombre de 0 consécutifs après d_0 et d'_0 dans la représentation.
- Objectif 2 : La représentation doit contenir un maximum de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ consécutifs.

Pour résumer, lorsqu'on choisit un coefficient pour k_1 et/ou pour k_2 , il faut d'abord que les prochains coefficients *non nuls* de chaque exposant soient sur le même bit, puis si c'est possible qu'il y ait le maximum de 0 consécutifs dans la représentation.

Remarque 2. Comme $1 \in \mathcal{D}$, si k_1 et k_2 impairs, il est toujours possible de choisir d_0 et d'_0 tels que k_1 et k_2 "coïncident".

Par exemple, si $k_1 = 1 \mod 4$ et $k_2 = 3 \mod 4$, alors il suffit de choisir $d_0 = -1$ et $d_0' = 1$. Dans ce cas, on aura $k_1 - d_0 = k_2 - d_0' = 2 \mod 4$, et donc $\frac{k_1 - d_0}{2}$ et $\frac{k_2 - d_0'}{2}$ tous deux impairs.

4.2 La méthode DoubleRDR

Dans la partie précédente, la représentation DoubleRDR d'un couple d'exposant a été définie. Dans cette partie, une méthode pour calculer la DoubleRDR de k_1 et k_2 est détaillée.

4.2.1 Le début de la *DoubleRDR*

Avant de détailler le recodage de la *DoubleRDR*, il est nécessaire de rappeler certaines conditions :

• Pour recoder un exposant, il faut utiliser les propriétés arithmétiques du nombre, ou éventuellement sa représentation binaire (on ne peut pas utiliser la représentation wNAF, RDR ou encore JSF).

- Il faut fixer une taille de fenêtre maximale en fonction des éléments de \mathscr{D} . Etant donné que l'ensemble \mathscr{D} est borné, le choix d'un coefficient dépend uniquement des premiers bits suivants (équivalent de $W_n + 2$ dans l'algorithme de RDR)
- Il est plus pratique et plus efficace de commencer la méthode de recodage par le bit de poids faible plutôt que par le bit de poids fort.

Pour la suite, les bits de poids faibles sont à gauche (et non à droite comme précédemment). Ainsi, le recodage s'effectue de la gauche (bit de poids faible) vers la droite (bit de poids fort). L'exemple de 53 et 102 donne :

$$53 = (1 \ 0 \ 1 \ 0 \ 1 \ 0)$$

$$102 = (0 \ 1 \ 1 \ 0 \ 0 \ 1 \ 1)$$

Il est nécessaire de fixer une taille de fenêtre en fonction des coefficients de \mathcal{D} , on calcule (comme dans la RDR) $W_n = \lfloor log_2(max_i(d_i)) \rfloor$, et on définit $W_{max} = W_n + 2$.

On peut définir également $\overline{\mathcal{D}} = \mathcal{D} \cup -\mathcal{D}$, qu'on utilise dans la *DoubleRDR*.

Ainsi pour
$$\mathscr{D} = \{1, 3, 23, 27\}$$
, on a $\overline{\mathscr{D}} = \{1, 3, 23, 27, -1, -3, -23, -27\}$, et $W_{max} = \lfloor log_2(27) \rfloor + 2 = 6$.

4.2.2 Le choix des coefficients

Cette partie explique comment choisir les coefficients de la *DoubleRDR*.

Bits de poids faibles

Tout d'abord, il faut déterminer le bit de poids faible $B_{f,1}$ et $B_{f,2}$ des exposants k_1 et k_2 respectivement.

Pour
$$k_1 = 53$$
 et $k_2 = 102$, on a $B_{f,1} = 0$ et $B_{f,2} = 1$.

Ainsi, les $B_{f,1}$ premiers coefficients de la *DoubleRDR* de k_1 sont nul, de même pour k_2 . Dans notre exemple on a donc :

$$53 = (? \dots \dots)$$

 $102 = (0 ? \dots)$

Et pour le cas général, en supposant $B_{f,1} > B_{f,2}$, on a :

$$k_1 = (\underbrace{0...0}_{0...B_{f,2}-1} \ 0 \ \underbrace{0...0}_{B_{f,1}-B_{f,2}-1} \ ? \ ...)$$
 $k_2 = (\underbrace{0...0}_{0...B_{f,2}-1} \ ? \ \underbrace{0...0}_{B_{f,1}-B_{f,2}-1} \ ... \ ...)$

Il faut ensuite diviser par $2^{B_{f,i}}$ l'exposant k_i (afin d'avancer dans la représentation).

Disjonction de cas

Ensuite, il faut distinguer deux cas principaux :

 1^{er} cas : Si $B_{f,1} = B_{f,2}$, ce cas est détaillé dans la prochaine partie.

 $2^{\text{ème}}$ cas: Si $B_{f,1} \neq B_{f,2}$, alors on calcule $\omega = |B_{f,1} - B_{f,2}|$.

Dans cette partie, on explique le deuxième cas.

Prenons par exemple le cas où $B_{f,1} > B_{f,2}$ (dans le cas contraire, il suffit d'intervertir les rôles de k_1 et k_2), il s'agit de déterminer un coefficient d_0 pour k_2 tel que le prochain coefficient non nul de k_2 soit sur le bit $B_{f,1}$.

Ce qui donnera ceci dans la représentation :

$$k_1 = (\underbrace{0...0}_{0...B_{f,2}-1} \ 0 \ \underbrace{0...0}_{B_{f,1}-B_{f,2}-1} \ ? \ ...)$$
 $k_2 = (\underbrace{0...0}_{0...B_{f,2}-1} \ d_0 \ \underbrace{0...0}_{B_{f,1}-B_{f,2}-1} \ ? \ ...)$

Afin de choisir le coefficient d_0 de k_2 , il faut trouver $d_0 \in \overline{\mathscr{D}}$ tel que :

$$2^{\omega} \mid (k_2 - d_0) \mod (2^{W_{max}})$$

$$2^{\omega + 1} \nmid (k_2 - d_0) \mod (2^{W_{max}})$$

Il peut arriver qu'aucun élément de $\overline{\mathcal{D}}$ vérifie ces conditions, dans ce cas on pose $\omega' = \omega - 1$, il faut trouver $d_0 \in \overline{\mathcal{D}}$ tel que :

$$2^{\omega'} \mid (k_2 - d_0) \mod (2^{W_{max}})$$

 $2^{\omega'+1} \nmid (k_2 - d_0) \mod (2^{W_{max}})$

On répète le processus jusqu'à trouver une solution vérifiant les conditions. Puis on calcule $\frac{k_2-d_0}{2^{\omega}}$, afin d'avancer dans la représentation.

Exemple 4. Pour $k_1 = 53$ et $k_2 = 102$, on a $0 = B_{f,1} < B_{f,2} = 1$, donc $\omega = 1 - 0 = 1$. Trouvons un coefficient $d_0 \in db$ arre tel que :

$$2 \mid (53 - d_0) \mod 2^6$$

 $4 \nmid (53 - d_0) \mod 2^6$.

Les valeurs 3, 23, 27 et -1 sont solutions, on pose $d_0 = 3$ (choix arbitraire). On obtient ainsi :

$$53 = (3 ? ...)$$

 $102 = (0 ? ...)$

Puis on calcule $\frac{53-3}{2} = 25$.

Synchronisation des coefficients

Cette partie a pour but d'expliquer comment choisir les coefficients d_0 et d'_0 de k_1 et k_2 respectivement lorsqu'on est dans le premier cas (voir partie précédente).

Dans le cas où $B_{f,1} = B_{f,2}$, on choisit les coefficients d_0 et d'_0 de k_1 et k_2 simultanément.

Il faut choisir d_0 et d_0' tels qu'il y ait un *même* nombre *maximum*, noté $\omega_{max} - 1$, de zéros consécutifs dans les représentations de k_1 et k_2 , ce qui donnera ceci dans la représentation DoubleRDR:

$$k_1 = (\underbrace{0...0}_{0...B_{f,1}-1} d_0 \underbrace{0...0}_{\omega_{max}-1} ? ...)$$
 $k_2 = (\underbrace{0...0}_{0...B_{f,2}-1} d'_0 \underbrace{0...0}_{\omega_{max}-1} ? ...)$

Afin de choisir d_0 et d'_0 , il faut déterminer $\omega_{max} \leq W_{max}$ tel que :

$$\begin{array}{l} \exists \, d_0 \in \overline{\mathscr{D}} \text{ tel que} : 2^{\omega_{max}} \mid (k_1 - d_0) \mod 2^{W_{max}} \text{ et } 2^{\omega_{max} + 1} \nmid (k_1 - d_0) \mod 2^{W_{max}}, \\ \exists \, d_0' \in \overline{\mathscr{D}} \text{ tel que} : 2^{\omega_{max}} \mid (k_2 - d_0') \mod 2^{W_{max}} \text{ et } 2^{\omega_{max} + 1} \nmid (k_2 - d_0') \mod 2^{W_{max}}. \end{array}$$

On prend d_0 et d_0' comme coefficients de la DoubleRDR de (k_1,k_2) , puis on calcule $\frac{k_1-d_0}{2\omega_{max}}$ et $\frac{k_2-d_0'}{2\omega_{max}}$, afin d'avancer dans la représentation.

Exemple 5. Pour $k_1 = 25$ et $k_2 = 51$ (la suite de l'exemple précédent), on a $B_{f,1} = B_{f,2} = 0$. Pour $\omega_{max} = 6$, il n'existe pas de coefficient d_0 vérifiant les conditions pour k_1 . De même pour $\omega_{max} = 5$.

Prenons $\omega_{max} = 4$, on pose $d_0 = -23$ et $d_0' = 3$, et on a :

$$(k_1-d_0)\mod 2^6=48$$
 divisible par $2^4=16$, et non divisible par 32 , $(k_2-d_0')\mod 2^6=48$ divisible par $2^4=16$, et non divisible par 32 .

Puis on calcule $\frac{48}{16} = 3$.

Ainsi, on choisit -23 et 3 comme coefficient de k_1 et k_2 respectivement, et on ajoute 3 zéros, ce qui donne dans la représentation :

$$53 = \begin{pmatrix} 3 & -23 & 0 & 0 & 0 & ? & \dots \\ 102 = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 0 & 0 & 0 & ? & \dots \end{pmatrix}$$

Les derniers coefficients sont 3 pour k_1 et k_2 car $\frac{48}{16} = 3$. Ainsi la DoubleRDR de (k_1, k_2) est :

$$53 = (3 -23 \ 0 \ 0 \ 0 \ 3)$$
$$102 = (0 \ 3 \ 0 \ 0 \ 0 \ 3)$$

4.2.3 Fin de la *DoubleRDR*

Lorsqu'on doit recoder les derniers bits (de poids forts) des exposants, on applique la *RDR* à chacun des exposants jusqu'à la fin du recodage, en vérifiant la condition que les coefficients choisis sont inférieurs aux exposants.

Exemple 6. Pour $k_1 = 7$ et $k_2 = 13$, on regarde chaque exposant indépendamment. La RDR de k_1 donne :

$$7 = (-1 \ 0 \ 0 \ 1)$$

Celle de k2 donne :

$$13 = (-3 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1)$$

La DoubleRDR de (k_1, k_2) donne :

$$7 = (-1 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0)
13 = (-3 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1)$$

4.3 Exemple et Contraintes

4.3.1 Exemple

Prenons un exemple simple afin de comprendre les tenants et les aboutissants de cette méthode.

J'ai choisi
$$k_1 = 869027$$
 et $k_2 = 706440$, et $\mathcal{D} = \{1, 3, 23, 27\}$.

On a donc
$$W_{max} = 6$$
 et $\overline{\mathcal{D}} = \{1, 3, 23, 27, -1, -3, -23, -27\}.$

La représentation binaire du couple d'exposant (k_1, k_2) est :

Nombre de
$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 : 6.

En appliquant la RDR sur chacun des nombres, on obtient :

Nombre de
$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 : 11.

On applique la méthode *DoubleRDR* sur ces deux exposants, premièrement il s'agit d'observer les bits faibles de chacun des exposants.

On a donc
$$B_{f,1} = 0$$
 et $B_{f,2} = 3$, et donc $B_{f,1} < B_{f,2}$.

Ensuite, comme $\omega = B_{f,1} - B_{f,2} = 3$, il s'agit de trouver le coefficient d_0 de $\overline{\mathcal{D}}$ tel que :

$$2^3 \mid (k_1 - d_0) \mod 64$$

 $2^4 \nmid (k_1 - d_0) \mod 64$

Il y a une méthode rapide et efficace pour déterminer rapidement le coefficient d_0 , il suffit de calculer $k_1 - \overline{\mathcal{D}} = \{(k_1 - d) \mod 64, d \in \overline{\mathcal{D}}\}$, et de choisir un nombre divisible par 8 et non divisible par 16 dans cet ensemble.

Dans ce cas, on a $k_1 = 35 \mod 64$, et donc on a :

$$k_1 - \overline{\mathcal{D}} = \{34, 32, 12, 8, 36, 38, 58, 62\}.$$

On remarque que 8 est divisible par 8 et non divisible par 16, et donc $d_0 = 27$ convient (8 = 35 - 27).

Donc on a:

$$869027 = (27 \ 0 \ 0 \dots 706440 = (0 \ 0 \ 0 \dots$$

Et on effectue:

$$\frac{869027 - 27}{8} = 108625$$

$$\frac{706440}{8} = 88305$$

Puis on note les bits faibles de chacun des restes, $B_{f,1} = B_{f,2} = 0$.

Il y a également une méthode rapide et efficace pour calculer les coefficients d_0 et d'_0 , on calcule $k_1 - \overline{\mathcal{D}}$ et $k_2 - \overline{\mathcal{D}}$, puis on cherche ω_{max} tel que dans chaque ensemble $k_i - \overline{\mathcal{D}}$, il y ait un nombre divisible par $2^{\omega_{max}}$ et non divisible par $2^{\omega_{max}+1}$.

Ici $k_1 = 17 \mod 64$ et $k_2 = 49 \mod 64$.

Ainsi $k_1 - \overline{\mathcal{D}} = \{16, 14, 58, \overline{54}, 18, 20, 40, 44\}.$

Et
$$k_2 - \overline{\mathcal{D}} = \{48, 46, 26, 22, 50, 52, 8, 12\}.$$

La plus grande puissance de 2 qui divise un des élément dans chacun des ensembles est 16 car il y a 16 dans le premier ensemble et 48 dans le second. Or 32 ne divise aucun de ces deux nombres. Donc $\omega_{max} = 4$.

Ainsi pour $d_0 = 1$ pour k_1 et $d_0' = 1$ pour k_2 , la *DoubleRDR* de (k_1, k_2) donne :

$$869027 = (27 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \dots 706440 = (0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \dots$$

Et on effectue:

$$\begin{array}{rcl}
\frac{108625-1}{16} & = & 6789 \\
\frac{88305-1}{16} & = & 5519
\end{array}$$

On continue la méthode, on est dans le même cas que précédemment $(B_{f,1}=B_{f,2}=0)$. Ainsi on réitère le processus :

Ici $k_1 = 5 \mod 64$ et $k_2 = 15 \mod 64$.

Ainsi $k_1 - \overline{\mathcal{D}} = \{4, 2, 46, 42, 6, 8, 28, 32\}.$

Et
$$k_2 - \overline{\mathcal{D}} = \{14, 12, 56, 52, 16, 18, 38, 42\}.$$

Cette fois-ci, on remarque que $2^5 = 32$ divise un élément de $k_1 - \overline{\mathcal{D}}$ (pour $d_0 = -27$, $k_1 - d_0 = 32$) mais aucun élément de $k_2 - \overline{\mathcal{D}}$, donc $\omega_{max} < 5$.

Puis 16 divise un élement de $k_2 - \overline{\mathcal{D}}$, et le seul élément de $k_1 - \overline{\mathcal{D}}$ divisible par 16 est aussi divisible par 32, donc $\omega_{max} < 4$.

Donc on a 8 la plus grande puissance de 2 divisant à la fois un élément de $k_1 - \overline{\mathcal{D}}$ et un de $k_2 - \overline{\mathcal{D}}$, et telle que 16 ne divise pas ces éléments, donc $\omega_{max} = 3$.

On prend $d_0 = -3$ pour k_1 et $d'_0 = 23$ pour k_2 .

Donc on a:

$$869027 = (27 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ -3 \ 0 \ 0 \dots$$
 $706440 = (0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 23 \ 0 \ 0 \dots$

Et on effectue:

$$\begin{array}{rcl}
\frac{6789+3}{8} & = & 849 \\
\frac{5519-23}{8} & = & 687
\end{array}$$

On obtient k_1 et k_2 impairs, comme précédemment. Ainsi on réitère le processus :

Ici $k_1 = 17[64]$ et $k_2 = 47[64]$.

Ainsi
$$k_1 - \overline{\mathcal{D}} = \{16, 14, 58, 54, 18, 20, 40, 44\}.$$

Et
$$k_2 - \mathcal{D} = \{46, 44, 24, 20, 48, 50, 6, 10\}.$$

Ainsi, on a $\omega_{max} = 4$ en prenant $d_0 = 1$ pour k_1 et $d'_0 = -1$ pour k_2 .

Donc on a:

$$869027 = (27 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ -3 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ \dots$$
 $706440 = (0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 23 \ 0 \ 0 \ -1 \ 0 \ 0 \ 0 \ \dots$

Et on effectue:

$$\begin{array}{rcl}
\frac{849-1}{16} & = & 53 \\
\frac{687+1}{16} & = & 43
\end{array}$$

Les deux exposants sont inférieurs à 64, il reste à finir le recodage en prenant la *RDR* de chaque reste d'exposants (ici 53 et 43).

On détermine la *RDR* de chaque exposant :

$$53 = (-27 \ 0 \ 0 \ 0 \ -3 \ 0 \ 0 \ 1)$$
 $43 = (27 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0)$

La *DoubleRDR* de (k_1, k_2) est :

Nombre de
$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 : 15.

Remarque 3. On remarque que le nombre de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ est bien plus élevé (4 de plus sur 20 bits), que pour la JSF ou pour la RDR appliquée à chaque exposant.

4.3.2 Contraintes et Objectifs

La *DoubleRDR* est efficace, cependant il y a quelques contraintes pour programmer une telle méthode.

On donne les contraintes liées à la sécurité de l'algorithme dans un premier temps, puis celles liées à la performance dans un second temps.

Contraintes liées à la sécurité.

Il y a contraintes liées à la résistance à une attaque par canaux auxiliaires, qui l'objectif principal de la *DoubleRDR*.

- La première condition de la double représentation est l'utilisation de coefficients choisis aléatoirement (l'ensemble $\overline{\mathscr{D}}$).
- Il est important que les résultats ne dépendent pas des coefficients choisis (il faut que les résultats soient similaires lorsuq'on change l'ensemble \mathscr{D}).
- La disjonction de cas, lorsque les bits faibles sont égaux ou non, peut poser problème au niveau de la sécurité (car l'utilisation d'un "if" semble nécessaire).

Contraintes liées aux performances

- Le choix d'une taille de fenêtre maximale W_{max} est obligatoire pour choisir les coefficients de la DoubleRDR.
- Il faut pouvoir déterminer les prochains bits non nuls de chacun des nombres $(B_{f,1}]$ et $B_{f,2}$, ceci peut être un problème du point de vue de la performance.
- Lorsque $B_{f,1} \neq B_{f,2}$, il peut arriver qu'il n'y ait pas de solution au problème : Trouver $d_0 \in \overline{\mathscr{D}}$ tel que :

$$2^{\omega} \mid (k_i - d_0) \mod (2^{W_{max}})$$

$$2^{\omega+1} \nmid (k_i - d_0) \mod (2^{W_{max}})$$

C'est un contrainte embarrassante au niveau de la performance (temps de calcul ET nombre de double zéros).

Objectifs et Définition

Pour rappel, on définit la *DoubleRDR* comme la représentation d'un couple (k_1, k_2) en base 2 vérifiant ces deux objectifs/conditions principaux :

Objectif 1 Les coefficients de k_1 et k_2 sont choisis tels qu'il y ait le même nombre de 0 consécutifs dans les représentations de k_1 et k_2 .

Objectif 2 Le nombre de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ consécutifs, suivant un bit dont le coefficient est non nul est, maximal.

Théorie, Implémentation et Optimisation

Dans une première partie, on détaille un premier algorithme de recodage *DoubleRDR*.

Puis dans un second temps, on explique une implémentation plus efficace et otpimisée que la précédente.

Finalement, la partie 3 montre dans l'équivalence entre les deux implémentations de la *DoubleRDR*.

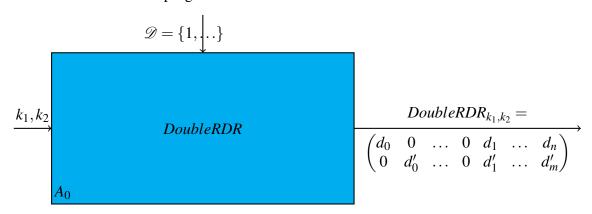
5.1 Implémentation de la *DoubleRDR*

Tout d'abord, afin de tester l'efficacité de la *DoubleRDR*, il est important de créer un algorithme permettant d'appliquer la méthode de recodage décrite dans la partie précédente.

Dans tout le chapitre, on note k_1 et k_2 les deux exposants à recoder et \mathcal{D} l'ensemble des coefficients utilisés dans la représentation.

5.1.1 Squelette et organisation du programme

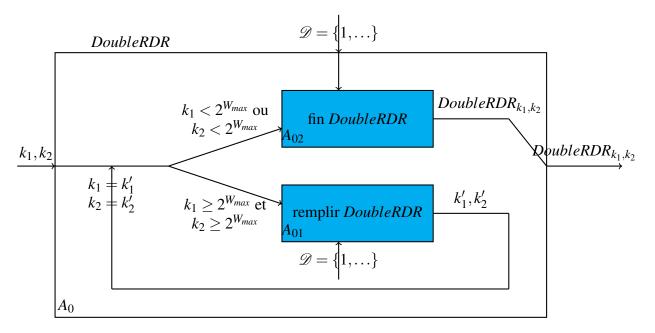
Voici le schéma SADT du programme DoubleRDR:



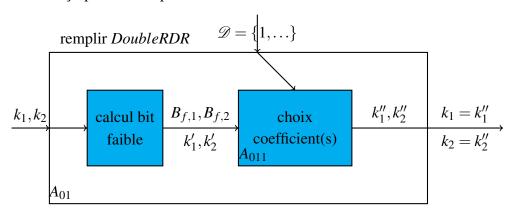
Les entrées du programme sont :

- les exposants k_1 et k_2 ,
- l'ensemble \mathcal{D} des coefficients possibles.

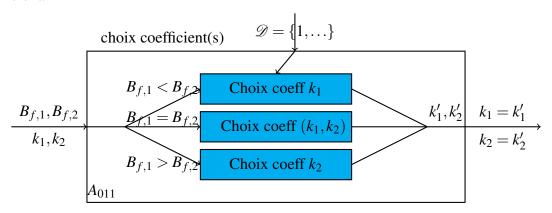
Le programme renvoie un tableau à deux lignes et environ la taille du plus grand nombre parmi k_1 et k_2 .



On remarque qu'il faut fonctionner différemment pour la fin du recodage (ie $k_i < 2^{W_{max}}$), c'est pourquoi le programme applique la méthode *DoubleRDR* en recalculant k_1 et k_2 au fur et à mesure jusqu'à ce que l'un des deux exposants soit petit, on applique alors l'algorithme spécialement conçu pour ce cas particulier.



De la même manière que dans l'exemple, il est très important de calculer les bits faibles de chaque exposant avant de calculer le coefficient associé sous peine de choisir le mauvais coefficient.



On distingue, comme dans la méthode DoubleRDR, le cas où $B_{f,1}=B_{f,2}$ et les cas où $B_{f,1}\neq B_{f,2}$ (ie $B_{f,1}< B_{f,2}$ et $B_{f,2}$)

5.1.2 Les algorithmes de calculs

Dans cette partie, on explique l'algorithme de calcul de $B_{f,i}$, les algorithmes de choix des coefficients et l'algorithme de fin de la DoubleRDR.

Calcul de $B_{f,i}$

La première fonction détaillée est la fonction "calcul du bit de poids faible".

Pour se faire, on divise par 2 l'exposant tant que celui ci est pair, puis on récupère le nombre de division par 2 pour obtenir B_f , comme détaillée ci-dessous :

Algorithm 7 Algorithme de calcul de B_f pour k

Require: 1'exposant k.

Ensure: le nombre B_f et la nouvelle valeur de l'exposant k, noté k'.

```
B_f \leftarrow 0

k' \leftarrow k

while k' > 1 do

k' \leftarrow \frac{k'}{2}

B_f \leftarrow B_f + 1

end while

return [B_f, k']
```

Choix des coefficients

On présente les 3 algorithmes de choix des coefficients.

L'algorithme pour le cas où $B_{f,1} < B_{f,2}$ est l'algorithme 8.

- L'algorithme calcule d'abord l'ensemble $k_1 \overline{\mathcal{D}}$ (comme dans l'exemple),
- puis en fixant $pow_1 = 2^{\omega}$, l'algorithme cherche un coefficient d_0 tel que : $pow_1 \mid (k_1 d_0)$ et $pow_2 = 2 \times pow_1 \nmid (k_1 d_0)$,
- s'il y a une solution, le programme renvoie d_0 , sinon on décremente ω jusqu'à trouver un coefficient d_0 vérifiant $pow_1 \mid (k_1 d_0)$ et $pow_2 = 2 \times pow_1 \nmid (k_1 d_0)$.

Pour le cas où $B_{f,1} > B_{f,2}$, il suffit d'utiliser le même algorithme en remplaçant k_1 par k_2 et en inversant les rôles de $B_{f,1}$ et $B_{f,2}$.

Algorithm 8 Algorithme de calcul de d_0 lorsque $B_{f,1} < B_{f,2}$

```
Require: l'exposant k_1, les bits B_{f,1} et B_{f,2}, et l'ensemble \overline{\mathcal{D}} avec Wn (borne).
Ensure: d_0 avec d_0 \in \mathcal{D}.
   for i allant de 0 à |\overline{\mathcal{D}}| - 1 do
       KmoinsDbarre[i] \leftarrow k_1 - \overline{\mathcal{D}}[i] \text{ // l'ensemble } k_1 - \overline{\mathcal{D}} \text{ de l'exemple}
   end for
   \omega \leftarrow B_{f,2} - B_{f,1}
   pow_1 \leftarrow 2^{\omega} \mod 2^{W_{max}} // on a pow_1 = 2^{\omega}, puis pow_1 = 2^{\omega-1} si on ne trouve pas de solution,
   pow_2 \leftarrow pow_1 \times 2 \mod 2^{W_{max}}
   c \leftarrow 0
   while pow_1 > 1 et c = 0 do
       i \leftarrow 0
       while i < |\overline{\mathcal{D}}| et c = 0 do
           S \leftarrow KmoinsDbarre[i] \mod 2^{W_{max}}
           if S = 0 \mod pow_1 et S \neq 0 \mod pow_2 then
               d_0 \leftarrow \mathscr{D}[i]
               c \leftarrow 1
           end if
           i \leftarrow i + 1
       end while
       pow_1 \leftarrow \frac{pow_1}{2}
       pow_2 \leftarrow \frac{pow_2}{2}
   end while
    return d_0
```

L'algorithme pour le cas où $B_{f,1} = B_{f,2}$ est l'algorithme 9. Pour se faire, on réutilise la méthode de l'exemple :

- L'algorithme calcule $k_1 \overline{\mathcal{D}}$ et $k_2 \overline{\mathcal{D}}$, puis on cherche ω_{max} correspondant à ces deux ensembles.
- Pour cela, on initialise ω à Wn + 2 (W_{max}) et on regarde dans le premier ensemble si 2^{ω} divise l'un des éléments, puis dans le deuxième ensemble.
- L'algorithme s'arrête uniquement au moment où 2^{ω} divise un élément de chacun des ensembles, et tel que $2^{\omega+1}$ ne divise pas ces éléments.
- La deuxième boucle (celle avec la variable i) correspond à la recherche d'un 2^{ω} divisant un élément de $k_1 \overline{\mathscr{D}}$.
- La troisième boucle (celle avec la variable j) correspond à la recherche d'un 2^{ω} divisant un élément de $k_2 \overline{\mathcal{D}}$.
- La première boucle (celle avec la variable pow) correspond à la recherche du w_{max} commun aux deux ensembles.

```
Algorithm 9 Algorithme de calcul de d_0 et d'_0 lorsque B_{f,1} = B_{f,2}
```

```
Require: les exposants k_1 et k_2 et l'ensemble \overline{\mathcal{D}} avec Wn (borne).
Ensure: [d_0, d'_0] avec d_0, d'_0 \in \overline{\mathscr{D}}.
    for i allant de 0 à |\overline{\mathcal{D}}| - 1 do
       KmoinsDbarre_1[i] \leftarrow k_1 - \overline{\mathcal{D}}[i] // 1'ensemble k_1 - \overline{\mathcal{D}}
    end for
    for i allant de 0 à |\overline{\mathcal{D}}| - 1 do
       KmoinsDbarre_2[i] \leftarrow k_2 - \overline{\mathcal{D}}[i] // l'ensemble k_2 - \overline{\mathcal{D}}
    pow \leftarrow 2^{Wn+2} // la variable pow correspond à w_{max}
    c \leftarrow 0 // valeur d'arrêt qui arrête le programme quand on trouve les coefficients
    while pow > 1 et c \neq 1 do
       c1 \leftarrow 0 // valeur d'arrêt pour d_0
       c2 \leftarrow 0 // valeur d'arrêt pour d_0'
       i \leftarrow 0
       while i < |\overline{\mathcal{D}}| et c_1 \neq 1 do
           S \leftarrow KmoinsDbarre_1[i]
           if S = 0 \mod (pow) et S \neq 0 \mod (2 \times pow) then
               c1 \leftarrow 1
           end if
           i \leftarrow i + 1
       end while
       j \leftarrow 0
       while j < |\mathcal{D}| et c_2 \neq 1 do
           S \leftarrow KmoinsDbarre_2[j]
           if S = 0 \mod (pow) et S \neq 0 \mod (2 \times pow) then
               c2 \leftarrow 1
           end if
           j \leftarrow j + 1
       end while
       pow \leftarrow \frac{pow}{2}
       c \leftarrow c1 \times c2 // c vaut 1 uniquement lorsque c_1 et c_2 valent 1
    end while
    d_0 \leftarrow \overline{\mathcal{D}}[i-1]
   d_0' \leftarrow \overline{\mathscr{D}}[j-1]
    return [d_0, d'_0]
```

5.2 De l'arithmétique à l'optimisation

Une fois programmé, la méthode montre des résultats intéressants en terme de nombre de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, cependant l'algorithme utilisé servant à améliorer la vitesse d'éxécution de l'exponentiation, il est nécessaire de se précoccuper de la vitesse d'éxécution de ce dernier et pour l'heure, le programme est plutôt lent, notamment pour des nombres grands ou lorsqu'il s'agit d'effectuer un nombre conséquent de tests.

Dans cette partie, j'expliquerai par quel procédé j'ai optimisé l'algorithme de la partie précédente.

Finalement, l'équivalence entre les deux algorithmes et sa preuve seront détaillées dans la partie suivante.

5.2.1 La recherche dans un tableau, procédé à éviter

De la même manière que pour la RDR, on cherche à éviter la recherche dans un tableau, et donc de la même manière, j'ai pensé à créer un tableau DoubleDmax, dans lequel on récupére les coefficients d_0 et d'_0 quand il le faut.

5.2.2 Existence du tableau *DoubleDmax*

La première question que l'on peut se poser concernant l'optimisation est :

Est-ce que la création d'un tel tableau est faisable ? En d'autres termes, ce tableau existe-t-il et peut on le construire facilement ?

Voici plusieurs raisons qui m'ont donné l'intuition que tout cela était possible :

- 1) C'est la cas pour la *RDR*.
- 2) Les coefficients d_0 et d_0' sont déterminés uniquement avec $k_1 \overline{\mathcal{D}}$ et $k_2 \overline{\mathcal{D}}$, et donc uniquement avec k_1 et k_2 lorsque $\overline{\mathcal{D}}$ ne change pas.
- 3) On observe les deux exposants sur une fenêtre maximale, les coefficients ne dépendent uniquement de leurs valeurs sur cette fenêtre.

5.2.3 Création du tableau *DoubleDmax*

Le premier constat concernant la création de *DoubleDmax* est qu'il est constitué de deux entrées, k_1 et k_2 .

Etant donné que dans tous les cas (choix de d_0 ou choix du couple (d_0, d'_0) , les deux exposants définissent le choix des coefficients.

Tout d'abord, avec ce constat, on remarque qu'il y a 2^{Wn+2} possibilités pour k_1 et k_2 , ce qui fait exactement 2^{2Wn+4} pour le couple (k_1,k_2) , et je suis donc parti sur la construction d'un tableau à 2^{Wn+2} lignes et 2^{Wn+2} colonnes et où chaque case contiendrait un couple (d_0,d_0') .

5.2.4 Initialisation du tableau *DoubleDmax*

Le deuxième constat que j'ai fait concerne les 0 qui rempliront le tableau.

Naturellement, dès que k_1 ou k_2 est pair, le coefficient associé d_0 est logiquement nul. Ainsi par

un soucis d'efficacité, j'initialise DoubleDmax à 0 absolument partout, et je modifierai donc les coefficients nuls pour lesquels k_1 ou k_2 est impair.

Il y a donc 2^{2Wn+3} coefficients à remplacer (exactement la moitié).

5.2.5 Remplissage partiel du tableau *DoubleDmax*

Etant donné que chacun des algorithmes utilisent des boucles déterminées par la variable pow qui représente la puissance de 2 qui divise $k \text{ Mod } [2^{Wn+2}]$, il semble évident que la construction de DoubleDmax se fasse avec cette même boucle.

Le raisonnement du premier algorithme correspond au soucis de vouloir obtenir le plus grand nombre de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ possibles à la suite, et le fait de vouloir commencer par la plus grande puissance de 2 possible (2^{Wn+2}) pour remplir le tableau n'y est pas anodin.

Ainsi, on commence par remplir les cases du tableaux avec $\overline{\mathcal{D}}$, plus exactement on remplit les cases $(d_0 = \overline{\mathcal{D}}[i], d'_0 = \overline{\mathcal{D}}[j])$ où $0 \le i, j < |\overline{\mathcal{D}}|$, correspondant à la ligne $\overline{\mathcal{D}}[i]$ et à la colonne $\overline{\mathcal{D}}[j]$. Ce qui constitue la première étape (que je noterai $(\mathcal{D}, \mathcal{D})$, qu'on peut interpreter comme l'étape $(\mathcal{D} + 2^{Wn+2}, \mathcal{D} + 2^{Wn+2})$.

Puis, on continue avec cette fois ci $pow = 2^{Wn+1}$. On remplit les cases $(d_0 = \overline{\mathcal{D}}[i] + 2^{Wn+1} \mod [2^{Wn+2}], d'_0 = \overline{\mathcal{D}}[j] + 2^{Wn+1} \mod [2^{Wn+2}])$, c'est-à-dire qu'on s'occupe de $(\mathcal{D} + 2^{Wn+1}, \mathcal{D} + 2^{Wn+1})$.

En réitérant le procédé jusqu'à ce que pow = 2, on remplit ainsi toutes les cases *impaires* du tableau (lignes et colonnes impaires).

Avec cette méthode, j'ai remplit les cases qui me permettront de traiter les cas où, c'est-àdire le fameux deuxième cas. Voyons comment traiter le premier cas.

5.2.6 Fin du remplissage de *DoubleDmax*

Il reste à remplir les cases des lignes paires et des colonnes impaires, et inversement, ce qui correspond au premier cas dans le squelette de l'algorithme (c'est-à-dire le cas où $B_{f,1} < B_{f,2}$ et inversement).

Pour se faire, il faut donc que, lorsque k_1 a 3 zéros consécutifs dans sa représentation et que k_2 a le premier bit non nul, l'on choisisse un coefficient d'_0 pour k_2 (et $d_0 = 0$ pour k_1) tel que $\frac{k_2 - d'_0}{2}$ ait deux 0 consécutifs.

Ce qui revient à dire, si k_1 est divsible par 8 (équivalent à avoir 3 zéros consécutifs), alors il faudra choisir d'_0 tel que $k_2 - d'_0$ soit divisible par 8.

On peut donc procéder de la même manière que pour le remplissage précédent.

Afin de traiter ce cas, il suffit de prendre un exemple afin d'éclairer les lanternes du lecteur. Soit $\overline{\mathscr{D}} = \{1, 3, 23, 27, 37, 41, 61, 63\},$

 k_1 et k_2 tels que $k_1 = 24$ Mod 64 et $k_2 = 21$ Mod 64.

Comme k_1 Mod 64 est divisible par 8, k_1 l'est aussi,

et de même k_1 Mod 64 n'est pas divisible par 16, k_1 ne l'est pas non plus.

Et donc le premier bit faible de k_1 est le quatrième.

Comme k_2 est impaire, son premier bit est non nul.

$$k_1 = (0 \ 0 \ 0 \ 1 \ \dots \ k_2 = (1 \ a_0 \ a_1 \ a_2 \ \dots$$

Ainsi, nous voici dans le fameux premier cas, où $B_{f,1}=3$ et $B_{f,2}=0$. Or on a $k_2=21=-3+24$ Mod 64. Et donc $k_2-(-3)$ divisible par 8. Donc on remplit la case (24,21) du tableau DoubleDmax avec (0,-3). Plus généralement, on remplit les cases $(0,\overline{\mathscr{D}})$, puis $(0+2^{Wn+1},\overline{\mathscr{D}}+2^{Wn+1})$, $(0+2^{Wn},\overline{\mathscr{D}}+2^{Wn})$, et ainsi de suite jusqu'à $(0+2^1,\overline{\mathscr{D}}+2^1)$.

5.2.7 Astuces

La première chose que l'on constate dans l'explication de l'algorithme de la partie précèdente, est que le premier et le deuxième cas sont traités de la même manière, ce qui change c'est que pour le premier cas, on utilise 0 d'un côté et $\overline{\mathcal{D}}$ de l'autre.

J'ai donc utilisé une astuce pour regrouper ces deux cas en un seul et même programme, j'ai ajouté 0 à $\overline{\mathcal{D}}$ afin de pouvoir traiter le cas où l'un des deux exposants est pair.

Ensuite, j'ai également utilisé une deuxième astuce, pour économiser le nombre de calculs nécessaires pour remplir ce tableau.

Je me suis aperçu qu'il n'y avait pas besoin de calculer tous les ensembles $(\mathscr{D}+2^k,\mathscr{D}+2^k)$, par exemple pour $\overline{\mathscr{D}}=\{1,3,23,27,37,41,61,63\}$, le tableau *DoubleDmax* peut se remplir avec $(\mathscr{D}+2^k,\mathscr{D}+2^k)$, pour $k\geq 3$.

J'ai donc pensé à mettre un compteur afin d'arrêter le programme dès que le tableau est rempli. Finalement, avec ce compteur, je me suis rendu compte que je n'avais pas assez d'éléments dans mon tableau.

En observant les résultats, j'ai remarqué que certains des cas k_1 pair et k_2 impair (et inversement) n'avaient pas été remplis.

Cela s'explique très simplement, prenons un exemple, mettons avec le même $\overline{\mathcal{D}}$, et cette fois prenons $k_1 = 32$ et $k_2 = 7$, on remarque qu'il n'existe pas de solution (d_0, d_1) à :

$$k_2 = d_0 + 32 \times d_1[64]$$

Plus exactement, si on calcule l'ensemble $k_2 - \overline{\mathcal{D}}$, on s'aperçoit qu'aucun élément n'est divisible par 32. C'est un cas particulier, et dans ce cas, nous avions décidé de choisir la puissance de 2 inférieure la plus proche divisant un des éléments de l'ensemble. Dans ce cas précis, c'est 8

Il faudra donc rajouter une partie du programme qui traitera ces cas particuliers.

La dernière astuce me permet de réduire considérablement la taille du tableau, et ainsi les calculs.

En remarquant que les résultats étaient symétriques (les couples (43,21) et (21,43) renvoient les mêmes coefficients), j'ai donc décidé d'associer le coefficient de la case (k_1,k_2) à k_1 et celui de la case (k_2,k_1) à k_2 .

5.2.8 Algorithmes

Voici les différents algorithmes traitant la création et le remplissage du tableau *DoubleDmax*.

Création de DoubleDmax

Pour créer un tableau à 2^{W_n+2} lignes et 2^{W_n+2} colones, il suffit d'allouer la bonne mémoire à un pointeur de pointeurs, puis de faire une boucle pour allouer la mémoire suffisante à tous les pointeurs.

Algorithm 10 Algorithme de création de DoubleDmax

Require: W_n .

Ensure: le tableau *DoubleDmax* vide.

 $pow \leftarrow 2^{W_n+2}$

 $**DoubleDmax = malloc(pow \times sizeof(*DoubleDmax))$ {création d'un tableau contenant pow lignes}

for i allant de 0 à pow - 1 **do**

 $*DoubleDmax[i] = malloc(pow \times sizeof(**DoubleDmax))$ {allocation de chaque ligne d'une taille pow fois la taille d'un élément (un int dans notre cas)}

end for

return DoubleDmax

Remplissage de DoubleDmax : Première partie

Dans un premier temps, il s'agit de remplir DoubleDmax pour tous les cas où k_1 et k_2 sont impairs, mais également tous les cas où seulement l'un des deux est impair et qu'il existe $d_0, d_1 \in \overline{\mathscr{D}}$ tels que :

$$k_1 = d_0 + 2^k \times d_1[2^{Wn+2}]$$
 ou
 $k_2 = d_0 + 2^k \times d_1[2^{Wn+2}]$

Remplissage de DoubleDmax : Deuxième partie

Il ne reste plus qu'à traiter le cas où l'un des deux exposants est impair et qu'il n'y a pas de solution à l'équation :

$$k_1 = d_0 + 2^k \times d_1[2^{Wn+2}]$$
 ou
 $k_2 = d_0 + 2^k \times d_1[2^{Wn+2}]$

5.3 Equivalence et preuve

Les deux algorithmes expliqués précèdemment semble équivalent, il reste désormais à prouver cette équivalence.

5.3.1 La DoubleRDR, késako?

Definition 1. La DoubleRDR d'un couple d'exposant est une représentation de ce couple en base 2 telle que :

- Les coefficients sont choisis aléatoirement inférieurs à une borne prédéfinie, leur nombre est également prédefini.
- Il y a un ratio $\frac{\text{coefficients non nuls sur le même bit}}{\text{coefficients non nuls}}$ maximum (le plus proche de 1 possible).
- Il y a un maximum de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ dans le respect des deux premières règles.

Algorithm 11 Algorithme de remplissage de DoubleDmax

Require: un compteur c, une puissance 2^k , l'ensemble $\overline{\mathcal{D}}$ avec Wn (borne) et le tableau DoubleDmax.

```
Ensure: DoubleDmax partiellement rempli.
   for i allant de 0 à |\overline{\mathcal{D}}| - 1 do
      d_1 \leftarrow \overline{\mathcal{D}}[i]
      k_1 \leftarrow 0
      pow_1 \leftarrow 2^k
      while k_1 < \frac{2^{Wn+2}}{2 \times 2^k} + 1 do
         d_1 \leftarrow d_1 + pow_1 \text{ Mod } 2^{Wn+2}
          for j allant de 0 à |\overline{\mathcal{D}}| do
             d_2 \leftarrow \overline{\mathscr{D}}[j]
             pow_2 \leftarrow 2^k
             k_2 \leftarrow 0
             while k_2 < \frac{2^{Wn+2}}{2 \times 2^k} + 1 do
                d_2 \leftarrow d_2 + pow_2 \bmod 2^{Wn+2}
                if DoubleDmax[d_1][d_2] = 0 then
                    if i < |D| then
                       DoubleDmax[d_1][d_2] = D[i]
                    else
                        DoubleDmax[d_1][d_2] = -D[i - |D|]
                    end if
                 else if DoubleDmax[d_2][d_1] = 0 et d_2 impair then
                    if j < |D| then
                       DoubleDmax[d_2][d_1] = D[j]
                       DoubleDmax[d_2][d_1] = -D[j-|D|]
                    end if
                 end if
                k_2 \leftarrow k_2 + 1
                 pow_2 \leftarrow 2 \times 2^k
             end while
          end for
          k_1 \leftarrow k_1 + 1
          pow_1 \leftarrow 2 \times 2^k
      end while
   end for
   return DoubleDmax
```

Algorithm 12 Algorithme de complètion de DoubleDmax

```
Require: un compteur c, une puissance 2^k, l'ensemble \overline{\mathcal{D}} avec Wn (borne).
Ensure: DoubleDmax avec d_0, d'_0 \in \overline{\mathcal{D}}.
    pow \leftarrow 2^{Wn+2}
   c \leftarrow 0
    while pow > 1 et c \neq 1 do
       c1 \leftarrow 0
        c2 \leftarrow 0
       i \leftarrow 0
        while i < |\overline{\mathcal{D}}| et c_1 \neq 1 do
            S \leftarrow k_1 - \mathscr{D}[i]
            if S[pow] = 0 et S[2 \times pow] \neq 0 then
           end if
            i \leftarrow i + 1
        end while
        j \leftarrow 0
        while j < |\overline{\mathcal{D}}| et c_2 \neq 1 do
           S \leftarrow k_2 - \mathscr{D}[i]
           if S[pow] = 0 et S[2 \times pow] \neq 0 then
            end if
            j \leftarrow j + 1
        end while
       pow \leftarrow \frac{pow}{2}
       c \leftarrow c_1 \times c_2
    end while
    d_0 \leftarrow \overline{\mathscr{D}}[i-1]
   d_0^{i} \leftarrow \overline{\mathscr{D}}[j-1]
    return [d_0, d'_0]
```

Remarque 4. Dans l'exemple de la partie 4, le ratio est de $\frac{5}{7}$ (7 bits non nuls dont 2 de la forme $\begin{pmatrix} d_0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ou $\begin{pmatrix} 0 \\ d_0 \end{pmatrix}$, où $d_0 \neq 0$).

Proposition 2. *Une représentation de* (k_1, k_2) *, de la forme*

$$k_1 = (d_0 \dots d_k \dots d_n)$$

$$k_2 = (d'_0 \dots d'_k \dots d'_m)$$

est la DoubleRDR de ce couple si et seulement si :

- d_i , $d_i' \in \overline{\mathcal{D}} \cup \{0\}$, pour tout i.
- (d_i, d_i') sont tels que : S'il existe $\omega \leq W_n$ tel que : Il existe $d \in \overline{\mathcal{D}} \cup \{0\}$ tel que $2^{\omega} \mid (a-d)$ et $2^{\omega+1} \nmid (a-d)$

Il existe $d' \in \overline{\mathcal{D}} \cup \{0\}$ $2^{\omega} \mid (b-d')$ et $2^{\omega+1} \nmid (b-d')$ Alors on $a \ d_0 = d$ et $d'_0 = d'$. Si un tel ω n'existe pas, alors on cherche le plus grand ω tel que : Il existe $d \in \overline{\mathcal{D}} \cup \{0\}$ tel que $2^{\omega} \mid (a-d)$ et $2^{\omega+1} \nmid (a-d)$ Puis on cherche le plus grand ω' tel que : Il existe $d' \in \overline{\mathcal{D}} \cup \{0\}$ tel que $2^{\omega'} \mid (b-d')$ et $2^{\omega'+1} \nmid (b-d')$ Alors on $a \ d_0 = d$ et $d'_0 = d'$.

Remarque 5. Il est facile de constater que lorsque a et b sont impairs,

il existe toujours $1 \le \omega \le W_n$ vérifiant la première condition.

En effet, il suffit de remarquer que, étant donné que $1 \in \mathcal{D}$, il suffit de prendre $d_0 = 1$ si (a-1) divisible par 2 mais non par 4, et $d_0 = -1$ dans le cas contraire. De la même manière pour b, on obtient $(a-d_0)$ et $(b-d_0')$ divisible par 2 et non par 4.

Finalement, le seul cas où la condition (i) n'est pas vérifiée est lorsque l'un des deux exposants est pair et l'autre impair.

5.3.2 Algorithme et Mathématiques

Performances et Aléatoire : l'importance des coefficients

L'algorithme et la méthode sont optimisés, cependant un paramètre important n'a pas encore été discuté, quels sont les performances (en terme de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$) de la *DoubleRDR*?

L'objectif le plus important de ce recodage est d'être résistant à une attaque par canal auxiliaire. Pour se faire, il est nécessaire que les résultats obtenus différent peu suivant les coefficients choisis, car des variations trop importantes donneraient systématiquement des éléments sur l'exposant (et donc le secret!).

6.1 L'important choix des coefficients

Nous allons voir dans cette partie, l'étude complète des coefficients de $\mathcal D$ pour certains paramètres de l'algorithme.

6.1.1 Deux choix, deux résultats

J'ai remarqué rapidement que le choix de l'ensemble $\mathcal D$ influait grandement les performances de l'algorithme.

Pour se faire, j'expose un exemple avec deux choix de coefficients particulièrement significatifs.

J'ai effectué 1000 tests par choix, pour des exposants de 4096 bits, et pour $|\mathcal{D}|=4$.

Pour
$$\mathscr{D} = \{1, 3, 23, 27\}$$
, le nombre moyen de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ est 2926.

Pour
$$\mathcal{D} = \{1, 15, 17, 31\}$$
, le nombre moyen de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ est 1566.

Ce constat est problèmatique, deux questions se posent alors, quelle est l'influence des coefficients sur les performances de l'algorithme ? D'où vient cette incroyable disparité ?

La partie suivante s'attache à donner un élément de réponse à la première question.

6.1.2 Etude sur les coefficients

Pour effectuer les tests, j'ai choisi de bloquer certains paramètres afin d'observer l'influence des coefficients de \mathscr{D} sur les résultats du recodage. J'ai fixé la taille et la borne de \mathscr{D} à 4 et

à 32 respectivement, et la taille des exposants est fixée à 4096. Une fois tous ces paramètres fixés, j'ai testé tous les coefficients, c'est-à-dire tous les ensembles \mathscr{D} possibles, il y en a 455 (3 parmi 15).

J'ai rangé les résultats en 5 catégories distinctes que j'ai classées dans le tableau ci-dessous.

TABLE 6.1 : Performances suivant \mathcal{D} (1000 tests)

Nombre de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$	Pourcentages de $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$	Nombre de \mathscr{D}	Pourcentages de \mathscr{D}
x > 2900	[70.8; 100]	63	13.8
2900 > x > 2800	[68.4;70.8[193	42.4
2800 > x > 2700	[65.9;68.4[96	21.1
2700 > x > 2500	[61;65.9[68	14.9
x < 2500	[0;61[35	7.7

6.1.3 Conséquences

Une fois ces résultats obtenus, j'ai automatiquement contacté mon superviseur pour le prévenir des ces différences importantes dans les performances de l'algorithme. Nous avons donc cherché une solution et avons noté les possibilités qui s'offraient à nous, ainsi que les problèmes liés à ce tableau statistique.

Les difficultés que nous avons listés sont les suivantes :

- Certains résultats sont en dessous des performances que l'on cherche à obtenir.
- Ne pas prendre toutes les possibilités de coefficients entraine une baisse de sécurité car il y a une baisse d'aléatoire.
- Il n'est pas certain que nous puissions identifier les coefficients par catégorie, encore moins par les catégories que j'ai moi-même définies.

Face à ces observations, nous avons listé plusieurs possibilités :

Piste 1 : La *DoubleRDR*, on randomise le choix des coefficients sans faire aucune sélection.

Avantage: Résistant à "Side Channel Attack".

Problème : Résultats très différents selon les coefficients, parfois une perte importante d'efficacité.

Piste 2 : La *Double semi – RDR*, on randomise le choix des coefficients en sélectionnant au préalable les coefficients qui fonctionnent le mieux, ou non , cette sélection définit ainsi le niveau de performance et le niveau de sécurité que l'on met dans l'algorithme.

Avantage: Adaptable, plus performant que la *DoubleRDR*.

Problème : Moins résistant à "Side Channel Attack" que la *DoubleRDR*.

Piste 3 : Le Double - wNAF, on ne randomise absolument rien, le choix des coefficients correspond à tous les nombres impairs entre 1 et la borne de \mathcal{D} , à la manière du wNAF pour l'exponentiation.

Avantage: Optimal au point de vue performance, pas d'appel à la fonction aléa.

Problème: Pas résistant à "Side Channel Attack".

Nous avons décidé, Nicolas et moi-même, de partir sur la piste 2 proposant plus de choix. La question qui s'est présentée à nous fût alors, est-il possible de ranger les coefficients de \mathscr{D} et si oui, comment ?

6.2 Liens entre les coefficients

Afin de répondre à la question de la partie précédente, j'ai observé attentivement les résultats du tableau statistique sur les coefficients, et j'ai commencé par noter tous les ensembles $\mathcal D$ donnant des performances optimums. En regardant attentivement ces coefficients, j'ai pu découvrir le lien qui liait tous les quadruplets de $\mathcal D$ entre eux.

6.2.1 Les coefficients "optimums"

Pour rappel, j'ai fixé la borne de \mathcal{D} à 32, sa taille à 4, et 1 est obligatoirement fixé. J'ai commencé par noter tous les \mathcal{D} possibles pour chaque niveau de performance. Pour le premier niveau, voilà ce que j'ai obtenu :

63 ensembles donnant les meilleurs résultats (> 2900)						
1,3,5,9	1,3,5,23	1,3,5,25	1,3,7,11	1,3,7,21		
1,3,7,27	1,3,9,11	1,3,9,21	1,3,9,27	1,3,11,23		
1,3,11,25	1,3,21,23	1,3,21,25	1,3,23,27	1,3,25,27		
1,5,7,13	1,5,7,19	1,5,7,29	1,5,9,13	1, 5, 9, 19		
1,5,9,29	1,5,13,23	1,5,13,25	1,5,19,23	1,5,19,25		
1,5,23,29	1,5,25,29	1,7,11,13	1,7,11,19	1,7,11,29		
1,7,13,21	1,7,13,27	1, 7, 19, 21	1, 7, 19, 27	1,7,21,29		
1, 7, 27, 29	1,9,11,13	1,9,11,19	1,9,11,29	1,9,13,21		
1,9,13,27	1,9,19,21	1,9,19,27	1,9,21,29	1, 9, 27, 29		
1, 11, 13, 23	1,11,13,25	1, 11, 19, 23	1, 11, 19, 25	1,11,23,29		
1,11,25,29	1,13,21,23	1,13,21,25	1,13,23,27	1,13,25,27		
1, 19, 21, 23	1, 19, 21, 25	1, 19, 23, 27	1, 19, 25, 27	1,21,23,29		
1,21,25,29	1,23,27,29	1,25,27,29				

Tous ces quadruplets ont un point commun, lorsqu'on regarde la congruence modulo 16, on obtient systématiquement l'ensemble $\{\bar{1},\pm\bar{3},\pm\bar{5},\pm\bar{7}\}.$

Par exemple, $\{1,3,5,9\}$ Mod $(16) = \{\bar{1},\bar{3},\bar{5},-\bar{7}\}$, et $\{1,11,25,29\}$ Mod $(16) = \{\bar{1},-\bar{5},-\bar{7},-\bar{3}\}$.

Ainsi pour définir le niveau optimal pour ces paramètres, il suffit de prendre $\mathcal{D} = \{1, d_1, d_2, d_3\}$ tel que :

$$d_1 = \pm 3 \operatorname{Mod}(2^4)$$

 $d_2 = \pm 5 \operatorname{Mod}(2^4)$
 $d_3 = \pm 7 \operatorname{Mod}(2^4)$

On a donc 4 possibilités pour chaque coefficient d_1 , d_2 et d_3 (par exemple 3, 13, 19 et 29 pour d_1), ce qui fait en tout 64 possibilités, au lieu de 63. Il s'agit de remarquer que 1,3,5,7 n'est pas dans cette catégorie, du fait qu'aucun des éléments ne dépassent 8.

6.2.2 Les autres coefficients

La partie précédente a permis de remarquer qu'il y avait un lien arithmétique entre tous ces coefficients. Je ne détaillerai pas le raisonnement pour les autres catégories de coefficients.

Level 3: un intrus

Après le Double - wNAF (Level 1), et la DoubleRDR avec les coefficients optimums (Level 2), il s'agit de trouver le lien entre les coefficients de la deuxième ligne du tableau (2900 > x > 2800), qui contient 193 possibilités pour \mathcal{D} , soit environ 42% de l'ensemble des \mathcal{D} possibles.

Le premier quadruplet de l'ensemble est 1,3,5,7, qui n'est pas très significatif car il correspond au quadruplet du Double - wNAF pour $|\mathcal{D}| = 4$, c'est un cas très particulier.

Ensuite, j'ai remarqué qu'à l'inverse des coefficients du niveau 2, il manque toujours un élément dans l'ensemble $\{\bar{1},\pm\bar{3},\pm\bar{5},\pm\bar{7}\}$, tous sont susceptibles d'y être absents sauf $\bar{1}$ évidemment.

De par le constat précédent, on peut conclure que nécessairement deux des quatre coefficients ont la même valeur modulo 16 (au signe près).

Ces conclusions m'induisent sur la piste suivante :

Il suffit de choisir deux nombres parmi $\pm \bar{3}$, $\pm \bar{5}$ et $\pm \bar{7}$,

pour choisir le dernier coefficient, il suffit de prendre un nombre ayant la même valeur que l'un des trois coefficients précédents modulo 16 (au signe près).

Ainsi, pour résumer, il suffit de choisir un intrus parmi 3, 5 et 7, on applique les mêmes rêgles que précèdemment pour les deux premiers coefficients (les deux restants après avoir eliminer l'intrus), puis finalement on fait $16 + \mathcal{D}[i]$ ou $16 - \mathcal{D}[i]$, où i = 0, 1 ou 2, pour obtenir le dernier coefficient.

Par cette technique, on obtient les coefficients de niveau 3, ce qui fait $4 \times 4 \times 6 \times 3 = 288$ possibilités, dont certaines se répètent (1,3,5,13 et 1,13,5,3 par exemple). Le calcul exact est dans la remarque suivante.

Remarque 6. Tout d'abord il y a trois possibilités pour l'intrus.

Pour chacun des deux premiers coefficients à choisir, il y a quatre possibilités (3, 13, 19 et 29 pour 3).

Finalement pour le dernier coefficient, il y a 6 possibilités (16-1, 16+1, 16- $\mathcal{D}[1]$, 16+ $\mathcal{D}[1]$, 16- $\mathcal{D}[2]$, 16+ $\mathcal{D}[2]$).

D'où ce résultat de $4 \times 4 \times 6 \times 3 = 288$, cependant il y a des répétitions!

L'exemple donné (1,3,5,13 et 1,13,5,3) est significatif, cela se produit pour la majorité des quadruplets, le seul cas où il n'y a pas répetition, c'est lorsque $\mathcal{D}[2] = 16 + 1$ ou 16 - 1. En

effet, dans ce cas la répétition est impossible, dans tous les autres cas les quadruplets sont en double.

Donc le calcul exact est : $288 - \frac{288 - 4 \times 4 \times 2 \times 3}{2} = 192$, le dernier quadruplet est évidemment 1,3,5,7.

Remarque 7. Tous les quadruplets ne donnent pas forcément les mêmes résultats, certains sont proche de 2850, d'autres atteignent à peine les 2800, parfois même un petit peu inférieurs, mais ils ont tous ce lien arithmétique en commun.

Level 4 : changement minimum pour un résultat bien différent

Le niveau 4 a l'avantage d'être extremement proche du niveau précédent.

Pour obtenir les quadruplets du niveau 4, il suffit d'appliquer la même méthode que le niveau 3 en modifiant une petite partie.

Tout d'abord, on choisit l'intrus, puis on choisit les deux premiers coefficients.

Le changement est dans la dernière étape, au lieu de choisir le dernier coefficient parmi 16-d et 16+d, il suffit cette fois de choisir parmi 32-d où d est l'un des trois coefficients précédents.

Ce qui donne donc exactement $\frac{192}{2} = 96$ possibilités.

Level 5 : dernier casse-tête avant la fin

Le dernier niveau à décortiquer est le niveau 5, en observant attentivement les coefficients de \mathscr{D} modulo 16, j'ai constaté l'absence de $\pm \overline{7}$, c'est-à-dire qu'il n'y a ni 7, ni 9, ni 23 et ni 25 dans tous les quadruplets.

Le deuxième constat qui m'est apparu est le suivant, tous les quadruplets ont $\bar{1}$ en commun, et ils ont tous un élément de la forme $\pm \bar{3}$ (3, 13, 19 et 29) ou $\pm \bar{5}$ (5, 11, 21 ou 27).

En résumé les quadruplets vérifient cette règle simple : chaque quadruplet possède au moins élément non congru à à 1 modulo 16, ou bien cet élément est congru à $\pm \bar{3}$, ou bien il est congru à $\pm \bar{5}$. Si cet élément est congru à $\pm \bar{3}$, alors les deux éléments restants sont congrus à $\pm \bar{1}$ ou à $\pm \bar{3}$, sinon les deux éléments restants sont congrus à $\pm \bar{1}$ ou à $\pm \bar{5}$.

Remarque 8. Pour compter le nombre des quadruplets de niveau 5, il suffit de distinguer trois cas simples :

Cas 1 : Il n'y a qu'un seul des coefficients qui est congru à ± 3 (ou ± 5).

Dans ce cas, il est aisé de constater qu'il y a 4 possibilités pour le coefficient non congru à 1.

Pour les deux coefficients, il choisir de choisir parmi ces trois possibilités : 15, 17 et 31 $(\pm \bar{1})$.

Le choix des derniers coefficients offre 2 parmi 3 (= 3) quadruplets possibles.

Le cas 1 *regroupe donc* $2 \times 4 \times 3 = 24$ *quadruplets possibles.*

Cas 2: Tous les coefficients sont congrus à ± 3 (ou ± 5).

Dans ce cas, le calcul est simple, le choix des 3 coefficients se fait parmi les 4 possibilités suivantes : 3, 13, 19 et 29.

Le cas 2 dénombre $2 \times \binom{4}{3} = 8$.

Cas 3: Il y a deux coefficients congrus à ± 3 (ou ± 5).

Dans ce cas, il y a donc $\binom{4}{2}$ = 6 possibilités pour les deux premiers coefficients.

Et pour le dernier coefficient, il faut choisir parmi 15, 17 et 31.

Le dernier cas offre donc $2 \times 6 \times 3 = 36$ *quadruplets supplémentaires.*

On obtient au total 24 + 8 + 36 = 68 choix potentiels.

Statistiquement, j'obtiens exactement le même résultat, ce qui confirme le lien entre les quadruplets.

6.3 Généralisation et Théorie

Pour réaliser l'étude précédente, j'ai été forcé de fixer certains paramètres. C'est pourquoi il faut désormais étendre cette étude afin de pouvoir appliquer des niveaux de performance et de sécurité lorsque les paramètres sont différents.

Pour cela, je me suis attelé à la compréhension de tous ces résultats, et ainsi de saisir la théorie sous-jacente aux liens entre les performances et les choix de \mathscr{D} .

6.3.1 Une réalité arithmétique

-7 — Conclusion

Some text...

Bibliographie

[1] J. Toto. The title. In *Proceedings of DummyConf'12*, Paris, 2012.