Max in Montreal: updates over zijn derde race voor Red Bull

Volg de belangrijkste ontwikkelingen in de Canadese grand prix. Verstappen voorlopig op een fraaie derde plek in Montreal. Het is met een graad of 13 koud op het Circuit Gilles Villeneuve en bovendien zagen we al wat druppels op de cameralenzen. Vooralsnog is het echter droog op de baan.

De bepalende momenten: hoe de race in Canada zich ontvouwt

De grand prix van Canada op het [Circuit Gilles Villeneuve in Montreal](http://www.formula1.com/content/fom-website/en/championship/races/2016/Canada.html) wordt verreden over 70 ronden. Regerend wereldkampioen Lewis Hamilton start van pole position, naast hem Mercedes-teamgenoot en WK-leider Nico Rosberg. Max Verstappen, deze race met verbeterde TAG Heuer (Renault) krachtbron achterin,[begint als vijfde](http://www.nrc.nl/nieuws/2016/06/11/verstappen-start-vanaf-vijfde-plek-in-canada).

* **De start** levert direct winst op voor Verstappen. Hamilton komt wat traag weg, Sebastian Vettel profiteert in zijn Ferrari en pakt de leiding. Mercedes-duo Rosberg en Hamilton opnieuw niet clean: ze raken elkaar in de eerste bocht en de Duitser raakt daardoor van de baan en valt terug tot maar liefst de 10e plek. Max op P3 en heeft dus Red Bull-teammaat Daniel Ricciardo te pakken.
* **Een tiende van de race-afstand achter de rug**en vooraan een ongewijzigd veld: Vettel en Hamilton veruit de snelsten, Max Verstappen reeds op 7,5 seconde achterstand. De jonge Limburger weet Ricciardo een seconde achter zich te houden. Rosberg heeft inmiddels één plaatsje goedgemaakt maar geraakt niet voorbij Sergio Perez (Force India).
* **Ronde 15**en Ferrari heeft zowel Vettel als Kimi Raikkonen binnengehaald voor de eerste pitstop. Dat gebeurde tijdens een korte neutralisatie van de race omdat Jenson Button’s McLaren-Honda de geest gaf:

Hamilton nu aan de leiding, Verstappen tijdelijk tweede. Hij dient Ricciardo netjes van repliek nadat het team over de boordradio had medegedeeld dat Max z’n teammaat niet moest ophouden.

* **Hamilton begint z’n 20e ronde** en Vettel pakt P2 van Verstappen, die z’n eerste pitstop maakt. De Ferrari, met geüpdatet motorblok, is dit weekend ook duidelijk een maatje te groot voor de Red Bulls. Hamilton heeft nog minder dan 10 tellen op Vettel, maar zit voorlopig duidelijk op een andere pitstop-strategie dan de Duitser. Hoe ver gaat die vroege bandenstop Vettel nog brengen vanavond?
* **27/70 ronden gereden**en de leidende wagens zijn alle binnen geweest voor een eerste stop. Vettel op P1 met 13,5 seconde op Hamilton en daarachter weer keurig Max Verstappen. Nico Rosberg, vraagt u? Voorlopig 7e. Raikkonen is nu Max’ naaste belager op 3,5 tel met daarachter Ricciardo en Rosberg, met daartussenin nog de Williams van Valtteri Bottas:
* **De race is exact halverwege** als Raikkonen zijn tweede stop maakt. Vettel leidt nog steeds, Hamilton blijft op zo’n 10 seconden afstand. Vraag is nog steeds of Ferrari nu juist wel of niet goed heeft gedaan aan die hele vroege eerste pitstop. Verstappen foutloos vanmiddag en op koers voor een podiumplek. Hij heeft nu Bottas achter zich op 7 seconden.
* **Nog 25 ronden te gaan** en het lijkt erop dat Verstappen net als Hamilton voor twee stops wil gaan vanavond. Vettel, die net binnen is geweest voor zijn tweede bandenwissel, zal vrijwel zeker nog een keer nieuw rubber moeten komen halen. De Duitser ligt nu tweede achter Hamilton (+6,5 sec) maar loopt niet veel in ondanks dat de Brit op veel ‘oudere’ banden rijdt.  
  Achter Verstappen zijn is de volgorde nu Bottas, Raikkonen, Rosberg en Ricciardo.
* **Het is aftellen naar de laatste tien ronden.** Max is binnen geweest voor zijn tweede stop en vliegt over de baan. Dat zal ook wel moeten want hij is nu teruggevallen naar P4 en heeft 9 seconden achterstand op Bottas. Gaat de Fin nog een keer naar binnen voor zijn tweede bandenwissel? Diezelfde vraag kunnen we stellen aan leider Lewis Hamilton: hij heeft nog 4,5 seconde op Vettel.

l niet de middag van Nico Rosberg: hij komt binnen met een lekke band en valt terug naar de 7e plek.