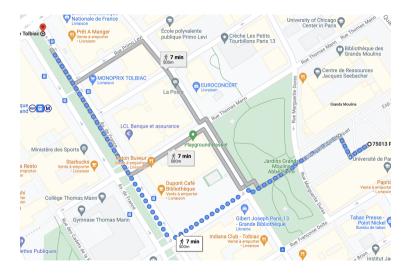


# Plus court chemin

CM nº5 — Algorithmique (AL5)

Matěj Stehlík 14/10/2022

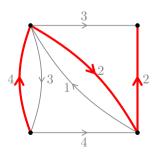
#### Plus court chemin



### Chemins et circuits pondérés

#### **Définition**

- Soit G=(V,E) un graphe orienté pondéré (avec pondération  $w\in\mathbb{R}^{|E|}$ ).
- Soit  $P \subseteq$  un chemin dans G.
- La longueur (ou poids) du chemin P est définie comme  $\sum_{e \in E(P)} w_e$ .

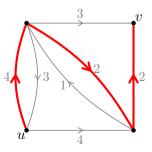


#### **Distance**

#### **Définition**

Soient u,v deux sommets dans un graphe orienté pondéré G=(V,E) (avec pondération  $w\in\mathbb{R}^{|E|}$ ). La distance de u à v est définie comme

 $dist(u, v) = min\{w(P) : P \text{ est un chemin de } u \text{ à } v \}$ 



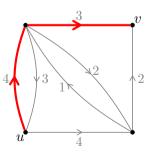
 $\operatorname{dist}(u,v) \leq 8$ 

#### **Distance**

#### **Définition**

Soient u,v deux sommets dans un graphe orienté pondéré G=(V,E) (avec pondération  $w\in\mathbb{R}^{|E|}$ ). La distance de u à v est définie comme

 $dist(u, v) = min\{w(P) : P \text{ est un chemin de } u \text{ à } v \}$ 



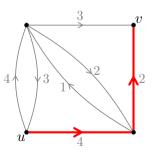
 $\operatorname{dist}(u,v) \le 7$ 

#### **Distance**

#### **Définition**

Soient u,v deux sommets dans un graphe orienté pondéré G=(V,E) (avec pondération  $w\in\mathbb{R}^{|E|}$ ). La distance de u à v est définie comme

 $dist(u, v) = min\{w(P) : P \text{ est un chemin de } u \text{ à } v \}$ 



dist(u, v) = 6

### Le problème du plus court chemin

#### **Problème**

Étant donné un graphe orienté G=(V,E) pondéré (avec pondération  $w\in\mathbb{R}^{|E|}$ ) et deux sommets  $u\neq v$  dans V, trouver un plus court chemin (« chaîne orientée ») de u vers v.

#### Remarque

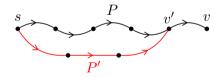
Il peut ne pas exister de plus court chemin de u à v :

- S'il n'y a aucun chemin de u à v :  $dist(u, v) = \infty$
- S'il y a un circuit négatif sur le chemin de u à v :  $\operatorname{dist}(u,v) = -\infty$

### Principe de sous-optimalité

#### **Observation**

Si P est un plus court chemin de s vers v alors, en notant v' le prédécesseur de v dans ce chemin, le sous-chemin de P qui va de s vers v' est un plus court chemin de s vers v'.



#### Démonstration par l'absurde

S'il existe P' de s vers v' de poids strictement inférieur au sous-chemin de P de s vers v' alors en concaténant P' à (v,v') on aurait un chemin de s à v' de poids strictement inférieur à celui de P, contradiction.

# Algorithme de Dijkstra

**Entrées :** Graphe orienté G=(V,E) avec pondération  $\ell\in\mathbb{R}^+$ , un sommet  $s\in V$ 

**Sorties :** Distances de s aux autres sommets

$$S \leftarrow \emptyset$$

$$D[s] \leftarrow 0$$

pour tous les  $u \in V \setminus \{s\}$  faire

$$D[u] \leftarrow +\infty$$

#### tant que $S \neq V$ faire

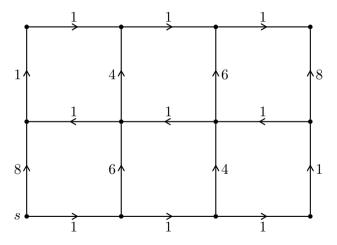
Trouver  $u \in V \setminus S$  tel que D[u] est minimum

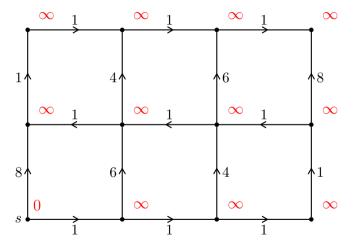
$$S \leftarrow S \cup \{u\}$$

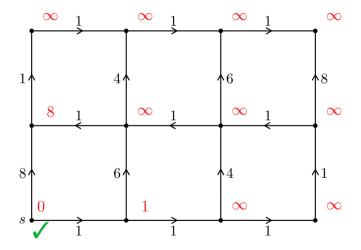
pour tous les  $v \in V \setminus S$  tels que  $(u, v) \in E$  faire

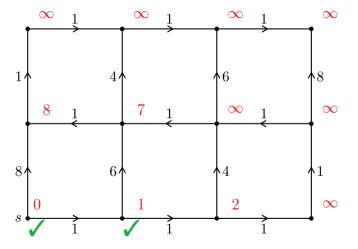
$$D[v] \leftarrow \min(D[u], D[v] + \ell(u, v))$$

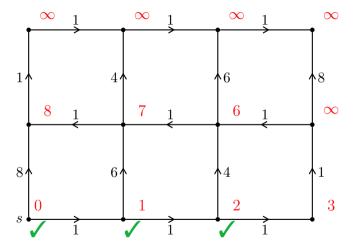
retourner D

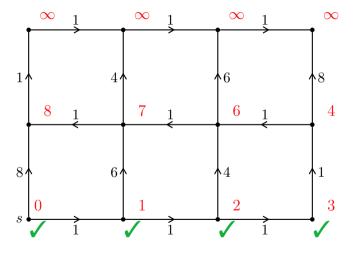


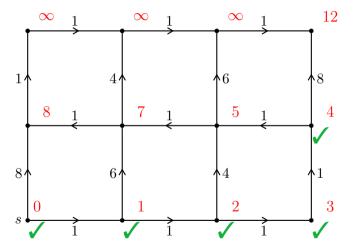


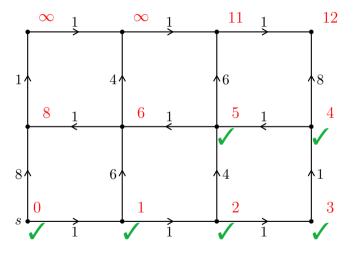


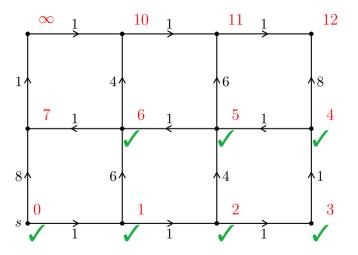


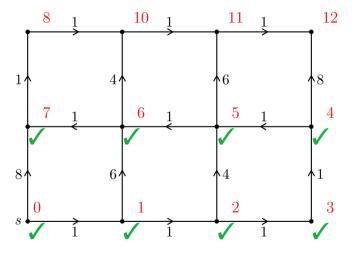


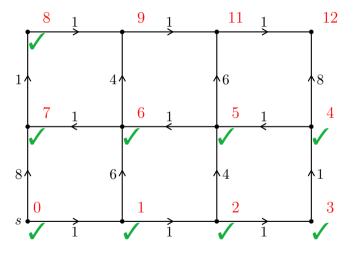


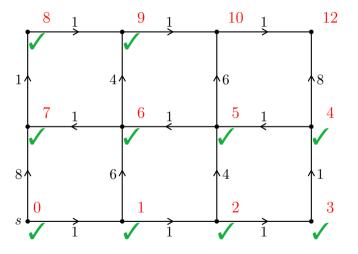


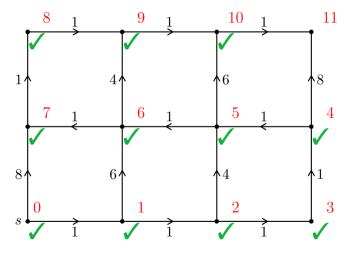


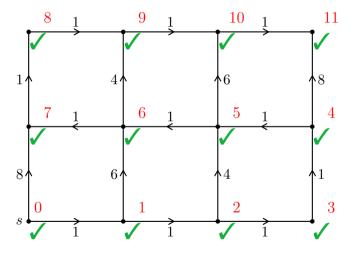










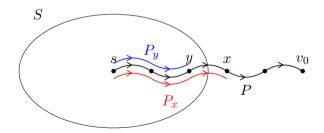


### **Distances partielles**

#### **Définition**

Soit G=(V,E) un graphe orienté avec pondération  $\ell\in\mathbb{R}^+$ , et  $s\in S\subseteq V$ . Pour tout  $u\in V$ , on note  $d(u)=\mathrm{dist}(s,u)$ . Pour tout sommet  $v\notin S$ , on définit

$$D(v) = \min \{ d(u) + \ell(u, v) \colon u \in S \text{ et } (u, v) \in E \}.$$



# Justification de l'algorithme de Dijkstra (1/3)

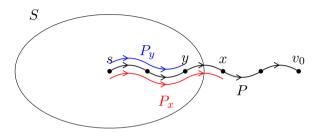
#### Lemme

Soit  $v_0$  tel que  $D(v_0)$  est minimum, parmi tous les sommets dans  $V \setminus S$ . Alors,  $D(v_0) = d(v_0)$ .

#### **Démonstration**

- Soit  $v_0$  tel que  $D(v_0)$  est minimum.
- Comme  $D(v_0)$  est la longueur d'un chemin de s à  $v_0$ , on a  $D(v_0) \ge d(v_0)$ .
- Si  $D(v_0) \le d(v_0)$  alors la preuve est terminé.
- Sinon, on suppose  $D(v_0) > d(v_0)$ .
- Soit P un plus court chemin de s vers  $v_0$  (son poids est alors  $d(v_0)$ ).
- Soit x le premier sommet de P qui n'appartient pas à S.

### Justification de l'algorithme de Dijkstra (2/3)



#### Démonstration (suite)

- Soit  $y \in S$  le prédécesseur de x dans ce chemin.
- Soit  $P_y$  le sous-chemin de P de s vers y.
- $P_y$  est un plus court chemin de s vers y (principe de sous optimalité).
- Soit  $P_x$  le sous chemin de P de s vers x.

### Justification de l'algorithme de Dijkstra (3/3)

#### Démonstration (suite)

- La longueur de  $P_x$  est  $d(y) + \ell(y, x)$ .
- Ceci entraı̂ne que  $D(x) \le d(y) + \ell(y, x) \le d(v_0) < D(v_0)$ .
  - Première inégalité : par définition de D.
  - Deuxième inégalité : tous les poids sont  $\geq 0$ .
  - Troisième inégalité : par hypothèse.
- Implique  $D(x) < D(v_0)$  contradiction avec le choix de  $D(v_0)$ .

### Les files de priorité

Une *file de priorité* est un type abstrait élémentaire sur laquelle on peut effectuer les opérations suivantes :

**Insert** insérer un élément

**Decrease-key** diminuer la valeur de la clé d'un élément particulier

**Delete-min** retourner l'élément ayant la plus petite clé et supprimer-le de la file

**Make-queue** créer une file d'attente prioritaire à partir des éléments donnés, avec les valeurs de clés données.

# Complexité des opérations dans les files de priorité

implémentation	deletemin	insert	decreasekey
liste	O(n)	O(1)	O(1)
tas binaire	$O(\log n)$	$O(\log n)$	$O(\log n)$
tas de Fibonacci	$O(\log n)$	O(1)	O(1)

### Implémentation de Dijkstra avec une file de priorité

```
pour tous les u \in V faire
D[s] \leftarrow 0
H \leftarrow \mathsf{makequeue}(V)
tant que H \neq \emptyset faire
    u \leftarrow \text{deletemin}(H)
    pour tous les (u, v) \in E faire
         si D[v] > D[u] + w(u, v) alors
   D[v] = D[u] + w(u, v)
prev[v] \leftarrow u
decreasekey(H, v)
```

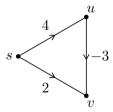
### Complexité de l'algorithme de Dijkstra

- L'algorithme de Dijkstra est très similaire au parcours en largeur.
- Cependant, il est plus lent car les files de priorité sont plus exigeantes que les files simples de BFS.
- Puisque makequeue prend au plus autant de temps que |V| opérations d'insertion, nous obtenons un total de |V| deletemin et |V| + |E| opérations d'insertion/decreasekey.
- On obtient ainsi les complexités suivantes de Dijkstra selon l'implémentation de la file de priorité :

```
liste O(n^2)
tas binaire O((n+m)\log n)
tas de Fibonacci O(m+n\log n)
```

### Arcs négatifs

- L'algorithme de Dijkstra fonctionne en partie parce que le plus court chemin entre le point de départ s et un sommet v doit passer exclusivement par des sommets plus proches que v.
- Ce n'est plus le cas lorsque l'on permet des arcs de poids négatif.
- Dans cet exemple, le plus court chemin de s à v passe par u, un sommet plus éloigné



### Dijkstra vu comme une séquence de mises à jour

- Pour tout sommet v, la valeur de D[v] est toujours supérieure ou égale à  $\operatorname{dist}(s,v)$ .
- $\bullet$  Les valeurs de D[v] changent uniquement grâce à la "mise à jour" le long d'un arc :

```
Procédure maj(u, v):
D[v] \leftarrow \min\{D[v], D[u] + \ell(u, v)\}
```

- Cette opération, basée sur le principe de sous-optimalité, satisfait les propriétés suivantes :
  - Elle donne la distance correcte de s à v dans le cas particulier où u est l'avant-dernier noeud du plus court chemin vers v, et D[u] = dist(s, u).
  - Elle ne rendra jamais  $\mathcal{D}[v]$  trop petit.

### Plus courts chemins dans les graphes avec arcs négatifs

- Soit t un sommet quelconque dans G, et soit  $P = (s, u_1, \dots, u_k, t)$  un plus court chemin de s à t.
- P comprend au plus n-1 arcs (sinon, P n'est pas élémentaire).
- Si la séquence de maj comprend  $(s,u_1),(u_1,u_2),(u_2,u_3),\ldots,(u_k,t)$ , dans cet ordre (mais pas nécessairement de manière consécutive), alors, grâce à la première propriété de la diapo précédente,  $D[t] = \operatorname{dist}(s,t)$ , même s'il y a des arcs négatifs!
- Il suffit donc de mettre à jour tous les arcs n-1 fois.

### Algorithme de Bellman-Ford

**Entrées :** Graphe orienté G=(V,E), pondération  $\ell \in \mathbb{R}^m$ , source  $s \in V$ **Sorties :** Distances de s aux autres sommets

$$D[s] \leftarrow 0$$
$$\text{prev}[s] \leftarrow s$$

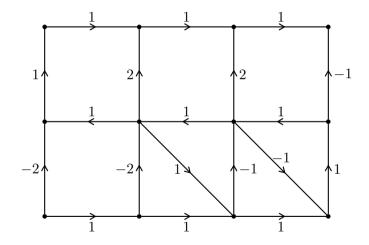
pour tous les  $u \in V \setminus \{s\}$  faire

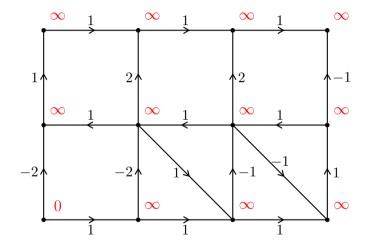
repéter |V|-1 fois

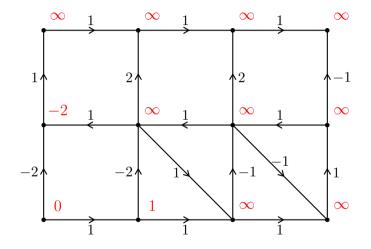
pour tous les 
$$e \in E$$
 faire  $\mid \operatorname{maj}(e)$ 

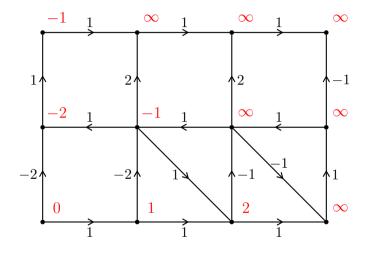
retourner D, prev

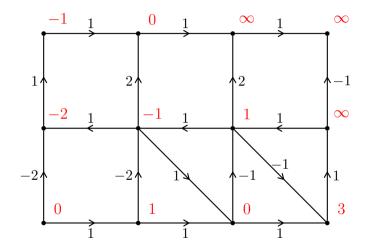
# Illustration de l'algorithme de Bellman-Ford

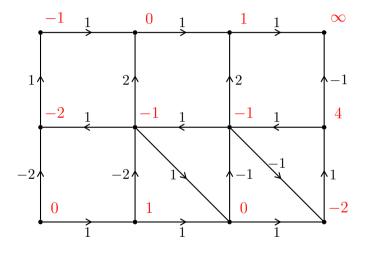


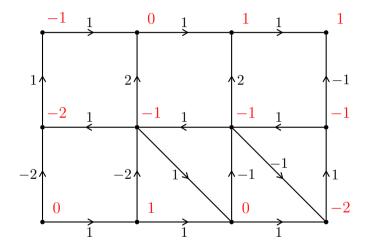


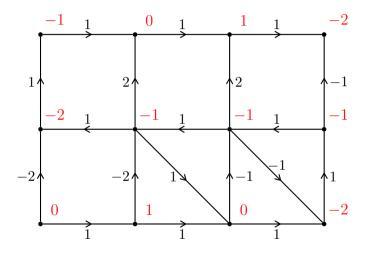












### Complexité et correction de l'algorithme de Bellman-Ford

- La complexité de Bellman–Ford est de O(nm).
- Pour la correction de l'algorithme de Bellman–Ford, il suffit de prouver le lemme suivant.
- La démonstration peut se faire par récurrence.

#### Lemme

Après i itérations de la boucle principale :

- Si  $D[u] \neq +\infty$ , alors D[u] est la longueur d'un chemin de s à u;
- S'il existe un chemin de s à u comprenant au plus i arcs, alors la valeur de D[u] est inférieure ou égale à la longueur d'un plus court chemin de s à u comprenant au plus i arcs.

### Détection de cycles négatifs

- Une légère modification de l'algorithme de Bellman–Ford nous permet de détecter les cycles négatifs.
- Après avoir fait les |V|-1 itérations de la boucle, faire une itération supplémentaire.
- Un cycle négatif existe dans G ssi il y a au moins un changement dans le tableau D lors de la dernière itération.
- Détecter les cycles négatifs a des applications importantes dans la vie réele.
- Une application classique est l'arbitrage de devises (voir aussi le TD).

### Une application (qui pourrait vous rendre fabuleusement riche)

- Vous avez un ensemble de taux de change entre certaines devises.
- Vous voulez déterminer si un arbitrage est possible, c'est-à-dire s'il existe un moyen par lequel vous pouvez commencer avec une unité d'une certaine devise C et effectuer une série d'échanges qui aboutit à avoir plus d'une unité de C.
- Supposons que les coûts de transaction sont nuls et que les taux de change ne fluctuent pas.

	USD	EUR	GBP	CHF	CAD
USD	1	0.741	0.657	1.061	1.005
EUR	1.349	1	0.888	1.433	1.366
GBP	1.521	1.126	1	1.614	1.538
CHF	0.942	0.698	0.619	1	0.953
CAD	0.995	0.732	1 0.619 0.650	1.049	1

	USD	EUR	GBP	CHF	CAD
			0.657		
EUR	1.349	1	0.888	1.433	1.366
GBP	1.521	1.126	1	1.614	1.538
CHF	0.942	0.698	0.619	1	0.953
CAD	0.995	0.732	1 0.619 0.650	1.049	1

• Échangeons 10000 USD dans la séquence suivante : USD  $\rightarrow$  EUR  $\rightarrow$  CAD  $\rightarrow$  USD

	USD	EUR	GBP	CHF	CAD
USD	1	0.741	0.657	1.061	1.005
EUR	1.349	1	0.888	1.433	1.366
GBP	1.521	1.126	1	1.614	1.538
CHF	0.942	0.698	0.619	1	0.953
CAD	0.995	0.732	1 0.619 0.650	1.049	1

- Échangeons 10000 USD dans la séquence suivante : USD  $\rightarrow$  EUR  $\rightarrow$  CAD  $\rightarrow$  USD
- Nous obtenons  $10000 \times 0.741 \times 1.366 \times 0.995 \approx 10071$

	USD	EUR	GBP	CHF	CAD
			0.657		
EUR	1.349	1	0.888	1.433	1.366
GBP	1.521	1.126	1	1.614	1.538
CHF	0.942	0.698	0.619	1	0.953
CAD	0.995	0.732	1 0.619 0.650	1.049	1

- Échangeons 10000 USD dans la séquence suivante : USD  $\rightarrow$  EUR  $\rightarrow$  CAD  $\rightarrow$  USD
- Nous obtenors  $10000 \times 0.741 \times 1.366 \times 0.995 \approx 10071$
- Nous avons ainsi fait un bénéfice de 71 USD!
- Bellman-Ford peut servir pour trouver une telle séquence de changes.

# Réduction au problème de cycle négatif