

2024년 2학기 **운영체제실습** 7주차

Thread

System Software Laboratory

School of Computer and Information Engineering Kwangwoon Univ.

Contents

- Process Creation API
- 실습 1. Process Creation
- Process wait
- 실습 2. Process wait
- Thread의 이해
- POSIX Thread
- 실습 3. POSIX Thread



Process Creation API

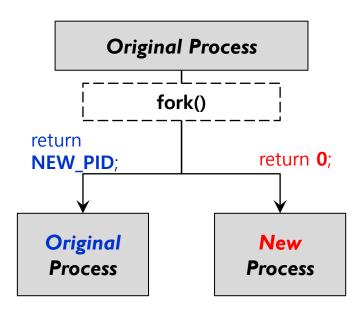
fork()

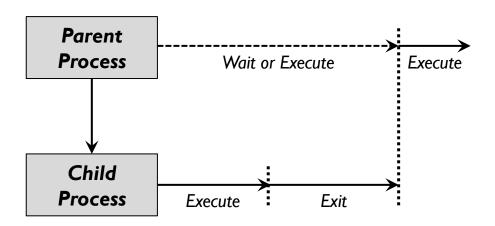
새로운 프로세스는 부모 프로세스로부터 생성

■ 생성된 프로세스 : 자식 프로세스 (child process)

■ fork()를 호출한 프로세스 : 부모 프로세스 (parent process)

■ 이 시점에서 두 프로세스가 동시 작업 수행







▮실습 1. Process Creation

```
1 #include <stdio.h>
 2 #include <sys/types.h>
 4 #define MAX 5
 6 void child();
 7 void parent();
 9 int main()
10 {
      pid_t pid;
11
       if( (pid = fork()) < 0 )
12
13
            return 1:
       else if( pid = 0 )
14
15
           child();
16
       else
17
            parent();
18
       return 0;
19 }
20
21 void child()
22 {
23
       int i;
24
       for( i=0 ; i < MAX ; ++i, sleep(1) )</pre>
25
            printf("child %d\n", i);
       printf("child done\n");
26
27 }
28
29 void parent()
30 {
31
       int i;
32
       for( i=0 ; i < MAX ; ++i, sleep(1) )</pre>
33
            printf("parent %d\n", i);
       printf("parent done\n");
34
35 }
36
process.c
```



```
os2024123456@ubuntu:~/OS_prac/week7$ ./a.out
Parent 0
child 0
child 1
Parent 1
child 2
Parent 2
Parent 3
child 3
child 4
Parent 4
child done
Parent done
os2024123456@ubuntu:~/OS prac/week7$ ./a.out
Parent 0
child 0
child 1
Parent 1
child 2
Parent 2
Parent 3
child 3
Parent 4
child 4
Parent done
child done
```

Process wait

- 자식 프로세스가 부모 프로세스에게 자원 반납
- 좀비 프로세스를 만들지 않기 위함
- 자식프로세스가 종료될 때까지 sleep
- 사용 함수: wait()

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
pid_t wait(int *status);
```

int *status : status를 통해 자식 프로세스의 상태를 전달 받음

return : 종료된 프로세스의 pid



Process wait

특정 프로세스가 종료될 때까지 sleep

사용 함수: waitpid()

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
pid_t waitpid(pid_t pid, int *status, int options);
```

▪ pid_t pid : 종료한 프로세스의 pid

■ int *status : status를 통해 자식 프로세스의 상태를 전달 받음

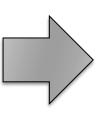
int option : waitpid의 옵션

return: 종료된 프로세스의 pid



실습 2. Process Wait – wait()

```
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <wait.h>
#define MAX 5
int main(){
pid t pid;
int i, a;
for(i=0;i<MAX;i++)</pre>
        if( (pid = fork()) < 0)
                return 1:
        else if(pid == 0)
                exit(i):
for(i=0;i<MAX;i++){</pre>
        wait(&a);
        printf("original exit valiable : %d\n",a);
        printf("shift exit valiable : %d\n\n",a>>8);
return 0;
```



```
os2024123456@ubuntu:~/OS_prac/week7$ ./a.out
Original exit variable : 0
Shift exit variable
Original exit variable
                        : 256
Shift exit variable
                        : 1
Original exit variable
                        : 512
Shift exit variable
                        : 2
Original exit variable
                        : 768
Shift exit variable
                        : 3
Original exit variable
                       : 1024
Shift exit variable
                        : 4
```



실습 2. Process Wait – waitpid()

```
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
void main(void)
    int pid1, pid2, status;
    pid_t child_pid;
   int a = 0:
   int b = 0:
   if ((pid1=fork()) == -1)
       perror("fork failed");
   if (pid1 == 0) {
        a = 1:
        printf("child pid 1 = %d\n", getpid());
        if((pid2 = fork()) == 0){
                a = 2:
                printf("child pid 2 = %d\n\n", getpid());
                exit(a);
        else{
                child pid = waitpid(pid2,&status,0);
                printf("child_pid : %d\n",child_pid);
                printf("original status : %d\n",status);
                printf("shift status : %d\n\n",status >> 8);
                exit(a);
    else if(pid1 != 0){
        child_pid = waitpid(pid1,&status,0);
        printf("child_pid : %d\n",child_pid);
        printf("original status : %d\n",status);
        printf("shift status : %d\n\n",status >> 8);
```

```
os2019110613@ubuntu:~/test$ ./a.out
child_pid 1 = 9541
child_pid 2 = 9542

child_pid : 9542
original status : 512
shift status : 2

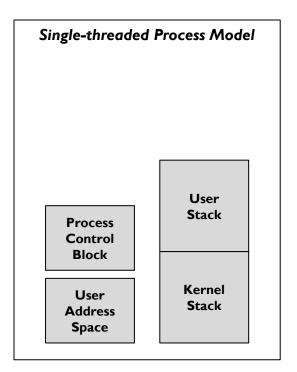
child_pid : 9541
original status : 256
shift status : 1
```

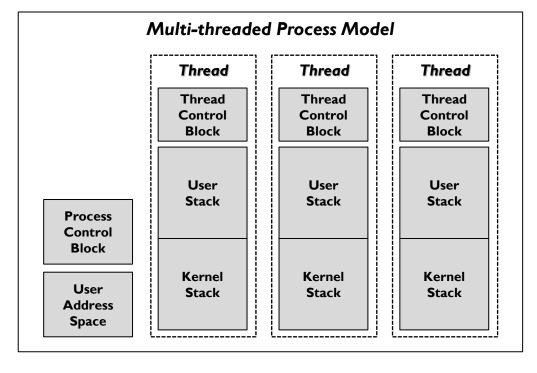


Thread의 이해

Thread

- 특정 Process 내에서 실행되는 하나의 흐름을 나타내는 단위
- 독립된 program counter를 갖는 단위
- 독립된 register set과 stack을 가짐
- 비동기적인(asynchronous) 두 개의 작업이 서로 독립적으로 진행 가능
 - 처리를 위해 조건 변수나 mutex, semaphore와 같은 방법을 사용함







POSIX Thread

POSIX

- 이식 가능 운영 체제 인터페이스(Portable Operating System Interface)
- 서로 다른 UNIX OS의 공통 API를 정리하여 이식성이 높은 유닉스 응용 프로그램을 개발하기 위한 목적으로 IEEE가 책정한 애플리케이션 인터페이스 규격

POSIX Thread

함수명	설명
pthread_create	새로운 Thread를 생성함
pthread_detach	Thread가 자원을 해제하도록 설정
pthread_equal	두 Thread의 ID 비교
pthread_exit	Process는 유지하면서 지정된 Thread 종료
pthread_kill	해당 Thread에게 Signal을 보냄
pthread_join	임의의 Thread가 다른 Thread의 종료를 기다림
pthread_self	자신의 Thread id를 얻어옴

- 컴파일시 -pthread 옵션 추가
 - e.g. \$ gcc -pthread thread_test.c



POSIX Thread: Creation

- Thread는 pthread_t 타입의 thread ID로 처리
- POSIX thread는 사용자가 지정한 특정 함수를 호출함으로써 시작
 - 이 thread 시작 function은 void* 형의 인자를 하나 취한다
- 사용 함수: pthread_create()

#include <pthread.h>

int pthread_create(pthread_t *thread, const pthread_attr_t *attr, void *(*start_routine)(void*), void *arg);

pthread_t *thread

const pthread_attr_t *attr

void *(*start routine)(void*)

void *arg

: Thread ID

: Thread 속성 지정. 기본값은 NULL.

: 특정 함수(start_routine)를 호출함으로써

thread가 시작

: start 함수의 인자



POSIX Thread: Termination

- Process는 유지 하면서 pthread_exit() 함수를 호출하여 thread 자신을 종료
- 단순히 thread를 종료 하는 역할만 수행
 - 단, thread의 resource가 완전히 정리되지 않음

```
#include <pthread.h>
void pthread_exit(void *retval);
```

▪ void *retval : Return value가 저장. 사용하지 않으면, NULL



POSIX Thread: Detach and Join

Join: 결합

■ 생성된 thread가 pthread_join()을 호출한 thread에게 반환값을 전달하고 종료

■ Detach: 분리

■ Process와 thread가 분리되면서 종료 시 자신이 사용했던 자원을 바로 반납

• 즉, thread를 종료 할 때 결합 혹은 분리가 필요



POSIX Thread: Join

- 다른 thread가 thread_join()을 반드시 호출해야 함
 - Thead의 memory resource가 완전히 정리되지 않음
- pthread_join()
 - 지정된 thread가 종료될 때까지 호출 thread의 수행을 중단

```
#include <pthread.h>
int pthread_join (pthread_t thread, void **retval);
```

- waitpid()의 역할과 유사
- void **retval : thread의 종료코드가 저장될 장소, 사용하지 않으면 NULL
- Return value
 - 성공시:0
 - 실패 시: 0이 아닌 오류 코드



POSIX Thread: Detach

- 결합 가능(joinable)한 상태의 thread
 - 분리되지 않은 thread
 - 종료되더라도 자원이 해제되지 않음
- pthread_detach()
 - Thread 종료 시 자원을 반납하도록 지정된 thread를 분리(detach) 상태로 만든다.

```
#include <pthread.h>
int pthread_detach (pthread_t thread);
```

- pthread_t thread : 쓰레드 식별자 thread
- Return value
 - 성공시:0
 - ▶ 실패 시: 0이 아닌 오류 코드



POSIX Thread: Thread Cleanup Handler

- Thread cleanup handler 등록
 - thread 종료 시 호출되는 특정 함수 등록
 - 하나의 thread에 둘 이상의 handler를 두는 것도 가능
 - 여러 handler는 하나의 스택에 등록
- pthread_cleanup_push()
 - 지정된 마무리 함수를 스택에 등록

```
#include <pthread.h>
void pthread_cleanup_push(void(*routine)(void*), void* arg);
```

- routine : cleanup handler function
- void* arg: routine 함수의 인자
- handler 호출 조건
 - thread가 pthread_exit() 호출
 - thread가 pthread_cancel()에 반응

```
int pthread_cancel(pthread_t thread);
```

- 인자로 주어진 thread에 종료 요청을 보냄
- thread가 execute 인수에 0이 아닌 값을 넣어 pthread_cleanup_pop()을 호출



POSIX Thread: Thread Cleanup Handler

- Thread cleanup handler 제거
 - 스택에 등록된 cleanup handler를 제거
- pthread_cleanup_pop()
 - 지정된 마무리 함수를 스택에서 제거

```
#include <pthread.h>
void pthread_cleanup_pop(int execute);
```

- execute : 값이 0일 경우 등록된 handler를 호출하지 않고 삭제함
 값이 1일 경우 등록된 handler를 호출하고 삭제함
- cleanup handler는 스택에 등록된 반대 순서로 호출됨
- 이들은 매크로로 구현될 수 있기 때문에, push-pop의 호출은 반드시 한 thread 범위 안에서 짝을 맞춰 주어야 함
 - push가 { 문자를 포함하고, pop이 } 문자를 포함



실습 2. POSIX Thread

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <pthread.h>
3 #include <unistd.h>
4 #include <sys/types.h>
 5 #include unistd.h>
7 void* thread_func(void *arg);
8 void cleanup_func(void *arg);
9 pid_t gettid(void);
10
11 int main()
12 {
13
          pthread_t tid[2];
14
15
           pthread_create(&tid[0], NULL, thread_func, (void *)0);
16
          pthread_create(&tid[1], NULL, thread_func, (void *)1);
17
                          gettid = %ld\n", (unsigned long)gettid());
18
          printf("main
                          getpid = %ld\n", (unsigned long)getpid());
19
          printf("main
20
21
          pthread_join(tid[0], NULL);
22
          pthread_join(tid[1], NULL);
23
24
          return 0;
25 }
```



실습 2. POSIX Thread(cont'd)

```
27 void* thread_func(void *arg)
28 {
29
            int i:
30
            pthread_cleanup_push(cleanup_func, "first cleanup");
           pthread_cleanup_push(cleanup_func, "second cleanup");
31
32
            printf("$tid[%d] start\n", (int)arg);
33
           printf("$tid[%d] gettid = %ld\n", (int)arg, (unsigned long)gettid());
34
            printf("$tid[%d] getpid = %ld\n", (int)arg, (unsigned long)getpid());
36
            for( i=0; i<0x40000000; ++i);</pre>
            if((int)arg == 0)
38
39
                    pthread_exit(0);
40
            pthread cleanup pop(0);
42
43
44 }
45
           pthread_cleanup_pop(0);
            return (void *)1;
46 void cleanup_func(void *arg)
47 {
48
           printf("%s\n", (char *)arg);
49 }
50
51 pid_t gettid(void)
52 {
53
54 }
            return syscall(__NR_gettid);
```



실습 2. POSIX Thread(cont'd)

```
1 LDFLAGS=-pthread
2
3 thread:thread.o
4
5 clean:
6 $(RM) thread thread.o
```





▮실습 3. POSIX Thread

```
1 LDFLAGS=-pthread
                                      Linking시 자동으로 포함되는 변수
         3 thread:thread.o
         5 clean:
              $(RM) thread thread.o
os2024123456@ubuntu:~/OS_prac/week7$ ./thread
$tid[0] start
$tid[0] gettid = 12193
tid[0] getpid = 12192
$tid[1] start
$tid[1] gettid = 12194
$tid[1] getpid = 12192
main
       qettid = 12192
main
       getpid = 12192
^Z
                                               → Ctrl + z키를 누름. SIGSTOP Signal을 보냄.
[1]+ Stopped
                             ./thread
os2024123456@ubuntu:~/OS prac/week7$ ps -L
           LWP TTY
                                               → LWP(Light-Weight Process) : Thread를 의미
    PID
   2009
         2009 pts/0
                        00:00:00 bash
         12192 pts/0
  12192
                        00:00:00 thread
         12193 pts/0
  12192
                        00:00:01 thread
         12194 pts/0
  12192
                        00:00:01 thread
          12195 pts/0
  12195
                        00:00:00 ps
                                              ┝ fg명령어. SIGCONT Signal을 보냄.
os2024123456@ubuntu:~/OS_prac/week7$ fg
./thread
second cleanup
first cleanup
```

