

Parcours en profondeur

CM nº3 — Algorithmique (AL5)

Matěj Stehlík 30/9/2022

Exploration d'un labyrinthe

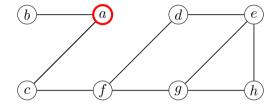
Pour explorer un labyrinthe, il suffit d'une pelote de ficelle et d'un morceau de craie :

- marquer les carrefours que vous avez déjà visitées avec la craie pour empêcher de boucler
- utiliser une ficelle pour pouvoir revenir au point de départ.

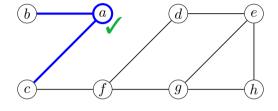
On peut utiliser le même principle pour explorer un graphe.

Parcours en profondeur (DFS) pour les graphes connexes

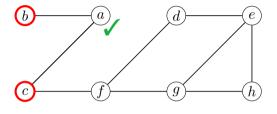
```
Entrées : graphe G = (V, E) et sommet r \in V
début
    créer pile(S)
    pour tous les u \in V faire
    | marqué[u] \leftarrow False
    empiler(S, r)
    tant que S \neq \emptyset faire
        u \leftarrow \text{dépiler}(S)
        \mathbf{si} \ \text{marqu\'e}[u] = \text{Faux alors}
            marqué[u] \leftarrow Vrai
            pour tous les uv \in E faire
            empiler(S, v)
```



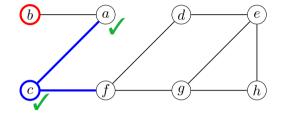
$$S = [a]$$



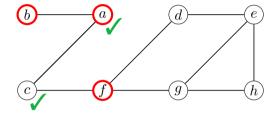
$$S = []$$
 $u = a$



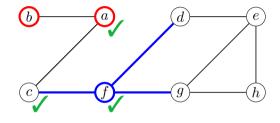
$$S = [b, c]$$



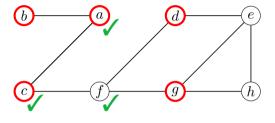
$$S = [b]$$
$$u = c$$



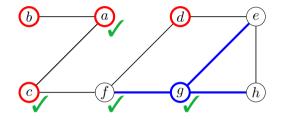
$$S=[b,a,f]$$



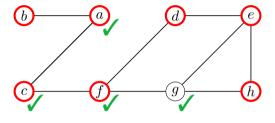
$$S = [b, a]$$
$$u = f$$



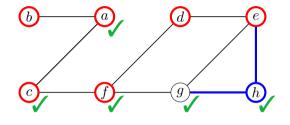
$$S = \left[b,a,c,d,g\right]$$



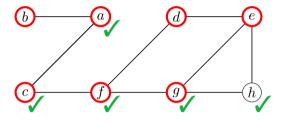
$$S = \begin{bmatrix} b, a, c, d \end{bmatrix}$$
$$u = g$$



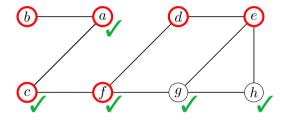
$$S = [b, a, c, d, e, f, h]$$



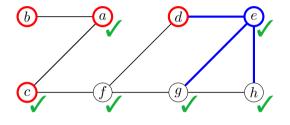
$$S = [b, a, c, d, e, f]$$
$$u = h$$



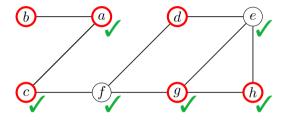
$$S = [b, a, c, d, e, f, e, g]$$



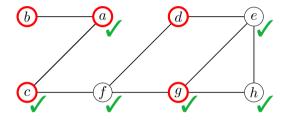
$$S = \left[b,a,c,d,e\right]$$



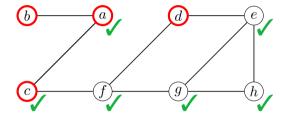
$$S = \begin{bmatrix} b, a, c, d \end{bmatrix} \\ u = e$$



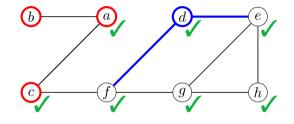
$$S = [b, a, c, d, d, g, h]$$



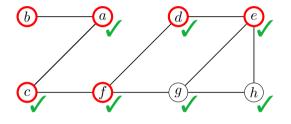
$$S = [b, a, c, d, d, g]$$



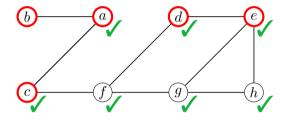
$$S = \left[b, a, c, d, d\right]$$



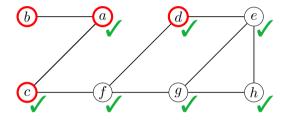
$$S = [b, a, c, d, d]$$
$$u = d$$



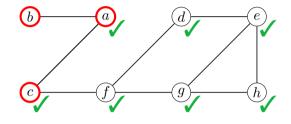
$$S = [b, a, c, d, e, f]$$



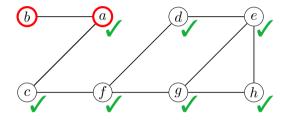
$$S = \left[b,a,c,d,e\right]$$



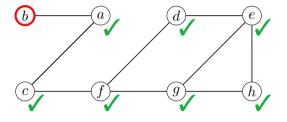
$$S=\left[b,a,c,d\right]$$



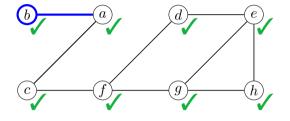
$$S=[b,a,c]$$



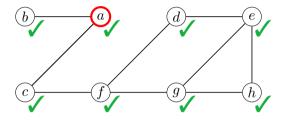
$$S = [b, a]$$



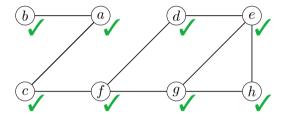
$$S = [b]$$



$$S = []$$
$$u = b$$



$$S = [a]$$



$$S = []$$

Version recursive de DFS pour les graphes connexes

```
Procédure explorer(G, u):

marqué[u] \leftarrow Vrai

pour tous les (u, v) \in E(G) faire

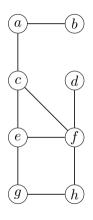
si marqué[v] = Faux alors

explorer(G, v)
```

Correction de la procédure explorer(G, u)

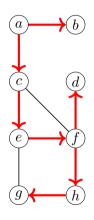
- Il faut montrer que la procédure explorer(G, u) visite tous les sommets de G atteignables à partir de u.
- Supposons par l'absurde que, à la fin d'exécution de explorer(G, u), il existe un sommet v non marqué.
- Soit P une chaîne de u à v.
- Soit w le dernier sommet de P (le plus lointain de u) qui est marqué.
- Soit x le successeur de w dans P.
- Contradiction : la procédure $\exp \text{lorer}(G, w)$ aurait marqué le sommet x.

Classification des arêtes



- Voici le résultat de l'exécution de explorer(G, a) sur un graphe G (en parcourant les arêtes par ordre alphabétique).
- Chaque fois qu'un nouveau sommet v est marqué, soit u le voisin de v
- Il y a une flèche rouge de u vers v si explorer(G,v) est appelé quand l'algorithme traitait le sommet u.
- Ces arêtes forment un arbre.
- Les autres arêtes sont appelés les arêtes retour.

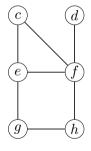
Classification des arêtes



- Voici le résultat de l'exécution de explorer(G, a) sur un graphe G (en parcourant les arêtes par ordre alphabétique).
- Chaque fois qu'un nouveau sommet v est marqué, soit u le voisin de v
- Il y a une flèche rouge de u vers v si explorer(G,v) est appelé quand l'algorithme traitait le sommet u.
- Ces arêtes forment un arbre.
- Les autres arêtes sont appelés les arêtes *retour*.

... et si le graphe n'est pas connexe?





Procédure explorer (G, u):

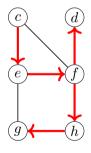
```
\begin{aligned} & \mathsf{marqu\'e}[u] \leftarrow \mathsf{Vrai} \\ & \mathbf{pour\ tous\ les}\ (u,v) \in E(G)\ \mathbf{faire} \\ & & \mathsf{si}\ \mathsf{marqu\'e}[v] = \mathsf{Faux\ alors} \\ & & & \mathsf{\ } \  \  \, \mathsf{\ } \  \  \, \mathsf{\ } \  \  \, \mathsf{\ } \end{aligned}
```

Procédure DFS (G):

```
\begin{array}{l} \textbf{pour tous les} \ u \in V(G) \ \textbf{faire} \\ \quad \lfloor \ \text{marqu\'e}[u] \leftarrow \text{Faux} \\ \\ \textbf{pour tous les} \ u \in V(G) \ \textbf{faire} \\ \quad | \ \textbf{si} \ \text{marqu\'e}[u] = \text{Faux alors} \\ \quad \quad \lfloor \ \text{explorer} \ (G,u) \end{array}
```

... et si le graphe n'est pas connexe?





Procédure explorer (G, u):

```
\begin{aligned} & \mathsf{marqu\'e}[u] \leftarrow \mathsf{Vrai} \\ & \mathbf{pour\ tous\ les}\ (u,v) \in E(G)\ \mathbf{faire} \\ & & \mathsf{si}\ \mathsf{marqu\'e}[v] = \mathsf{Faux\ alors} \\ & & & \mathsf{\ } \  \  \, \mathsf{\ } \  \  \, \mathsf{\ } \  \  \, \mathsf{\ } \end{aligned}
```

Procédure DFS (G):

Composantes connexes d'un graphe

• On peut utiliser le parcours en profondeur pour identifier les composantes connexes d'un graphe.

```
Procédure prévisite (u):
   \operatorname{ccnum}[u] = \operatorname{cc}
Procédure explorer (G, u):
   marqué[u] \leftarrow Vrai
   prévisite(u)
   pour tous les (u,v) \in E(G)
     faire
       si marqué[v] = Faux alors \\ explorer (G,v)
```

```
Procédure DFS (G):
    \mathbf{cc} \leftarrow 0
    pour tous les u \in V(G) faire
     | marqué[u] \leftarrow Faux
    pour tous les u \in V(G) faire
         \mathbf{si} \ \mathrm{marque}[u] = \mathrm{Faux} \ \mathbf{alors}
          cc \leftarrow cc + 1 explorer (G,u)
```

Graphes orientés

- Un graphe orienté est un couple G=(V,E) formé par un ensemble fini V et un sous-ensemble E de V^2 .
- Comme pour les graphes non orientés, V est l'ensemble de *sommets* de G.
- E est l'ensemble d'arcs (arêtes orientés).
- On représente les arcs par des flèches.
- Si $(u, v) \in E$, alors on trace une flèche de u vers v; u est la *tête* et v la queue de l'arc (u, v).



Chemins (chaînes orientées)

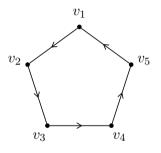


Définition

Un *chemin* dans un graphe orienté G=(V,E) est une suite de la forme $(v_0,e_1,v_1,\ldots,e_k,v_k)$ où

- $v_i \in V$
- $e_i \in E$
- $e_{i+1} = (v_i, v_{i+1})$ pour $i = 0, \dots, k-1$.
- L'entier k est la *longueur* du chemin.

Circuits (cycles orientés)



Définition

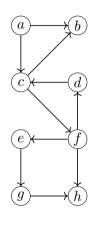
Un *circuit* dans un graphe orienté G=(V,E) est une suite de la forme $(v_0,e_1,v_1,\ldots,e_k,v_0)$ où

- $v_i \in V$
- $e_i \in E$
- $e_{i+1} = (v_i, v_{i+1})$ pour $i = 0, \dots, k-1$.
- L'entier k est la *longueur* du chemin.

Parcours en profondeur dans les graphes orientés

```
Entrées : graphe G = (V, E) et sommet r \in V
début
    créer pile(S)
    pour tous les u \in V faire
     | marqué[u] \leftarrow False
    empiler(S, r)
    tant que S \neq \emptyset faire
        u \leftarrow \text{dépiler}(S)
        \mathbf{si} \ \mathrm{marque}[u] = \mathrm{Faux} \ \mathbf{alors}
            marqué[u] \leftarrow Vrai
            pour tous les (u, v) \in E faire
            empiler(S, v)
```

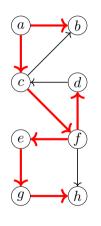
Parcours en profondeur dans les graphes orientés (version récursive)



```
Procédure explorer(G, u):
marqué[u] \leftarrow Vrai
pour tous les <math>(u, v) \in E(G) faire
si marqué[v] = Faux alors
explorer(G,v)
```

Procédure DFS (G): | pour tous les $u \in V(G)$ faire | marqué $[u] \leftarrow$ Faux | pour tous les $u \in V(G)$ faire | si marqué[u] = Faux alors | explorer (G,u)

Parcours en profondeur dans les graphes orientés (version récursive)



```
Procédure explorer (G, u):

marqué[u] \leftarrow Vrai

pour tous les (u, v) \in E(G) faire

si marqué[v] = Faux alors

explorer(G, v)
```

Procédure DFS (G): | pour tous les $u \in V(G)$ faire | marqué $[u] \leftarrow$ Faux | pour tous les $u \in V(G)$ faire | si marqué[u] = Faux alors | explorer (G,u)

Parcours en profondeur : pré- et post-visites

Procédure prévisite (*u*): **Procédure** explorer (G, u): $marqué[u] \leftarrow Vrai$ prévisite(u)pour tous les $(u,v) \in E(G)$ faire si v non marqué alors \lfloor explorer (G,v)postvisite(u)

```
Procédure postvisite (u):
  \mathbf{post}[s] \leftarrow tt \leftarrow t + 1
Procédure DFS (G):
   pour tous les u \in V(G)
    faire
      marqué[u] \leftarrow Faux
   pour tous les u \in V(G)
    faire
       si marqué[u] = Faux
        alors
        explorer (G,u)
```

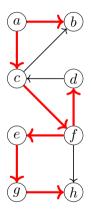
Intervalles imbriqués

Observation (Théorème des parenthèses)

Pour toute paire de sommets u et v dans un graphe, soit les deux intervalles $[\operatorname{pre}(u),\operatorname{post}(u)]$ et $[\operatorname{pre}(v),\operatorname{post}(v)]$ sont disjoints, soit l'un est contenu dans l'autre.

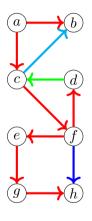
- L'intervalle [pre(u), post(u)] représente le temps pendant lequel le sommet u était sur la pile S.
- Si $[\operatorname{pre}(u), \operatorname{post}(u)] \cap [\operatorname{pre}(v), \operatorname{post}(v)] \neq \emptyset$, alors il existe un temps t auquel u et v étaient dans la pile S.
- Si u a été empilé avant v, alors u sera dépilé après v, et donc $\operatorname{pre}(u) < \operatorname{pre}(v) < \operatorname{post}(v) < \operatorname{post}(u)$.
- De même, si v a été empilé avant u, alors pre(v) < pre(u) < post(u) < post(v).

Terminologie pour l'analyse du BFS



- a est la racine de l'arbre.
- Les autres sommets son des descendants de a.
- De même, f a des descendants d, e, g et h.
- Inversement, f est un ancêtre de d, e, g et h.
- Les ancêtres immédiats sont les *parents*, et les descendants immédiats sont les *enfants* : c est le parent de f, et f est l'enfant de c.

Classification des arcs (1/3)



Un parcours en profondeur dans un graphe orienté G donne lieu a 4 types d'arcs de G.

On dit que l'arc (u, v) est :

- 1. un arc de l'arbre si u est un parent de v.
- 2. avant si u est un ancêtre (non parent) de v
- 3. retour si v est un ancêtre de u
- 4. transverse dans les autres cas

Classification des arcs (2/3)

- u est un ancêtre de v ssi u est marqué en premier et v est marqué pendant explore(u) ssi $[pre(u), post(u)] \supset [pre(v), post(v)]$.
- Puisque u est un descendant de v ssi v est un ancêtre de u, (u,v) est un arc retour ssi $[\operatorname{pre}(u),\operatorname{post}(u)]\subset[\operatorname{pre}(v),\operatorname{post}(v)]$.
- Finalement, (u, v) est transverse ssi $[\operatorname{pre}(u), \operatorname{post}(u)] \cap [\operatorname{pre}(v), \operatorname{post}(v)] = \emptyset$.

Classification des arcs (3/3)

- Notons par $[u \quad]_u$ l'intervalle $[\operatorname{pre}[u], \operatorname{post}[u]]$.
- Voici un résumé des différentes possibilités pour un arc (u,v):

```
\begin{bmatrix} u & \begin{bmatrix} v & \end{bmatrix} v & \end{bmatrix} u & \text{arcs de l'arbre \& arcs avant} \end{bmatrix}
\begin{bmatrix} v & \begin{bmatrix} u & \end{bmatrix} u & \end{bmatrix} v & \text{arcs retour} \end{bmatrix}
\begin{bmatrix} v & \end{bmatrix} v & \begin{bmatrix} u & \end{bmatrix} u & \text{arcs transverses} \end{bmatrix}
```

Remarque

Soit (u, v) un arc. Si post(u) < post(v), alors (u, v) est un arc retour.

Complexité du parcours en profondeur

- Chaque sommet n'est exploré qu'une seule fois, grâce au marquage.
- Pendant l'exploration d'un sommet, il y a les étapes suivantes :
 - 1. marquer le sommet (et éventuellement la pré- et la post-visite).
 - 2. par courir les arêtes incidentes à \boldsymbol{u} pour voir si elles mènent à un somment non mar qué.
- Cette boucle prend un temps différent pour chaque sommet; considérons donc tous les sommets ensemble.
- Le temps total de l'étape 1 est alors O(n).
- Dans l'étape 2, chaque arête $uv \in E$ est examinée exactement deux fois une fois pendant explorer(G, u) et une fois pendant explorer(G, v).
- On conclut que la complexité du parcours en profondeur est de O(m+n) (égale à celle du parcours en largeur).

Graphes orientés acycliques (DAG)

Définition

Un graphe orienté sans circuits est dit *acyclique*, ou *DAG* (de l'anglais *directed acyclic graph*).

Observation

Un graphe orienté contient un circuit ssi le parcours en profondeur trouve une arête retour.

Démonstration (1/2)

- Soit G un graphe orienté et soit T l'arbre DFS, avec racine r.
- Supposons que (u, v) est un arc retour.
- v est donc un ancêtre de u; il existe un chemin P de v à u dans T.
- P et l'arc (u, v) forment un circuit.

Graphes orientés acycliques (DAG)

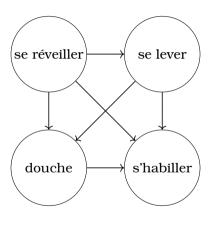
Démonstration (2/2)

- Inversement, si le graphe possède un circuit $C = (v_1, v_2, \dots, v_k, v_1)$, soit v_i le premier sommet visité de C.
- Tous les autres sommets v_j de C sont atteignables à partir de v_i et seront donc ses descendants dans T.
- En particulier, l'arc (v_{i-1}, v_i) (ou (v_k, v_1) au cas où i=1) est un arc retour.

À quoi ça sert...?

- Les DAG permettent de modéliser des relations telles que :
 - les causalités
 - les hiérarchies
 - les dépendances temporelles
- Par exemple, supposons que vous deviez effectuer de nombreuses tâches, mais que certaines d'entre elles ne puissent pas commencer avant que d'autres ne soient terminées.
- La question qui se pose alors est de savoir quel est l'ordre valide dans lequel les tâches doivent être accomplies.

Exemple



- Vous devez vous réveiller avant de vous lever.
- Vous devez être levé, mais pas encore habillé, pour prendre une douche.

L'existence d'un bon ordre

- De telles contraintes sont commodément représentées par un graphe orienté dans lequel chaque tâche est un sommet, et il existe un arc de u à v si u est une *précondition* pour v.
- En d'autres termes, avant d'exécuter une tâche, toutes les tâches qui y sont liées doivent être achevées.
- Si ce graphe orienté comporte un circuit, il n'y a pas de solution.
- Si par contre le graphe est un DAG, on aimerait ordonner les sommets de sorte que chaque arête aille d'un sommet antérieur à un sommet postérieur, afin que toutes les contraintes de precédence soient satisfaites.

Dans cet exemple, il existe (heureusement!) un bon ordre

