

## Inicializar

L298N Iniciar



EN-A 10

IN1 9

IN2 8

IN3 5

IN4 4

EN-B 6



Iniciar

Rx 2

Tx 3

9600

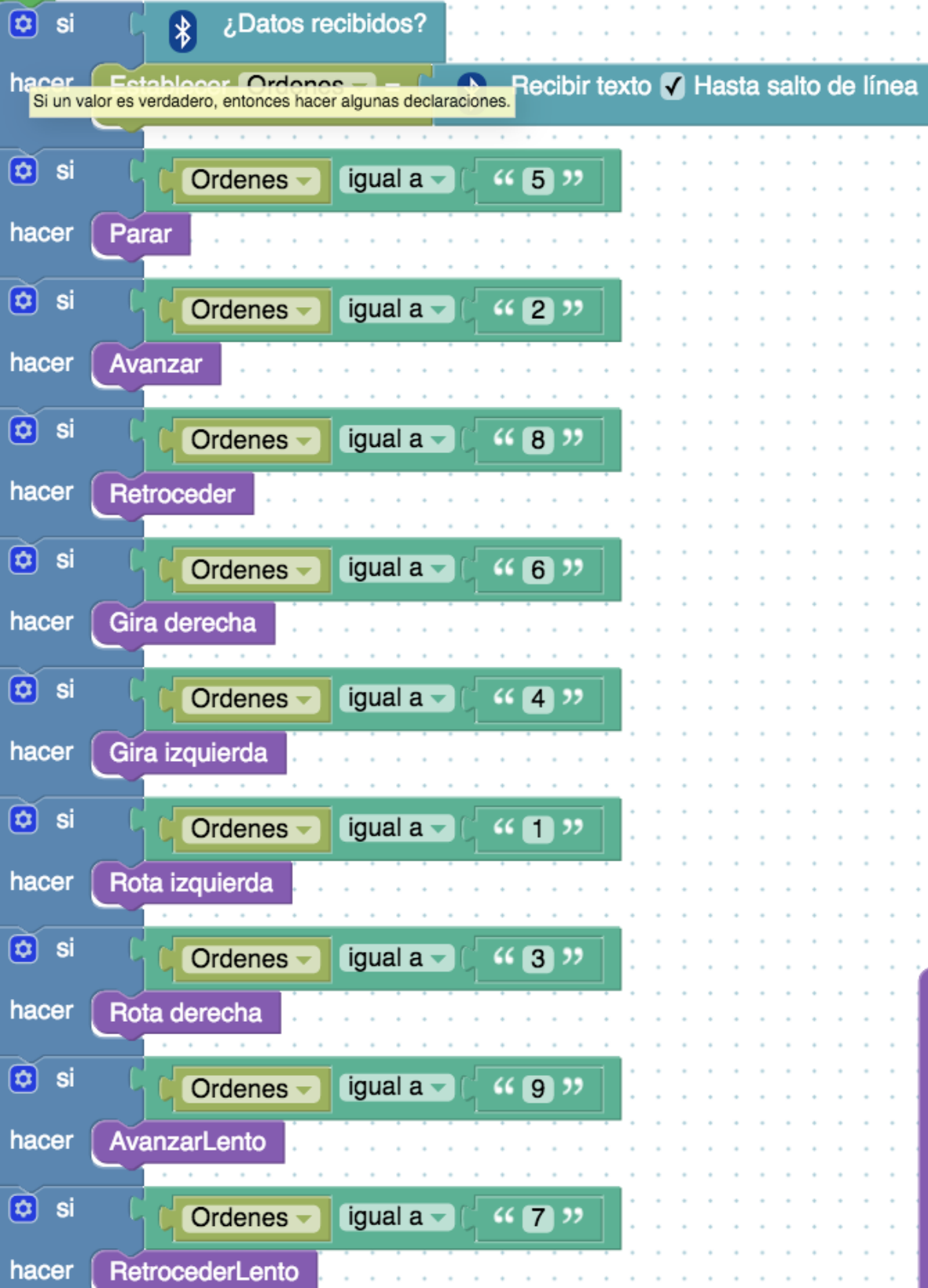
Establecer

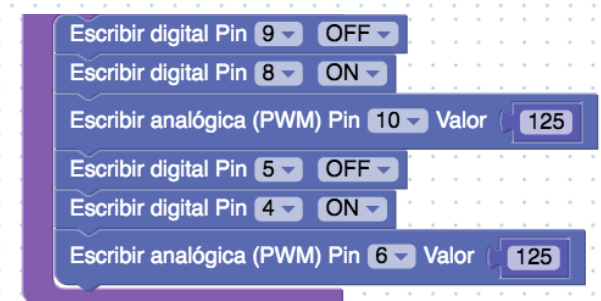
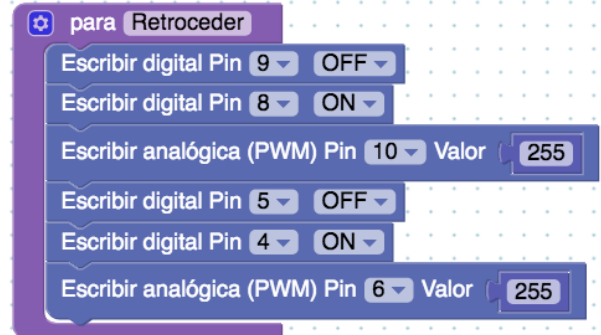
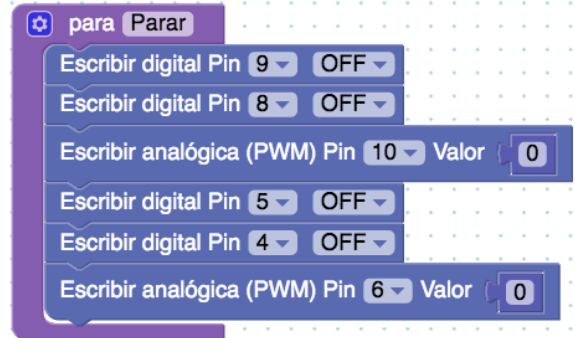
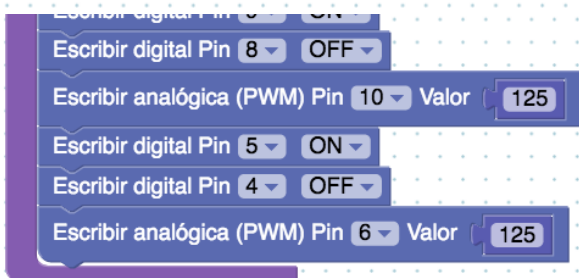
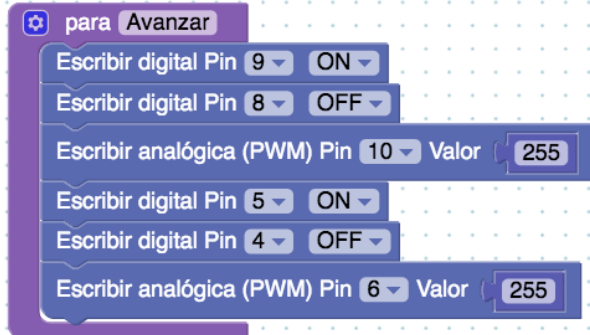
Velocidad

=

100

## Bucle





```
para Rota derecha
  Escribir digital Pin 9 OFF
  Escribir digital Pin 8 ON
  Escribir analógica (PWM) Pin 10 Valor 125
  Escribir digital Pin 5 ON
  Escribir digital Pin 4 OFF
  Escribir analógica (PWM) Pin 6 Valor 125
```

```
para Gira izquierda
  Escribir digital Pin 9 ON
  Escribir digital Pin 8 OFF
  Escribir analógica (PWM) Pin 10 Valor 150
  Escribir digital Pin 5 ON
  Escribir digital Pin 4 OFF
  Escribir analógica (PWM) Pin 6 Valor 100
```

```
para AvanzarLento
  Escribir digital Pin 9 ON
  Escribir digital Pin 8 OFF
  Escribir analógica (PWM) Pin 10 Valor 125
  Escribir digital Pin 5 ON
  Escribir digital Pin 4 OFF
  Escribir analógica (PWM) Pin 6 Valor 125
```

```
para Rota izquierda
  Escribir digital Pin 9 ON
  Escribir digital Pin 8 OFF
  Escribir analógica (PWM) Pin 10 Valor 125
  Escribir digital Pin 5 OFF
  Escribir digital Pin 4 ON
  Escribir analógica (PWM) Pin 6 Valor 125
```

```
para Gira derecha
  Escribir digital Pin 9 ON
  Escribir digital Pin 8 OFF
  Escribir analógica (PWM) Pin 10 Valor 100
  Escribir digital Pin 5 ON
  Escribir digital Pin 4 OFF
  Escribir analógica (PWM) Pin 6 Valor 150
```

```
para RetrocederLento
  Escribir digital Pin 9 OFF
  Escribir digital Pin 8 ON
  Escribir analógica (PWM) Pin 10 Valor 125
  Escribir digital Pin 5 OFF
  Escribir digital Pin 4 ON
  Escribir analógica (PWM) Pin 6 Valor 125
```