

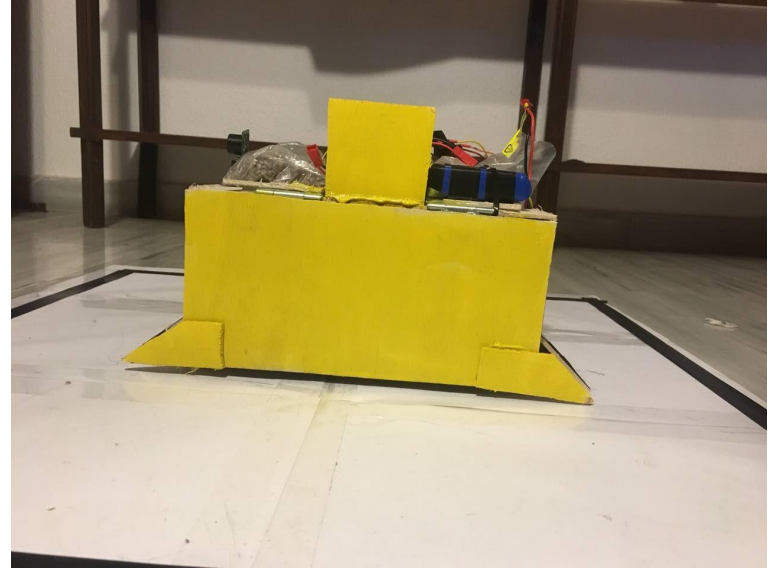
# Sistemas con Microprocesadores

Javier Gómez Luzón

Manuel Ruiz López

Antonio David Mota Martínez

# Panzer VI



# Componentes utilizados

- 4 bumpers
- 4 sensores de infrarrojos CNY70
- 4 sensores de ultrasonidos SRF02
- 4 servomotores
- 2 baterías LiPo
- Tarjeta con microprocesador PIC18F4550



# Componentes adicionales

- 4 ruedas
- 2 tablas de marquetería
- 1kg de arroz
- 1kg de lentejas

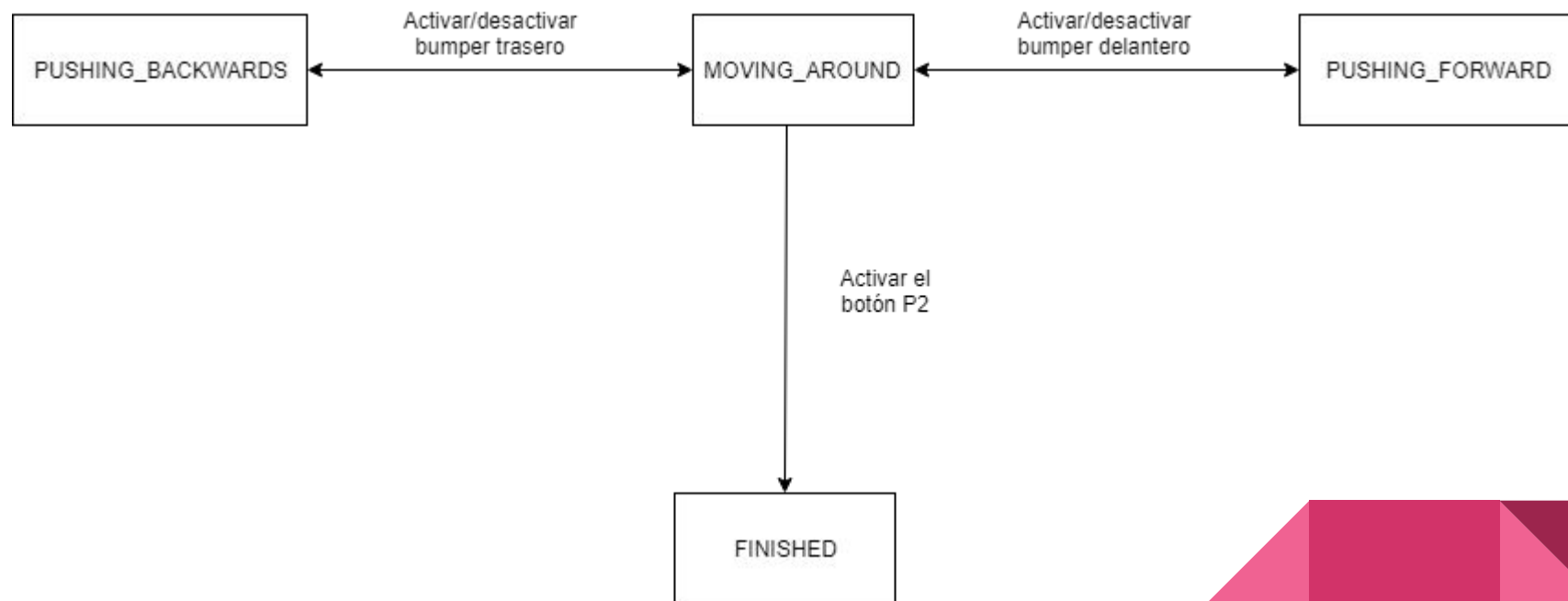


# Diseño del robot

- Solapas delantera y trasera para activar bumpers
- Alerones negros para confundir sensores de infrarrojos
- Sensores de ultrasonidos emitiendo ráfagas a los lados
- Sensores de infrarrojos en cada esquina de la estructura interna



# Inteligencia artificial



# MOVING\_AROUND

