Machine Learning HW3 Report

b02901122 電機四 劉致廷

1. Supervised-learning:

我使用的是 Keras toolkit, backend 為 tensorflow,在 supervise-learning 中,我使用 CNN 作為我的 Model,以下介紹我使用的 model:

 $Input(32,32,3) \rightarrow Relu(Conv(32,3,3)) \rightarrow Relu(Conv(32,3,3)) \rightarrow Maxpooling \rightarrow Relu(Conv(64,3,3)) \rightarrow Relu(Conv(64,3,3)) \rightarrow Maxpooling \rightarrow Relu(Dense(512)) \rightarrow Softmax (Dense(10)) \quad loss: categorical_crossentropy, \quad optimizer: Adam$

5000 筆的 data 部分,一開始我並沒有做什麼前處理,只有切 500 筆當作 validation,batch_size=128, epoch=40,唯一的變化是是否多加一層的 Relu(Conv(128,3,3))→Relu(Conv(128,3,3))→Maxpooling,之後會以兩層或三層的 model 來代表。第一次實際測出的 validation data performance 為

兩層: acc = 0.5518, 三層: acc = 0.585

接下來,便嘗試使用 keras 內建的 Imagegenerator, 只使用其中的 weight shift, height shift, horizontal flip.在一樣的測試下,validation data 的 performance 為

兩層: acc = 0.6700, 三層: acc = 0.680

因此,可以推斷,加上 Imagegenerator 與疊成三層的表現都會比較好。

2. Semi-supervised learning(1):

我使用的方法是 Imagegenerator + Selftraining,我使用的 self-training 指的是先利用 label data (4500train,500vali) train 出一個模型後,接著去標記 unlabel data,取其中較有信心的 data (probability >0.99)加入舊有的 label data 中,接著利用合併的 data 繼續 train 我的 model,經過一定的 Epoch 數後,便重新 train "label data",也就是只有繼續 fit 4500 筆資料,目的是因為害怕在 label 後 retrain 的過程因為標記錯誤而讓 model 偏移,因此在利用絕對正確的 label data 做一些修正,接著就繼續 label unlabel data, retrain,train 舊有 data...。經過幾次的循環,便完成最終版本的 model。

在過程中,我用了許多變因來測試我 model 的 performance,例如改變循環數目,model 的複雜度,是否加入 batchnormalization,activation function 的不同,是否加入 test data 來 self-training,甚至在加入 unlabel data 的時候是 weight by confidence 而不是只看 0.99,這些會在第四題做討論,以下會以 performance 最好的 model 說明。

這是我最終版本的 model:

INPUT(32,32,3) \rightarrow ELU(NORMAL (CONV(64,3,3))) \rightarrow ELU(NORMAL (CONV(64,3,3))) \rightarrow MAXPOOLING(2,2) \rightarrow DROPOUT(0.25)

ELU(NORMAL(CONV(128,3,3)) \rightarrow ELU(NORMAL(CONV(128,3,3))) \rightarrow MAXPOOLING(2,2) \rightarrow DROPOUT(0.25)

ELU(NORMAL(CONV(256,3,3)) \rightarrow ELU(NORMAL(CONV(256,3,3))) \rightarrow MAXPOOLING(2,2) \rightarrow DROPOUT(0.25)

ELU(NORMAL(DENSE(512))) \rightarrow DROPOUT(0.5) \rightarrow ELU(NORMAL(DENSE(128))) \rightarrow DROPOUT(0.5) \rightarrow SOFTMAX(DENSE(10))

LOSS: CATEGORICAL_CROSSENTROPY, OPTIMIZER: ADAM (LR=0.001)

我 channel 的架構為 64,128,256(三層),使用 BatchNornalization 來 normalize 每一層的 filter 與 Dense,activation 的部分,我使用了比較特殊的"elu",使其不會歸零 input 小於 0 的值,

另外我在 training 的過程中,加入了(1) <u>Early Stop</u> 與(2) <u>ModelCheckpoint</u>,使其比較不會 overfit 並且可以 存下 Val_acc 最高時的 model,循環的 iteration 我設為 6,也就是"train Lable, predict ,train confidence data"循環六次,confidence 的部分我只提取了機率>0.99 的 data。 在這樣的 model 底下我得到 Val_acc = 0.862,而最終上傳到 kaggle 上的 performance 為 Acc = 0.847!!

3. Semi-supervised learning(2):

我使用的方法是 autoencoder+selftraining,所謂的 autoencoder 如圖所示,利用一個 encoder 與 decoder 的 network,可以產生維度比較少的 vector 來代表 input 的圖片,我使用 128 維的 vector 來代表圖片的 feature,接著嘗試了兩種方法(1.) SVM (2.)建構一個 DNN 來 train feature 並且使用 2.所述 selftraining. SVM 的方法為利用 label 的 feature 建 SVM model,並且 label unlabel data,接著拿 label 與 unlabel data,重新建構 SVM 後 label test data,最後 performance 只有 Acc=0.39. 方法二則是使用一個 DNN,所有的 data 都通過 encoder 產生 feature,接著就是 "train label,predict,train confidence data "做循環,而最後的 performance 則是有稍微的進步,

Acc = 0.47,我認為最大的問題是 autoencoder 其實是非常困難 train 的好,如果一開始就有偏差,我想用什麼後續的方法都蠻困難能正確分類。如右圖是 autoencoder 的 input(下) 與 output(上)。

4. Compare and analyze your result:

我目前只有對 2.的方法做分析與比較,因為用此方法的正確率比較高,且較可以比較與改善。首先,我主要是比較是否有加入 weight by confidence 會比較好,而其他的變因為層數,模型複雜程度,與 data /255。

型態	模型	Validation Acc
No weight by	2layer,32-64 模型, no /255	0.76
confidence	3layer,32-64-128 模型, no /255	0.74
	3layer,64-128-256 模型, no /255	0.766
	3layer,64-128-256 模型, /255	0.688
Weight by	2layer,32-64 模型, no /255	0.662
confidence	3layer,32-64-128 模型, no /255	0.696
	3layer,64-128-256 模型, no /255	0.712

推測: No weight by confidence, 64-128-256 模型比較好

接下來比較是否加入 test data 來一起 label 並且 retrain 會比較好

型態	模型	Validation Acc
No test data	64-128-256 模型, no /255	0.766
	64-128-256 模型, /255	0.678
Add test data	64-128-256 模型, no /255	0.784
	3layer,64-128-256 模型, /255	0.680

推測: Add test data, 不要 /255 比較好

最後綜合比較是否加 normalization, 換 elu, 甚至在 DNN 的地方再加一層 128 個 neuron.

型態	模型	Validation Acc
No add 128	No normalize,Relu	0.80
	Normalize,Relu	0.824
	Normalize,elu	0.832
Add 128	Noemalize,elu	0.862
	Noemalize,elu,/255	0.862

既然/255 有時會比較好有時差不多,那我就統一不要/255,並且就以 validation 0.862 的模型當作我的最終版本。