



Міністерство освіти і науки України
Національний технічний університет України
«Київський політехнічний інститут ім. Ігоря Сікорського»
Факультет інформатики та обчислювальної техніки
Кафедра обчислювальної техніки

ЛАБОРАТОРНА РОБОТА №4
З ДИСЦИПЛІНИ “ПАРАЛЕЛЬНІ ТА РОЗПОДІЛЕНІ ОБЧИСЛЕННЯ”
НА ТЕМУ: “OpenMP. Бар’єри, критичні секції”

Виконав:

Студент III курсу ФІОТ
групи ІО-82
Шендріков Євгеній
Номер у списку - 24

Перевірив:

Доцент
Корочкін О. В.

Технічне завдання

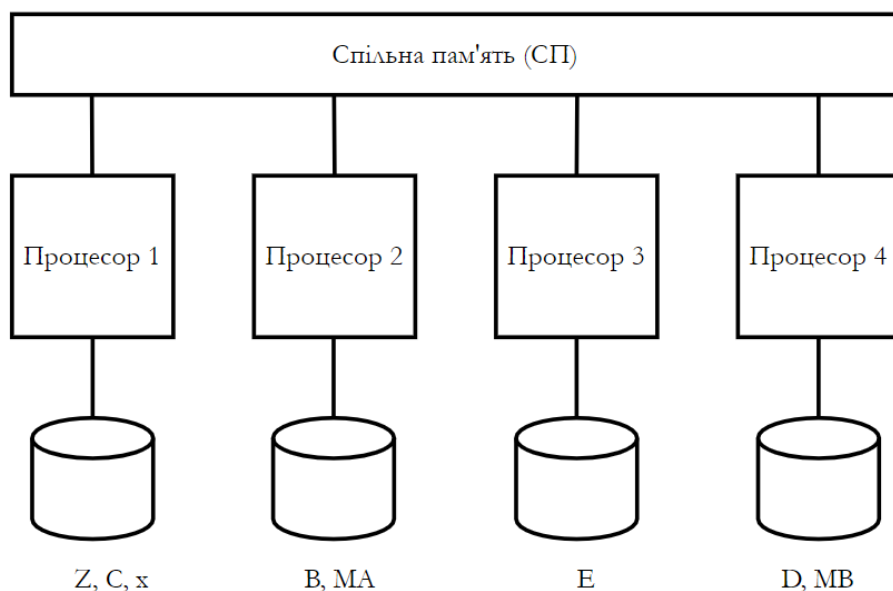
1. Розробити паралельний алгоритм рішення математичної задачі
 $Z = (B * C) * D + E * (MA * MB) * x$ з використанням бібліотеки OpenMP на мові C++;
2. Виявити спільні ресурси;
3. Описати алгоритм кожного потоку ($T1 - T_p$) з визначенням критичних ділянок (КД) та бар'єрів;
4. Розробити структурну схему взаємодії задач, де застосувати всі вказані засоби взаємодії процесів;
5. Розробити програму (обов'язкові “шапка”, коментарі);
6. Виконати налагодження програми;
7. Отримати правильні результати обчислень;
8. За допомогою Диспетчеру задач Windows проконтролювати завантаження ядер процесору.

Задача: $Z = (B * C) * D + E * (MA * MB) * x$;

Мова програмування: C++;

Засоби організації взаємодії: бар'єри, замки, критичні секції OpenMP;

Структурна схема ПКС



Виконання роботи

Етап 1. Побудова паралельного алгоритму

- 1) $b_i = V_H * C_H, i = \overline{1, P}$
- 2) $b = b + b_i, i = \overline{1, P}$
- 3) $Z_H = b * D_H + E * (MA * MB_H) * x$

Спільний ресурс: b, x, E, MA

Етап 2. Розроблення алгоритмів роботи кожного процесу

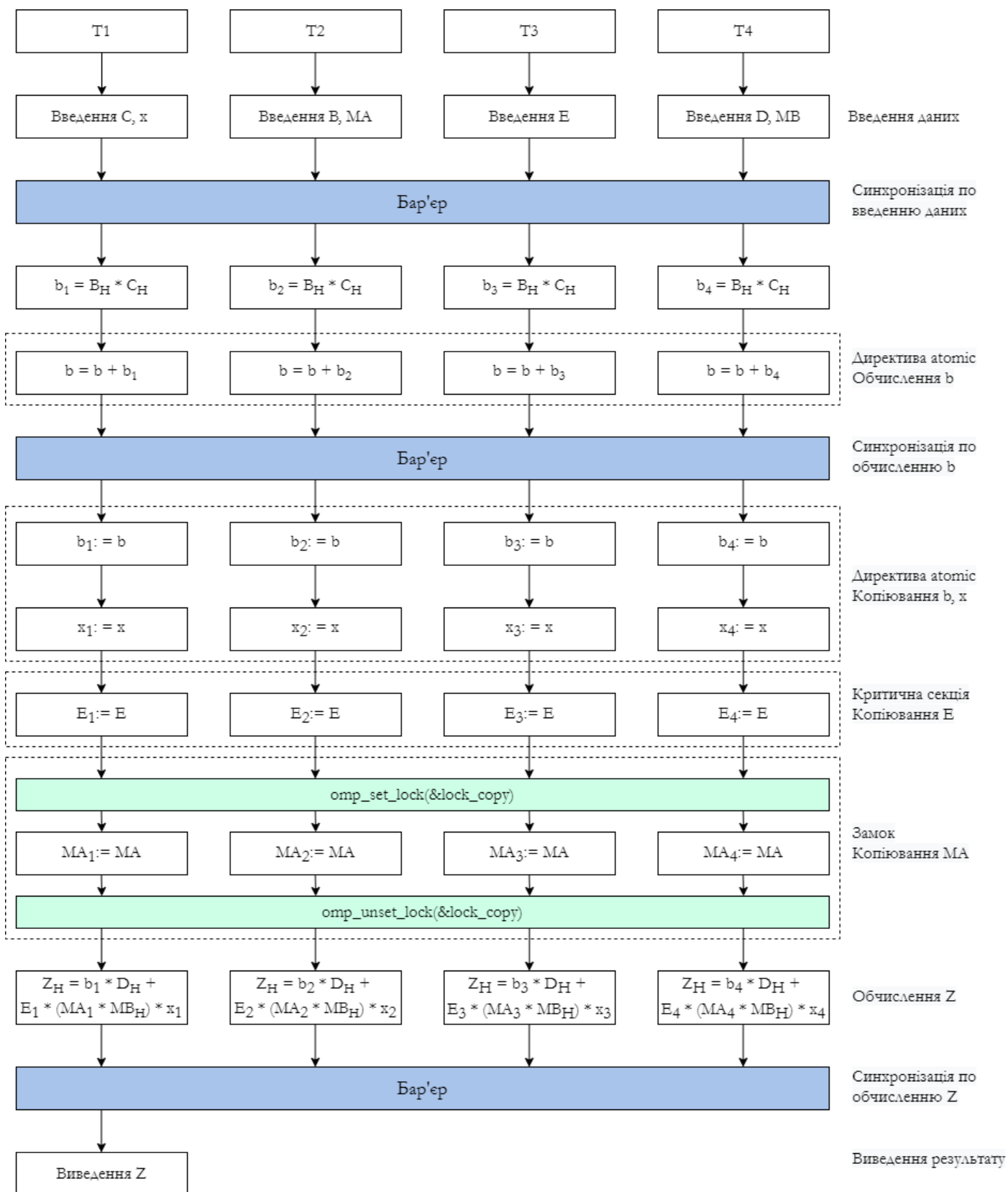
Задача Т1		КД та Бар'єри
1	Введення C, x	
2	Бар'єр. Синхронізація вводу	Бар'єр
3	Обчислення 1: $b_1 := V_H * C_H$	
4	Обчислення 2: $b := b + b_1$	КД
5	Бар'єр. Синхронізація обчислення 2	Бар'єр
6	Копіювання $b_1 := b$	КД
7	Копіювання $x_1 := x$	КД
8	Копіювання $E_1 := E$	КД
9	Копіювання $MA_1 := MA$	КД
10	Обчислення 3: $Z_H = b_1 * D_H + E_1 * (MA_1 * MB_H) * x_1$	
11	Бар'єр. Синхронізація обчислення 3	Бар'єр
12	Виведення Z	
Задача Т2		КД та Бар'єри
1	Введення V, MA	
2	Бар'єр. Синхронізація вводу	Бар'єр
3	Обчислення 1: $b_2 := V_H * C_H$	
4	Обчислення 2: $b := b + b_2$	КД
5	Бар'єр. Синхронізація обчислення 2	Бар'єр
6	Копіювання $b_2 := b$	КД
7	Копіювання $x_2 := x$	КД
8	Копіювання $E_2 := E$	КД
9	Копіювання $MA_2 := MA$	КД
10	Обчислення 3: $Z_H = b_2 * D_H + E_2 * (MA_2 * MB_H) * x_2$	
Задача Т3		КД та Бар'єри
1	Введення E	
2	Бар'єр. Синхронізація вводу	Бар'єр
3	Обчислення 1: $b_3 := V_H * C_H$	
4	Обчислення 2: $b := b + b_3$	КД
5	Бар'єр. Синхронізація обчислення 2	Бар'єр
6	Копіювання $b_3 := b$	КД
7	Копіювання $x_3 := x$	КД
8	Копіювання $E_3 := E$	КД

9	Копіювання $MA_3 := MA$	КД
10	Обчислення 3: $Z_H = b_3 * D_H + E_3 * (MA_3 * MB_H) * x_3$	
Задача T4		КД та Бар'єри
1	Введення D, MB	
2	Бар'єр. Синхронізація вводу	Бар'єр
3	Обчислення 1: $b_4 := B_H * C_H$	
4	Обчислення 2: $b := b + b_4$	КД
5	Бар'єр. Синхронізація обчислення 2	Бар'єр
6	Копіювання $b_4 := b$	КД
7	Копіювання $x_4 := x$	КД
8	Копіювання $E_4 := E$	КД
9	Копіювання $MA_4 := MA$	КД
10	Обчислення 3: $Z_H = b_4 * D_H + E_4 * (MA_4 * MB_H) * x_4$	

Етап 3. Розроблення структурної схеми взаємодії задач

На структурній схемі взаємодії задач зображено такі засоби організації взаємодії потоків, як:

- **бар'єри** для синхронізації потоків;
- директива **atomic** для обчислення b ;
- директива **atomic** для забезпечення послідовного доступу до спільних ресурсів b та x ;
- директива **critical** для керування доступом до спільного ресурсу E ;
- замок *lock_cory* для керування доступом до спільного ресурсу MA .



Етап 4. Розробка програми

Результат роботи

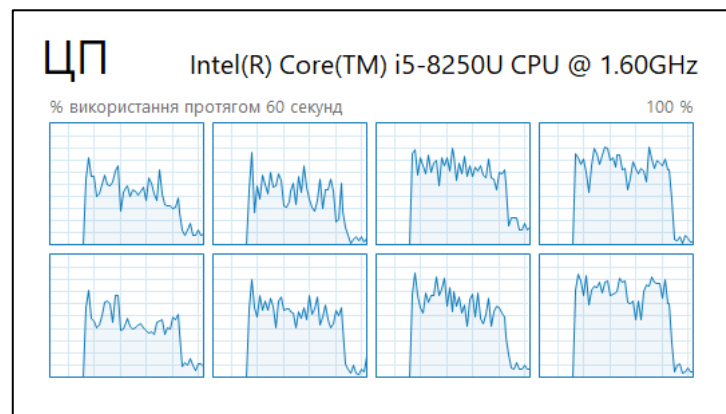
```
C:\Users\johnb\Desktop\Навчання\Parallel and Distributed Calculations\PDC-...
Lab4 started!

T0 started.
T1 started.
T3 started.
T2 started.

Vector Z: 72 72 72 72 72 72 72 72

T4 finished.
T2 finished.
T3 finished.
T1 finished.

Lab4 finished!
```



Висновки

1. На основі бар'єрів, замків та критичних секцій бібліотеки OpenMP на мові C++ було розроблено програму та паралельний алгоритм для рішення математичної задачі заданої за варіантом.
2. Було описано алгоритм кожного потоку (T1 – T4) з визначенням критичних ділянок (КД) та бар'єрів;
3. Розроблено структурну схему взаємодії задач, де було застосовано вказані в завданні засоби взаємодії процесів. Засобом організації взаємодії слугували бар'єри, директиви `atomic`, замки та критичні секції.
4. Було написано програму згідно з завданням та перевірено її працездатність, а також проконтрольовано завантаження ядер процесору за допомогою Диспетчера задач. Програма забезпечує 80% завантаженості.

ЛІСТИНГ КОДУ

Lab4.cpp

```
1. /*-----
2. |                               Labwork #4                               |
3. |                               OpenMP. Barriers, critical sections       |
4. |-----
5. | Author | Jack (Yevhenii) Shendrikov |
6. | Group  | IO-82                      |
7. | Variant| #25                      |
8. | Date   | 23.03.2021                |
9. |-----
10. | Function | Z = (B*C)*D + E*(MA*MB)*x |
11. |-----
12. */
13.
14. #include "omp.h"
15. #include "Data.h"
16. #include <iostream>
17. #include <windows.h>
18.
19. using namespace std;
20.
21. // Розмір стеку
22. #pragma comment(linker, "/stack:160000000")
23.
24. const int P = 4;
25. int N = 8;
26.
27. int main()
28. {
29.     int b = 0;
30.     int x = 0;
31.
32.     vector Z = new int[N];
33.     vector B = new int[N];
34.     vector C = new int[N];
35.     vector D = new int[N];
36.     vector E = new int[N];
37.
38.     matrix MA;
39.     matrix MB;
40.
41.     const int H = N / P;
42.
43.     void cs();
44.     omp_lock_t lock_copy;
45.     omp_init_lock(&lock_copy);
46.
47.     cout << "Lab4 started!\n\n";
48.
49.     omp_set_num_threads(P);
```

```

50.
51. #pragma omp parallel
52. {
53.     int tid = omp_get_thread_num();
54.     cout << "T" << tid << " started.\n";
55.
56.     //----- Ввід Даних -----
57.     switch (tid)
58.     {
59.         case 0:
60.             C = inVector(1);
61.             x = 1;
62.             break;
63.         case 1:
64.             B = inVector(1);
65.             MA = inMatrix(1);
66.             break;
67.         case 2:
68.             E = inVector(1);
69.             break;
70.         case 3:
71.             D = inVector(1);
72.             MB = inMatrix(1);
73.             break;
74.     }
75.
76.     //----- Синхронізація по введенню даних -----
77.     #pragma omp barrier
78.     int bi = 0;
79.     for (int i = tid * H; i < (tid + 1) * H; i++)
80.         bi += B[i] * C[i];
81.
82.     // Обчислення b
83.     #pragma omp_atomic
84.     {
85.         b += bi;
86.     }
87.
88.     //----- Синхронізація по обчисленню b -----
89.     #pragma omp barrier
90.     int xi = 0;
91.     vector Ei = new int[N];
92.     matrix MAi = new vector[N];
93.
94.     // Директива atomic - копіювання b
95.     #pragma omp_atomic
96.     {
97.         bi = b;
98.     }

```



```

99.
100.      // Директива atomic - копіювання x
101.      #pragma omp_atomic
102.      {
103.          xi = x;
104.      }
105.
106.      // Критична секція - копіювання E
107.      #pragma omp critical(cs)
108.      {
109.          Ei = copyVector(E);
110.      }
111.
112.      // Замок - копіювання MA
113.      omp_set_lock(&lock_copy);
114.      MAi = copyMatrix(MA);
115.      omp_unset_lock(&lock_copy);
116.
117.
118.      // Обчислення Z
119.      int buf;
120.      for (int i = tid * N; i < (tid + 1) * N; i++) {
121.          buf = 0;
122.          Z[i] = 0;
123.
124.          Z[i] += bi * D[i];
125.
126.          for (int j = 0; j < N; j++) {
127.              buf = 0;
128.              for (int k = 0; k < N; k++)
129.                  buf += MAi[i][k] * MB[k][j];
130.              Z[i] += Ei[j] * buf * xi;
131.          }
132.      }
133.
134.      //----- Синхронізація по обчисленню Z -----
135.      #pragma omp barrier
136.      if (tid == 0 && N < 15) {
137.          outVector(Z, 'Z');
138.      }
139.      Sleep(100);
140.      cout << "T" << tid + 1 << " finished." << endl;
141.  }
142.
143.  cout << "\nLab4 finished!\n";
144.  getchar();
145.  return 0;
146. }

```

Data.cpp

```
1. #include <windows.h>
2. #include <iostream>
3. #include "Data.h"
4.
5. using namespace std;
6.
7. // ----- Fill Matrix/Vector With Specific Number -----
-----
8. vector inVector(int value) {
9.     vector result = new int[N];
10.    for (int i = 0; i < N; i++)
11.        result[i] = value;
12.
13.    return result;
14. }
15.
16. matrix inMatrix(int value) {
17.    matrix result = new vector[N];
18.    for (int i = 0; i < N; i++)
19.        result[i] = new int[N];
20.
21.    for (int i = 0; i < N; i++)
22.        for (int j = 0; j < N; j++)
23.            result[i][j] = value;
24.
25.    return result;
26. }
27.
28.
29. // ----- Print Vector Into Console -----
30. void outVector(vector vec, char name) {
31.    cout << "\nVector " << name << ": ";
32.    for (int i = 0; i < N; i++)
33.    {
34.        cout << vec[i] << " ";
35.    }
36.    cout << "\n" << endl;
37. }
38.
39.
40. // ----- Copy Vector, Matrix -----
41. vector copyVector(vector vec) {
42.    vector result = new int[N];
43.    for (int i = 0; i < N; i++)
44.    {
45.        result[i] = vec[i];
46.    }
47.    return result;
48. }
49.
50. matrix copyMatrix(matrix matr) {
```

```

51.  matrix result = new vector[N];
52.  for (int i = 0; i < N; i++)
53.      result[i] = new int[N];
54.
55.  for (int i = 0; i < N; i++)
56.      for (int j = 0; j < N; j++)
57.          result[i][j] = matr[i][j];
58.
59.  return result;
60. }

```

Data.h

```

1. typedef int* vector;
2. typedef int** matrix;
3.
4. extern int N;
5.
6. vector inVector(int);
7. matrix inMatrix(int);
8.
9. void outVector(vector, char);
10.
11. vector copyVector(vector);
12. matrix copyMatrix(matrix);

```