
ÁLGEBRA ABSTRACTA

JOSÉ ANTONIO DE LA ROSA CUBERO

Índice

1. Introducción	2
1.1. Generalidades sobre anillos	2
1.1.1. Interpolación	5
1.1.2. Transformada discreta de Fourier	6
2. Módulos	7
2.1. $K[x]$ -módulos con K cuerpo	10
2.2. Módulos abstractos	11
2.2.1. Suma directa interna	12
2.2.2. Módulos acotados sobre un DIP	13
2.3. Homomorfismos de módulos	14
2.3.1. Suma directa externa	16
3. Módulos Noetherianos	17
3.1. Álgebra homológica	17
3.2. Módulo Artiniano	21
3.3. Módulos de longitud finita	22
3.3.1. Módulos de longitud finita sobre un DIP	26
4. Teoría de módulos	35
4.1. Presentaciones de módulos	39
4.2. Módulos semisimples	51

1. Introducción

1.1. Generalidades sobre anillos

Definición 1 (Anillo). Sea A un conjunto en el que existen dos operaciones $+, \cdot : A \times A \longrightarrow A$ tales que:

1. $(A, +, 0)$ es un grupo aditivo (conmutativo):
 - $(a + b) + c = a + (b + c)$ para todos $a, b, c \in A$.
 - $a + b = b + a$ para todos $a, b \in A$.
 - $a + 0 = a$ para todo $a \in A$.
 - Para todo $a \in A$ existe un $-a \in A$ tal que $-a + a = 0$.
2. $(A, \cdot, 1)$ es un monoide:
 - $(ab)c = a(bc)$ para todos $a, b, c \in A$.
 - $a \cdot 1 = 1 \cdot a = a$ para todo $a \in A$.
3. Se cumplen las siguientes propiedades distributivas:
 - $(a + b)c = ac + bc$ para todos $a, b, c \in A$.
 - $a(b + c) = ab + ac$ para todos $a, b, c \in A$.

Definición 2 (Ideal). Sea A un anillo. $I \subset A$ se dice ideal si cumple las siguientes propiedades:

- I es un subgrupo aditivo de A (es decir, I es un conjunto no vacío que cumple $b - a \in I$ para todo $a, b \in I$).
- $ax, xa \in I$ para todo $a \in I$ y $x \in A$.

Teorema 1 (Teorema de Isomorfía). Sea $f : A \longrightarrow B$ un homomorfismo de anillos. Entonces:

- $\ker f$ es un ideal de A ,
- $\text{Im } f$ es un subanillo de B ,
- Si $I \subset \ker f$ es un ideal de A , entonces existe un único homomorfismo de anillos tal que $\tilde{f} : A/I \longrightarrow B$ tal que $\tilde{f}(a + I) = f(a)$.
- El homomorfismo anterior es inyectivo si y solo si $I = \ker f$.
- El homomorfismo anterior es sobreyectivo si y solo si lo era f .

Definición 3 (Homomorfismo de anillos). A, B anillos. Se dice que $f : A \longrightarrow B$ se dice un (homo)morfismo de anillos si para todos $a, a' \in A$ se tiene:

1. $f(a + a') = f(a) + f(a')$
2. $f(aa') = f(a)f(a')$
3. $f(1) = 1$

La suma de ideales es un ideal.

Definición 4 (Ideales coprimos). Dos ideales $I, J \subset A$ se dirán primos entre sí o coprimos si $I + J = A$.

Equivalentemente, existen $x \in I, y \in J$ tales que $1 = x + y$.

La motivación de la definición anterior reside en la identidad de Bezout, que estamos generalizando.

Lema 1. Sean I, J, K ideales de A , $I + J = I + K = A$ si y solo si $I + (J \cap K) = I + J \cap K = A$.

Es decir, son coprimos entre sí si y solo si uno es coprimo con la intersección de los otros dos.

Demostración.

$$1 = x + y = x' + z$$

con $x, x' \in I, y \in J, z \in K$.

$$1 = x + y = x + y1 = x + y(x' + z) = x + yx' + yz$$

$x + yx' \in I$, y $yz \in J \cap K$.

Para el recíproco, $A \supseteq I + J \supseteq I + J \cap K = A$, luego $A = I + J$. □

Lema 2. Sean I_1, \dots, I_t ideales de A . $I_1 \cap I_i = A$ si y solo si $I_1 + \bigcap_{i=2}^t I_i = A$.

Demostración. Para $t = 2$ es trivial.

Supongamos cierto $I_1 \cap I_i = A \implies I_1 + \bigcap_{i=2}^t I_i = A$ para t , veamos para $t + 1$.

Llamo $I = I_1, J = \bigcap_{i=2}^t I_i, K = I_{t+1}$. Por hipótesis de inducción $I + J = A$ y $I + K = A$ por ser coprimos (hipótesis del lema). Por el lema anterior tenemos:

$$I + J \cap K = I_1 + I_{t+1} \cap \bigcap_{i=2}^t I_i = I_1 + \bigcap_{i=2}^{t+1} I_i$$

La otra implicación es muy sencilla. □

Hipótesis de trabajo para el teorema chino del resto:

1. A un anillo.
2. A_1, \dots, A_t anillos.
3. $f_i : A \longrightarrow A_i$ un homomorfismo de anillos para cada $i \in \{1, \dots, t\}$.
4. $\text{Im } f_i \subseteq A_i$ es un subanillo.
5. A $\text{Im } f_1 \times \dots \times \text{Im } f_t$ se le llama el anillo producto.
6. Definimos $f : A \longrightarrow \text{Im } f_1 \times \dots \times \text{Im } f_t$, $f(x) = (f_1(x), \dots, f_t(x))$ para cada $x \in A$.
7. Tenemos que f es un homomorfismo de anillos, cuyo núcleo es la intersección de todos los núcleos. Llamaremos $I = \ker f$. $x \in A$, $x \in \ker f$ si y solo si $f_i(x) = 0$ para todo i , es decir, $x \in \bigcap_{i=1}^t \ker f_i$.
8. Además, existe $\tilde{f} : A/I \longrightarrow \text{Im } f_1 \times \dots \times \text{Im } f_t$, con $x + I \mapsto f(x)$.
9. Cada $\ker f_i$ es coprimo con cualquier $\ker f_j$ para $j \neq i$.
10. Llamamos $I_i = \ker f_i$.

Teorema 2 (Teorema Chino del Resto). \tilde{f} es isomorfismo si y solo si $I_i + I_j = A$ para todo $i \neq j$.

Demostración. Veamos primero la implicación a la derecha.

Vamos a suponer \tilde{f} sobreyectiva, es decir, que f lo es. Veamos que todos los I_i son coprimos entre sí.

Dado i tomamos $x \in A$ tal que $f_i(x) = 1$ y $f_j(x) = 0$ para todo $j \neq i$.

Observemos que $x - 1 \in I_i$, $x \in \bigcap_{j \neq i} I_j$

$$1 = 1 - x + x \in I_i + \bigcap_{j \neq i} I_j$$

Por tanto, $I_i + \bigcap_{j \neq i} I_j = A$ y entonces por el lema anterior $I_i + I_j = A$.

Veamos el recíproco. Suponemos que $I_i + I_j = A$ para cualquier $i \neq j$.

Tomamos $(f(b_1), \dots, f(b_t)) \in I_1 \times \dots \times I_t$.

Para cada i , tomamos $1 = a_i + p_i$ con $a_i \in I_i$ y $p_i \in \bigcap_{j \neq i} I_j$.

Tomamos $x = \sum_{i=1}^t b_i p_i$.

$$f_j(x) = \sum_{k=1}^t f_j(b_k) f_j(p_k) = f_j(b_j) f_j(p_j) = f_j(b_j(1 - a_j)) = f_j(b_j) - f_j(b_j) f_j(a_j) = f_j(b_j)$$

porque $f_j(p_k) = 0$ si $k \neq j$ y $a_j \in \ker f_j$.

□

Observación 1. Para anillos conmutativos denotamos

$$\langle a \rangle = \{ba : b \in A\}$$

el ideal generado por a .

Vamos a hacer un ejemplo, aplicando el teorema anterior.

1.1.1. Interpolación

Tomamos $A = K[x]$, un anillo de polinomios con coeficientes en un cuerpo K .

Sea $A_i = K$ con $i \in \{1, \dots, t\}$. Tomamos $\alpha_i \in K$ para cada i y definimos $\xi_i : K[x] \rightarrow K$, $\xi_i(g) = g(\alpha_i)$, para cada $g \in K[x]$ y es un homeomorfismo de anillos.

$\text{Im } X_i = K$ y $\xi : K[x] \rightarrow K \times \dots \times K = K^t$.

$\ker \xi_i = \langle x - \alpha_i \rangle$ que es ideal de un anillo de polinomios, luego principal. Está generado por el polinomio de grado menor, como las constantes no pueden anular a ξ_i , tiene que estar generado por ese, que es de grado uno.

$$I = \bigcap_{i=1}^t \langle x - \alpha_i \rangle = \langle p(x) \rangle$$

donde $p(x) = \text{mcm}\{x - \alpha_i : i \in \{1, \dots, t\}\}$.

El teorema chino del resto nos asegura que $\tilde{\xi} : K[x]/\langle p(x) \rangle \rightarrow K^t$ es un isomorfismo si y solo si $\text{mcd}\{x - \alpha_i, x - \alpha_j\}$ para todo $j \neq i$, es decir, si $\alpha_i \neq \alpha_j$.

Lo que estamos viendo es que para cualquier tupla $(y_1, \dots, y_t) \in K^t$, existe un $g \in K[x]$ tal que $g(\alpha_i) = y_i$, si y solo si $\alpha_i \neq \alpha_j$. En tal caso, $p(x) = \prod_{i=1}^t (x - \alpha_i)$.

Existe un único representante $g \in K[x]$ tal que $g(\alpha_i) = y_i$ de grado menor que t , siempre que $p(x) = \prod_{i=1}^t (x - \alpha_i)$.

$\alpha_1, \dots, \alpha_t \in K$ distintos dos a dos

$$\tilde{\xi} : K[x]/\langle p(x) \rangle \rightarrow K^t$$

es un isomorfismo de anillos.

$K[x]/\langle p(x) \rangle$ es un espacio vectorial cociente.

$\tilde{\xi}$ es también un isomorfismo entre espacios vectoriales.

$$\tilde{\xi}(\alpha(g + p)) = \tilde{\xi}(\alpha g + p) = \tilde{\xi}((\alpha + p)(g + p)) =$$

$$\tilde{\xi}(\alpha + p)\tilde{\xi}(g + p) = (\alpha, \dots, \alpha)(g(\alpha_1), \dots, g(\alpha_t)) = \alpha\tilde{\xi}(g + p)$$

Sea $\{1 + p, x + p, x^2 + p, \dots, x^{t-1} + p\}$ K -base de $K[x]/\langle p(x) \rangle$. Notamos:

$$1 = 1 + p$$

$$x = x + p$$

Sea $\{e_1, \dots, e_n\}$ es la base canónica de K^t . Nuestro objetivo es calcular sus preimágenes por ξ , en concreto un polinomio de grado menor que t .

$$g_i(x) = \prod_{j \neq i} (x - \alpha_j)$$

$$L_i(x) = \frac{g_i(x)}{g(\alpha_i)} = \prod_{j \neq i} \frac{x - x_j}{x_i - x_j}$$

que vale 0 en α_j para cualquier j salvo en α_i que vale 1.

Tenemos que

$$g(x) = \sum_{i=1}^t y_i L_i(x)$$

satisface que $g(\alpha_i) = y_i$.

Finalmente vamos a ver que la matriz de $\tilde{\xi}$ en las bases consideradas es:

$$\begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ \alpha_1 & \dots & \alpha_t \\ \dots & \dots & \dots \\ \alpha_1^t & \dots & \alpha_t^t \end{pmatrix}$$

1.1.2. Transformada discreta de Fourier

Ahora vamos a reindexar. En lugar de usar $1, \dots, t$ vamos a tomar los índices $1, \dots, n-1$.

Vamos a suponer que el cuerpo K contiene una raíz primitiva de 1, o sea, existe un $\omega \in K$ tal que $\omega^n = 1$ y $1, \omega, \omega^2, \dots, \omega^{n-1}$ son distintos.

Seguro que $\text{car } K \nmid n$ ya que $1, \omega, \omega^2, \dots, \omega^{n-1}$ son las raíces de $x^n - 1$ y son distintas.

Vamos a interpolar las raíces de la unidad.

Tomo $\alpha_j = \omega^j$, $j \in \{0, \dots, n\}$ y

$$M = A_\omega = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ \omega^0 & \omega^1 & \dots & \omega^{n-1} \\ (\omega^0)^2 & (\omega^1)^2 & \dots & (\omega^{n-1})^2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} = (\omega^{ij})$$

Tenemos que $x^n - 1 = (x - 1)(x^{n-1} + \dots + x + 1)$ y evaluando en ω^j obtenemos

$$\omega^{(n-1)j} + \dots + \omega^j + 1 = 0$$

Entonces $\sum_{k=0}^{n-1} \omega^{ik} = 0$ para $0 < i < n$.

$$\begin{pmatrix} \omega^i & \omega^{2i} & \dots & \omega^{(n-1)i} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \omega^{-j} \\ \omega^{-2j} \\ \dots \\ \omega^{-(n-1)j} \end{pmatrix} = \sum_{k=0}^{n-1} \omega^{k(i-j)} = 0$$

Tenemos entonces que $A_\omega A_{\omega^{-1}}^T = nI$, es decir, $A_\omega^{-1} = \frac{1}{n} A_{\omega^{-1}}^T$.

$\tilde{\xi} : K[x]/\langle x^n - 1 \rangle \longrightarrow K^n$, con $\xi^{-1}(y)$ es el polinomio interpolador.

Tenemos unos datos $(y_0, \dots, y_{n-1}) \in K^n$. El polinomio interpolador de esos datos en los nodos $1, \omega, \dots, \omega^{n-1}$ viene dado por

$$\hat{y} = \sum_{j=0}^{n-1} \hat{y}_j x^j$$

donde $\hat{y} = y_n^{\frac{1}{n}} A_{\omega^{-1}}^T$.

Explicitamente, se calcula que los coeficientes quedan:

$$y_j = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} y_k \omega^{-jk}$$

Tomamos $K = \mathbb{C}$. $\omega = e^{i2\pi/n}$:

$$y_j = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} y_k \omega^{-i2\pi jk/n}$$

que es la transformada de Fourier de y .

¿Qué interpretación le damos? Supongamos una función periódica de periodo 2π , $f : [0, 2\pi] \longrightarrow \mathbb{C}$ con $f(0) = f(2\pi)$. Dividimos el intervalo en n partes iguales, una muestra: $y_j = f(\frac{2\pi j}{n})$ con $j = 0, \dots, n-1$.

Tomamos $g : [0, 2\pi] \longrightarrow \mathbb{C}$ con $g(t) = \sum_{j=0}^{n-1} \hat{y}_j e^{ijt}$.

Tenemos entonces que $g(\frac{2\pi l}{n}) = \sum_{j=0}^{n-1} \hat{y}_j e^{i2\pi lj/n} = y_l = f(\frac{2\pi j}{n})$

A los \hat{y} también se le llama el espectro de y .

2. Módulos

Definición 5. Sean M, N grupos aditivos:

$$\text{Ad}(M, N) = \{f : M \longrightarrow N \mid f \text{ homomorfismo de grupos}\}$$

El conjunto anterior es no vacío porque $0 \in \text{Ad}(M, N)$. $\text{Ad}(M, N)$ es un grupo aditivo con la suma:

$$(f + g)(m) := f(m) + g(m) \quad \forall m \in M$$

Definición 6 (Anillo de endomorfismo de M). Definimos directamente $\text{End}(M) := \text{Ad}(M, M)$.

Proposición 1. $(\text{End}(M), +, 0, \circ, \text{id})$ es un anillo.

Demostración. Se comprueba que es cerrado para composición. Es obvio que la composición es asociativa y tiene como elemento neutro la identidad.

Finalmente se ve que se cumplen las propiedades distributivas, que se siguen de que son homomorfismos. \square

Observación 2. Consideramos el grupo $\{0\}$, es el anillo $\{0\}$ (anillo cero o trivial).

Si $M \neq \{0\}$, entonces $\text{End}(M)$ no es trivial.

Definición 7 (Módulo). Sea M un grupo aditivo y A un anillo. Una estructura de A -módulo sobre M es un homomorfismo de anillos $\rho : A \rightarrow \text{End}(M)$.

Ejemplo: los números enteros. M grupo aditivo, $A = \mathbb{Z}$. Existe un único $\chi : \mathbb{Z} \rightarrow \text{End}(M)$ determinado por $\chi(1) = \text{id}_M$, es decir, una única estructura de \mathbb{Z} -módulo sobre M (y su núcleo te da la característica del anillo).

Ejemplo: cuerpos. Sea K un cuerpo. Si V es un K -espacio vectorial, definimos $\rho : K \rightarrow \text{End}(V)$, tomamos $\rho(\alpha) : V \rightarrow V$ cumpliendo $\rho(\alpha)(v) = \alpha v$. Trivialmente se cumple que ρ es un homomorfismo por la estructura de espacio vectorial de V . Con lo cual tenemos una estructura de K -módulo sobre V . Se puede demostrar el recíproco trivialmente.

Observación 3. Sean X, Y, Z conjuntos. $\text{Map}(X, Y)$ es el conjunto de aplicaciones de X en Y .

Entonces:

$$\psi : \text{Map}(X \times Y, Z) \rightarrow \text{Map}(X, \text{Map}(Y, Z))$$

es una biyección dada por $\psi(f)(x)(y) := f(x, y)$ y $\psi^{-1}(g)(x, y) := g(x)(y)$.

Ejercicio: comprobar que ψ^{-1} es realmente la inversa de ψ .

Observación 4. Sean M, N, L grupos aditivos.

$$\psi : \text{Biad}(M \times N, L) \rightarrow \text{Ad}(M, \text{Ad}(N, L))$$

donde $b \in \text{Biad}(M \times N, L)$ si b es biaditiva:

$$b(m + m', n) = b(m, n) + b(m', n)$$

$$b(m, n + n') = b(m, n) + b(m, n')$$

Ejercicio, demostrar que la aplicación ψ es una biyección.

Teorema 3 (Caracterización de módulos). *Sea A anillo, M un grupo aditivo. Sea $\text{Ring}(A, \text{End}(M))$, llamamos A -módulo a la imagen por ψ de ese conjunto.*

Definición 8.

$$\text{Ring}(R, S) = \{\phi : R \longrightarrow S, \phi \text{ es homomorfismo de anillos}\}$$

Proposición 2. *Dados un grupo aditivo M y un anillo A , se tiene una correspondencia biyectiva entre:*

1. *Homomorfismos de anillos $\rho : A \longrightarrow \text{End}(M)$*
2. *Las aplicaciones $A \times M \longrightarrow M$ que satisfacen:*

- $(a + a')m = am + a'm$
- $a(m + m') = am + am'$
- $(aa')m = a(a'm)$
- $1 \cdot m = m$

Demostración. Tomamos la biyección $\psi^{-1} : \text{Map}(A, \text{Map}(M, M)) \longrightarrow \text{Map}(A \times M, M)$. Tomamos $\rho \in \text{Ring}(A, \text{End}(M))$, su imagen por la biyección, $\psi^{-1}(\rho)$ son las aplicaciones que satisfacen justo las propiedades anteriores.

Llamamos a $\psi^{-1}(\rho)(a, m) = a \cdot m$. Tenemos que $\psi^{-1}(\rho)(a, m) = \rho(a)(m)$. Entonces $a \cdot m = \rho(a)(m)$.

Comprobamos la tercera propiedad como ejemplo:

Dados $a, a' \in A$ y $m \in M$:

$$(aa')m = \rho(aa')(m) = (\rho(a) \circ \rho(a'))(m) = \rho(a)(\rho(a')(m)) = \rho(a)(a'm) = a(a'm)$$

De forma análoga se demuestran el resto de propiedades.

Esta correspondencia responde a la fórmula $am = \rho(a)(m)$. □

Un A -módulo lo veré de cualquiera de las maneras anteriores, que ya hemos visto que son equivalentes, según su conveniencia.

Ejemplo, si K es un cuerpo, un K -módulo es esencialmente un K espacio vectorial.

Otro ejemplo, el A -módulo regular. A es un A -módulo, vía $\lambda : A \longrightarrow (A)$ que lleva cada a a $\lambda(a)(a') := aa'$. La demostración es sencilla usando la segunda definición.

Proposición 3 (Restricción de escalares). Sea $\phi : R \longrightarrow S$ homomorfismo de anillos. Si M es un S -módulo, vía un homomorfismo de anillos $\rho : S \longrightarrow \text{End}(M)$, tenemos que M es un R -módulo vía $\rho \circ \phi$.

Equivalentemente, si $r \in R$ y $m \in M$, definimos

$$rm = (\rho \circ \phi)(r)(m) = \rho(\phi(r))(m) = \phi(r)m$$

2.1. $K[x]$ -módulos con K cuerpo

Tenemos $K[x]$ -módulo M . O sea, M es un grupo aditivo y $\rho : K[x] \longrightarrow \text{End}(M)$ es un homomorfismo de anillos.

K se puede ver como subanillo de $K[x]$, aplicando la restricción de escalares aplicada a la aplicación inclusión, M es un K -espacio vectorial.

Veamos que ocurre con la indeterminada. $\rho(x) \in \text{End}(M)$.

Veamos que es un endomorfismo de espacios vectoriales:

$$\rho(x)(km) = x \cdot (km) = x \cdot (k \cdot m) = (xk) \cdot m = kx \cdot m = k(xm) = k\rho(x)(m)$$

Así que $\rho(x)$ es K -lineal.

Si $p = \sum_i p_i x^i \in K[x]$, tenemos que

$$pm = \rho(p)(m) = \sum_i p_i \rho(x)^i(m)$$

Proposición 4. Si tengo un K -espacio vectorial V y una aplicación lineal $T : V \longrightarrow V$, podemos definir para $p \in K[x]$ y $v \in V$ el operador

$$pv := p(T)(v) = \sum_i p_i T^i(v)$$

resulta que V es un $K[x]$ -módulo.

Ejemplo, $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$ con $T = \frac{d}{dt}$ es un $\mathbb{R}[x]$ -módulo.

Observación 5. $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$ dotado de estructura de $\mathbb{R}[x]$ -módulo a través del endomorfismo lineal $T = \frac{d}{dt}$ es un ejemplo ilustrativo en el siguiente sentido.

Tomemos sin, $x \sin t = T(\sin t) = \cos t$ $x^2 \sin t = -\sin t$ con lo que

$$(x^2 + 1) \sin t = 0$$

es decir, en un A -módulo M puede pasar que $am = 0$ $a \neq 0$, $m \neq 0$.

Ejemplo en el \mathbb{Z} -módulo \mathbb{Z}_4 tenemos que $2 \cdot \bar{2} = \bar{0}$.

2.2. Módulos abstractos

Sea A un anillo, ${}_A M$ un A -módulo, entonces si tenemos un homomorfismo de anillos $\varphi : A \longrightarrow \text{End}(M)$ cuyo núcleo es un ideal de A .

Aplicando el primer teorema de isomorfía, tenemos:

$$A/\ker \varphi \longrightarrow \text{Im } \varphi \subseteq \text{End}(M)$$

y entonces M es un $A/\ker \varphi$ -módulo. De hecho $(a + \ker \varphi)m = \varphi(m)$.

$$\ker \varphi = \{a \in A : am = 0\} = \text{Ann}_A(M)$$

se le llama el anulador de M .

Tenemos que ${}_A M$ entonces $M_{A/\text{Ann}_A(M)}$

Ejercicio: si tenemos una aplicación lineal entre espacios vectoriales de dimensión finita, entonces el anulador está generado por un único polinomio, el polinomio mínimo de T .

Definición 9. Un submódulo de un módulo ${}_A M$ es un subgrupo aditivo $N \subseteq M$ tal que $am \in N$ para cualquier $a \in A$ y $m \in N$. Los submódulos del módulo regular A se llaman ideales por la izquierda de A .

Observación 6. Todo ideal es un ideal a izquierda. Si A es conmutativo, los ideales a izquierda coinciden con los ideales.

Ejemplo: tomando $A = \mathcal{M}_2(K)$ con K un cuerpo.

$$\mathcal{M}_2(K) = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} : a, b, c, d \in K \right\}$$

Tenemos que el conjunto:

$$\left\{ \begin{pmatrix} 0 & b \\ 0 & d \end{pmatrix} : b, d \in K \right\}$$

es un ideal a izquierda de A .

Ejemplo: $T : V \longrightarrow V$, K -lineal. ¿Qué es un $K[x]$ -submódulo de $V_{K[x]}$? Sea W un tal submódulo. W es un subespacio vectorial y además $T(w) = xw \in W$, es decir, un subespacio T -invariante (un ejemplo de subespacio T invariante es un subespacio propio). El recíproco es también cierto.

Definición 10 (Submódulo cíclico). Dado ${}_A M$, y un $m \in M$. Es claro que $Am = \{am : a \in A\}$ es un submódulo de ${}_A M$ que se llama submódulo cíclico generado por m .

Ejemplo: $\mathbb{R}[x] \sin t = \mathbb{R} \sin t + \mathbb{R} \cos t$.

Definición 11 (Submódulo finitamente generado). Dados $m_1, \dots, m_n \in M$, el conjunto

$$Am_1 + \dots + Am_n = \{a_1m_1 + \dots + a_nm_n : a_i \in A\}$$

es un submódulo de ${}_A M$ llamado el submódulo generado por m_1, \dots, m_n . Si $M = Am_1 + \dots + Am_n$, diremos que M es finitamente generado con generadores m_1, \dots, m_n .

2.2.1. Suma directa interna

Definición 12 (Módulo suma). Dados N_1, \dots, N_n submódulos de ${}_A M$, definio:

$$N_1 + \dots + N_n = \{m_1 + \dots + m_n : m_i \in N_i\}$$

es un submódulo de M que se llama suma de $N_1 + \dots + N_n$.

Notación. Se puede expresar $N_1 + \dots + N_n$ como $\sum_{i=1}^n N_i$.

Proposición 5. Sean N_1, \dots, N_t submódulos de A . Son equivalentes:

1. $N_i \cap \sum_{j \neq i} N_j = \{0\}$ para todo i .
2. Si $0 = n_1 + \dots + n_t$, $n_i \in N_i$ entonces $n_i = 0$ para todo i .
3. Cada $n \in N_1 + \dots + N_t$ admite una representación única como $n = n_1 + \dots + n_t$ con $n_i \in N_i$.

Demostración. Veamos que 1 implica 2. Tenemos que $0 = n_1 + \dots + n_t$, si despejamos, $n_i = -\sum_{j \neq i} n_j \in N_i \cap \left(\sum_{j \neq i} N_j\right) = \{0\}$.

Veamos que 2 implica 3. Si $n = \sum n_i = \sum n'_i$, entonces $0 = \sum (n_i - n'_i)$ lo que implica que $n_i = n'_i$.

Finalmente, tomando $n \in N_i \cap \left(\sum_{j \neq i} N_j\right)$, es decir, $n = \sum_{j \neq i} n_j$ con lo que $0 = n - \sum_{j \neq i} n_j$ y como las descomposiciones son únicas, $n = 0$. \square

Definición 13 (Suma interna). Si $M = N_1 + \dots + N_t$ tales que satisfacen una de las condiciones equivalentes anteriores, diremos que M es la suma directa interna y usaremos la notación $M = N_1 \dot{+} \dots \dot{+} N_t$.

Definición 14. Si $\{N_1, \dots, N_t\}$ verifican las condiciones equivalentes anteriores y $N_i \neq \{0\}$, se dice que el conjunto $\{N_1, \dots, N_t\}$ es una familia independiente.

Ejemplo: \mathbb{Z}_6 es un \mathbb{Z} módulo.

$$\mathbb{Z}_6 = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6\}$$

Tomamos

$$N_1 = \{0, 3\}$$

y

$$N_2 = \{0, 2, 4\}$$

Tenemos que N_1, N_2 es una familia independiente. Además es obvio que:

$$N_1 \dot{+} N_2 = \mathbb{Z}_6$$

ya que tienen como intersección $\{0\}$ y su suma es el total.

2.2.2. Módulos acotados sobre un DIP

Definición 15 (Módulo acotado sobre un DIP). Sea A un dominio de ideales principales, ${}_A M$ un módulo, $\text{Ann}_A(M) = \langle \mu \rangle$ para cierto $\mu \in A$.

Si $\mu \neq 0$, diré que M es acotado.

Supongamos que ${}_A M$ es acotado y $\mu \notin \mathcal{U}(A)$, ya que si $\mu \in (A)$ entonces $M = \{0\}$.

Si $\mu = p_1^{e_1} \cdots p_t^{e_t}$, posible porque todo DIP es un dominio de factorización única (DFU), con $p_i \in A$ irreducible y $e_i > 0$.

Proposición 6 (Descomposición primaria del módulo). *Tomamos $q_i = \frac{\mu}{p_i^{e_i}} \in A$.*

Llamamos $M_i = \{q_i m : m \in M\} \subseteq M$. Veamos que $M_i \in \mathcal{L}({}_A M) = \{\text{submódulos de } {}_A M\}$.

Queremos que $M = M_1 \dot{+} \cdots \dot{+} M_t$, con $t > 1$ para evitar trivialidades. En ese caso, $\text{mcd}\{q_1, \dots, q_t\} = 1$, donde se ha usado que estamos en un DFU.

Por la identidad de Bezout (válida porque estamos en un DIP), tenemos que $1 = \sum_{i=1}^t q_i a_i$, para ciertos $q_i \in A$. Para en $m \in M$, $M = 1 \cdot m = \sum_i q_i a_i m$, luego $M = M_1 + \cdots + M_t$.

Vamos a ver que la suma es directa. $q_i q_j \in \langle \mu \rangle$ si $i \neq j$. Eso significa que si $m \in M_i$ y entonces $q_j m = 0$ si $i \neq j$. Por tanto $M_i = \{m \in M : m = q_i a_i m\}$.

Si $0 = \sum_{i=1}^t m_i$ con $m_i \in M_i$, entonces

$$0 = q_j a_j 0 = m_j$$

y por tanto $M = M_1 \dot{+} \cdots \dot{+} M_t$.

Definición 16 (Componentes primarias). Tenemos que los M_i se llaman componentes primarias.

Proposición 7.

$$M_i = \{m \in M : p_i^{e_i} m = 0\}$$

$$\text{Así, } \langle \mu \rangle = \text{Ann}_A(M) = \bigcap_{i=1}^t \text{Ann}_A(M_i) \supseteq \bigcap_{i=1}^t \langle p_i^{e_i} \rangle = \langle \mu \rangle$$

Ejercicio: Obtener la descomposición primaria usando $\dot{+}$ de \mathbb{Z}_{8000} . Ejemplo: T endomorfismo K -lineal. $V = {}_{K[x]}V$.

Un W es un submódulo de V es un subespacio vectorial tal que $T(W) \subseteq W$, es decir, W es T invariante.

Si $\text{Ann}_{K[x]}(V) \neq \{0\}$, tomo $\mu(x) \in K[x]$, el polinomio mínimo de T . Es decir, $\text{Ann}_{K[x]}(V) = \langle \mu(x) \rangle$.

$$\mu = p_1^{e_1} \cdots p_t^{e_t}$$

Entonces la descomposición primaria de V es $V = V_1 \dot{+} \cdots \dot{+} V_t$ con

$$V_i = \{v \in V : p_i(x)v = 0\}$$

Caso particular: $\dim(V) < \infty$ y que $\mu(x) = (x - \alpha_1) \cdots (x - \alpha_t)$ con $\alpha_i \neq \alpha_j$.

$$V_i = \{v \in V : (x - \alpha_i)v = 0\} = \{v \in V : T(v) = \alpha_i v\}$$

es decir, el subespacio propio asociado al valor propio α_i .

Si el polinomio factoriza como producto de polinomios de grado 1 distintos, T es diagonalizable. Veremos en el futuro que el polinomio mínimo divide siempre al polinomio característico.

¿Cómo se calcula el polinomio mínimo de un endomorfismo lineal?

Ejercicio: Sea V un espacio vectorial real euclídeo (con producto escalar). Sea $T : V \rightarrow V$ una isometría. Se pide demostrar que si W es un subespacio T invariante de V , entonces su ortogonal W^\perp es también T invariante. Entonces $V = W \dot{+} W^\perp$. Se usa inducción. Como consecuencia, usando el teorema fundamental del álgebra, deducir que V admite una base ortonormal con respecto de la cual la matriz de T es diagonal por bloques, con bloques de dimensión 1 o 2. ¿Qué aspecto tienen dichos bloques? Hay que ver que uno de los dos subespacios invariantes tienen dimensión 1 o 2.

2.3. Homomorfismos de módulos

Definición 17 (Módulo cociente o factor). Sea ${}_A M$ y $L \in \mathcal{L}(M)$. Consideramos M/L grupo aditivo y se define la acción:

$$a(m + L) := am + L$$

M/L es un módulo.

Definición 18 (Homomorfismo de módulos). Se dice que $f : {}_A M \longrightarrow {}_A N$ es un homomorfismo de módulos si respeta sumas y productos.

Definición 19 (Proyección canónica). Es la aplicación $\pi : M \longrightarrow M/L$ dada por $\pi(m) = m + L$ es un homomorfismo de módulos.

Teorema 4 (Teorema de isomorfía para módulos). $f : M \longrightarrow N$ un homomorfismo de A -módulos. Entonces el núcleo $\ker f \in \mathcal{L}({}_A M)$ y $\text{Im } f \in \mathcal{L}(N)$. Para cada $L \in \mathcal{L}({}_A M)$ tal que $L \subseteq \ker f$ existe un único homomorfismo de módulos $\tilde{f} : M/L \longrightarrow N$ tal que $\tilde{f} \circ \pi = f$. Finalmente, \tilde{f} es inyectiva si y solo si $L = \ker f$, en cuyo caso, \tilde{f} da un isomorfismo de A -módulos $M/\ker f \cong \text{Im } f$.

Ejemplo ${}_A M$, definimos $f : A \longrightarrow M$ dada por:

$$f(a) = am \quad \forall a \in A$$

es un homomorfismo de A -módulos.

Tenemos $\text{Im } f = Am$ y $\text{ann}(a) = \ker f = \{a \in A : am = 0\}$ es un ideal izquierda y se tiene

$$A/\text{ann}_A(m) \cong Am$$

$$a + \text{ann}_A(m) \mapsto am$$

Ejemplo: $S = \text{Map}(\mathbb{N}, K)$, el conjunto de las sucesiones (que forman un K -espacio vectorial). Tomamos $T : S \longrightarrow S$ tal que $T(s)(n) = s(n+1)$. Es lineal. Entonces ${}_{K[x]} S$, donde $xs = T(s)$.

Para cualquier $f \in K[x]$, es decir $f = \sum_i f_i x^i$, se tiene:

$$(fs)(n) = \sum_i f_i s(n+i)$$

Imaginémonos que s verifica que $\text{ann}_{K[x]}(s) \neq \langle 0 \rangle$. Podemos tomar entonces un polinomio tal que $fs = 0$ y que sea mónico. Tenemos entonces que $s(n+m) = -\sum_{i=0}^{m-1} f_i s(n+i)$ para todo $n \in \mathbb{N}$. Es decir, la sucesión es linealmente recursiva.

Caso particular, $s(0) = s(1) = 1$, tenemos que

$$s(n+2) = s(n) + s(n+1)$$

$$x^2 - x - 1 \in \text{ann}_{K[x]}(s)$$

Volviendo al caso general, tenemos que

$$K[x]/\text{ann}_{K[x]}(s) \cong K[x]s$$

Tenemos que $\dim_K(K[x]s) < \infty$ si y solo si $\text{ann}_{K[x]}(s) \neq \langle 0 \rangle$ si y solo si s es una sucesión linealmente recursiva.

El generador $p(x)$ de $\text{ann}_{K[x]}(s)$ se le llama el polinomio mínimo de s . El grado de dicho polinomio, coincide con $\dim_K(K[x]s)$ y se le llama complejidad lineal de s .

s, t dos sucesiones linealmente recursivas. $K[x](s+t) \subseteq K[x]s + K[x]t$, luego la primera tiene dimensión finita. Luego $s+t$ es una sucesión linealmente recursiva, de complejidad menor o igual a la suma de las complejidades lineales. Puede argumentarse lo mismo para combinaciones lineales.

Las sucesiones linealmente recursivas forman un subespacio vectorial del espacio de sucesiones. De hecho forman un submódulo. Sea S^l el conjunto de las sucesiones linealmente recursivas, forma un S^l es un $K[x]$ -submódulo de S , ya que es invariante por la acción de x (es T -invariante).

Otro ejemplo: T endomorfismo de $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$ tal que $T(\varphi) = \varphi'$. Tenemos que ${}_{R[x]}\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$. Dada φ , tenemos que

$$\text{ann}_{\mathbb{R}[x]}(\varphi) = \{f \in \mathbb{R}[x] : f(x)\varphi = 0\} = \{f = \sum_i f_i \frac{d^i}{dt^i} : f\varphi = 0\}$$

$\text{ann}(\varphi) \neq \langle 0 \rangle$ si φ satisface una ecuación diferencial lineal homogénea con coeficientes constantes. Bla bla.

$\mathbb{R}[x]/\text{ann}_{\mathbb{R}[x]}(\varphi) \cong \mathbb{R}[x]\varphi$, donde φ satisface bla bla.

Tenemos que $\varphi'' - \varphi' - \varphi = 0$, cuya solución $\varphi(t) = e^{\phi t}$, donde ϕ es la razón áurea.

2.3.1. Suma directa externa

Definición 20. Tomando el producto cartesiano de t módulos sobre el mismo anillo y tomando la suma usual de tuplas y definiendo el siguiente producto:

$$a(m_1, \dots, m_t) = (am_1, \dots, am_t)$$

Es un módulo que se llama suma directa externa de M_1, \dots, M_t con M^t si son todos iguales.

Se denota $M_1 \oplus \dots \oplus M_t$.

Ejercicio: Sea ${}_A M, N_1, \dots, N_t \in \mathcal{L}({}_A M)$. Se pide demostrar que existe un homomorfismo $f : N_1 \oplus \dots \oplus N_t \longrightarrow N_1 + \dots + N_t$ sobreyectivo de A -módulos

tal que entre la suma directa externa y la suma interna, tal que f es un isomorfismo si y solo si la suma interna es directa. Podría ser interesante usar coordenadas.

Definición 21 (Base de un módulo libre). Consideramos $A^n = A \oplus \cdots \oplus A$, donde la suma se repite n veces. Para cada $i = 1, \dots, n$, tenemos que $\{e_i : e_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)\}$ forman un sistema de generadores de A^n . Por tanto $a = \sum_i a_i e_i \in A^n$ es una expresión única.

Dicha base puede no existir.

Proposición 8. Dado un módulo cualquiera ${}_A M$ y $m_1, m_n \in M$, existe un único homomorfismo de módulos $f : A^n \longrightarrow M$ tal que $f(e_i) = m_i$.

Corolario 1. Si M es finitamente generado con generadores $\{m_i\}$, entonces $M \cong A^n/L$ para L un cierto submódulo.

Demostración. Unicidad: si existe una tal aplicación f , entonces para cualquier $a \in A^n$,

$$f(a) = \sum_i a_i f(e_i) = \sum_i a_i m_i$$

Veamos la existencia, Definiendo $f(a) = \sum_i a_i m_i$ obtenemos un homomorfismo de módulos que cumple lo exigido en el enunciado.

Si $M = Am_1 + \cdots + Am_n$ tenemos que $L = \ker f$ cumple lo que se pide por el teorema de isomorfía para módulos. \square

3. Módulos Noetherianos

3.1. Álgebra homológica

Definición 22 (Sucesiones exactas). Una sucesión de homomorfismos de módulos $f_i : M_i \longrightarrow M_{i+1}$ se dice exacta en M_{i+1} si $\ker f_{i+1} = \operatorname{Im} f_i$.

Ejemplo: Dada una sucesión $\{0\} \longrightarrow L \xrightarrow{\alpha} M \xrightarrow{\beta} N \longrightarrow \{0\}$ es exacta en L si y solo si $\ker \alpha = \{0\}$, es decir, α es inyectiva, en N si y solo si $\operatorname{Im} \beta = N$, es decir, β sobreyectiva y en M si y solo si $\ker \beta = \operatorname{Im} \alpha$.

A α se le llama monomorfismos de módulos y a β epimorfismos de módulos.

A esta sucesión se le llama sucesión exacta corta.

Caso particular: Por ejemplo, si $f : M \longrightarrow N$ es un homomorfismo de módulos, obtenemos:

$$0 \longrightarrow \ker f \xrightarrow{\iota} M \xrightarrow{f} \operatorname{Im} f \longrightarrow 0$$

Proposición 9. Sea $0 \longrightarrow L \xrightarrow{\psi} M \xrightarrow{\varphi} N \longrightarrow 0$ una sucesión exacta de A -módulos. Entonces:

1. Si M es finitamente generado, lo es también N .
2. Si L y N son finitamente generados, lo es también M .

Demostración. Veamos primero la primera afirmación. Sea $\{m_i\}$ generadores de M . Es claro que $\{\varphi(m_i)\}$ generan N .

Para la segunda, $\{n_i\}$ generadores de N , y tomamos $\{m_i\} \subseteq M$ tales que $\varphi(m_i) = n_i$.

Tomamos $\{e_i\}$ generadores de L . Tomamos $m \in M$.

$$\varphi(m) = \sum_{i=1}^s r_i n_i = \sum_{i=1}^s r_i \varphi(m_i) = \varphi\left(\sum r_i m_i\right)$$

con lo que $m - \varphi(\sum r_i m_i) \in \ker \varphi = \text{Im } \psi$. Luego existen b_1, \dots, b_t tales que

$$m - \varphi\left(\sum r_i m_i\right) = \psi\left(\sum_j b_j e_j\right)$$

y finalmente:

$$m = \varphi\left(\sum r_i m_i\right) + \sum r_j \varphi(e_j)$$

con lo que $\{m_i\} \cup \{\psi(e_j)\}$. □

Ejemplo de que no se puede mejorar la proposición anterior: Sea I un conjunto infinito, K un cuerpo.

$$K^I = \{(\alpha_i)_i \in I : \alpha_i \in K\}$$

K^I es un anillo finitamente generado por $(\dots, 1, 1, 1, \dots)$. Definimos:

$$K^{(I)} = \{(\alpha_i)_i \in I : \alpha_i \in K \text{ y } \alpha_i = 0 \text{ salvo un número finito de } i \in I\}$$

Tenemos que $K^{(I)}$ es un ideal de K^I , y por tanto ideal a izquierda, pero no es finitamente generado como ideal a izquierda.

Es decir, M finitamente generado no implica que un submódulo suyo sea finitamente generado.

Definición 23 (Módulos Noetherianos). Un módulo finitamente generado M se dice Noetheriano si todo submódulo de M es finitamente generado.

El ejemplo anterior no era un módulo Noetheriano.

Proposición 10. *Equivalen:*

1. M es noetheriano.
2. Cualquier cadena ascendente $L_1 \subseteq L_2 \subseteq \dots \subseteq L_n \subseteq \dots$ se estabiliza, es decir, a partir de un cierto m las inclusiones se vuelven igualdades.
3. Cada subconjunto no vacío de $\mathcal{L}(M)$ tiene un elemento maximal con respecto de la inclusión.

Demostración. Veamos que la primera implica la segunda. Tomamos:

$$L = \bigcup_{n \geq 1} L_n \in \mathcal{L}(M)$$

es un submódulo porque están encajados. Por hipótesis, es finitamente generado. Si tomamos un conjunto finito de generadores F tenemos que $F \subset L$ y como es finito, debe existir un m suficientemente grande tal que $F \subseteq L_m$ y como genera a F se tiene que $L \subseteq L_m \subseteq L$ con lo que $L_n = L_m = L$ para todo $n \geq m$.

Veamos que la segunda implica la primera. Sea $\Gamma \subseteq \mathcal{L}(M)$ no vacío. Si Γ no tiene elemento maximal y tomamos $L_1 \in \Gamma$, entonces existe $L_2 \in \Gamma$ tal que $L_1 \subsetneq L_2$.

Reiterando el proceso, tenemos que $L_1 \subsetneq L_2 \subsetneq \dots \subsetneq L_n \subsetneq \dots$ no se estabiliza.

Veamos que la tercera afirmación implica la primera. Sea $N \in \mathcal{L}(M)$. Tomamos el conjunto Γ el conjunto de todos los submódulos finitamente generados de N . Tenemos que el módulo trivial es finitamente generado, luego Γ es no vacío.

Sea L un elemento maximal de Γ . Veamos que $L = N$.

En caso contrario, tomamos $x \in N$ tal que $x \notin L$. Resulta que $L + Ax$ es un submódulo de N y es finitamente generado. $L + Ax \in \Gamma$ y $L \neq L + Ax$, con lo que L no sería maximal. \square

Notación. $N \in \mathcal{L}(M)$, escribimos $N \leq M$.

Proposición 11 (Sucesiones exactas cortas en módulos noetherianos). *Sea $0 \longrightarrow L \xrightarrow{\varphi} M \xrightarrow{\psi} N \longrightarrow 0$.*

Entonces M es noetheriano si y solo si L y N son noetherianos.

Demostración. Supongamos M noetheriano.

$L \cong \text{Im } \psi \leq M$ y entonces L es noetheriano trivialmente.

Tomamos $N_1 \subseteq N_2 \subseteq \dots \subseteq N_n \subseteq \dots$ una cadena ascendente en $\mathcal{L}(N)$.

Tenemos $\varphi^{-1}(N_1) \subseteq \varphi^{-1}(N_2) \subseteq \varphi^{-1}(N_n) \subseteq \dots$ cadena en $\mathcal{L}(M)$. Existe un m a partir del cual se estabiliza. Entonces, para todo $n \geq m$:

$$N_n = \varphi(\varphi^{-1}(N_n)) = \varphi(\varphi^{-1}(N_m)) = N_m$$

con lo cual N es noetheriano.

Supongamos ahora que N y L son noetherianos. Tomamos una cadena ascendente M_n de submódulos de M .

Por otro lado, $M_n \cap \text{Im } \psi$ es una cadena de submódulos de M , que se estabiliza por ser noetheriano $\text{Im } \psi \cong L$.

Tenemos $\varphi(M_n)$ es una cadena de submódulos de N , que también se estabiliza.

Tomemos el menor natural tal que ambas cadenas se hayan estabilizado. Sea n mayor, $x \in M_n$, $\varphi(x) \in \varphi(M_n) = \varphi(M_m)$, debe existir $y \in M_m$. Luego $x - y \in \ker \varphi = \text{Im } \psi$, con lo que $x - y \in M_n \cap \text{Im } \psi = M_m \cap \text{Im } \psi \subseteq M_m$ y $x \in M_m$ ya que $y \in M_m$.

Por tanto M es noetheriano. \square

Corolario 2. Dados dos módulos M_1 y M_2 . Entonces:

$$M_1 \oplus M_2$$

es noetheriano si y solo si M_1 y M_2 lo son.

Demostración. Sea la sucesión exacta corta

$$0 \longrightarrow M_1 \longrightarrow M_1 \oplus M_2 \longrightarrow M_2 \longrightarrow 0$$

donde la primera aplicación es $m_1 \mapsto (m_1, 0)$ y $(m_1, m_2) \mapsto m_2$ y el núcleo de la segunda es la imagen de la primera. Trivialmente se sigue el corolario. \square

Teorema 5. Sea A un anillo. Cada módulo sobre A finitamente generado es noetheriano si y solo si ${}_A A$ es noetheriano.

Demostración. Una de las implicaciones es obvia.

Veamos que si el módulo regular es noetheriano, veamos que cualquier otro lo es.

Sea M finitamente generado, existe un homomorfismo sobreyectivo ϕ tal que $A^n \longrightarrow M$.

Usando inductivamente el corolario, tenemos que A^n es noetheriano. La proposición nos dice que M es noetheriano, aplicándolo a la sucesión

$$0 \longrightarrow \ker \phi \longrightarrow A^n \longrightarrow M \longrightarrow 0$$

\square

Definición 24 (Anillo noetheriano). A se dice noetheriano a izquierda si el módulo regular es noetheriano. Si A es conmutativo diremos simplemente noetheriano.

Corolario 3. Si A es noetheriano, equivalen para cualquier sucesión exacta corta:

1. M es finitamente generado.
2. L y N son finitamente generados.

Corolario 4. Todo dominio de ideales principales es noetheriano.

3.2. Módulo Artiniano

Definición 25 (Módulo artiniano). Para un ${}_A M$, son equivalentes:

1. Cada cadena descendente $L_1 \supseteq L_2 \supseteq \dots \supseteq L_n \supseteq \dots$ de submódulos de M se estabiliza, esto es, a partir de cierto natural m se tiene $L_n = L_m$ para todo $n \geq m$.
2. Cada subconjunto de $\mathcal{L}(M)$ tiene un elemento minimal.

A un tal módulo lo llamaremos artiniano.

Ejercicio: Sea A un dominio de integridad conmutativo. Si el módulo regular es artiniano, entonces A es un cuerpo.

En particular \mathbb{Z} no es artiniano, aunque por ser un DIP, sí que es noetheriano.

Ejercicio: K un cuerpo de característica 0. Tomo $K[x]$ anillo de polinomios. Veo $K[x]$ como K -espacio vectorial. Tomamos T la aplicación lineal $T(f) := f'$, donde f' es el polinomio derivado. Esto nos da una estructura de $K[x]$ -módulo sobre $K[x]$ que no es la del módulo regular. Se pide demostrar que ese módulo es artiniano y no finitamente generado.

En consecuencia, la estructura que hemos definido no es la misma que la del módulo regular.

Proposición 12. Sea

$$0 \longrightarrow L \longrightarrow M \longrightarrow N \longrightarrow 0$$

Entonces M es artiniano si y solo si L y N son artinianos.

Ejercicio: sea p un número primo. Definimos:

$$C_{p^\infty} = \{z \in \mathbb{C} : z^{p^n} = 1 \text{ para algún } n \geq 1\}$$

Se pide comprobar que es un subgrupo $\S = \{z \in \mathbb{C} : |z| = 1\}$ y demostrar que visto como \mathbb{Z} -módulo es artiniano pero no es finitamente generado.

3.3. Módulos de longitud finita

Definición 26 (Serie de composición). Sea M un módulo. Una serie de composición de M es una cadena de submódulos

$$M = M_n \supsetneq M_{n-1} \supsetneq \dots \supsetneq M_1 \supsetneq M_0 = \{0\}$$

tal que si $M_i \supseteq N \supseteq M_{i-1}$ para N submódulo, entonces $N = M_i$ o $N = M_{i-1}$. Es decir, cada submódulo es maximal en el anterior.

A n le llamamos la longitud de la serie.

Ejemplo: serie de composición de \mathbb{Z}_{12} . Tiene como subgrupos a \mathbb{Z}_m con m divisor de 12.

$$M_3 = \mathbb{Z}_{12}$$

tiene como subgrupo maximal (argumentando por Lagrange):

$$M_2 = \langle 2 \rangle$$

que a su vez tiene como subgrupo maximal

$$M_1 = \langle 4 \rangle$$

y ya solo tiene

$$M_0 = \{0\}$$

Definición 27 (Módulo simple). M se dice simple si $M \supset \{0\}$ es una serie de composición. Es decir, si no tiene submódulos propios y no es el módulo 0.

Proposición 13. *La condición de que cada submódulo sea maximal en el anterior es equivalente a que los factores M_i/M_{i-1} sean simples.*

Teorema 6. *Toda serie de composición del mismo módulo tiene la misma longitud y los mismos factores salvo isomorfismo y reordenación.*

\mathbb{Z}_{12} tiene como factores \mathbb{Z}_2 , \mathbb{Z}_2 y \mathbb{Z}_3 .

Proposición 14. *Un módulo no nulo admite una serie de composición si y solo si es noetheriano y artiniiano.*

Demostración. Sea M_i una serie de composición. Inducción sobre n . Si $n = 1$, tenemos que M es simple y en particular noetheriano y artiniiano.

Si $n > 1$, entonces M_{n-1} admite una serie de composición de longitud $n - 1$, luego es noetheriano y artiniiano. Tomamos la sucesión exacta corta

$$0 \longrightarrow M_{n-1} \longrightarrow M_n \longrightarrow M_n/M_{n-1} \longrightarrow 0$$

El primer elemento es noetheriano y artinian, el último es simple (luego noetheriano y artinian), con lo que M_n es noetheriano y artinian.

Para el recíproco, como M es artinian, contiene un submódulo simple M_1 . Entonces hay un $M_2 \supsetneq M_1$ donde M_2/M_1 es simple. Reiterando el proceso, tenemos $0 \subsetneq M_1 \subsetneq M_2 \subsetneq \dots$ y como es noetheriano, habrá un M_n que termine la cadena. \square

Corolario 5. Dada una sucesión exacta corta, $0 \longrightarrow L \longrightarrow M \longrightarrow N \longrightarrow 0$, L y N admite serie de composición si y solo si M admite serie de composición.

Corolario 6. M_1, M_2 admiten series de composición si y solo si $M_1 \oplus M_2$ admite serie de composición.

Teorema 7 (Jordan-Hölder). *Supongan que M admite series de composición:*

$$\begin{aligned}\{0\} &= M_0 \subsetneq M_1 \subsetneq M_2 \subsetneq \dots \subsetneq M_n = M \\ \{0\} &= N_0 \subsetneq N_1 \subsetneq N_2 \subsetneq \dots \subsetneq N_m = M\end{aligned}$$

Entonces $n = m$ y existe una permutación σ tal que

$$M_i/M_{i-1} \cong N_{\sigma(i)}/N_{\sigma(i)-1}$$

Demostración. Si $n = 1$, entonces M es simple y $m = 1$ y el único factor posible es el $M/\{0\} = M$.

Si $n > 1$, como M no es simple, $m > 1$.

Vamos a observar un caso particular. Supongamos que $N_{m-1} = M_{n-1}$. Por hipótesis de inducción aplicado a N_{m-1} , tenemos que $n - 1 = m - 1$, luego $n = m$ y se da el enunciado (tomando la permutación σ para los $n - 1$ primeros elementos y extendiéndola a una permutación de n elementos σ' tal que $\sigma'(n) := n$, $\sigma'(k) := \sigma(k)$).

Vamos ahora al caso general. Como hemos visto en el caso particular anterior, podemos suponer $M_{n-1} \neq N_{m-1}$, por lo que $M_{n-1} + N_{m-1} = M$ (ya que $M_{n-1} \subsetneq M_{n-1} + N_{m-1} \subseteq M$ y M_{n-1} es maximal).

Tomamos $N_{m-1} \cap M_{n-1}$ que admite una serie de composición:

$$\{0\} = L_0 \subsetneq L_1 \subsetneq \dots \subsetneq L_k = N_{m-1} \cap M_{n-1}$$

y tenemos que, por el teorema de isomorfía:

$$N_m/N_{m-1} = M/N_{m-1} = (M_{n-1} + N_{m-1})/N_{m-1} \cong M_{n-1}/(M_{n-1} \cap N_{m-1})$$

que al ser un factor es simple.

Aplicando la inducción, $n - 1 = k + 1$ y existe una permutación τ de $n - 1$ elementos tal que

$$L_i/L_{i-1} \cong M_{\tau(i)}/M_{\tau(i)-1}$$

donde $i = 1, \dots, n - 2$ y

$$M_{n-1}/L_{n-2} = M_{n-1}/(M_{n-1} \cap N_{m-1}) \cong M_{\tau(n-1)}/M_{\tau(n-1)-1}$$

Tenemos que, por el teorema de isomorfía:

$$M_n/M_{n-1} = M/M_{n-1} = (N_{m-1} + M_{n-1})/M_{n-1} \cong N_{m-1}/(N_{m-1} \cap M_{n-1})$$

que al ser un factor es simple.

Aplicando la inducción, $m - 1 = k + 1$ y existe una permutación ρ de $m - 1$ elementos tal que

$$L_i/L_{i-1} \cong N_{\rho(i)}/N_{\rho(i)-1}$$

donde $i = 1, \dots, n - 2$ y

$$N_{n-1}/L_{n-2} = N_{n-1}/(M_{n-1} \cap N_{m-1}) \cong N_{\rho(n-1)}/N_{\rho(n-1)-1}$$

Tenemos ya que $n = k + 2 = m$, y si definimos σ la permutación de n elementos:

$$\sigma(i) = \begin{cases} \rho \circ \tau^{-1}(i), & i \in \{1, \dots, n - 1\}, \quad \tau^{-1}(i) \in \{1, \dots, n - 2\} \\ n, & i \in \{1, \dots, n - 1\}, \quad \tau^{-1}(i) = n - 1 \\ \rho(n - 1), & i = n \end{cases}$$

□

Definición 28 (Módulo de longitud finita). Un módulo se dice de longitud finita si tiene una serie de composición finita o es $\{0\}$. La longitud $\ell(M)$ es la de cualquiera de sus series de composición, o cero si $M = \{0\}$.

Ejercicio: sea M un módulo de longitud finita. Se pide demostrar que si $0 \longrightarrow L \longrightarrow M \longrightarrow N \longrightarrow 0$ es una sucesión exacta corta, entonces:

$$\ell(M) = \ell(N) + \ell(L)$$

Si $U, V \in \mathcal{L}(M)$, entonces:

$$\ell(U + V) = \ell(U) + \ell(V) - \ell(U \cap V)$$

Ejemplo: si V es un K -espacio vectorial, $\ell(V) = \dim(V)$.

Ejemplo: $\ell(\mathbb{Z}_{12}) = 3$, ya que calculamos antes una serie de composición.

Otro ejemplo: $\ell(\mathbb{Z}_p) = 1$ si p es primo.

Ejercicio: $\ell(\mathbb{Z}_n)$ es la suma de los exponentes de su descomposición en primos.

Ejemplo: si $n = \prod p_i^{e_i}$ entonces $\mathbb{Z}_n \cong \mathbb{Z}_{p_1^{e_1}} \oplus \cdots \oplus \mathbb{Z}_{p_t^{e_t}}$. Sea ${}_A M$ un módulo, $\mathcal{L}(M)$ es el conjunto de todos los submódulos de M .

Dado $\Gamma \subseteq \mathcal{L}(M)$ no vacío, tenemos $\bigcap_{N \in \Gamma} N \in \mathcal{L}(M)$ (no tiene por qué ocurrir que estén en Γ , $\bigcap_{n \geq 1} n\mathbb{Z} = \{0\} \notin m\mathbb{Z}$ para ningún $m \geq 1$).

Definición 29 (Zócalo). El zócalo de M es el menor submódulo de M que contiene a todos los submódulos simples de M .

Si M no tiene ningún submódulo simple, definimos el zócalo como $\{0\}$.

En ambos casos usaremos la notación $\text{Soc}(M)$.

Ejemplo: si V es un K -espacio vectorial, $\text{Soc}(V) = V$.

Ejemplo: $\text{Soc}(\mathbb{Z}) = \{0\}$, puesto que cada $n\mathbb{Z}$ contiene un $2n\mathbb{Z}$, luego no es simple.

De hecho, si A es un dominio de integridad que no es un cuerpo, $\text{Soc}(A) = \{0\}$. Tienes que sus submódulos son ideales. Para $x \in I$, el ideal generado por x^2 está dentro de I , luego I no es simple.

Proposición 15. Sea M de longitud finita. Existen submódulos S_i simples de M tales que

$$\text{Soc}(M) = S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n$$

Además si T_i son simples tales que $\text{Soc}(M) = T_1 \dot{+} \cdots \dot{+} T_m$, entonces $n = m$ y tras reordenación, $S_i \cong T_i$.

Demostración. Si Γ es el conjunto de todos los submódulos de la forma $S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n$

Si $M \neq \{0\}$, entonces $\Gamma \neq \emptyset$, ya que M contiene algún submódulo simple.

Como M es Noetheriano, existe un $S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n$ maximal.

$S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n \subseteq \text{Soc}(M)$. Sea $S \in \mathcal{L}(M)$ simple.

$$S \cap (S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n)$$

puesto que S es simple y la intersección es submódulo, se tiene que dicha intersección o es $\{0\}$ o es S .

Consideramos

$$S \cap (S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n) = \{0\}$$

luego

$$S \dot{+} S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n \in \Gamma$$

con lo que no sería maximal.

Luego se tiene:

$$S \subseteq S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n \in \Gamma$$

luego, como S era un modulo simple arbitrario, tenemos que $\text{Soc}(M) = S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n$.

Resulta que

$$\{0\} \subsetneq S_1 \subsetneq S_1 \dot{+} S_2 \subsetneq \cdots \subsetneq S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n = \text{Soc}(M)$$

es una serie de composición, ya que:

$$(S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_i) / (S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_{i-1}) \cong S_i$$

Aplicando Jordan-Hölder se obtiene el resultado. \square

Definición 30 (Módulo semisimple). Sea M de longitud finita. Decimos que M es semisimple si es $\text{Soc}(M) = M$.

Ejercicio: Sea A un DIP que no sea un cuerpo, I ideal de A . Se pide demostrar que A/I es de longitud finita si y solo si $I \neq \langle 0 \rangle$.

¿Se puede deducir cuál es la longitud de A/I de un generador de I ?

3.3.1. Módulos de longitud finita sobre un DIP

Sea de ahora en adelante A un dominio de ideales principales que no sea un cuerpo.

Lema 3. ${}_A M$ es de longitud finita si y solo si ${}_A M$ finitamente generado y acotado.

Demostración. M distinto del 0, porque si no es trivial.

M de longitud finita, por tanto noetheriano, por tanto finitamente generado: $M = Am_1 + \cdots + Am_n$, con $m_i \in M$.

$$\langle \mu \rangle = \text{Ann}_A(M) = \bigcap_{i=1}^n \text{ann}_A(m_i)$$

porque el anillo A es conmutativo, donde ademas cada anulador de cada elemento es un ideal (a izquierdas en un conmutativo, luego ideal).

Sea $\langle f_i \rangle = \text{ann}_A(m_i)$, entonces

$$\langle \mu \rangle = \bigcap_{i=1}^n \langle f_i \rangle$$

donde $\mu = \text{mcm}\{f_i : 1 \leq i \leq n\}$.

Veamos que $f_i \neq 0$ para cada i .

$$M \subseteq Am_i \cong A/\langle f_i \rangle$$

luego $\ell(Am_i) < \infty$, como A no es un cuerpo y por tanto M no es artiniano, entonces $\langle f_i \rangle \neq 0$.

Luego $\langle \mu \rangle \neq 0$ y por tanto M es acotado.

Veamos el recíproco: M acotado y finitamente generado.

$$M = Am_1 + \cdots + Am_n$$

Vemos que cada Am_i es de longitud finita ($\mu \neq 0$ por ser acotado, luego cada $\langle f_i \rangle \neq 0$). Tenemos que $Am_i \cong A/\langle f_i \rangle$ es de longitud finita.

Existe un epimorfismo entre $Am_1 \oplus \cdots \oplus Am_n$ (que es de longitud finita) y $Am_1 \oplus \cdots \oplus Am_n$, con lo que el segundo tiene longitud finita. \square

$\ell_A(M) < \infty$, entonces es acotado, o sea $\langle \mu \rangle = \text{Ann}_A(M) = \langle 0 \rangle$. Entonces

$$M = M_1 \dot{+} \cdots \dot{+} M_t$$

donde M_i es la componente p_i primaria que viene de $\mu = p_1^{e_1} \cdots p_t^{e_t}$ ($M_i = \{m \in M : m \cdot p_i^{e_i} = 0\}$). Además M_i es finitamente generado. ¿Se puede descomponer como suma directa de submódulos indescomponibles?

$$M = M_1 \dot{+} \cdots \dot{+} M_t$$

donde

$$M_i = \{q_i m : m \in M\} = \{m \in M : p_i^{e_i} m = 0\} = \{m \in M : a_i q_i m = m\}$$

con $q_i = \frac{\mu}{p_i^{e_i}}$ y $\sum_i a_i q_i = 1$ y $\langle \mu \rangle = \text{Ann}_A(M)$. Se tiene que $\text{Ann}_A(M_i) = \langle p_i^{e_i} \rangle$.

Definición 31 (Módulo p -primario). ${}_A M$ se dice p -primario si $\text{Ann}_A(M) = \langle p^e \rangle$, p un irreducible.

Vamos a estudiar la estructura de módulos primarios de longitud finita.

Observación 7. ${}_A M$ p -primario, $\ell(M) < \infty$.

$$\text{Ann}_A(M) = \langle p^t \rangle$$

Si $0 \neq m \in M$, $\text{ann}_A(m) \supseteq \text{Ann}_A(M) = \langle p^t \rangle$, tenemos que $\text{ann}_A(m) = \langle p^r \rangle$ con $r \leq t$.

Si $M = Am_1 + \cdots + Am_m$, entonces $\langle p^t \rangle = \text{ann}_A(m_1) \cap \cdots \cap \text{ann}_A(m_m)$. Luego $\langle p^t \rangle = \text{ann}_A(m_i)$ para algún i .

Corolario 7. Existe un $x \in M$, $\text{Ann}_A(M) = \text{ann}_A(x)$.

Lema 4. $\ell(M) < \infty$, M p -primario. Para $0 \neq m \in M$, entonces:

$$Am \text{ es simple} \iff \text{ann}_A(m) = \langle p \rangle$$

y como consecuencia

$$\text{Soc}(M) = \{m \in M : pm = 0\}$$

Demostración. Dado m , tenemos $Am \cong A/\text{ann}_A(m)$. Si Am es simple, entonces $\text{ann}_A(m)$ es ideal maximal (generado por irreducible o ideal primo) y $\text{ann}_A(m) \supseteq \text{Ann}_A(M) = \langle p^t \rangle$. Entonces $\text{ann}_A(m) = \langle p \rangle$.

Recíprocamente, si $\text{ann}_A(m) = \langle p \rangle$ entonces $Am \cong A/\langle p \rangle$ es simple.

$\text{Soc}(M) = S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n$ con S_i simple. Sea m en el zócalo, $\text{ann}_A(m) \supseteq \text{Ann}_A(S_1 \dot{+} \cdots \dot{+} S_n) = \bigcap_{k=1}^n \text{Ann}_A(S_k)$. Tomamos s_i tal que $\text{Ann}_A(S_i) = \text{ann}_A(s_i)$, tenemos que $S_i = As_i$, luego $As_i \cong A/\text{ann}_A(s_i)$ y es simple, luego $\text{ann}_A(s_i) = \langle p \rangle$, tenemos que $\text{ann}_A(m) \supseteq \langle p \rangle$ y finalmente $pm = 0$.

Tomamos ahora $m \in M$ tal que $pm = 0$. $\langle p \rangle \subseteq \text{ann}_A(m)$ pero es maximal, luego se da la igualdad.

$$Am \cong A/\text{ann}_A(m) = A/\langle p \rangle$$

luego es simple, y $Am \subseteq \text{Soc}(M)$ y en particular $m \in \text{Soc}(M)$.

□

Proposición 16. Suponemos que tenemos M p -primario y de longitud finita. Sea $x \in M$ tal que $\text{Ann}_A(M) = \text{ann}_A(x)$. Entonces Ax es un sumando directo interno de M .

Demostración. Por inducción sobre la longitud $\ell(M) < \infty$.

Si la longitud es 1, M es simple, entonces $M = Ax$.

Si $\ell(M) > 1$ y $Ax = M$, no hay nada que demostrar.

Veamos que pasa si $Ax \neq M$. Veamos que existe un $y \in M$ tal que $y \neq Ax$ y $\text{ann}_A(y) = \langle p \rangle$. $\ell(M/Ax) < \infty$, debe contener algún simple $S \subseteq M/Ax$. Tomamos $s \in S$ tal que $S = As$.

$$\langle p^t \rangle = \text{Ann}_A(M) \subseteq \text{Ann}_A(M/Ax) \subseteq \text{Ann}_A(S) = \text{ann}_A(s)$$

Y por tanto $\text{ann}_A(s) = \langle p \rangle$.

Tomamos $z \in M$ tal que $s = z + Ax$, es decir, $pz \in Ax$. Es decir, $pz = ax$ para cierto $a \in A$. Afirmamos que $p|a$ (no es obvio porque es un módulo).

Supongamos que no es así. Por Bezout, $1 = ua + vp$ para $u, v \in A$ adecuados. En dicho caso, $x = uax + vpx = upz + vpx = p(uz + vx)$.

$$\text{ann}_A(uz + vx) = \langle p^{t'} \rangle$$

para $t' \leq t$. Se deduce que $p^{t'-1}x = 0$. $p^{t-1}x = 0$, y entonces como el anulador de x es el de M y está generado por p^t , no puede anularlo $p^{t'-1}$ ya que $t' - 1 \leq t - 1 < t$.

Cuenta alternativa: $p^{t-1}ax = p^tz = 0$ entonces $p^{t-1}a \in \text{ann}_A(x) = \langle p^t \rangle$, tenemos que $a = pa'$

Hemos obtenido un elemento $s = z + Ax \in M/Ax$ y que $pz = ax$ y hemos visto que $p|a$. Así tenemos que $pz = pa'x$ y entonces $p(z - a'x) = 0$. Llamo $y = z - a'x \neq 0$ y $py = 0$ con lo que $\text{ann}_A(y) = \langle p \rangle$.

Tenemos que Ay es simple y $y \notin Ax$ así que $Ay \cap Ax = \{0\}$.

$$Ax \cong Ax/(Ay \cap Ax) \cong (Ax + Ay)/Ay \cong A(x + Ay) \subseteq M/Ay$$

$$\langle p^t \rangle = \text{ann}_A(x) = \text{ann}_A(A(x + Ay)) \supseteq \text{Ann}_A(M/Ay) \supseteq \text{Ann}_A(M) = \langle p^t \rangle$$

con lo cual todas las inclusiones son igualdades.

Tenemos que $\text{Ann}_A(M/Ay) = \langle p^t \rangle = \text{ann}_A(x + Ay)$, que están en las mismas condiciones de la hipótesis pero con $\ell(M/Ay) < \ell(M)$. Aplicando la hipótesis de inducción, tenemos que $M/Ay = (Ax + Ay)/Ay \dot{+} N/Ay$ para cierto $N \in \mathcal{L}(M)$ tal que $N \supseteq Ay$. De aquí se deduce que $M = Ax + Ay + N = Ax + N$. Tomamos $Ax \cap N \subseteq (Ax + Ay) \cap N = Ay$. Entonces $Ax \cap N = Ax \cap N \cap Ay = Ax \cap Ay = \{0\}$.

□

Teorema 8. Sea ${}_A M$ p -primario de longitud finita. Existen $x_1, \dots, x_n \in M \setminus \{0\}$ tales que $M = Ax_1 \dot{+} \dots \dot{+} Ax_n$ y

$$\text{Ann}_A(M) = \text{ann}_A(x_1) \supseteq \text{ann}_A(x_2) \supseteq \dots \supseteq \text{ann}_A(x_n)$$

Además, si $y_1, \dots, y_n \in M$ no nulos son tales que $M = Ay_1 \dot{+} \dots \dot{+} Ay_n$ y $\text{Ann}_A(M) = \text{ann}_A(y_1) \supseteq \text{ann}_A(y_2) \supseteq \dots \supseteq \text{ann}_A(y_m)$, entonces $n = m$ y $\text{ann}_A(x_i) = \text{ann}_A(y_i)$.

Demostración. Tomo $x_1 \in M$ tal que $\text{Ann}_A(M) = \text{ann}_A(x)$, por la proposición, $M = Ax_1 \dot{+} N$ para cierto submódulo N de M . Es claro que $\text{Ann}_A(N) \supseteq \text{Ann}_A(M) = \langle p^t \rangle$, con lo que $\text{Ann}_A(N) = \langle p^{t'} \rangle$ con $t' \leq t$ y $\ell(N) < \ell(M)$.

Por inducción sobre $\ell(M)$, tenemos $x_1, x_2, \dots, x_n \in N$ y $N = Ax_1 + \dots + Ax_n$. De esto se deduce

$$M = Ax_1 + \dots + Ax_n$$

y $\text{ann}_A(x_1) = \text{Ann}_A(M) \subseteq \text{ann}_A(x_2) \subseteq \dots \subseteq \text{ann}_A(x_n)$.

Veamos la unicidad. Hacemos inducción sobre $\ell(M)$.

Si $\ell(M) = 1$, tenemos que es simple y $M = Ax = Ay$ y $n = 1 = m$.

Si $\ell(M) > 1$, tenemos que M no es simple. Consideramos M/pM donde $pM := \{pm : m \in M\}$ que es un submódulo por ser A conmutativo. $\text{Ann}_A(pM) = \langle p \rangle$.

$$\text{Soc}(M/pM) = M/pM$$

luego M/pM es semisimple.

Tengo un homomorfismo de módulos $M \rightarrow Ax_1/Apx_1 \oplus \dots \oplus Ax_n/Apx_n$ tal que $\sum A - ix_i \mapsto (a_1x_1 + Apx_1, \dots, a_nx_n + Apx_n)$.

Se puede demostrar que dicha aplicación es sobreyectivo y su núcleo es pM .

$$M/pM \cong Ax_1/Apx_1 \oplus \dots \oplus Ax_n/Apx_n$$

$n = \ell(M/pM)$. Argumentando de forma análoga para y ; obtenemos $n = \ell(M/pM) = m$.

Si $pM = \{0\}$, tenemos que todos los anuladores son iguales: $\text{ann}_A(x_i) = \langle p \rangle = \text{ann}_A(y_i)$.

Supongamos que $pM \neq \{0\}$.

$$pM = Apx_1 + \dots + Apx_r$$

para cierto $r \leq n$.

Así, $\text{ann}_A(x_i) = \langle p \rangle$ si solo si $i > r$. y también $\text{ann}_A(y_i) = \langle p \rangle$ si solo si $i > r$. Para cualquier $i \leq r$, tenemos que $\text{ann}_A(px_i) = \langle p^{t_i-1} \rangle$ si $\text{ann}_A(x_i) = \langle p^{t_i} \rangle$.

$$\text{ann}_A(px_1) \supseteq \text{ann}_A(px_2) \supseteq \dots \supseteq \text{ann}_A(px_r)$$

$$\text{ann}_A(py_1) \supseteq \text{ann}_A(py_2) \supseteq \dots \supseteq \text{ann}_A(py_s)$$

donde $\text{ann}_A(y_i) = \langle p^{s_i} \rangle$ si y solo si $i > s$. Pero $\ell(pM) < \ell(M)$, por inducción $s = r$ y que $s_i - 1 = r_i - 1$ y como sabemos que si $i > r = s$ tenemos que $\text{ann}_A(x_i) = \text{ann}_A(y_i) = \langle p \rangle$.

□

Observación 8. Si $A = \mathbb{Z}$, M grupo abeliano, $x \in M$, $\text{ann}_{\mathbb{Z}}(x) = n\mathbb{Z}$, n recibe el nombre de el orden.

Observación 9. Si $A = K[x]$, $T : V \longrightarrow V$, $n = \dim_K V < \infty$, $v \in V$, $\text{ann}_{K[x]}(v) = \langle f(x) \rangle$. Tenemos que f tiene grado n . $\{v, Tv, \dots, T^{n-1}v\}$ es una base de V .

Ejemplo: $\mathcal{U}(\mathbb{Z}_8) = \{1, 3, 5, 7\}$. Viendo los ordenes de los elementos:

$$\mathcal{U}(\mathbb{Z}_8) = \langle 3 \rangle \dot{+} \langle 5 \rangle$$

donde $\langle \cdot \rangle$ es la generación como subgrupo.

Ejemplo: Suponemos un espacio vectorial V de dimensión 3 y un endomorfismo T cuyo polinomio mínimo es de la forma $(x - \lambda)^2$ con $\lambda \in K$. Sabemos que existen dos vectores v_1, v_2 tales que

$$V = K[x]v_1 \dot{+} K[x]v_2$$

con $\text{ann}_{K[x]} v = \langle (x - \lambda)^2 \rangle \subsetneq \langle x - \lambda \rangle = \text{ann}_{K[x]} v_2$.

Corolario 8. Si ${}_A M$ es un módulo p -primario, entonces

$$M \cong C_1 \oplus \dots \oplus C_n$$

con C_i cíclico.

Si $M \cong D_1 \oplus \dots \oplus D_m$, con D_i cíclico, entonces $n = m$ y tras reordenación, $D_i \cong C_i$ para todo i .

Demostración. De $M \cong C_1 \oplus \dots \oplus C_n$, se puede exigir que $x_1, \dots, x_n \in M$ tales que

$$M = Ax_1 \dot{+} \dots \dot{+} Ax_n$$

con $\text{ann}_A(x_1) \subseteq \text{ann}_A(x_2) \subseteq \dots \subseteq \text{ann}_A(x_n)$

Con $D_1 \oplus \dots \oplus D_m$ hago lo mismo.

$$M = Ay_1 \dot{+} \dots \dot{+} Ay_n$$

ordenados bajo el mismo criterio.

El enunciado se sigue de aplicar el teorema anterior. De $\text{ann}(x_i) = \text{ann}(y_i)$ se deduce

$$C_i \cong Ax_i \cong A / \text{ann}(x_i) = A / \text{ann}(y_i) \cong Ay_i \cong D_i$$

□

Ejercicio: Decimos que un módulo M es indescomponible si $M \cong L \oplus N$ implica que $L = \{0\}$ (o $N = \{0\}$). Razonar que en el corolario cada uno de los C_i es indescomponible.

Ejemplo: M grupo abeliano de longitud finita y p -primario. Aplicando el corolario, $M \cong C_1 \oplus \dots \oplus C_n$ con C_i cíclico y de longitud finita p -primarios. Tenemos que $M \cong \mathbb{Z}_{p^{m_1}} \oplus \dots \oplus \mathbb{Z}_{p^{m_n}}$, M es finito de cardinal $p^{m_1 + \dots + m_n}$.

Teorema 9 (Estructura de módulos sobre un DIP). ${}_A M \neq \{0\}$ de longitud finita. Existen irreducibles distintos $p_1, \dots, p_r \in A$ y enteros positivos n_1, \dots, n_r , tales que $e_{i1} \geq \dots \geq e_{in_i}$ con $i \in \{1, \dots, r\}$ determinados por M :

$$M = \dot{+}_{i=1}^r \left(\dot{+}_{j=1}^{n_i} Ax_{ij} \right)$$

A esa expresión se le llama la descomposición cíclica-primaria de M (la primaria sería la primera suma y luego cada factor primario se descompone en factores cíclicos). Los $x_{ij} \in M$ son tales que verifican:

$$\text{ann}_A(x_{ij}) = \langle p_i^{e_{ij}} \rangle$$

con $i \in \{1, \dots, r\}, j \in \{1, \dots, n_i\}$. Se le llaman divisores elementales de M y determinan M salvo isomorfismos.

Demostración. Supongamos otra descomposición:

$$M = N_1 \dot{+} N_t$$

con N_i s_i -primario para $s_1, \dots, s_t \in A$ irreducibles. Entonces

$$\langle \mu \rangle = \text{Ann}_A(M) = \bigcap_{i=1}^t \text{Ann}_A(N_i) = \bigcap_{i=1}^t \langle s_i^{t_i} \rangle = \langle \text{mcm}\{s_i^{t_i}\} \rangle = \left\langle \prod s_i^{t_i} \right\rangle$$

y μ es asociado con $s_1^{t_1} \dots s_t^{t_t}$. Tras reordenación, por ser A un DFU, $t = r$ y $s_i = p_i$.

$N_i \subseteq \{m \in M : p_i^{e_i} m = 0\} = M_i$, entonces $N_i = M_i$, argumentando sobre las longitudes.

□

Observación 10. Sea M un grupo abeliano de longitud finita, $A = \mathbb{Z}$. Los grupos abelianos son de longitud finita si y solo si son finitos.

Demostración. $\mu = p_1^{e_1} \dots p_r^{e_r}$

$$M = \dot{+}_{i=1}^r \dot{+}_{j=1}^{n_i} \mathbb{Z}x_{ij} \cong \oplus_{i=1}^r \oplus_{j=1}^{n_i} \mathbb{Z}_{p_i^{e_{ij}}}$$

con x_{ij} . Luego es finito de cardinal:

$$m = \prod_{i=1}^r \prod_{j=1}^{n_i} p_i^{e_{ij}} = p_1^{f_1} \dots p_r^{f_r}$$

donde $f_i = \sum_{j=1}^{n_i} e_{ij}$.
 $\mu | m$.

□

Ejemplo: si $m = 12$, $p_1 = 2$ y $p_2 = 3$. Entonces $M \cong \mathbb{Z}_4 \oplus \mathbb{Z}_3 \cong \mathbb{Z}_{12}$ o $M \cong \mathbb{Z}_2 \oplus \mathbb{Z}_2 \oplus \mathbb{Z}_3 \cong \mathbb{Z}_2 \mathbb{Z}_6$.

Ejemplo: $A = K[x]$ y V un $K[x]$ -módulo de longitud finita. V es dimensión finita:

$$V = \dot{+}_{i=1}^r \dot{+}_{j=1}^{n_i} K[x]x_{ij}$$

luego es suma directa de espacios de dimensión finita.

$$V_{ij} = K[x]x_{ij} \subseteq V$$

donde $T(V_{ij}) \subseteq V_{ij}$. Tenemos que

$$\text{minpol}(T|_{V_{ij}}) = p_i^{e_{ij}}$$

existen x_{ij} tales que $\{x_{ij}, Tx_{ij}, \dots, T^{\dim V - 1}x_{ij}\}$ base de V_{ij} .

Caso particular: $\dim V = n$, $\text{minpol}(T) = (x - \lambda)^n$. Existe un $v \in V$ tal que

$$\{v, (T - \lambda)v, \dots, (T - \lambda)^{n-1}v\}$$

Aplicamos $T(T - \lambda)^i v = (T - \lambda + \lambda)(T - \lambda)^i v = (T - \lambda)^{i+1}v + \lambda(T - \lambda)^i v$.

La matriz asociada es:

$$M_B(T) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \lambda & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & \lambda \end{pmatrix}$$

A matrices de este tipo las llamaremos bloque de Jordan.

Si le aplicamos al caso general en el que $\mu = (x - \lambda_1)^{e_1} \dots (x - \lambda_r)^{e_r}$. Tomamos en cada $V_{ij} = K[x]x_{ij}$ la base $\{x_{ij}, \dots, (T - \lambda)^{e_{ij}-1}x_{ij}\}$ y obtenemos uniendo ordenadamente las bases una base de V , llámase B , tal que por bloques se expresa:

$$M_B(T) = \begin{pmatrix} J_{e_{i_1}}(\lambda_{i_1}) & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & J_{e_{i_2}}(\lambda_{i_2}) & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & J_{e_{i_3}}(\lambda_{i_3}) & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & J_{e_{i_r}}(\lambda_{i_r}) \end{pmatrix}$$

Ejemplo: Sea $V = \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})^n = \bigoplus_{i=1}^n \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$, $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $y = (y_1, \dots, y_n) \in V$. Tenemos la ecuación diferencial $y' = yB$.

Sea $M = \{y \in \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})^n : y' = yB\}$ es un subespacio vectorial de V . Entonces V es un $\mathbb{R}[x]$ -módulo. Sabemos que M es un submódulo ($xy = y' = yB \in M$). Por análisis, sabemos que la dimensión es finita. Entonces M tiene una descomposición cíclica primaria.

Si $x \in \mathbb{R}^n$, tomamos $y = xe^{tB}$ y $y' = xe^{tB}B = yB$ donde $e^S = \sum_{m \geq 0} \frac{1}{m!} S^m$.

Tomamos la forma canónica de Jordan J de B . Existe una matriz $P \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{C})$ tal que $PBP^{-1} = J$ con lo que:

$$e^{tB} = P^{-1}e^{tJ}P$$

Se puede calcular e^{tJ} .

Caso particular: Sea $n = 2$. Sea μ el polinomio mínimo de B sobre \mathbb{C} . Tenemos tres casos.

La primera posibilidad es que $\mu = (x - \lambda_1)(x - \lambda_2)$ o $\mu = x - \lambda$. En este segundo caso tomamos $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda$ y en cualquiera de las dos posibilidades podemos escribir:

$$J = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$$

y por tanto

$$e^{tJ} = \begin{pmatrix} e^{t\lambda_1} & 0 \\ 0 & e^{t\lambda_2} \end{pmatrix}$$

La otra posibilidad es que $\mu = (x - \lambda)^2$ con $\lambda \in \mathbb{R}$. entonces:

$$J = \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

y por tanto

$$tJ = \begin{pmatrix} t\lambda_1 & t \\ 0 & t\lambda_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t\lambda_1 & 0 \\ 0 & t\lambda_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & t \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = tA + tC$$

que son dos matrices que conmutan, luego:

$$e^{tJ} = e^{tA+tC} = e^{tA}e^{tC} = \begin{pmatrix} e^{t\lambda_1} & te^{t\lambda_2} \\ 0 & e^{t\lambda_2} \end{pmatrix}$$

Por último puede suceder que $\mu = (x - z)(x - \bar{z})$ y tenemos

$$J = \begin{pmatrix} z & 0 \\ 0 & \bar{z} \end{pmatrix}$$

y por tanto

$$e^{tJ} = \begin{pmatrix} e^{tz} & 0 \\ 0 & e^{t\bar{z}} \end{pmatrix}$$

Alternativamente $\mu = x^2 + bx + c$, tenemos que $\alpha = \sqrt{\frac{c-b^2}{4}}$ y $\beta = -\frac{b}{2}$. Tenemos que $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tal que $T(v) = vB$. Tomamos $v \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ y tomamos la base: $\mathcal{B} = \{-\beta v, (T - \alpha)v\}$. Vamos a calcular la matriz de T respecto de esta nueva base:

$$T(-\beta v) = -\beta(T - \alpha)v - \alpha\beta v$$

$$T((T - \alpha)v) = \dots = \alpha(T - v)v - \beta^2 v$$

Entonces

$$C = M_T(\mathcal{B}) = \begin{pmatrix} \alpha & -\beta \\ \beta & \alpha \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & \alpha \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -\beta \\ \beta & 0 \end{pmatrix} = A + B$$

que conmutan. Además existe $Q \in \mathcal{GL}_2(\mathbb{R})$ tal que $C = Q^{-1}BQ$. Tenemos que:

$$e^{tC} = e^{tA+tB} = e^{tA}e^{tB} = \begin{pmatrix} e^{t\alpha} & 0 \\ 0 & e^{t\alpha} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos(\beta t) & -\sin(\beta t) \\ \sin(\beta t) & \cos(\beta t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{t\alpha} \cos(\beta t) & -e^{t\alpha} \sin(\beta t) \\ e^{t\alpha} \sin(\beta t) & e^{t\alpha} \cos(\beta t) \end{pmatrix}$$

Ejercicio: Tomamos la sucesión $c_k = \cos(k\nu)$ con $\nu \in \mathbb{R}$ fijo.

$$c_k = \frac{e^{ik\nu} + e^{-ik\nu}}{2}$$

usando este hecho, demostrar que $\cos((k+2)\nu) = 2\cos((k+1)\nu)\cos\nu - \cos k\nu$ para $k \geq 0$. Se pide buscar el polinomio mínimo de la sucesión en $\mathbb{C}[x]$.

4. Teoría de módulos

Sea R un anillo, ${}_R M$ un módulo. Sea la familia no vacía de submódulos $\Gamma \subseteq \mathcal{L}(M)$ entonces $\bigcap_{N \in \Gamma} N \in \mathcal{L}(M)$.

Definición 32 (Submódulo generado por un conjunto X). Si X es un subconjunto de M , el menor submódulo de M que contiene a X se llama submódulo generado por X . Lo denotaremos por RX .

Lema 5.

$$RX = \left\{ \sum_{x \in F} v_x x : F \subseteq X \text{ finito, } v_x \in R \right\}$$

Demostración. $X \subseteq RX$ por ser el menor submódulo que contiene a X .

$$C = \left\{ \sum_{x \in F} v_x x : F \subseteq X \text{ finito}, v_x \in R \right\}$$

Entonces $C \subseteq RX$. Tenemos que, como C es un submódulo, se tiene que dar la igualdad. □

Si $X = \{x_1, \dots, x_n\}$, tenemos que $RX = Rx_1 + \dots + Rx_n$.

Definición 33 (Módulo producto). Tomamos $I \neq \emptyset$ un conjunto de índices, tal que $i \in I$, tomamos un módulo M_i .

$$\prod_{i \in I} M_i = \{(m_i)_{i \in I} : m_i \in M_i\}$$

Son tuplas, pero no ordenadas.

Proposición 17. *El producto de módulos es un módulo, con la suma término a término y el producto por escalares también término a término.*

Definición 34 (Proyecciones e inclusiones canónicas). Vamos a tomar M_i y $\prod_{i \in I} M_i$. Definimos la inclusión canónica ι_i mediante la aplicación que asigna $m_i \mapsto (a_j)_{j \in I}$ dado por $a_j = \delta_i^j m_i$. Del mismo modo, definimos la proyección canónica π_i como la aplicación que asigna $(a_j)_{j \in I} \mapsto a_i$.

Evidentemente $\pi_i \circ \iota_i = \text{id}$.

Definición 35 (Suma directa externa).

$$\bigoplus_{i \in I} M_i := \{(m_i)_{i \in I} : \text{tiene soporte finito}\}$$

En el caso de I finito $\bigoplus_{i \in I} M_i = \prod_{i \in I} M_i$, y en el caso general $\bigoplus_{i \in I} M_i \subseteq \prod_{i \in I} M_i$

Definición 36 (Suma de módulos). Definimos $\sum_{i \in I} M_i$ como el menor submódulo que contiene a cualquier M_i o equivalentemente:

$$\sum_{i \in I} M_i = \left\{ \sum_{i \in F} m_i : F \subseteq I \text{ finito} \right\}$$

Proposición 18 (Relación entre sumas). *Tomamos $\theta : \bigoplus M_i \longrightarrow \sum M_i$ tal que $\theta((m_i)_{i \in I}) = \sum_{i \in I} m_i$ es un homomorfismo sobreyectivo de R -módulos.*

Para $\{N_i : i \in I\} \subseteq \mathcal{L}(M)$, son equivalentes:

1. Para todo $j \in I$, $N_j \cap \sum_{i \in I \setminus \{j\}} N_i = \{0\}$.
2. Para todo $F \subseteq I$ finito, y para todo $j \in F$, $N_j \cap \sum_{i \in F \setminus \{j\}} N_i = \{0\}$.
3. Si $0 = \sum_{i \in I} m_i$ con $m_i \in M_i$ para todo $i \in I$, entonces $m_i = 0$ para todo $i \in I$.
4. θ es inyectivo y por tanto un isomorfismo.
5. Para cada par $J_1, J_2 \subseteq I$ con $J_1 \cap J_2 = \emptyset$, se tiene que $(\sum_{i \in J_1} N_i) \cap (\sum_{i \in J_2} N_i) = \{0\}$

Definición 37. En caso de satisfacerse cualquiera de las condiciones anteriores equivalentes, diremos que la suma $\sum_{i \in I} N_i$ es una suma directa interna, que notaremos por $\dot{+}_{i \in I} N_i$.

Corolario 9. Si la familia $\{N_i : i \in I\} \subseteq \mathcal{L}(M)$ verifican las condiciones y $N \in \mathcal{L}(M)$ tal que $N \cap \dot{+}_{i \in I} N_i = \{0\}$, entonces $\{N_i : i \in I\} \cup \{N\}$.

Definición 38 (Independencia). Si la familia $\{N_i : i \in I\}$ donde cada módulo es distinto de 0 y satisface alguna de las condiciones anteriores equivalente, entonces diremos que dicha familia es independiente.

Definición 39 (Módulo libre). Caso particular: El módulo regular $M_i = R$, llamamos:

$$R^{(I)} = \bigoplus_{i \in I} M_i = \{(r_i)_{i \in I} \in R^I : \text{con soporte finito}\}$$

Definición 40. A es un DIP, ${}_A M$ módulo.

$$t(M) = \{m \in M : \text{ann}_A(m) \neq \langle 0 \rangle\}$$

es un submódulo de M , que se llama submódulo de torsión de M .

Ejemplo: sea A un DIP, sea ${}_A M$ un módulo y consideramos su submódulo de torsión.

Supongamos que $t(M) \neq \{0\}$. Definimos P como el conjunto de representantes de las clases de equivalencia, bajo la relación ser asociados, de los irreducibles de A .

Sea $p \in P$, tomamos $M_p = \{m \in M : p^e m = 0 \text{ para algún } e \geq 1\}$. Tenemos que $M_p \subseteq t(M)$, M_p es un submódulo. Entonces:

$$t(M) = \dot{+}_{p \in P} M_p$$

Demostremos esto.

Tomemos un $m \in t(M)$, Am es un módulo de longitud finita.

$$Am = N_1 + \cdots + N_r$$

donde N_i es una componente p_i -primaria.

En particular, $m = m_1 + \cdots + m_r$ de manera que $m_i \in N_i \subseteq M_{p_i}$.

Luego $M = \sum_{p \in P} M_p$. La unicidad es sencilla de deducir: cada m estará en una componente primaria.

Caso particular. Tomamos $M = \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$, M es un $\mathbb{R}[x]$ -módulo si $xf = f'$. Entonces $t(M)$ es el conjunto de las funciones que satisfacen una EDO con coeficientes constantes.

$P = \{ \text{Polinomios mónicos o bien lineales o bien cuadráticos irreducibles} \}$. Es decir, cualquier función que se puede definir mediante una EDO lineal con coeficientes constantes se puede escribir como suma de funciones que resuelven $(\alpha \frac{d^2}{dx^2} + \beta \frac{d}{dx} + \gamma)^e f = 0$ con $e \in \mathbb{N}$.

Como hemos visto en ese caso particular, M_p no tiene por qué tener longitud finita.

Consideremos I un conjunto infinito y $R^{(I)}$ tal y como lo hemos definido antes.

Lema 6. *Si M es un R módulo, existe una sucesión exacta de la forma*

$$0 \longrightarrow L \longrightarrow R^{(I)} \longrightarrow M \longrightarrow 0$$

para I adecuado.

Demostración. Tomo $\{m_i : i \in I\}$ tal que $M = \sum_{i \in I} Rm_i$. Definimos $\varphi : R^{(I)} \longrightarrow M$ dada por $\varphi((r_i)_{i \in I}) = \sum_{i \in I} r_i m_i$.

$$L = \ker \varphi \xrightarrow{\iota} M.$$

□

Lema 7 (Existencia de bases). *Para $\{m_i : i \in I\} \subseteq M$, son equivalentes:*

1. $\sum_{i \in I} r_i m_i = 0$ implica que $r_i = 0$ para todo índice.
2. El homomorfismo $\varphi : R^{(I)} \longrightarrow M$ con $\varphi((r_i)_{i \in I}) = \sum_i r_i m_i$ es inyectiva.

Si se satisface 1, diremos que el conjunto $\{m_i : i \in I\}$ es linealmente independiente. Si además estos elementos son además un conjunto de generadores, diremos que forman una base.

La demostración es trivial.

Observación 11. M tiene una base si y solo si $M \cong R^I$ para algún I .

Definición 41 (Módulos libres). Un módulo se llama libre si admite una base.

Observación 12. Advertencia: hay muchos módulos que no son libres.

Ejemplos de módulos no libres:

1. Ningún grupo abeliano finito es libre como \mathbb{Z} módulo.
2. $t(M)$, ${}_A M$ con A un DIP, nunca es libre. En otras palabras $A^{(I)}$ no es nunca un módulo de torsión (por ser un dominio de integridad).

4.1. Presentaciones de módulos

Proposición 19 (Módulo presentado). Sea M un módulo. Existe una sucesión exacta

$$\cdots \xrightarrow{f_{-2}} F_{-1} \xrightarrow{f_{-1}} F_0 \xrightarrow{f_0} M \longrightarrow 0$$

donde F_{-n} es libre para todo $n \in \mathbb{N}$. Esa sucesión se llama resolución libre de M .

Demostración. Tomo un conjunto de generadores de M , y tomo un homomorfismo de módulos sobreyectivo $F_0 \xrightarrow{p_0} M$.

$$F_{-1} \xrightarrow{p_{-1}} K_0 \xrightarrow{\iota} F_0 \xrightarrow{p_0} M \longrightarrow 0$$

y reiteramos el proceso.

Exactitud vista en F_{-1} ya que otro caso sería análogo. $\ker f_{-1} =: K_{-1} = \text{Im } p_{-2} = \text{Im } f_{-2}$.

La resolución puede pero no tiene por qué ser finita.

□

Definición 42 (Módulo finitamente presentado). M se dice finitamente presentado si existe una presentación finita que no es sino una sucesión exacta de la forma

$$F_{-1} \xrightarrow{f_{-1}} F_0 \xrightarrow{f_0} M \longrightarrow 0$$

Ejercicio: dar una presentación finita del \mathbb{Z} -módulo $\mathbb{Z}_2 \oplus \mathbb{Z}_4$.

Proposición 20. Un anillo R es noetheriano a izquierda si y solo si todo módulo finitamente generado es finitamente presentado.

Demostración. Veamos solo una implicación: que si ${}_R R$ es noetheriano entonces que submódulo finitamente generado es finitamente presentado.

Como M es finitamente generado, K_0 es finitamente generado $F_{-1} \xrightarrow{p_{-1}} K_0 \xrightarrow{\iota} F_0 \xrightarrow{f_0} M \longrightarrow 0$.

□

Tenemos que $M \cong F_0 / \text{Im } f_{-1}$. Tomemos E_s, F_t módulos libres con bases finitas de cardinales s y t respectivamente. Diremos que E_s tiene rango s (a pesar de que no es una invariante del módulo, problema de la base de número invariante o INB, incluso se puede dar $R \cong R \oplus R$). Llamamos $e = \{e_1, \dots, e_s\}$ base de E_s , y $f = \{f_1, \dots, f_t\}$ base de F_t . Sea $\psi : E_s \rightarrow F_t$, definido por $\psi(e_i) = \sum_{j=1}^t a_{ij} f_j$. Definimos la matriz $A_\psi = (a_{ij})_{1 \leq i \leq s, 1 \leq j \leq t} \in \mathcal{M}_{s \times t}(R)$.

Dado $u = \sum_{i=1}^s x_i e_i$, $x_i \in R$. Entonces

$$\psi(u) = \sum_{j=1}^t y_j f_j$$

Resulta que si $u_e = x = (x_1, \dots, x_s)$ y $y = (y_1, \dots, y_t)$, tenemos que $y = x A_\psi$ y por tanto $\psi(u)_f = u_e A_\psi$.

Tenemos que $(\cdot) A_\psi \circ (\cdot)_e = (\cdot)_f \circ \psi$.

Sean $E_s \xrightarrow{\psi} F_t \xrightarrow{\varphi} G_r$, entonces $A_{\varphi \circ \psi} = A_\varphi A_\psi$.

Ejemplo: Sea $T : V \rightarrow V$ un endomorfismo de espacios vectoriales, y V de dimensión finita. $_{K[x]}V$ es un módulo finitamente presentado. Buscamos una presentación finita.

Ejemplo: $T : V \rightarrow V$ aplicación K -lineal, $n = \dim_K(V) < \infty$. Queremos una presentación libre finita de $_{K[x]}V$. Tomo una K -base (base como espacio vectorial) $\{v_1, \dots, v_n\}$ de V .

Tenemos que

$$T(v_i) = \sum_{j=1}^n b_{ij} v_j$$

donde $(b_{ij}) \in \mathcal{M}_n(K)$ es la matriz asociada a T . Tomo F_n un $K[x]$ -módulo libre con base $\{f_1, \dots, f_n\}$ y $\phi : F_n \rightarrow V$ tal que $\phi(f_i) = v_i$ para todo $i \in \{1, \dots, n\}$. ϕ es un homomorfismo de $K[x]$ -módulos sobreyectivo.

Tenemos que $F_n \xrightarrow{\phi} V \rightarrow 0$. Tomamos $Xf_i - \sum_{j=1}^n b_{ij} f_j \in \ker \phi$.

Afirmamos que $\{Xf_i - \sum_{j=1}^n b_{ij} f_j : i \in \{1, \dots, n\}\}$ es un conjunto de generadores de $\ker \phi$.

Tomemos $x \in F_n$, tenemos que $x = \sum_{i=1}^n p_i(x) f_i$. Supongamos que $x \neq 0$, definimos el peso como $w(x) := \sum_{i=1}^n \text{gr}(p_i) \geq 0$.

Observemos que $w(x) = 0$ es solo posible si $p_i \in K$ para todo i . Si $w(x) = 0$, entonces $x = \sum_{i=1}^n p_i f_i$. Entonces aplicando ϕ tenemos $0 = \sum_{i=1}^n p_i v_i$, y por tanto $x = 0$ lo que es una contradicción.

Así que si $x \in \ker \phi \setminus \{0\}$, $w(x) \geq 1$.

Vamos a aplicar inducción sobre $w(x)$. $w(x) = 1$. Entonces existe un único índice $k \in \{1, \dots, n\}$ tal que p_k no es constante y además $p_k = aX + b$ con

$a, b \in K$.

$$\begin{aligned} x &= \sum_{i \neq k} p_i f_i + (aX + b)f_k \\ &= \sum_{i \neq k} p_i f_i + a(Xf_k - \sum_j b_{kj} f_j) + a \sum_j b_{kj} f_j + bf_k \end{aligned}$$

Luego

$$\sum_{i \neq k} p_i f_i + a \sum_j b_{kj} f_j + bf_k \in \ker \phi$$

donde como son todos constantes, se tiene

$$\sum_{i \neq k} p_i f_i + a \sum_j b_{kj} f_j + bf_k = 0$$

y por tanto $x = a(Xf_k - \sum_j b_{kj} f_j)$.

Supongamos $w(x) > 1$. Existe algún $k \in \{1, \dots, n\}$ para el que $\text{gr}(p_k) \geq 1$. Así, $p_k = q(X)X + b$, con $\text{gr}(q) = \text{gr}(p_k) - 1$ y $b \in K$.

$$x = \sum_{i \neq k} p_i f_i + q(X)(Xf_k - \sum_j b_{kj} f_j) + q(X) \sum_j b_{kj} f_j + bf_k$$

Tenemos que $y = \sum_{i \neq k} p_i f_i + q(X) \sum_j b_{kj} f_j + bf_k \in \ker \phi$ y $w(y) \leq w(x) - 1 < w(x)$. Por inducción, sabemos que $y = \sum_i q_i(Xf_i - \sum_j b_{ij} f_j)$, y tenemos:

$$x = q(X)(Xf_k - \sum_j b_{kj} f_j) + \sum_i q_i(Xf_i - \sum_j b_{ij} f_j)$$

con lo que se demuestra el enunciado, sacando factor común lo que haga falta y redondeando.

Definimos

$$F_n \xrightarrow{\psi} F_n \xrightarrow{\phi} V \longrightarrow 0$$

que es una representación libre finita, donde

$$\psi(f_i) = Xf_i - \sum_j b_{ij} f_j$$

Con lo que la matriz nos queda:

$$A_\psi = \begin{pmatrix} X - b_{11} & -b_{12} & \cdots & -b_{1n} \\ -b_{21} & X - b_{22} & \cdots & -b_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ -b_{n1} & -b_{n2} & \cdots & X - b_{nn} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_n(K[x])$$

o si se quiere, $A_\psi = XI - A_T$ con $A_T = (b_{ij})$.

Lema 8. Sea F un R -módulo libre y $\varphi : M \longrightarrow N$ un epimorfismo de R -módulos. Para cada homomorfismo de R -módulos $\alpha : F \longrightarrow N$ existe un homomorfismo de R -módulos $\beta : F \longrightarrow M$ tal que $\varphi \circ \beta = \alpha$. Es decir, α se levanta como homomorfismo a M .

Demostración. Tomo en F una base $\{e_i : i \in I\}$. Como φ es sobreyectivo para cada $\alpha(e_i)$ existe un $m_i \in M$ tal que $\varphi(m_i) = \alpha(e_i)$. Ahora tenemos β dado por $\beta(e_i) = m_i$.

□

Sean ${}_R M$ y ${}_R N$ finitamente presentados y $h : M \longrightarrow N$ homomorfismo de R -módulos.

$$\begin{aligned} E_s &\xrightarrow{\psi} F_t \xrightarrow{\phi} M \longrightarrow 0 \\ E_{s'} &\xrightarrow{\psi'} F_{t'} \xrightarrow{\phi'} N \longrightarrow 0 \end{aligned}$$

Por el lema anterior, existe un q tal que $\phi' \circ q = h \circ \phi$. Observemos que $\text{Im } q \circ \psi \subseteq \ker \phi' = \text{Im } \psi'$. Aplicando el lema sobre la imagen de ψ' , existe un p tal que $\psi' \circ p = q \circ \psi$. Donde $p : E_s \longrightarrow E_{s'}$ y $q : F_t \longrightarrow F_{t'}$.

Supongamos ahora que tenemos que existen p y q tales que $q\psi = \psi'p$. Vamos a construir un h homomorfismo. Tomamos $u \in F_t$ tal que $\phi(u) = m$. Queremos definir $h(m)$ como $\phi'(q(u)) \in N$. Hay que demostrar que está bien definida.

Tomamos $v \in F_t$, tal que $\phi(v) = m$. Tenemos que:

$$\phi'(q(v) - q(u)) = \phi'(q(u - v))$$

tomando un $x \in E_s$ tal que $v - u = \psi(x)$, ya que $0 = \phi(v - u) \in \ker \phi = \text{Im } \psi$.

$$\phi'(q(v) - q(u)) = \phi'(q(u - v)) = \phi'(q(\psi(x))) = \phi'(\psi'(p(x))) = 0$$

y entonces h no depende del representante elegido. Es fácil ver que h es un homomorfismo de módulos y que $\phi \circ h = q \circ \phi'$.

Fijadas bases en $E_s, F_t, E_{s'}, F_{t'}$, definir h se reduce a dar dos matrices A_q y A_p tales que

$$A_\psi A_q = A_p A_{\psi'}$$

entonces $A_\psi, A_{\psi'}$ representan a los módulos M y N y A_q, A_p representan al homomorfismo h .

Concretamente, si $f = \{f_1, \dots, f_t\}$ es una base de F_t y $f' = \{f'_1, \dots, f'_{t'}\}$ de $F_{t'}$ y $A_q = (q_{ij})$ y tomamos $m_i = \phi(f_i)$ y $n_j = \phi'(f'_j)$, tenemos:

1. $\{m_1, \dots, m_t\}$ genera M .
2. $\{n_1, \dots, n_{t'}\}$ genera N .

$$3. h(m_i) = \sum_{j=1}^{t'} q_{ij} n_j.$$

Proposición 21 (Teorema de Cayley-Hamilton). *Sea $T : V \longrightarrow V$ un homomorfismo K -lineal, con la dimensión de V finita. Sea $d \in K[x]$ el polinomio característico de T . Entonces el polinomio mínimo de T divide a $d(x)$. En particular, $d(T) = 0$.*

Demostración. Tomamos la presentación finita de ${}_{K[x]}V$ que vimos anteriormente:

$$F_n \xrightarrow{\psi} F_n \xrightarrow{\phi} V \longrightarrow 0$$

Tomamos A_ψ y P su matriz adjunta (o de cofactores), o sea, la que hace que se cumpla la ecuación $PA_\psi = d(x)I$.

Sea $\delta : F_n \longrightarrow F_n$ el homomorfismo que fijada bases f de F_n tiene como matriz $d(x)I$, o sea, $\delta(f_i) = d(x)f_i$. Consideramos la proyección canónica $\pi : F_n \longrightarrow F_n / \text{Im } \delta$ y nos queda:

$$F_n \xrightarrow{\delta} F_n \xrightarrow{\pi} F_n / \text{Im } \delta \longrightarrow 0$$

Tomando p la aplicación tal que $A_p = P$ y $q = \text{id}$, de aquí obtenemos que $\psi_p = \text{id} \circ \delta$, con lo que se induce h , un homomorfismo de módulos sobreyectivo ($h \circ \pi = \phi$).

$$\text{Ann}_{K[x]}(V) \supseteq \text{Ann}_{K[x]}(F_n / \text{Im } \delta) = \langle \delta(x) \rangle$$

donde la última igualdad viene de que $F_n / \text{Im } \delta \cong \bigoplus_{i=1}^n K[x]f_i / K[x]d(x)f_i \cong \bigoplus_{i=1}^n K[x] / \langle d(x) \rangle$.

Por tanto, el polinomio mínimo de T (que es el anulador de V), divide a $d(x)$. Como al evaluar en T el polinomio mínimo se anula, tenemos que el polinomio característico se anula también. □

Definición 43 (Matrix quasidiagonal). Sea $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{s \times t}(R)$. Diremos que A es quasidiagonal si $a_{ij} = 0$ para todo $i \neq j$. Usaremos $d_i = a_{ii}$ para $i = 1, \dots, m$ con $m = \min\{s, t\}$. La notación

$$A = \text{diag}_{s \times t}(d_1, \dots, d_m)$$

Ejemplos:

$$\begin{aligned} & \text{diag}_{3 \times 2}(1, 3) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ & \text{diag}_{2 \times 3}(1, 3) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Notación. Denotaremos $GL_n(R)$ al grupo de unidades de $\mathcal{M}_n(R)$: es decir, las matrices Q tales que existe otra matriz Q^{-1} que cumpla $QQ^{-1} = Q^{-1}Q = I_n$.

Proposición 22. *Sea la presentación finita:*

$$E_s \xrightarrow{\psi} F_t \xrightarrow{\phi} M \longrightarrow 0$$

de ${}_R M$. Supongamos que existen $P \in GL_s(R)$, $Q \in GL_t(R)$ y $D = \text{diag}_{s \times t}(d_1, \dots, d_m)$ tales que $PA_\psi = DQ$. Si $\{m_1, \dots, m_t\}$ es el conjunto de generadores de M y tales que $m_i = \phi(f_i)$ con

$$x_i = \sum_{j=1}^t q_{ij}m_j$$

entonces $M = \dot{+}_{i=1}^t Rx_i$ y $\text{ann}_R(x_i) = Rd_i$ si $i \leq m$ y $\text{ann}_R(x_i) = \{0\}$ si $i > m$ si se da el caso.

Demostración. Tomemos otra presentación:

$$E_s \xrightarrow{\psi_1} F_t \xrightarrow{\phi_1} M \longrightarrow 0$$

Tomemos $\text{id} : M \longrightarrow M$ y dos homomorfismos $p : E_s \longrightarrow E_s$ y $q : F_t \longrightarrow F_t$, tales que $A_p = P$, $A_q = Q$ y $A_\psi = D$ y que conmuten todas las aplicaciones.

Para que conmuten, definimos $\phi_1 = \phi \circ q$, con lo que $\phi_1(f_i) = \phi(q(f_i)) = \sum_{j=1}^t q_{ij}m_j = x_i$.

La condición de matrices $PA_\psi = DQ$ garantiza que $\psi \circ p = q \circ A_\psi$.

Hay que comprobar que la sucesión que nos hemos inventado es exacta en F_t . Para demostrarlo, usamos que P y Q son inversibles: p, q son isomorfismos y podemos recuperar la exactitud de la sucesión del enunciado.

$$M = Rx_1 + \dots + Rx_t$$

porque $x_i = \phi_1(f_i)$ y ϕ_1 es sobreyectiva. Para ver que es directa, tomamos el $0 = r_1x_1 + \dots + r_tx_t$. Hay que ver que cada $r_ix_i = 0$.

$$0 = \phi_1(r_1f_1 + \dots + r_tf_t) \implies r_1f_1 + \dots + r_tf_t \in \ker \phi_1 = \text{Im } \psi_1$$

Por otro lado, $\text{Im } \psi_1 = R\psi_1(e_1) + \dots + R\psi_1(e_s)$. Ahora bien, $A_{\psi_1} = D$, con lo que $\text{Im } \psi_1 = Rd_1f_1 + \dots + Rd_mf_m$. Tenemos que esos módulos son independientes y la suma es directa: $\text{Im } \psi_1 = Rd_1f_1 \dot{+} \dots \dot{+} Rd_mf_m$. Entonces $r_i \in Rd_i$ para $i \leq m$, y si $t > m$, entonces $r_i = 0$ para $i > m$.

Así, cada $r_i f_i = s_i d_i f_i$. Tomamos $r_1 x_i \phi_1(r_i f_i)$, tenemos que $r_i f_i \in \text{Im } \psi_1 = \ker \phi_1$, luego $r_i x_i = 0$. Luego:

$$M = Rx_1 \dot{+} \cdots \dot{+} Rx_t$$

Se deduce también que $\text{ann}_R(x_i) \supseteq Rd_i$.

$$\begin{aligned} M &\cong F_t / \text{Im } \psi_1 = (Rf_1 \dot{+} \cdots \dot{+} Rf_t) / (Rd_1 f_1 \dot{+} \cdots \dot{+} Rd_m f_m) \\ &\cong Rf_1 / Rd_1 f_1 \oplus \cdots \oplus Rf_m / Rd_m f_m \oplus R / \{0\} \oplus \overset{(t-m)}{\cdots} \oplus R / \{0\} \\ &\cong Rf_1 / Rd_1 \oplus \cdots \oplus R / Rd_m \oplus R \oplus \overset{(t-m)}{\cdots} \oplus R \end{aligned}$$

□

Caso particular: $R = \mathbb{Z}$. Aquí siempre podemos calcular P y Q. Si M es un grupo abeliano finitamente generado como \mathbb{Z} -módulo, entonces existen $d_1, \dots, d_m \in \mathbb{N}$ tales que

$$M \cong \mathbb{Z}_{d_1} \oplus \cdots \oplus \mathbb{Z}_{d_m} \oplus \mathbb{Z}^{t-m}$$

si $t > m$ y en otro caso:

$$M \cong \mathbb{Z}_{d_1} \oplus \cdots \oplus \mathbb{Z}_{d_m}$$

Es la suma de una parte de torsión y una libre de torsión.

¿Es posible encontrar P, Q cuadradas inversibles tales que $PA_\psi Q^{-1}$ sea una matriz quasidiagonal?

Definición 44 (Matrices y operaciones elementales). $E_{ij} \in \mathcal{M}_n(R)$ definida por su única entrada no nula es la (i, j) -ésima, que vale 1. Se verifica:

$$E_{ij} = \begin{cases} E_{ie}, & \text{si } j = k \\ 0, & \text{si } j \neq k \end{cases}$$

Para cualquier matriz B de entradas b_{ij} , se puede escribir:

$$B = \sum_{i,j} b_{ij} E_{ij} = \sum_{i,j} E_{ij} b_{ij}$$

Sea A una matriz rectangular de tamaño adecuado, $r \in R, u \in \mathcal{U}(R)$.

$$(E_{ij}A)_{rs} = \begin{cases} a_{is}, & \text{si } r = j \\ 0, & \text{si } r \neq j \end{cases}$$

La matriz $I + rE_{ij}$ es inversible para $i \neq j$. (multiplicando por $I - rE_{ij}$ sale).

La matriz $I + E_{ij} + E_{ji} - E_{ii} - E_{jj}$ es inversible para $i \neq j$, pues al cuadrado es la identidad.

La matriz $I + (u - 1)E_{ii}$ es inversible, se prueba multiplicando por $I + (u^{-1} - 1)E_{ii}$.

A las siguientes matrices las llamamos matrices elementales:

1. $I + rE_{ij}$ (multiplicar por un escalar una fila o columna y sumársela a otra).
2. $I + E_{ij} + E_{ji} - E_{ii} - E_{jj}$ (intercambiar sus filas o columnas).
3. $I + (u - 1)E_{ii}$ (multiplicar una fila o columna por una unidad).

es un grupo.

Ejemplo: Sea M un grupo aditivo generado por $\{m_1, m_2, m_3\}$ sujeto a las relaciones:

1. $2m_1 + m_2 - m_3 = 0$
2. $4m_1 + m_2 - 3m_3 = 0$

Tomamos \mathbb{Z} -módulos libres F_3 con bases $\{f_1, f_2, f_3\}$ y E_2 con bases $\{e_1, e_2\}$.

$$F_3 \xrightarrow{\psi} F_3 \xrightarrow{\phi} M \longrightarrow 0$$

Definimos $\phi(f_i) = m_i$ y

$$A_\psi = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 4 & 1 & -3 \end{pmatrix}$$

Solo apuntamos las operaciones por columnas porque solo nos interesa la matriz Q . Para tener una sencilla, vamos a hacer el máximo número de matrices por filas.

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 4 & 1 & -3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \sim$$

Ahora comenzamos a hacer operaciones por columnas, anotándolas:

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & -2 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \underset{c_3+c_2}{\sim} \begin{pmatrix} 2 & 0 & -2 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \underset{c_3-c_1}{\sim} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Tenemos que

$$D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

y que

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \underset{c_3-c_1}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \underset{c_3-c_2}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = Q$$

$$x_1 = \sum_{j=1}^t q_{ij} m_j = m_1 - m_3$$

$$x_2 = \sum_{j=1}^t q_{ij} m_j = m_2 + m_3$$

$$x_3 = \sum_{j=1}^t q_{ij} m_j = m_3$$

$$M = \mathbb{Z}x_1 \dot{+} \mathbb{Z}x_2 \dot{+} \mathbb{Z}x_3 \dot{+}$$

$$\text{ann}_{\mathbb{Z}}(x_1) = 2\mathbb{Z}$$

$$\text{ann}_{\mathbb{Z}}(x_2) = -1\mathbb{Z}$$

$$\text{ann}_{\mathbb{Z}}(x_3) = \langle 0 \rangle$$

Con lo que

$$M = \mathbb{Z}x_1 \dot{+} \mathbb{Z}x_3 \dot{+} \cong \mathbb{Z}_2 \oplus \mathbb{Z}$$

Ejemplo: Sea K un cuerpo, $T : V \longrightarrow V$, con $\dim_K V = 3$, $\{v_1, v_2, v_3\}$ es una base de V .

Sea

$$B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

la matriz de T en dicha base. Obtengamos la descomposición cíclica primaria de ${}_{K[x]}V$.

Tenemos para

$$A = A_\psi = \begin{pmatrix} x-1 & 1 & -1 \\ 1 & x+1 & -1 \\ 1 & -1 & x-1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}(K[x])$$

Busquemos P, Q y D . $v_i = \varphi(f_i)$. Al final obtendremos $PAQ^{-1} = D$.

Partimos de A y hacemos operaciones por filas:

$$A = \begin{pmatrix} x-1 & 1 & -1 \\ 1 & x+1 & -1 \\ 1 & -1 & x-1 \end{pmatrix} \sim$$

(colocamos el polinomio de menor grado como pivote)

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & x-1 \\ 1 & x+1 & -1 \\ x-1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & x-1 \\ 0 & x+2 & -x \\ 0 & x & -x^2-2x-2 \end{pmatrix} \sim$$

(Suponiendo que el cuerpo tiene característica distinta de 2)

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & x-1 \\ 0 & 2 & x^2-3x+2 \\ 0 & x+2 & -x \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & x-1 \\ 0 & 2 & x^2-3x+2 \\ 0 & x+2 & -x \end{pmatrix} \sim$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & x-1 \\ 0 & 2 & x^2-3x+2 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2}x^3+\frac{1}{2}x^2+x-2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & x-1 \\ 0 & 2 & x^2-3x+2 \\ 0 & 0 & x^3-x^2-2x+4 \end{pmatrix}$$

Empezamos con las operaciones por columnas

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & x-1 \\ 0 & 2 & x^2-3x+2 \\ 0 & 0 & x^3-x^2-2x+4 \end{pmatrix} \xrightarrow{c_2+c_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & x-1 \\ 0 & 2 & x^2-3x+2 \\ 0 & 0 & x^3-x^2-2x+4 \end{pmatrix} \xrightarrow{c_3-(x-1)c_1}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & x^2-3x+2 \\ 0 & 0 & x^3-x^2-2x+4 \end{pmatrix} \xrightarrow{c_3-(\frac{1}{2})(x^2-3x+2)c_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & x^3-x^2-2x+4 \end{pmatrix} = D$$

Calculamos ahora Q :

$$Q = \begin{pmatrix} 1 & 1 & x \\ 0 & 1 & \frac{1}{2}(x^2-3x+2) \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Quiero encontrar x_1, x_2, x_3 tales que $=K[x]x_1+K[x]x_2+K[x]x_3$.

Tenemos que $\text{ann}_{K[x]}(x_1) = K[x]$, $\text{ann}_{K[x]}(x_2) = 2K[x] = K[x]$ y $\text{ann}_{K[x]}(x_3) = \langle x^3 - x^2 - 2x + 4 \rangle$. Con esto, $x_1 = x_2 = 0$ y por tanto

$$_{K[x]}V = K[x]v_3$$

donde la última igualdad es porque $q_{33} = 1$.

Es cíclica primaria si $x^3 - x^2 - 2x + 4$ es una potencia del irreducible. Vamos a estudiar según quien sea el cuerpo K , al menos en un par de casos.

Caso particular $K = \mathbb{Q}$: Probando con $\pm 1, \pm 2, \pm 4$ vemos que no tiene raíces en \mathbb{Q} . Por tanto, como el grado es 3, $\mu = x^3 - x^2 - 2x + 4$ es el polinomio mínimo y es irreducible.

$$_{\mathbb{Q}[x]}V = \mathbb{Q}[x]v_3$$

es la descomposición cíclica primaria. Además, $_{\mathbb{Q}[x]}V$ es simple, al ser μ maximal y $_{\mathbb{Q}[x]}v_3 \cong \mathbb{Q}[x]/\langle \mu \rangle$.

Sobre \mathbb{Q} la matriz tomando la base $\{v_3, T(v_3), T^2(v_3)\}$:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -4 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Caso particular $K = \mathbb{R}$: Por análisis, al ser grado impar, existe al menos una raíz real. $\mu'(x) = 3x^2 - 2x - 2$, que tiene como raíces $\frac{1 \pm \sqrt{7}}{3}$ y tenemos una parábola con coeficiente líder positivo. Luego hay 1 raíces o 3 si los máximos y mínimos son positivos o negativos: $\mu(\frac{1+\sqrt{7}}{3}) > 0$ luego μ tiene una única raíz en \mathbb{R} .

Tenemos que, si α es la raíz real y $z \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$, $\mu = (x - \alpha)(x - z)(z - \bar{z}) = (x - \alpha)(x^2 - 2\operatorname{Re}(z)x + |z|^2)$ en $\mathbb{R}[x]$.

La descomposición cíclica primaria se consigue mediante el siguiente procedimiento. Sea $u_1 = (x - \alpha)v_3 = (T - \alpha)v_3$. $\operatorname{ann}_{\mathbb{R}[x]} u_1 = \langle x^2 - 2\operatorname{Re}(z)x + |z|^2 \rangle$ y sea $u_2 = (x^2 - 2\operatorname{Re}(z)x + |z|^2)v_3 = (T^2 - 2\operatorname{Re}(z)T + |z|^2)v_3$. $\operatorname{ann}_{\mathbb{R}[x]} u_1 = \langle (x - \alpha) \rangle$.

La descomposición cíclica primaria queda:

$$_{\mathbb{R}[x]}V = \mathbb{R}[x]u_1 \dot{+} \mathbb{R}[x]u_2$$

Tomamos la base de V dada por $\{u_1, T(u_1), u_2\}$. La matriz de T con respecto de esa base por filas es:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -|z|^2 & 2\operatorname{Re}(z) & 0 \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix}$$

donde hemos usado que $T^2(u_1) = 2\operatorname{Re}(z)T(u_1) - |z|^2u_1$ y que $T(u_2) = \alpha u_2$. Como vemos es diagonal por bloques.

Caso particular, $K = \mathbb{C}$. Al ser algebraicamente cerrado, $\mu = (x - \alpha)(x - z)(x - \bar{z})$ donde $x \in \mathbb{R}$ y $z \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$.

$$_{\mathbb{C}[x]}V = \mathbb{C}[x]u_1 \dot{+} \mathbb{C}[x]u_2$$

Pero podemos dividir $_{\mathbb{R}[x]}u_1$ aún más. Llamamos $x_1 = (x - z)u_1$, $\operatorname{ann}_{\mathbb{C}[x]}(x_1) = \langle x - \bar{z} \rangle$ y $\operatorname{ann}_{\mathbb{C}[x]}(x_2) = \langle x - z \rangle$, con lo que queda

$$_{\mathbb{C}[x]}V = \mathbb{C}[x]x_1 \dot{+} \mathbb{C}[x]x_2 \dot{+} \mathbb{C}[x]u_2$$

En la base $\{x_1, x_2, u_2\}$ la matriz de T es:

$$\begin{pmatrix} \bar{z} & 0 & 0 \\ 0 & z & 0 \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix}$$

Caso particular, K con característica 2:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Tenemos que

$$\begin{aligned} X - B &= \begin{pmatrix} x+1 & 1 & 1 \\ 1 & x+1 & 1 \\ 1 & 1 & x+1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & x+1 \\ 1 & x+1 & 1 \\ x+1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim \\ &\begin{pmatrix} 1 & 1 & x+1 \\ 0 & x & x \\ 0 & x & x^2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & x+1 \\ 0 & x & x \\ 0 & 0 & x^2+x \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Y ahora por columnas

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 1 & 1 & x+1 \\ 0 & x & x \\ 0 & 0 & x^2+x \end{pmatrix} &\stackrel{c_2+c_1}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & x+1 \\ 0 & x & x \\ 0 & 0 & x^2+x \end{pmatrix} \stackrel{c_3+(\widetilde{x+1})c_1}{\sim} \\ &\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & x & x \\ 0 & 0 & x^2+x \end{pmatrix} \stackrel{c_3+c_2}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & x & 0 \\ 0 & 0 & x^2+x \end{pmatrix} = D \\ Q &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & x+1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Tenemos que:

$${}_{K[x]}V = K[x]x_2 \dot{+} K[x]x_3$$

donde $\text{ann}_{K[x]}(x_2) = \langle x \rangle$ y $\text{ann}_{K[x]}(x_3) = \langle x^2 + x \rangle$, con lo que $x_2 = v_2 + v_3$ y $x_3 = v_3$ (como el anulador de x_1 es $K[x]$, $x_1 = 0$ y no nos interesa).

Como $x^2 + x = x(x+1)$, tomamos $y_1 = (x+1)x_3 = (T+1)x_3$ y $\text{ann}_{K[x]}(y_1) = \langle x \rangle$. Como $x^2 + x = x(x+1)$, tomamos $y_2 = xx_3 = Tx_3$ y $\text{ann}_{K[x]}(y_2) = \langle x+1 \rangle$. La descomposición cíclica primaria queda:

$${}_{K[x]}V = K[x]x_2 \dot{+} K[x]y_1 \dot{+} K[x]y_2$$

Y la matriz de T en la base $\{x_2, y_1, y_2\}$ es:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Teorema 10. Si A es un dominio euclídeo con función euclídea ν y B es una matriz con coeficientes en A , existen P, Q inversibles de tamaño adecuado y D quasidiagonal tal que:

$$PB = DQ$$

Demostración. Necesitamos demostrar que $PBQ^{-1} = D$. Suponemos que $B \neq 0$. Vamos a demostrar que mediante operaciones elementales sobre filas y columnas, podemos reducir B a una del tipo

$$\begin{pmatrix} b & O \\ O & B' \end{pmatrix}$$

Llamemos $\nu(B) = \min\{\nu(b_{ij}) : b_{ij} \neq 0\}$. Intercambiando filas y columnas en B podemos conseguir $\nu(B) = \nu(b_{11})$.

Caso *a*: Si $b_{11}|b_{i1}$ y $b_{11}|b_{1j}$ para todos i, j , entonces reduzco haciendo ceros en las filas y columnas.

Caso *b*: Si $b_{11}|b_{i1}$ o $b_{11}|b_{1j}$ para algún i o j (supongamos i), entonces

$$b_{i1} = qb_{11} + r$$

y tenemos que $\nu(r) < \nu(b_{11})$. Basta restar a la fila i la primera multiplicada por q e intercambiarlas.

Hacemos finalmente inducción sobre $\nu(B)$.

□

4.2. Módulos semisimples

Proposición 23. Sea M un módulo. Sea $\{M_i : i \in I\}$ una familia no vacía de submódulos simples (no cero y que sus únicos submódulos son el 0 y el total).

Ponemos $M' = \sum_{i \in I} M_i$, es decir, el menor submódulo que los contiene a todos. Tomamos $N \subsetneq M'$. Entonces existe un $J \subseteq I$ tal que $\{M_i : i \in J\}$ es independiente, $N \cap (\sum_{i \in J} M_i) = \{0\}$ y $M' = N + (\sum_{j \in J} M_j)$.

Demostración. La demostración pasa por utilizar el lema de Zorn. Sea Γ el conjunto de los subconjuntos J de I tales que $\{M_i : i \in J\}$ es independiente y $N \cap (\sum_{i \in J} M_i) = \{0\}$.

Veamos que $\Gamma \neq \emptyset$. Si $N = \{0\}$, tomamos $i \in I$ y tenemos que $\{i\} \in \Gamma$, que cumple trivialmente ambas propiedades. Si $N \neq \{0\}$, pero $N \cap M_i = \{0\}$, tomamos de nuevo $\{i\} \in \Gamma$ que es otro caso trivial.

Supongamos que $N \neq \{0\}$ y $N \cap M_i = \{0\}$ para todo $i \in I$. Como cada M_i es simple, $N \cap M_i = M_i$ para todo $i \in I$, con lo que $N = M'$, caso que hemos excluído.

El orden que definimos en Γ es la inclusión. Tenemos que ver que cualquier cadena (subconjunto totalmente ordenado) tiene un elemento maximal. Sea $\chi \subseteq \Gamma$. Definimos $J = \bigcup_{C \in \chi} C$. Lo que tenemos que demostrar es que $J \in \Gamma$.

Veamos que $\{M_i : i \in J\}$ es independiente. Por una proposición anterior, basta ver que cualquier $\{M_i : i \in F\}$ es independiente para cualquier $F \subseteq J$ finito. Por ser χ una cadena, existe un $C \in \chi$ tal que $F \subseteq C$. Pero $C \in \Gamma$, luego $\{M_i : i \in C\}$ es independiente, y en particular, $\{M_i : i \in F\}$ es independiente.

Tomamos $m \in N \cap (\dot{+}_{j \in J} M_j)$. Entonces existe un $F \subseteq J$ finito tal que $m \in N \cap (\dot{+}_{j \in F} M_j)$, entonces existe un $C \in \chi$ tal que $F \subseteq C$ y por consiguiente $m \in N \cap (\dot{+}_{j \in C} M_j) = \{0\}$.

Por tanto Γ es inductivo y el lema de Zorn nos asegura que existe un $J \in \Gamma$ maximal.

Solo basta ver que $M' = N \dot{+} (\dot{+}_{j \in J} M_j)$ y basta ver que es la suma (ya sabemos que es directa). Para $i \notin J$, $M_i \cap (N + (\dot{+}_{j \in J} M_j)) \neq \{0\}$. De lo contrario, $J \cup \{i\} \in \Gamma$ y J no sería maximal. Como M_i es simple, $M_i \subseteq (N + (\dot{+}_{j \in J} M_j))$. Al final tenemos que $M_i \subseteq (N + (\dot{+}_{j \in J} M_j))$ para todo $i \in I$, con lo que $M' = N \dot{+} (\dot{+}_{j \in J} M_j)$. □

Definición 45 (Anillo de división). Un anillo D se dice que es un anillo de división si para todo $d \in D \setminus \{0\}$ existe un d^{-1} tal que

$$dd^{-1} = d^{-1}d = 1$$

Si D es además conmutativo, es entonces un cuerpo.

Corolario 10. Sea D un anillo de división y ${}_D V$ un D -espacio vectorial no nulo. Si $\{v_i : i \in I\}$ es un conjunto de generadores no nulos de V , existe $J \subseteq I$ tal que $\{v_j : j \in J\}$ es una base de ${}_D V$.

Demostración. Tomo la familia $\{Dv_i : i \in I\}$. Cada $Dv_i \cong D/\text{ann}_D(v_i) \cong {}_D D$ ya que el anulador de cualquier elemento en un anillo de división es cero. ${}_D D$ es un módulo simple.

$$V = \sum_{i \in I} Dv_i$$

Tomando $N = \{0\}$ en la proposición, existe un $J \in I$ tal que

$$V = \dot{+}_{j \in J} Dv_j$$

o equivalentemente $\{v_j : j \in J\}$ es base de V . □

Observación 13. En la proposición anterior se ve que $V \cong D^{(J)}$.

Definición 46 (Homomorfismo escindido). Dado homomorfismos de módulos $N \xrightarrow{g} M \xrightarrow{f} N$ tales que $f \circ g = \text{id}_N$, diremos que f es un epimorfismo escindido (o roto o partido) y que g es un monomorfismo escindido (o roto o partido).

Teorema 11. *Las siguientes condiciones son equivalentes para un módulo M :*

1. *Todo submódulo de M es un sumando directo.*
2. *Todo monomorfismo $L \rightarrow M$ es escindido.*
3. *Todo epimorfismo $M \rightarrow M$ es escindido.*
4. $\text{Soc}(M) = M$.
5. *M es suma de una familia de submódulos simples.*
6. *M es suma directa interna de una familia de submódulos simples.*