平面点集的凸包

平面点集的凸包

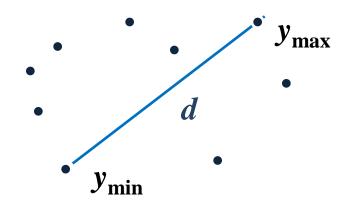
问题(平面点集的凸包) 给定大量离散点的集合Q,求一个最 小的凸多边形,使得Q中的点在该多 边形内或者边上.

应用背景

图形处理中用于形状识别:字形识别、碰撞检测等

分治算法

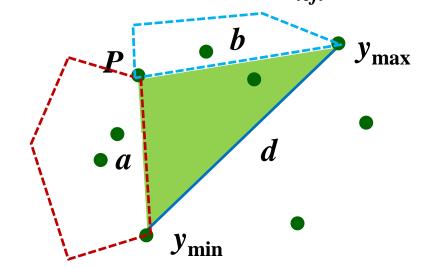
1. 以连接最大纵坐标点 y_{max} 和最小 纵坐标点 y_{min} 的线段 $d=\{y_{\text{max}},y_{\text{min}}\}$ 划 分L 为左点集 L_{left} 和右点集 L_{right}



2. Deal (L_{left}) ; Deal (L_{right})

Deal (L_{left})

考虑 L_{left} : 确定距d 最远的点P 在三角形内的点,删除; a 外的点与 a 构成 L_{left} 的子问题; b 外的点与 b 构成 L_{left} 的子问题.



伪码

$\mathbf{Deal}\left(L_{left}\right)$

- 1. 以 d 和距离 d 最远点 P 构成三角形,P加入凸包,另外两条边分别记作 a 和 b
- 2. 检查 L_{left} 中其他点是否在三角形内; 在则从 L中删除; 否则根据在 a 或 b 边的外侧划分在两个子问题中
- 3. **Deal** (*a*)
- **4. Deal** (*b*)

算法分析

- 初始用d 划分 O(n)
- Deal 递归调用 W(n)
 - 找凸包顶点 P O(n)
 - 根据点的位置划分子问题 O(n)

•
$$W(n) = W(n-1) + O(n)$$
$$W(3) = O(1)$$

最坏情况为 $O(n^2)$

$$T(n) = O(n) + W(n) = O(n^2)$$

• Graham扫描算法 O (nlogn)

小结: 分治算法设计

 将原问题归约为子问题 直接划分注意尽量均衡 通过计算归约为特殊的子问题 子问题与原问题具有相同的性质 子问题之间独立计算

算法实现:递归或迭代实现注意递归执行的边界

小结:分治算法的 分析及改进

- 时间复杂度分析 给出关于时间复杂度函数的 递推方程和初值 求解方程
- 提高效率的途径 减少子问题个数 预处理

重要的分治算法

- 检索算法: 二分检索
- 排序算法: 快速排序、二分归并排序
- 选择算法
- 快速傅立叶变换 FFT 算法
- 平面点集的凸包