



# Implementación HW/SW de Arquitecturas de Clasificación de Paquetes en Lógica Reconfigurable

Luis Roberto Romano,      Jairo Nicolás Trad

Universidad Nacional de Córdoba

# Índice general

|   |           |
|---|-----------|
| <b>1. Introducción</b>                    | <b>1</b>  |
| <b>2. Sistema</b>                         | <b>2</b>  |
| 2.1. FPGA . . . . .                       | 2         |
| 2.2. Sistemas embebidos . . . . .         | 2         |
| <b>3. Arquitectura</b>                    | <b>4</b>  |
| 3.1. Parte HW . . . . .                   | 4         |
| <b>4. Implementación</b>                  | <b>7</b>  |
| <b>5. Resultados</b>                      | <b>8</b>  |
| 5.1. Configuración del Hardware . . . . . | 8         |
| <b>6. Conclusiones</b>                    | <b>11</b> |
| <b>Bibliografía</b>                       | <b>12</b> |
| <b>Apendices</b>                          | <b>13</b> |

# Índice de figuras

# Índice de cuadros

## Capítulo 1

# Introducción

## Capítulo 2

# Sistema

Uno de los mayores cuellos de botella en los routers lo constituye el cómputo de del prefijo más largo para cada paquete entrante. Implementar ciertos esquemas de clasificacion en hardware se ve limitado principalmente debido a 2 factores: La cantidad de memoria requerida y lla complejidad creciente de los mismos. En tanto crece el trafico en las redes se ve la necesidad de implementar esquemas mas complejos de clasificacion. Dichos esquemas tienen una implementación más sencilla en software. Dichas implementaciones estan ampliamente difundidas en la web. Esto hace innecesario tener que “adaptarlas” a un HDL. El paso es trivial (corregir esta redaccion)

### 2.1. FPGA

Son dispositivos lógicos programables cuya lógica interna puede ser reconfigurada. Esta característica permite implementar un diseño propio, con la posibilidad de efectuar la cantidad necesaria de pruebas hasta llegar a los resultados deseados. Se puede instanciar componentes usando la lógica interna (ej microprocesadores, PLL, Memorias,etc).

### 2.2. Sistemas embebidos

Aunque se pone mucho foco en el diseño de los procesadores de proposito general en la realidad estos solo representan solo una pequeña proporcion de los procesadores efectivamente producidos cada año. Existe una especial motivacion en la industria por los denominados “Procesadores

Heterogeneos” que integran sistemas dedicados con procesadores de proposito general.

(acá se podría poner algunas generalidades sobre Ethernet e IP)  
(tambien se podria agregar algo del problema del prefijo más largo)

El sistema implementado en el presente trabajo consta de un microprocesador NIOS2/f interconectado mediante un bus Avalon-MM a 5 componentes:

- PLL
- JTAG UART
- Iterfaz con SDRAM
- Timer
- Módulo extractor de cabeceras

A su vez, éste último está conformado por un generador de paquetes Ethernet conectado a una FIFO. Esta está a su vez conectada a un modulo denominado delay buffer, que está conectado al modulo uplink y al write output.. Uplink a su vez está conectado también a write output.  
(colocar Imagen).

Sobre el hardware descrito anteriormente se ejecuta un software de clasificacion de paquetes, que se encuentra almacenado en una memoria RAM.



## Capítulo 3

# Arquitectura

### 3.1. Parte HW

(Acá hay q poner una descripción detallada de los módulos mencionados en el capítulo anterior)

Se implementaron 2 algoritmos de clasificacion: Búsqueda lineal y Búsqueda en árbol unibit.

El software utilizado para realizar las pruebas consistió en 2 proyectos por separado. Uno para cada tipo de búsqueda en la tabla.

El mismo fue desarrollado en lenguaje c++, por presentar éste ciertas facilidades para las implementaciones llevadas a cabo. Puntualmente se sacó ventaja de un STL container (list) para implementar la búsqueda lineal. Esta plantilla cuenta con, entre otras cosas, la posibilidad de ordenar la lista con sólo una llamada a función.

Para efectuar el intercambio de datos con el hardware se hizo uso de las macros IOWR e IORD, las cuales escriben y leen respectivamente los datos hacia/desde un componente conectado al bus Avalon MM. La razón de haber usado dichas macros yace en el hecho de que las mismas no son cacheadas”. Esta característica se torna indispensable en este diseño, ya que en el mismo no se puede leer un dato sin saber si está verdaderamente disponible en el bus.

Búsqueda lineal.

Se implementó en una lista enlazada, creada a partir del template list de c++. Los nodos de la lista contienen 3 campos:

Dirección de red (entero de 32 bit sin signo)

Máscara de red (entero de 32 bit sin signo)

Identificador de decisión (entero de 32 bit con signo)

Como se le dió prioridad a los prefijos de red más largos, se debió sobrecargar el operador de comparación ( $\lessdot$ ) para que la función sort pudiese ordenar en base a la longitud de máscara. De esa manera, los nodos que contenían valores de máscara más grandes quedaban en las primeras posiciones de la lista.

Cuando la función encargada del lookup recibe una dirección IP de destino, realiza los siguientes pasos:

- Coloca un iterador al comienzo de la lista.
- Realiza un AND con el valor de máscara del nodo que está siendo apuntado. Si el resultado de la operación es igual al valor de dirección de red de dicho nodo, entonces se retorna con el valor identificador de decisión. En otro caso, continúa la búsqueda en el siguiente nodo.

#### Busqueda en Arbol unibit.

Se implementó una clase en la cual se definieron las características de los nodos del arbol, como así tambien las operaciones de inserción y búsqueda.

Cada nodo cuenta con los siguientes campos:

- gw: es un identificador de la decisión a tomar. En los nodos no asociados a una decision, tiene el valor estipulado en la macro NONE.
- zero / one: Son punteros a nodo, asociados a los bits 0/1 del prefijo que se esté leyendo.

En este contexto, pueden existir 2 tipos de nodo:

- Común: Está asociado a la macro NONE. La misma lo diferencia del nodo decisión.
- Decisión: Contiene en el campo gw un valor que identifica a la decisión a tomar.

El algoritmo de búsqueda toma como entrada la dirección IP de destino del paquete a clasificar. Luego de ello, va haciendo un testeo bit a bit de la misma, partiendo con un puntero de recorrido desde el nodo raíz. Si el bit de la dirección es 0 y el puntero zero está apuntando hacia algun nodo, el puntero de recorrido se mueve al nodo apuntado por el puntero zero. En caso contrario, se mueve al nodo apuntado por one (En caso de que exista). Esto se repite nodo a nodo, hasta que:

- El puntero de recorrido queda varado en un nodo decision, con lo cual se retorna el valor de gw. Ó
- El puntero de recorrido queda varado en un nodo común.

Contemplando esta última posibilidad, el algoritmo hace que en cada nodo se chequee si se trata de un nodo decisión. En dicho caso, se almacena el campo gw en una variable y se continua el recorrido. Si se da un caso en el cual el nodo de recorrido queda apuntando a un nodo comun y luego de testear un bit se determina que el mismo no tiene un nodo asociado (es decir, que alguno de los punteros zero / one esté en NULL) la funcion retorna la variable anteriormente mencionada.

## Capítulo 4

# Implementación

## Capítulo 5

# Resultados

En este capítulo se presentan los resultados obtenidos de la ejecución del proyecto bajo ciertas condiciones representativas, con la intención de validar la funcionalidad y también de encontrar los puntos fuertes y las falencias del mismo.

### 5.1. Configuración del Hardware

| Feature | Description  |
|---------|--|
| FPGA    | <ul style="list-style-type: none"><li>▪ Cyclone II EP2C35F672C6 with EPCS16 16-Mbit serial configuration device.</li></ul> |

|                   |  |
|-------------------|--|
| I/O Interfaces    | <ul style="list-style-type: none"><li>▪ Built-in USB-Blaster for FPGA configuration</li><li>▪ Line In/Out, Microphone In (24-bit Audio CODEC)</li><li>▪ Video Out (VGA 10-bit DAC)</li><li>▪ Video In (NTSC/PAL/Multi-format)</li><li>▪ RS232</li><li>▪ Infrared port</li><li>▪ PS/2 mouse or keyboard port</li><li>▪ 10/100 Ethernet</li><li>▪ USB 2.0 (type A and type B)</li><li>▪ Expansion headers (two 40-pin headers)</li></ul> |
| Memory            | <ul style="list-style-type: none"><li>▪ 8 MB SDRAM, 512 KB SRAM, 4 MB Flash</li><li>▪ SD memory card slot</li></ul>  |
| Displays          | <ul style="list-style-type: none"><li>▪ Eight 7-segment displays</li><li>▪ 16 x 2 LCD display</li></ul>  |
| Switches and LEDs | <ul style="list-style-type: none"><li>▪ 18 toggle switches</li><li>▪ 18 red LEDs</li><li>▪ 9 green LEDs</li><li>▪ Four debounced pushbutton switches</li></ul>   |

|        |  |
|--------|--|
| Clocks | <ul style="list-style-type: none"><li>▪ 50 MHz clock</li><li>▪ 27 MHz clock</li><li>▪ External SMA clock input</li></ul> |
|--------|--|

## Capítulo 6

# Conclusiones



# Bibliografía

# Apendices