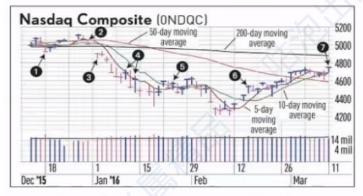
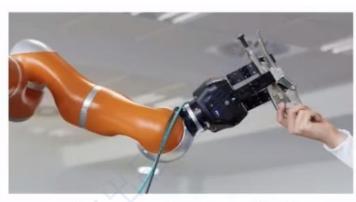
#### ❤ 时间序列预测



Stock Market Prediction



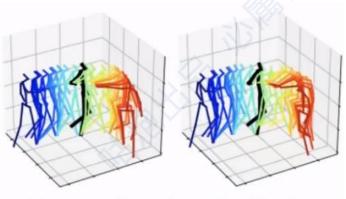
Weather Prediction



**Robots Action Prediction** 



Supply Chain Prediction



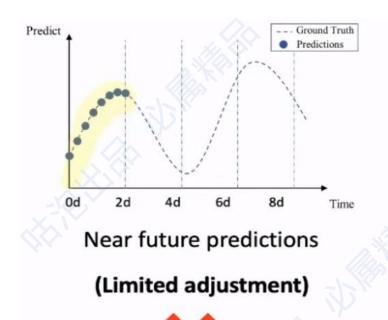
**Human Position Prediction** 

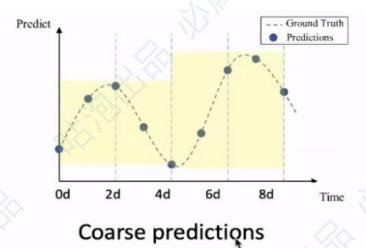


Society Event Prediction

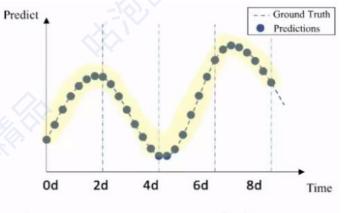
✓ 论文背景研究问题:

∅ 1.短序列预测; 2.趋势预测; 3.精准长序列预测









(Proper adjustment)





#### ✓ 时间序列经典算法:

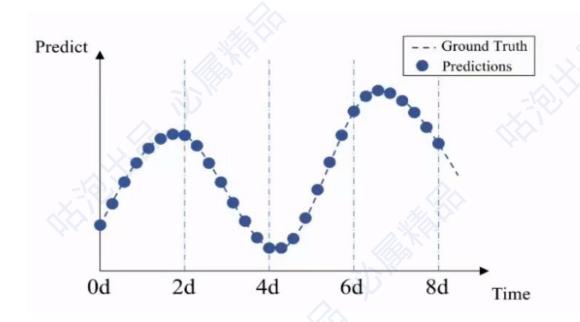
❷ Prophet: 非常实用的工具包,适合预测趋势,但不算精准

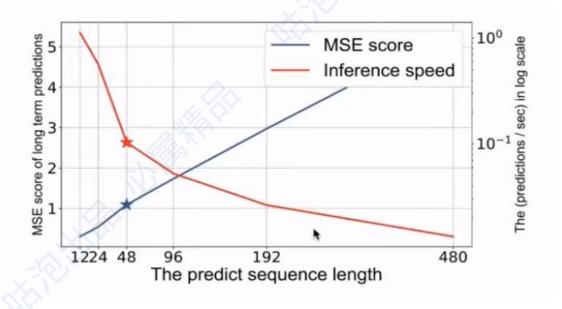
❷ Arima: 老牌算法了,短序列预测还算精准,但是趋势预测不准

❷ 但是一旦涉及到长序列,他俩可能就都GG了

Ø Informer中将主要致力于长序列问题的解决

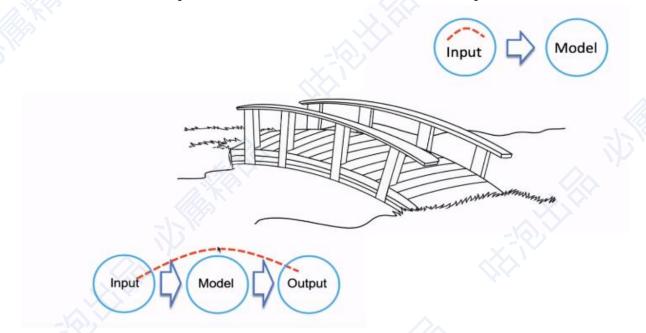
♂ 在长序列预测中,如果序列越长,那速度肯定越慢,效果也越差





- ❤ 算法的核心思想

  - ♂ 建立好长输入 (input) 和长输出 (output) 之间的关系



◆ 传统transformer

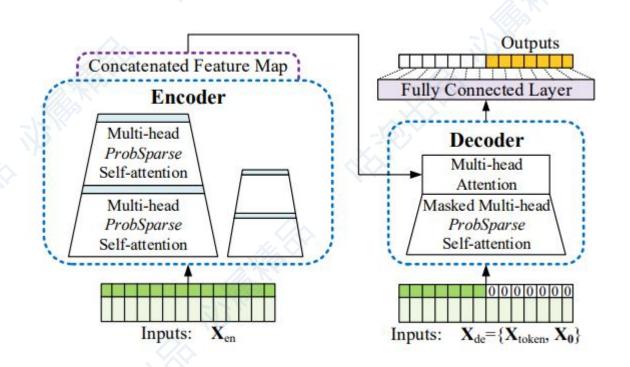
❷回顾一下经典QKV计算方法



- ✓ Transformer架构的优势与问题
  - ∅ 1.万能模型,直接套用,代码实现简单,现成例子一大片
  - ∅ 2.并行的, 比LSTM快, 全局信息丰富, 注意力机制效果好
  - Ø 3.长序列中attention需要每一个点跟其他点计算(如果序列太长,效率很低)
  - 🖉 4.Decoder输出挺墨迹的,要基于上一个预测结果来推断当前的预测结果

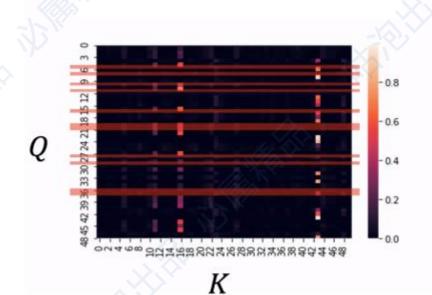
- ❤ 要解决的三大问题

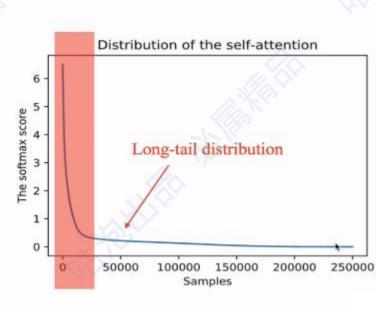
  - Ø 2.Decoder要─次性輸出所有预测
  - Ø 3. 堆叠encoder也得要更快
  - ❷ 论文的三大核心模块



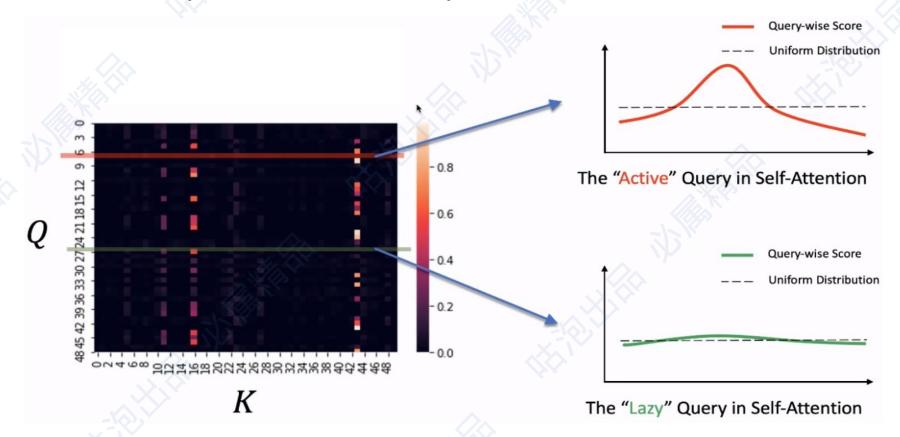
✓ Attention计算

♂ 对于每一个Q来说,只有一小部分的K是其它有较强关系





✓ 长序列中要不要进行采样呢?



- ✓ 如何定义每一个Q是不是偷懒的

  - ❷ Active的Q明显在某些位置比较活跃,权重差异较大
  - Ø 对于每一个Q,计算其与均匀分布的差异,差异越大则表示其越活越

$$M(\mathbf{q}_i, \mathbf{K}) = \ln \sum_{j=1}^{L_K} e^{\frac{\mathbf{q}_i \mathbf{k}_j^{\top}}{\sqrt{d}}} - \frac{1}{L_K} \sum_{j=1}^{L_K} \frac{\mathbf{q}_i \mathbf{k}_j^{\top}}{\sqrt{d}}$$

- ✓ ProbAttention计算方法
  - ∅ 输入序列长度为96,首先在K中进行采样,随机选25个K
  - ♂ 现在要选出来的是一些重要的Q,正常情况需每一个Q跟96个K计算

  - ∅ 例如源码输出结果: 32, 8, 96, 25表示8头, 96个Q分别跟25个K计算的内积

✓ ProbAttention计算方法

$$\overline{M}(\mathbf{q}_i, \mathbf{K}) = \max_j \{\frac{\mathbf{q}_i \mathbf{k}_j^\top}{\sqrt{d}}\} - \frac{1}{L_K} \sum_{j=1}^{L_K} \frac{\mathbf{q}_i \mathbf{k}_j^\top}{\sqrt{d}}$$

必 论文中做法比较绝,为了进一步加速,直接选最大值与均匀分布算差异。

Ø 在96个Q中,选出来差异最大的25个(根据序列长度来定的一个参数值)

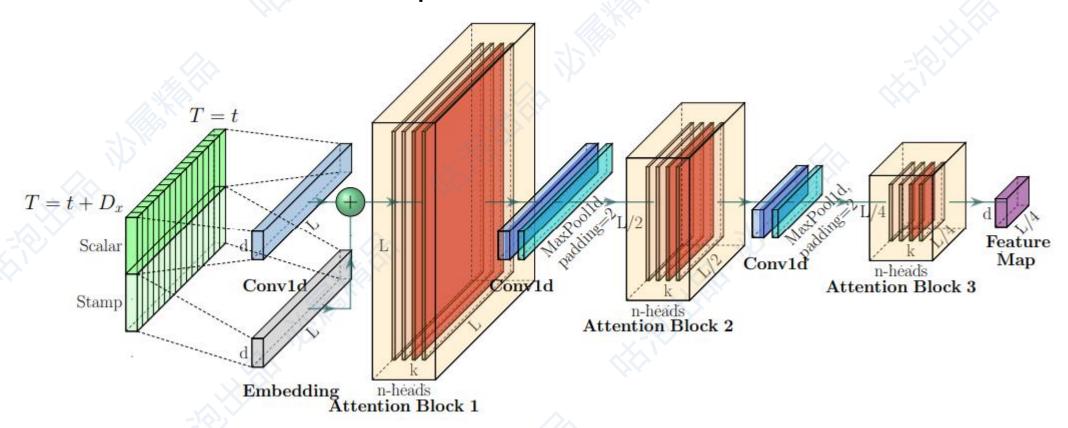
- ✓ ProbAttention计算方法

  - ❷ 那么其它位置的Q该咋办呢?没有计算其attention目前
  - ❷ 直接用V(96个,表示每一个位置的特征)的均值来替代
  - ♂ 也就是选出来的25个会更新, 其他剩余的都是均值向量

- ✓ Self-attention Distilling计算方法
  - ∅ 做完一次attention之后还要继续堆叠,只不过与传统transformer不同

  - 必此时Q和K的采样由于序列长度变小,也会随之变小,例如由25->20
  - 重复堆叠多次就是Informer的Encoder架构了

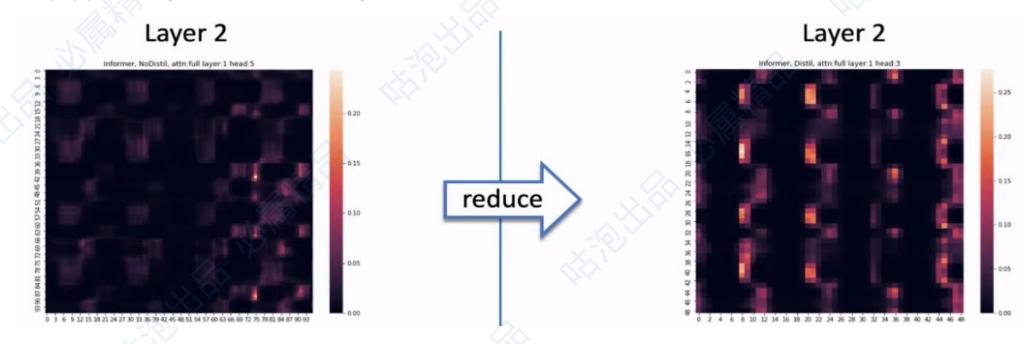
✓ Self-attention Distilling计算方法



✓ Encoder改进后的效果

♂一方面就是速度快效率高了,论文中计算复杂度由L^2->LlogL

❷ 下采样之后,特征更明显,且跟之前的模式基本一致



◆ 传统Decoder输出

Je

∅ 先输出第一个,在基于第一个输出第二个,以此类推

# Neural Machine Translation SEQUENCE TO SEQUENCE MODEL Encoding Stage Decoding Stage Decoder RNN Decoder RNN

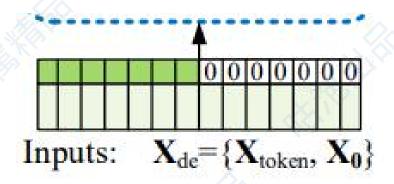
étudiant

#### ✓ Start标志位

Ø 要让Decoder输出预测结果,你得先告诉它从哪开始输出

♂ 先给一个引导,比如要输出20-30号的预测结果,Decoder中需先给出

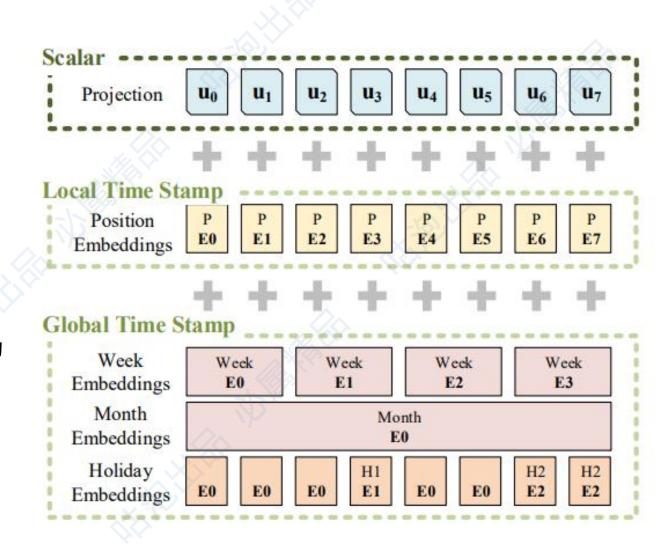
∅前面一个序列的结果,例如10-20号的标签值(下图0是待预测结果)



- ✓ Decoder输入
  - ♂源码中decoder输入长度为72,其中前48是真实值,后24是预测值
  - ∅ 第一步还是做自身的ProbAttention,注意这回需要加上mask
  - 🖉 Mask的意思就是前面的不能看到后面的(不能透题)
  - Ø 自身计算完Attention,再算与encoder的Attention即可

- ❤ 位置编码信息
  - ∅ 位置信息比较丰富这回

  - 还包括了跟时间相关的各种编码
  - ❷ Encoder与Decoder都加入了



❤ 整体网络架构

