

docker中运行目标检测

jetson-inference docker环境介绍

- 缺少的模型文件，可以 download-models.sh 中找到下载。
- 下载 SSD-Mobilenet-v2.tar.gz
- 放到
- 宿主机：~/jetson-inference/data/networks
- tar xzvf SSD-Mobilenet-v2.tar.gz

目标检测模型

- 进入docker容器
- `docker run -it --rm --runtime nvidia -v ~/jetson-inference/data:/jetson-inference/data 7a7d343029a2 /bin/bash`
- docker容器内
- `cd /jetson-inference/build/aarch64/bin`
- 目标识别
- `./detectnet --network=ssd-mobilenet-v2 images/peds_0.jpg images/test/output.jpg`

目标检测结果



训练自己的目标检测模型

- 1. 拍摄自己的对象，标注
- 2. 训练
- 3. 推理

docker中如何查看宿主机摄像头

- CSI 摄像头：使用 “-v /tmp/argus_socket:/tmp/argus_socket --device /dev/video0” 方式进行映射
- USB 摄像头：使用 “-v /dev/video1:/dev/video1 --device /dev/video1” 方式进行映射

实例：

- csi摄像头
- `docker run -it --rm --runtime nvidia -v ~/jetson-inference/data:/jetson-inference/data/ -v /tmp/argus_socket:/tmp/argus_socket --device /dev/video0 7a7d343029a2 /bin/bash`

csi docker中测试摄像头代码

- `import cv2`
- `pipeLine = "nvarguscamerasrc sensor-id=0 !video/x-raw(memory:NVMM), width=(int)1920, height=(int)1080, framerate=(fraction)30/1 ! nvvidconv flip-method=0 ! video/x-raw, width=(int)960, height=(int)540, format=(string)BGRx ! videoconvert ! video/x-raw, format=(string)BGR ! appsink"`
- `video_capture = cv2.VideoCapture(pipeLine, cv2.CAP_GSTREAMER)`
- `ret_val, frame = video_capture.read()`
- `cv2.imwrite("csiCameraDocker.jpg", frame)`
- `video_capture.release()`

usb摄像头映射到docker中

- `docker run -it --rm --runtime nvidia -v ~/jetson-inference/data/:/jetson-inference/data/ -v /dev/video1:/dev/video1 -device /dev/video1 7a7d343029a2 /bin/bash`

usb docker中测试摄像头代码

- `import cv2`
- `video_capture = cv2.VideoCapture(1)`
- `ret_val, frame = video_capture.read()`
- `cv2.imwrite("usbCameraDocker.jpg", frame)`
- `video_capture.release()`

如何在docker 运行带图形化界面的程序?

- `--network host -e DISPLAY=$DISPLAY -v /tmp/.X11-unix:/tmp/.X11-unix -v /etc/enctune.conf:/etc/enctune.conf`
- 实例:
- 先运行
- xhost +
- 在运行
- `docker run -it --rm --runtime nvidia -v ~/jetson-inference/data:/jetson-inference/data/ -v /dev/video1:/dev/video1 --device /dev/video1 --network host -e DISPLAY=$DISPLAY -v /tmp/.X11-unix:/tmp/.X11-unix -v /etc/enctune.conf:/etc/enctune.conf 7a7d343029a2 /bin/bash`