

# 2023 SCCC 봄 #2

## BOJ 27648. 증가 배열 만들기

$K$  이하의 수를 사용해서 증가 배열을 만드는 문제 대신,  $N$ 과  $M$ 이 주어졌을 때 증가 배열을 만들기 위해 필요한 수의 최소 개수  $f(N, M)$ 을 구하는 문제를 해결해 봅시다. 만약 이러한  $f(N, M)$ 을 구할 수 있다면  $f(N, M) \leq K$ 일 때는 그 방법으로 수를 채우면 되고, 반대로  $f(N, M) > K$ 일 때는 NO를 출력하면 됩니다.

문제에서 제시한 조건을 다시 한번 정리해 봅시다.

$(i, j)$ 에 어떤 수  $v$ 를 배치하기 위해서는  $(1, 1)$ 에서  $(i, j)$ 로 이동할 때 거칠 수 있는 모든 칸에 배정된 값이  $v$  미만이어야 합니다. 즉,  $(i, j)$ 보다 왼쪽 위에 있는 모든 칸에  $v$  미만의 수를 배정할 수 있어야 합니다.

아무래도 2차원보다는 1차원에서 문제를 푸는 것이 쉬울 것 같으니 일단  $N = 1$ 인 1차원 배열의 경우만 생각해 봅시다.

1차원일 때는 위/아래 행이 존재하지 않기 때문에 자신의 왼쪽에 있는 칸들의 값만 신경써도 됩니다. 항상 자신의 왼쪽에 있는 모든 수보다 큰 수를 배치하기 때문에 1차원 배열에 배정된 값을 차례대로 읽으면 증가하는 수열이 됩니다. 따라서  $(1, j)$ 에 수를 배정할 때는  $(1, j - 1)$ 에 있는 수보다 큰 수이지만 확인해도 충분합니다.

사용해야 하는 수의 최댓값을 최소화해야 하므로  $(1, 1)$ 에는 1을 배치하는 것이 가장 좋을 것입니다. 바로 오른쪽 칸인  $(1, 2)$ 에는 딱 1 만큼만 증가시킨 2, 그다음 칸에는 3, 이렇게  $(1, j)$ 에는  $j$ 를 배치하는 것이 최적이라는 것을 쉽게 알 수 있습니다.

이제 이 풀이를 조금 변형해서 2차원에서 문제를 해결해 봅시다. 위/아래 행이 추가되었으므로 어떤 칸에 수를 배치할 때 자신의 위에 있는 수들도 함께 고려해야 합니다.

$(i, j)$ 에 배치될 수는  $(1, 1 \dots j), (2, 1 \dots j), \dots, (i - 1, 1 \dots j), (i, 1 \dots j - 1)$ 보다 큰 수여야 합니다. 이때  $(1, 1 \dots j)$ 에 있는 수는  $(1, j)$ 에 배정된 수보다 작거나 같고,  $(2, 1 \dots j)$ 에 있는 수는  $(2, j)$ 에 배정된 수보다 작거나 같습니다. 이런 식으로 각 행에서 고려해야 하는 칸에 배정된 수를 고려하는 대신, 그 칸이 속한 행의  $j$ 번째 칸만 고려해도 충분하다는 것을 알 수 있습니다.

따라서  $(i, j)$ 에 수를 배치할 때는  $(i, j - 1)$ 과  $(i - 1, j)$ 에 배정된 수만 고려해도 됩니다. 규칙  $A(i, j) = \max\{A(i, j - 1), A(i - 1, j)\} + 1$ 에 따라 수를 배치해 보면  $A(i, j) = i + j - 1$ 이 된다는 것을 알 수 있습니다.

따라서  $f(N, M) = N + M - 1$ 이고,  $N + M - 1$ 가지의 수만 사용해  $N \times M$  크기의 2차원 배열을 채우는 방법까지 구할 수 있습니다.

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    int N, M, K; cin >> N >> M >> K;
    if(K < N+M-1){ cout << "NO"; return 0; }
    cout << "YES\n";
    for(int i=1; i<=N; i++){
        for(int j=1; j<=M; j++) cout << i+j-1 << " \n"[j==M];
    }
}
```

## BOJ 27498 연애 혁명

각 학생을 정점, 사랑 관계를 간선으로 만든 무향 그래프를 생각해 봅시다. 사랑 관계에  $K(K \geq 3)$  각 관계가 존재한다는 것은 그래프에 크기가  $K$ 인 사이클이 존재한다는 것과 동치입니다. 따라서 이 문제는 그래프가 주어졌을 때 간선을 제거해서 포레스트(사이클이 없는 무향 그래프)로 만드는 문제라고 생각할 수 있습니다.

제거하는 간선의 가중치 합을 최소화하는 것은 제거하지 않는 간선의 가중치 합을 최대화하는 것과 동일합니다. 따라서 이 문제는 최대 가중치 스패닝 포레스트 문제의 변형이라고 생각할 수 있습니다.

크루스칼 알고리즘을 이용해 최대 가중치 스패닝 포레스트를 구할 것입니다. 이미 성사된 관계( $d_i = 1$ )는 끊을 수 없기 때문에 미리 두 정점을 병합하고, 그 이후에 크루스칼 알고리즘을 수행하면 제거하지 않는 간선의 가중치 합을 최대화할 수 있습니다. 제거된 간선, 즉 최대 가중치 스패닝 포레스트에 포함되지 않은 간선의 가중치를 더한 것이 정답이 됩니다.

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

int N, M, P[10101], R;
vector<tuple<int,int,int>> E;
int Find(int v){ return v == P[v] ? v : P[v] = Find(P[v]); }
bool Merge(int u, int v){ return Find(u) != Find(v) && (P[P[u]] = P[v], true); }

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    cin >> N >> M; iota(P+1, P+N+1, 1);
    for(int i=1; i<=M; i++){
        int a, b, c, d; cin >> a >> b >> c >> d;
        if(d == 1) Merge(a, b);
        else E.emplace_back(c, a, b), R += c;
    }
    sort(E.begin(), E.end(), greater<>());
    for(const auto &[w,u,v] : E) if(Merge(u, v)) R -= w;
    cout << R;
}
```

## BOJ 9646 다이어그램과 태블로

이 정도 레벨에서 경우의 수 문제는 대부분 다이나믹 프로그래밍으로 해결할 수 있습니다.

가장 먼저 떠오르는 방법은  $D(i, j, v) := i - 1$  번째 행까지 전부 채우고,  $i$  번째 행은  $j$  번째 열까지 채웠을 때  $A(i, j) = v$ 가 되는 경우의 수와 같은 방식으로 점화식을 정의하는 것입니다. 하지만 각 행의 값들을 결정할 때 한 줄 위에 있는 행의 값을 전부 고려해야 하므로 상태 전이를 설계하는 것이 쉽지 않습니다.

행 또는 열 단위로 경우의 수를 구할 것입니다. 구체적으로,  $i$ 번째 행이  $\{a_1, a_2, \dots, a_n\}$ 이 되는 경우의 수, 또는  $j$ 번째 열이  $\{b_1, b_2, \dots, b_m\}$ 이 되는 경우의 수를 구합니다.

행 단위로 경우의 수를 구하기 위해서는 점화식을  $D(i, a) := i$ 번째 행까지 채웠고,  $i$ 번째 행에 배정된 수들이 배열  $a$ 와 같은 경우의 수와 같이 정의해야 합니다. 이때  $a$ 로 가능한 가짓수는  ${}_nH_{|a|} = {}_{n+|a|-1}C_{n-1}$ 입니다.

열 단위로 경우의 수를 구할 때도 비슷하게  $D(j, b)$ 를 정의해야 하고, 이때  $b$ 로 가능한 배열의 가짓수는  ${}_nC_{|b|}$ 입니다.

열 단위로 경우의 수를 계산할 때 가능한  $b$ 의 가짓수는 최대 35가지( $= {}_7C_3$ )로 행 단위로 구할 때보다 작기 때문에 열 단위로 구할 것입니다.

점화식의 상태 전이는 두 배열  $a, b$ 이 모든  $0 \leq i < \min\{|a|, |b|\}$ 에서  $a_i \leq b_j$ 를 만족할 때  $D(j, b) \leftarrow D(j-1, a)$ 와 같은 방식으로 전이하면 됩니다.

점화식의 인자로 배열을 넘기는 것은 귀찮기 때문에 0 이상  ${}_nC_{|b|}$  미만의 정수로 인코딩해서 넣으면 더 편하게 구현할 수 있습니다.

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

vector<int> T;
vector<vector<int>>> V[8];

void Gen(int n){
    if(!T.empty()) V[T.size()].push_back(T);
    if(T.size() == 7) return;
    for(int i=(T.empty()?0:T.back())+1; i<=n; i++){
        T.push_back(i);
        Gen(n);
        T.pop_back();
    }
}

int N, K, S, A[11], D[111][111];

void solve(){
    memset(A, 0, sizeof A);
    for(int i=1; i<=K; i++){
        int t; cin >> t; if(i == 1) S = t;
        for(int j=1; j<=t; j++) A[j]++;
    }
    cin >> N;
    for(int i=0; i<8; i++) V[i].clear();
    Gen(N);

    memset(D, 0, sizeof D);
    for(int i=0; i<V[A[1]].size(); i++) D[1][i] = 1;
    for(int i=2; i<=S; i++){
        for(int j=0; j<V[A[i]].size(); j++){
            for(int k=0; k<V[A[i-1]].size(); k++){
                bool flag = true;
                for(int s=0; s<A[i]; s++) flag &= V[A[i-1]][k][s] <= V[A[i]][j][s];
                if(flag) D[i][j] += D[i-1][k];
            }
        }
    }
}
```

```

    }
}
cout << accumulate(D[S], D[S]+111, 0LL) << "\n";
}

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    while(cin >> K && K) Solve();
}

```

## BOJ 27652 AB

문자열들의 집합  $A, B$ 가 주어졌을 때 `find(S)` 쿼리를 처리하는 방법을 알아봅시다.

$S$ 를 비어있지 않은 두 문자열  $a, b$ 의 연결로 표현( $S = a + b$ )하는 방법은 총  $|S| - 1$ 가지입니다.  $A$ 의 원소 중  $a$ 를 접두사로 갖는 문자열의 개수를  $a'$ ,  $B$ 의 원소 중  $b$ 를 접미사로 갖는 문자열의 개수를  $b'$ 이라고 하면, 두 문자열  $a, b$ 는 정답에  $a' \times b'$  만큼 기여합니다. 주어진 쿼리를 효율적으로 처리하기 위해서는  $S$ 를 분할하는 총  $|S| - 1$ 가지 방법에서 얻게 되는  $a'$ 와  $b'$ 들을 효율적으로 구할 수 있어야 합니다.

$A$ 의 원소들로 Trie  $T_A$ 를 만들고, 각 정점에 자신의 후손 중 terminal node인 정점의 개수를 저장합니다.  $T_A$ 에서  $S$ 를 찾는 과정에서 방문하는 정점에 저장된 값을 모두 모으면  $a'$ 를 전부 구할 수 있습니다. 마찬가지로  $B$ 의 원소를 모두 뒤집은 문자열들로 Trie  $T_B$ 를 만듭니다.  $T_B$ 에서  $S^R$ 을 찾는 과정에서 방문하는 정점에 저장된 값을 모두 모으면  $b'$ 를 전부 구할 수 있습니다.

$a'$ 와  $b'$ 을 모두 구하는데  $O(|S|)$  만큼의 시간이 걸리고, 답을 구할 때도 마찬가지로  $O(|S|)$  만큼의 시간이 걸립니다.

`add`, `delete` 쿼리는 기초적인 Trie 연산이고, 모두  $O(|S|)$  시간에 처리할 수 있습니다. 따라서 전체 시간 복잡도는  $O(\sum |S|)$ 입니다.

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

struct Trie{
    int sz; Trie *ch[26];
    Trie(){ sz = 0; fill(ch, ch+26, nullptr); }
    void update(const char *s, int v){
        sz += v; if(!*s) return;
        if(!ch[*s-'a']) ch[*s-'a'] = new Trie;
        ch[*s-'a']->update(s+1, v);
    }
    void get(const char *s, vector<int> &res){
        res.push_back(sz); if(!*s) return;
        if(ch[*s-'a']) ch[*s-'a']->get(s+1, res);
    }
};

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    int Q; cin >> Q;
    Trie *A = new Trie, *B = new Trie;
    for(int q=1; q<=Q; q++){
        string op; cin >> op;
        if(op == "find"){
            string s; cin >> s;
            vector<int> a, b;

```

```

A->get(s.c_str(), a); reverse(s.begin(), s.end());
B->get(s.c_str(), b); reverse(s.begin(), s.end());
while(a.size() <= s.size()) a.push_back(0);
while(b.size() <= s.size()) b.push_back(0);
long long res = 0;
for(int i=1; i<s.size(); i++) res += 1LL * a[i] * b[s.size()-i];
cout << res << "\n";
}
else{
char c; string s; cin >> c >> s;
if(c == 'B') reverse(s.begin(), s.end());
(c == 'A' ? A : B)->update(s.c_str(), op[0] == 'a' ? +1 : -1);
}
}
}

```

## BOJ 26640 Palindrom

주어진 문자열이 팰린드롬인지 확인하는 간단한 문제인데... 문제는 메모리 제한이 너무 작아서 문자열 전체를 저장할 수 없습니다. 문자열의 길이가 입력으로 주어지지 않고 최대  $2 \times 10^7$  인 것만 알고 있을 때, 메모리를 4MB 이하만 사용해서 주어진 문자열이 팰린드롬인지 확인해야 합니다.

문자열을 저장할 수 없으면 해시값을 저장하면 됩니다. 두 가지 해시값을 저장할 건데, 하나는 해시값을  $f(s_0 s_1 \cdots s_{n-1}) = \sum s_i P^i$  함수를 이용해 계산하고, 다른 하나는  $g(s_0 s_1 \cdots s_{n-1}) = \sum s_i P^{n-i-1}$ 을 이용합니다. 어떤 문자열  $S$ 가 팰린드롬인 것과  $f(S) = g(S)$ 인 것은 동치이므로 정수 2개만 이용해 문제를 해결할 수 있습니다.

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
using ll = long long;
constexpr ll P1 = 917, M1 = 998244353;
constexpr ll P2 = 119, M2 = 993244853;

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    int N; cin >> N; char C;
    ll x1 = 1, x2 = 1, h11 = 0, h12 = 0, h21 = 0, h22 = 0;
    while(cin >> C){
        h11 = (x1 * C + h11) % M1;
        h12 = (h12 * P1 + C) % M1;
        h21 = (x2 * C + h21) % M2;
        h22 = (h22 * P2 + C) % M2;
        x1 = x1 * P1 % M1;
        x2 = x2 * P2 % M2;
    }
    if(h11 == h12 && h21 == h22) cout << "TAK";
    else cout << "NIE";
}

```

## BOJ 11590 SAVEZ

문자열  $s$ 를 마지막 원소로 하는 가장 긴 부분 수열의 길이를  $D(s)$ 라고 정의합시다.  $D(s)$ 는  $s$ 의 접두사이면서 접미사인 부분 문자열  $s'$ 에 대해  $D(s') + 1$ 의 최댓값입니다.

어떤 문자열  $s$ 의 접두사이면서 동시에 접미사인 부분 문자열은 KMP 알고리즘의 실패 함수를 따라가면

서 모두 구할 수 있습니다. 따라서 DP의 상태를 문자열이 아닌 해시값을 `std::unordered_map` 등을 이용해 관리하면 문제를 효율적으로 해결할 수 있습니다.

해시맵을 사용하는 경우 전체 시간 복잡도는  $O(\sum |S|)$ 입니다.

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
using ll = long long;
constexpr ll P = 917, M = 998244353;

struct Hash{
    vector<int> h, p;
    void build(const string &s){
        int n = s.size();
        h.resize(n+1); for(int i=1; i<=n; i++) h[i] = (h[i-1] * P + s[i-1]) % M;
        p.resize(n+1); p[0] = 1; for(int i=1; i<=n; i++) p[i] = p[i-1] * P % M;
    }
    int get(int l, int r){
        l++; r++;
        int res = (h[r] - 1LL * h[l-1] * p[r-l+1]) % M;
        return res >= 0 ? res : res + M;
    }
};

int N, R;
map<int,int> D;

vector<int> GetFail(const string &s){
    int n = s.size();
    vector<int> fail(n);
    for(int i=1, j=0; i<n; i++){
        while(j > 0 && s[i] != s[j]) j = fail[j-1];
        if(s[i] == s[j]) fail[i] = ++j;
    }
    return fail;
}

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    cin >> N;
    for(int i=1; i<=N; i++){
        string s; cin >> s;
        Hash hash; hash.build(s);
        auto fail = GetFail(s);

        int res = 1;
        for(int j=s.size(); j>=1; j=fail[j-1]){
            int now = hash.get(0, j-1);
            auto it = D.find(now);
            if(it != D.end()) res = max(res, it->second+1);
        }
        R = max(R, res);
        D[hash.get(0, (int)s.size()-1)] = res;
    }
    cout << R;
}
```

## BOJ 26415 Ghost

halin graph의 treewidth가 3 이하인 tree decomposition을 구하는 문제입니다.

트리의 가장 왼쪽 리프 정점  $l$ 과 오른쪽 리프 정점  $r$ 이 연결되어야 하므로,  $l, r$ 을 모두 포함하는 bag이 존재해야 합니다. 각 정점  $v$ 를 루트로 하는 서브 트리의 tree decomposition에서, 루트 정점의 bag에  $(v, l, r)$ 을 저장하는 방식으로 만들어 봅시다.

$v$ 가 리프 정점이면  $l = r = v$ 입니다. 따라서  $(v, v, v)$ 를 만들면 됩니다.

이제  $v$ 가 한 개 이상의 자식 정점을 갖고 있는 경우를 생각해 봅시다.  $v$ 는  $v$ 의 자식 정점  $c$ 와 연결되어 있으므로  $v, c$ 를 포함하는 bag이 존재해야 합니다.  $(c, l, r)$ 의 부모 정점으로  $(v, l, r, c)$ 를 달면 됩니다.  $c$ 와 연결된 모든 정점을 처리했으므로 더 이상  $c$ 를 신경 쓸 필요가 없다는 것에 주목합니다.

남은 것은 자식 정점의 정보  $(v, l_1, r_1, c_1), (v, l_2, r_2, c_2), \dots, (v, l_k, r_k, c_k)$ 가 주어졌을 때, 이 정보들을 하나의 정보  $(v, l, r)$ 로 합치는 것 뿐입니다. 인접한 두 서브 트리를 합치는 방식으로 진행합니다.

$(v, s, e, c_1)$ 과  $(v, l, r, c_2)$ 를 합치는 방법을 생각해 봅시다.  $c_1, c_2$ 를 무시할 수 있으므로 dummy를 의미하는  $d_1, d_2$ 로 치환해서  $(v, s, e, d_1), (v, l, r, d_2)$ 로 표기하겠습니다.

왼쪽 서브 트리의 오른쪽 리프 정점  $e$ 는 오른쪽 서브 트리의 왼쪽 리프 정점  $l$ 과 연결되어야 합니다.

$(v, s, e, d_1) \rightarrow (v, s, e, l)$ 을 만들어 봅시다.  $e$ 와 연결된 모든 정점을 처리했기 때문에 이제부터  $e$ 를 무시할 수 있습니다.

지금 만든 bag인  $(v, s, e, l)$ 과 두 번째 서브 트리를 담당하는 bag인  $(v, l, r, d_2)$  모두  $l$ 을 포함하고 있기 때문에, 두 bag은  $l$ 을 포함하는 bag들로 연결되어야 합니다.  $(v, s, r, l)$ 을 만들어서 두 bag과 연결하면 됩니다. 이제  $l$ 도 무시할 수 있습니다.

합쳐진 두 서브 트리의 왼쪽 리프 정점인  $s$ 와 오른쪽 리프 정점인  $r$ 이 같은 bag에 포함되었으므로 두 서브 트리를 성공적으로 합쳐졌습니다. 또한 4번째 원소는 무시해도 되는 정점이기 때문에 이 절차를 반복해서 모든 서브 트리를 합칠 수 있습니다.

서브 트리를 모두 합치면  $(v, l, r, d)$  꼴의 bag 하나를 얻을 수 있습니다. 최종적으로 원하는 결과는  $(v, l, r)$ 이므로  $(v, l, r, d)$ 의 부모 bag  $(v, l, r)$ 을 만들어서 연결합니다.

이 과정을 구현하면  $O(N)$  시간에 treewidth가 3인 tree decomposition을 구할 수 있습니다.

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

struct Container{
    vector<int> par;
    vector<vector<int>> bags;
    Container(const vector<int> &par, const vector<vector<int>> &bags) :
    par(par), bags(bags) {}
};

// vertices are labelled by pre-order
Container HalinDecompose(int n, int root, const vector<vector<int>> &gph){
    vector<int> par;
    vector<vector<int>> bags;
    auto make_node = [&](int parent, vector<int> children, vector<int> bag) ->
    int {
        int node_id = bags.size();
        for(auto child : children) par[child] = node_id;
        par.push_back(parent); bags.push_back(bag);
    };
}
```

```

        return node_id;
    };

    // return id of bag {vertex, left_leaf, right_leaf}
    function<int(int)> dfs = [&](int v) -> int {
        // leaf: {v, v, v}
        if(gph[v].empty()) return make_node(-1, {}, {v, v, v});

        vector<int> children_bag(gph[v].size());

        // 1. get subtree info: {c, l, r}
        // 2. connect c with v: {c, l, r} -> {v, l, r, c}
        // from now, we can ignore c
        for(int i=0; i<gph[v].size(); i++){
            int c = gph[v][i], sub = dfs(c);
            int l = bags[sub][1], r = bags[sub][2];
            children_bag[i] = make_node(-1, {sub}, {v, l, r, c});
        }

        // merge two adjacent subtree {v, s, e, dummy1} and {v, l, r, dummy2}
        // 1. connect e with l: {v, s, e, d} -> {v, s, e, l}
        // 2. drop e and keep l condition: {v, s, e, l} -> {v, s, r, l}
        // {v, l, r, d} /
        // from now, we can ignore l
        int res = children_bag[0];
        for(int i=1; i<children_bag.size(); i++){
            int nxt = children_bag[i];
            int s = bags[res][1], e = bags[res][2];
            int l = bags[nxt][1], r = bags[nxt][2];
            int conn = make_node(-1, {res}, {v, s, e, l});
            res = make_node(-1, {conn, nxt}, {v, s, r, l});
        }

        // {v, l, r, dummy} -> {v, l, r}
        return make_node(-1, {res}, {v, bags[res][1], bags[res][2]});
    };

    int rt = dfs(root);
    for(auto &bag : bags){
        sort(bag.begin(), bag.end());
        bag.erase(unique(bag.begin(), bag.end()), bag.end());
    }
    return {par, bags};
}

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    int N; cin >> N;
    vector<vector<int>> G(N);
    for(int i=1, p; i<N; i++) cin >> p, G[--p].push_back(i);
    auto [par, bags] = HalinDecompose(N, 0, G);

    cout << bags.size() << "\n";
    for(const auto &bag : bags){
        cout << bag.size() << " ";
        for(int i=0; i<bag.size(); i++) cout << bag[i] + 1 << " \n"
[i+1==bag.size()];
    }
}

```



```
for(int i=0; i<par.size(); i++) if(par[i] != -1) cout << par[i] + 1 << " "
<< i + 1 << "\n";
}
```

## BOJ 17674 특별관광도시

선택되지 않은 간선의 가중치 합을 최소화하는 문제입니다. 반대로 선택된 간선의 가중치 합을 최대화하는 문제로 생각해서 해결해 봅시다.

### Subtask 2. $Q = 1, E_1 = 1$ (7점)

선택한 정점이 트리의 루트라고 생각합시다. 루트로 올라가는 간선의 가중치를 최소화하는 문제입니다.

Tree DP를 이용하면  $O(N)$  전처리를 통해 각 정점이 루트인 경우에 대한 답을 상수 시간에 구할 수 있습니다. 이 문제에 도전할 정도의 실력이라면 다들 알고 있을 것이라 믿습니다.

### [코드](#)

### Subtask 4. $N \leq 2000$ (30점)

루트를 고정하는 Subtask 2의 아이디어는 그대로 가져갑니다. 추가로, 루트 정점과 리프 정점만 선택해도 정답을 찾을 수 있다는 점을 관찰해야 합니다. 리프 정점이 아닌 두 정점을 선택하는 것이 최적이라면, 자식 정점을 대신 선택해도 같거나 더 좋은 답을 낼 수 있다는 점을 생각해 보면 좋습니다.

루트가 고정된 상태에서 정점을 선택하는 것은 세 가지 경우로 나눌 수 있습니다.

1. 루트만 선택 (정점 1개 선택)
2. 루트 정점을 선택하고 리프 정점을 1개 이상 선택
3. 루트 정점을 선택하지 않고 리프 정점을 2개 이상 선택

세 가지 경우 모두 루트로 향하는 간선이 전부 선택된다는 점을 관찰할 수 있습니다. 단, 세 번째 경우에는 서는 두 개 이상의 서로 다른 서브 트리에서 리프를 선택해야 합니다. 2, 3번 경우에서 어떤 간선들이 추가로 선택되는지 알아봅시다.

두 번째 경우부터 살펴보겠습니다. 두 번째 경우에서는 루트에서 선택한 정점으로 가는 간선이 추가로 선택됩니다. 따라서 이 경우에는 루트가 있는 트리에서 정점  $K$ 개를 선택했을 때 루트에서 선택한 정점으로 가는 간선들의 가중치 합을 최대화하면 됩니다. 이런 문제는 DP 또는 그리드를 이용해 해결할 수 있습니다.

$D(v, k)$ 를  $v$ 를 루트로 하는 서브 트리에서 리프를  $k$ 개 선택했을 때의 최댓값이라고 정의합시다. DP를 MCMF로 모델링할 수 있기 때문에  $D(v, *)$ 는 불록합니다. 따라서  $D(u, *)$ 와  $D(v, *)$ 를  $D(r, k_1 + k_2) \leftarrow D(u, k_1) + D(v, k_2)$ 와 같이 합칠 때 기울기가 큰 것부터 하나씩 끼워넣으면 됩니다. 우선순위 큐와 Small to Large를 이용해  $O(N \log^2 N)$ 에  $D(\text{root}, *)$ 를 모두 구할 수 있습니다.

이 DP 풀이를 응용하면 그리디 기법을 이용해  $O(N \log N)$  시간에 해결할 수도 있습니다.

$D(v, k) - D(v, k - 1)$ 은  $k$ 번째로 정점을 선택했을 때 추가되는 경로를 의미합니다.  $D(v, *)$ 에 저장되어 있는 경로 중  $v$ 보다 위로 확장될 수 있는 경로는  $D(v, 1) - D(v, 0)$  뿐이고, 다른 나머지 경로들은  $v$  밑에서 끊어져서 더 이상 연장되지 않습니다.

끊어진 경로들은 굳이 Small to Large에서 주고 받을 필요가 없고, 전역에 선언되어 있는 우선순위 큐 하나에서 모두 관리해도 무방합니다. 즉,  $D(v, *)$ 에서  $v$  밑에 있는 모든 경로를 관리하는 대신 가장 긴 경로 하나만 관리하고, 다른 나머지 경로는 전역에 있는 우선순위 큐에서 관리할 수 있습니다. 이때의 시간 복잡도는  $O(N \log N)$ 입니다.

한국에서는 [KOI 2013 고등부 4번](#), [수족관 3](#)의 풀이로도 잘 알려져 있습니다.

따라서 두 번째 경우는  $O(N \log N)$  시간에 처리할 수 있습니다.

이제 세 번째 경우를 살펴보겠습니다. 세 번째 경우에는 두 개 이상의 서로 다른 서브 트리에서 리프 정점을 선택해야 합니다. 한쪽에서만 정점을 뽑으면, 그 서브 트리에서 루트로 올라가는 간선이 선택되지 않을 수 있기 때문입니다.

사실 세 번째 경우도 두 번째 경우와 비슷하게 처리할 수 있습니다. 각 경로가 어떤 서브 트리에서 유래했는지 함께 저장한 다음, 가장 큰 경로와 다른 서브 트리에서 유래한 가장 큰 경로를 강제로 포함시키면 됩니다. 따라서 세 번째 경우도  $O(N \log N)$  시간에 처리할 수 있습니다.

루트가 고정되어 있을 때  $O(N \log N)$  만큼 거리므로 전체 시간 복잡도는  $O(N^2 \log N)$ 입니다.

## 코드

### Subtask 6. (100점)

Subtask 4의 풀이에 Centroid Decomposition을 적용하면  $O(N^2 \log N)$ 을  $O(N \log^2 N)$ 으로 줄일 수 있습니다.

Subtask 4 코드에 센트로이드 관련 처리 부분만 추가하면 됩니다.

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
using ll = long long;

ll N, Q, Sum, C1, C[202020], R[202020];
vector<pair<ll,ll>> G[202020];
int S[202020], U[202020];

int GetSize(int v, int b=-1){
    S[v] = 1;
    for(auto [i,w] : G[v]) if(i != b && !U[i]) S[v] += GetSize(i, v);
    return S[v];
}

int GetCent(int v, int n, int b=-1){
    for(auto [i,w] : G[v]) if(i != b && !U[i] && S[i]*2 > n) return GetCent(i, n, v);
    return v;
}

void TreeDP(int v, int b=-1, ll up=0, ll dw=0){
    for(auto [i,w] : G[v]) if(i == b) C1 += w, up += w;
    C[v] = dw - up;
    for(auto [i,w] : G[v]) if(i != b) TreeDP(i, v, up, dw+w);
}

ll CostToRoot(int root){
    return C1 + C[root];
}

vector<pair<ll,ll>> PathsFromRoot(int root){
    vector<pair<ll,ll>> paths;
    function<ll(int,int,int)> dfs = [&](int st, int v, int b) -> ll {
        ll mx = 0;
        for(auto [i,w] : G[v]){
            if(i == b || U[i]) continue;
            ll nxt = dfs(st, i, v) + w;
            if(nxt > mx) swap(mx, nxt);
        }
    };
    return paths;
}
```

```

        if(mx != 0) paths.emplace_back(nxt, st);
    }
    return mx;
};

for(auto [i,w] : G[root]) if(!U[i]) paths.emplace_back(dfs(i, i, root) + w,
i);
return paths;
}

void Go(int root){
    root = GetCent(root, GetSize(root)); U[root] = 1;

    ll to_root = CostToRoot(root);
    vector<pair<ll,ll>> paths = PathsFromRoot(root);
    sort(paths.begin(), paths.end(), greater<>());

    // case 1. only root
    R[1] = max(R[1], to_root);
    if(paths.empty()) return;

    // case 2. root and some leaves
    ll cost2 = to_root + paths[0].first;
    R[2] = max(R[2], cost2);
    for(int i=1; i<paths.size(); i++) R[i+2] = max(R[i+2], cost2 +=
paths[i].first);

    // case 3. only leaves
    int idx = find_if(paths.begin(), paths.end(), [&](auto v){ return
paths[0].second != v.second; }) - paths.begin();
    if(idx != paths.size()){
        ll cost3 = to_root + paths[0].first + paths[idx].first;
        paths.erase(paths.begin() + idx);
        R[2] = max(R[2], cost3);
        for(int i=1; i<paths.size(); i++) R[i+2] = max(R[i+2], cost3 +=
paths[i].first);
    }

    for(auto [i,w] : G[root]) if(!U[i]) Go(i);
}

int main(){
    ios_base::sync_with_stdio(false); cin.tie(nullptr);
    cin >> N;
    for(int i=1; i<N; i++){
        int a, b, c, d; cin >> a >> b >> c >> d; Sum += c + d;
        G[a].emplace_back(b, c); G[b].emplace_back(a, d);
    }
    TreeDP(1);
    Go(1);
    for(int i=2; i<=N; i++) R[i] = max(R[i], R[i-1]);
    cin >> Q;
    for(int i=1,t; i<=Q; i++) cin >> t, cout << Sum - R[t] << "\n";
}

```

