Le projectile [si02] - Exercice

Karine Zampieri, Stéphane Rivière



Table des matières

1	Le projectile / pgprojectile	2
	1.1 Distance de tir (distanceTir, saisirBoulet)	2
	1.2 Mouvement d'un projectile	3
	1.3 Test de tir	5
2	Références générales	6

Python - Le projectile (Solution)

Mots-Clés Simulation ■
Requis Axiomatique impérative (sauf Fichiers) ■
Optionnel Graphique ■
Difficulté • ∘ ∘



Objectif

Cet exercice détermine puis trace la trajectoire d'un boulet de canon par simulation physique.

1 Le projectile / pgprojectile

1.1 Distance de tir (distanceTir, saisirBoulet)

Distance de tir

Un boulet de canon qui sort avec une vitesse v_0 et une inclinaison d'angle α par rapport à l'horizontale atterrit plus loin (sur terrain plat) à une distance :

$$dist = v_0^2 \sin(2\alpha)/g$$

où $g = 9.80665 \text{ m/s}^2$ est la constante gravitationnelle.



Définissez la constante GTERRE=9.81 (accélération de la pesanteur).



Définissez le type Boulet, structure contenant la vitesse vo (réel) et l'angle d'inclinaison alpha (réel) initiaux d'un boulet.



Validez vos définitions avec la solution.

Solution Python

```
GTERRE = 9.81
""" Accélération de la pesanteur """
class Boulet:
    """ Représente un Boulet """
    def __init__(self):
        self.v0 = 0.0
        """ vitesse initiale """
        self.alpha = 0.0
        """ angle d'inclinaison en radians """
```



Écrivez une fonction distanteTir(b) qui calcule et renvoie la distance du tir d'un Boulet b (voir formule ci-dessus).

Outil Python

La fonction sinus sin(x) est définie dans la bibliothèque math.

Solution Paramètres

Entrants: Un Boulet b

Résultat de la fonction : Un réel



Validez votre function avec la solution.

Solution Python

```
def distanceTir(b):
    """ Distance d'un tir

    :param b: un Boulet
    :return: la distance du tir de b
    """
    return (b.v0 * b.v0 * math.sin(2.0 * b.alpha)) / GTERRE
```



Écrivez une procédure saisirBoulet(b) qui saisit les caractéristiques d'un Boulet dans b. Affichez l'invite :

Angle et vitesse du boulet?



Écrivez une procédure afficherBoulet(b) qui affiche les caractéristiques (angle et vitesse) d'un Boulet b.



Validez vos procédures avec la solution.

Solution Python

```
def saisirBoulet(b):
    """ Saisie les caractéristiques d'un Boulet
    :param b: un Boulet
    """
    print("Angle et vitesse du boulet? ", sep="", end="")
    b.alpha = float(input())
    b.v0 = float(input())
```

```
def afficherBoulet(b):
    """ Affiche les données d'un Boulet
    :param b: un Boulet
    """
    print("==> angle et vitesse du boulet ", b.alpha, " ", b.v0, sep="")
```

1.2 Mouvement d'un projectile

Un projectile de position $p(t) = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ de vitesse $v(t) = \begin{pmatrix} v_x(t) \\ v_y(t) \end{pmatrix}$ soumis à une accélération $a(t) = \begin{pmatrix} a_x(t) \\ a_y(t) \end{pmatrix}$ pendant un temps δt a pour nouvelle vitesse :

$$v(t + \delta t) = v(t) + a \cdot \delta t$$

et nouvelle position:

$$p(t + \delta t) = p(t) + v(t + \delta t) \cdot \delta t$$



Écrivez une procédure bougerProjectile(x,y,vx,vy,ax,ay,dt) qui calcule la **nouvelle** position dans (x,y) et la **nouvelle** vitesse dans (vx,vy) d'un projectile d'accélération (ax,ay) à l'instant dt suivant. Tous les paramètres sont des réels.



Écrivez une fonction distanceSimulee(b,dt) qui calcule et renvoie la distance du tir d'un projectile lancé avec un Boulet b soumis à la force de pesanteur (constante GTERRE) de valeur 9.81, le delta temps étant dt (réel).



Aide méthodologique

Placez le projectile en (0,0) de vitesse initiale $(v0\cos\alpha, v0\sin\alpha)$, puis bougez le projectile avec l'accélération (0,-g) jusqu'à ce que $y \leq 0$, enfin retournez x.

Outil Python

Les fonctions sinus sin(x) et cosinus cos(x) sont définies dans la bibliothèque math.



Validez votre procédure et votre fonction avec la solution.

Solution Python @[pgprojectile.py]

```
def bougerProjectile(x, y, vx, vy, ax, ay, dt):
    """ Bouge un projectile

    :param x: position x
    :param y: position y
    :param vx: vitesse x
    :param vy: vitesse y
    :param ax: accéleration x
    :param ay: accéleration y
    :param dt: delta temps
    :return: le tuple (x,y,vx,vy)
    """

    vx += ax * dt
    vy += ay * dt
    x += vx * dt
    y += vy * dt
    return (x, y, vx, vy)
```

```
def distanceSimulee(b, dt):
    """ Distance simulée d'un tir

    :param b: un Boulet
    :param dt: delta temps
    :return: la distance d'un tir de vitesse v0 d'angle alpha de delta dt
    """
    x = 0.0
    y = 0.0
```

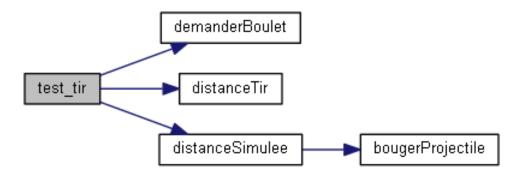
```
vx = b.v0 * math.cos(b.alpha)
vy = b.v0 * math.sin(b.alpha)

btir = True
while btir:
    x, y, vx, vy = bougerProjectile(x, y, vx, vy, 0.0, -GTERRE, dt)
    btir = (y > 0.0)
return x
```

1.3 Test de tir



Écrivez une procédure test_tir qui saisit les caractéristiques de tir d'un boulet (angle et vitesse) puis calcule et affiche la distance exacte et les distances simulées à 0.1 et 0.01 du tir.





Testez. Exemple d'exécution :

```
angle et vitesse du boulet? 0.6 50
==> Distance exacte = 237.5227028542
==> Distance simulee 0.1 = 235.2206502465
==> Distance simulee 0.01 = 237.2839892837
```



Validez votre procédure avec la solution.

```
Solution Python @[pgprojectile.py]
```

```
def PGProjectile():
    b = Boulet()
    saisirBoulet(b)
    print("==> Distance exacte = ", distanceTir(b), sep="")
    print("==> Distance simulee 0.1 = ", distanceSimulee(b, 0.1), sep="")
    print("==> Distance simulee 0.01 = ", distanceSimulee(b, 0.01), sep="")
```



On désire saisir l'angle en degrés.

Que faut-il modifier dans le programme principal?

Solution simple

On écrit une fonction degVersRad(alpha) qui donne l'équivalent en radians d'un angle alpha en degrés puis, après la saisie (en degrés), on calcule son équivalent en radians avant de lancer les calculs.

2 Références générales

Comprend [Boudreault-CC1 :c2 :td6] ■