Machine Learning HW3 Report

b02901122 電機四 劉致廷

1. Supervised-learning:

我使用的是 Keras toolkit, backend 為 tensorflow,在 supervise-learning 中,我使用 CNN 作為我的 Model,以下介紹我使用的 model:

 $Input(32,32,3) \rightarrow Relu(Conv(32,3,3)) \rightarrow Relu(Conv(32,3,3)) \rightarrow Maxpooling \rightarrow Relu(Conv(64,3,3)) \rightarrow Relu(Conv(64,3,3)) \rightarrow Maxpooling \rightarrow Relu(Dense(512)) \rightarrow Softmax (Dense(10)) \quad loss: categorical_crossentropy, \quad optimizer: Adam$

5000 筆的 data 部分,一開始我並沒有做什麼前處理,只有切 500 筆當作 validation,batch_size=128, epoch=40.唯一的變化是是否多加一層的 Relu(Conv(128,3,3))→Relu(Conv(128,3,3))→Maxpooling,之後會以兩層或三層的 model 來代表。第一次實際測出的 validation data performance 為

兩層: acc = 0.5518, 三層: acc = 0.585

接下來,便嘗試使用 keras 內建的 Imagegenerator,只使用其中的 weight shift, height shift, horizontal flip.在一樣的測試下,validation data 的 performance 為

兩層: acc = 0.6700, 三層: acc = 0.680

因此,可以推斷,加上 Imagegenerator 與疊成三層的表現都會比較好。

2. Semi-supervised learning(1):

我使用的方法是 Imagegenerator + Selftraining,我使用的 self-training 指的是先利用 label data (4500train,500vali) train 出一個模型後,接著去標記 unlabel data,取其中較有信心的 data (probability >0.99)加入舊有的 label data 中,接著利用合併的 data 繼續 train 我的 model,經過一定的 Epoch 數後,便重新 train "label data",也就是只有繼續 fit 4500 筆資料,目的是因為害怕在 label 後 retrain 的過程因為標記錯誤而讓 model 偏移,因此在利用絕對正確的 label data 做一些修正,接著就繼續 label unlabel data, retrain,train 舊有 data...。經過幾次的循環,便完成最終版本的 model。

在過程中,我用了許多變因來測試我 model 的 performance,例如改變循環數目,model 的複雜度,是否加入 batchnormalization,activation function 的不同,是否加入 test data 來 self-training,甚至在加入 unlabel data 的時候是 weight by confidence 而不是只看 0.99,這些會在第四題做討論,以下會以 performance 最好的 model 說明。

這是我最終版本的 model:

 $Input(32,32,3) \rightarrow \text{Elu}(Normal\ (Conv(64,3,3))) \rightarrow \text{Elu}(Normal\ (Conv(64,3,3))) \rightarrow Maxpooling(2,2) \rightarrow Dropout(0.25)$

 $\texttt{ELU}(\texttt{NORMAL}(\texttt{CONV}(128, 3, 3)) \rightarrow \texttt{ELU}(\texttt{NORMAL}(\texttt{CONV}(128, 3, 3))) \rightarrow \texttt{MAXPOOLING}(2, 2) \rightarrow \texttt{DROPOUT}(0.25)$

 $\texttt{ELU}(\texttt{NORMAL}(\texttt{CONV}(256,3,3)) \rightarrow \texttt{ELU}(\texttt{NORMAL}(\texttt{CONV}(256,3,3))) \rightarrow \texttt{MAXPOOLING}(2,2) \rightarrow \texttt{DROPOUT}(0.25)$

 $\texttt{ELU}(\texttt{NORMAL}(\texttt{DENSE}(512))) \rightarrow \texttt{DROPOUT}(0.5) \rightarrow \texttt{ELU}(\texttt{NORMAL}(\texttt{DENSE}(128))) \rightarrow \texttt{DROPOUT}(0.5) \rightarrow \texttt{SOFTMAX}(\texttt{DENSE}(10))$

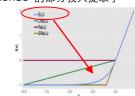
LOSS: CATEGORICAL_CROSSENTROPY, OPTIMIZER: ADAM (LR=0.001)

我 channel 的架構為 64,128,256(三層), 使用 BatchNornalization 來 normalize 每一層的 filter 與

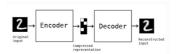
Dense,activation的部分,我使用了比較特殊的"elu",使其不會歸零 input 小於 0 的值,

另外我在 training 的過程中,加入了(1) <u>Early Stop</u> 與(2) <u>ModelCheckpoint</u>,使其比較不會 overfit 並且可以存下 Val_acc 最高時的 model,循環的 iteration 我設為 6,也就是"train Lable, predict, train confidence data"循環六次, confidence 的部分我只提取了

機率>0.99 的 data。在這樣的 model 底下我得到 $Val_acc = 0.862$,而最終上傳到 kaggle 上的 performance 為 Acc = 0.847!!



3. Semi-supervised learning(2):



我使用的方法是 autoencoder+selftraining,所謂的 autoencoder 如圖所示,利用一個 encoder 與 decoder 的 network,可以產生維度比較少的 vector 來代表 input 的圖片,我使用 128 維的 vector 來代表圖片的 feature,接著嘗試了兩種方法(1.) SVM (2.) 建構一個 DNN 來 train feature 並且使用 2.所述 selftraining. SVM 的方法為利用 label 的 feature 建 SVM model,並且 label unlabel data,接著拿 label 與 unlabel data,重新建構 SVM 後 label test data,最後 performance 只有 Acc=0.39. 方法二則是使用一個 DNN,所有的 data 都通過 encoder 產生 feature,接著就是 "train label,predict,train confidence data"

Acc = 0.47,我認為最大的問題是 autoencoder 其實是非常困難 train 的好,如果一開始就有偏差,我想用什麼後續的方法都蠻困難能正確分類。如右圖是 autoencoder 的 input(下) 與 output(上)。

4. Compare and analyze your result:

"做循環,而最後的 performance 則是有稍微的進步,

我目前只有對 2.的方法做分析與比較,因為用此方法的正確率比較高,且較可以比較與改善。首先,我比較是否有加入 weight by confidence 會比較好,而其他的變因為層數,模型複雜程度,與 data /255。

型態	模型	Validation Acc	模型	Validation Acc
No weight by	2layer,32-64 模型, no /255	0.76	3layer,64-128-256 模型, no /255	0.766
confidence	3layer,32-64-128 模型, no /255	0.74	3layer,64-128-256 模型, /255	0.688
Weight by	2layer,32-64 模型, no /255	0.662	3layer,64-128-256 模型, no /255	0.712
confidence	3layer,32-64-128 模型, no /255	0.696		

推測: No weight by confidence, 64-128-256 模型比較好 接下來比較是否加入 test data 來一起 label 並且 retrain 會比較好

型態	模型	Validation Acc
No test data	64-128-256 模型, no /255	0.766
	64-128-256 模型, /255	0.678
Add test data	64-128-256 模型, no /255	0.784
	3layer,64-128-256 模型, /255	0.680

推測: Add test data, 不要 /255 比較好

最後綜合比較是否加 normalization, 換 elu, 甚至在 DNN 的地方再加一層 128 個 neuron.

型態	模型	Validation Acc
No add 128	No normalize,Relu	0.80
	Normalize,Relu	0.824
	Normalize,elu	0.832
Add 128	Noemalize,elu	0.862
	Noemalize,elu,/255	0.862

既然/255 有時會比較好有時差不多,那我就統一不要/255,並且就以 validation 0.862 的模型當作我的最終版本。