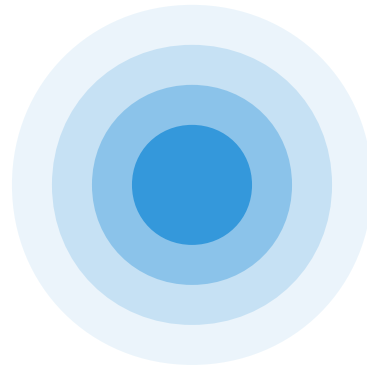


Diagramas de Arquitectura

Detector de Somnolencia para Conductores



Autores:

Jaime Alfonso Jiménez Naranjo

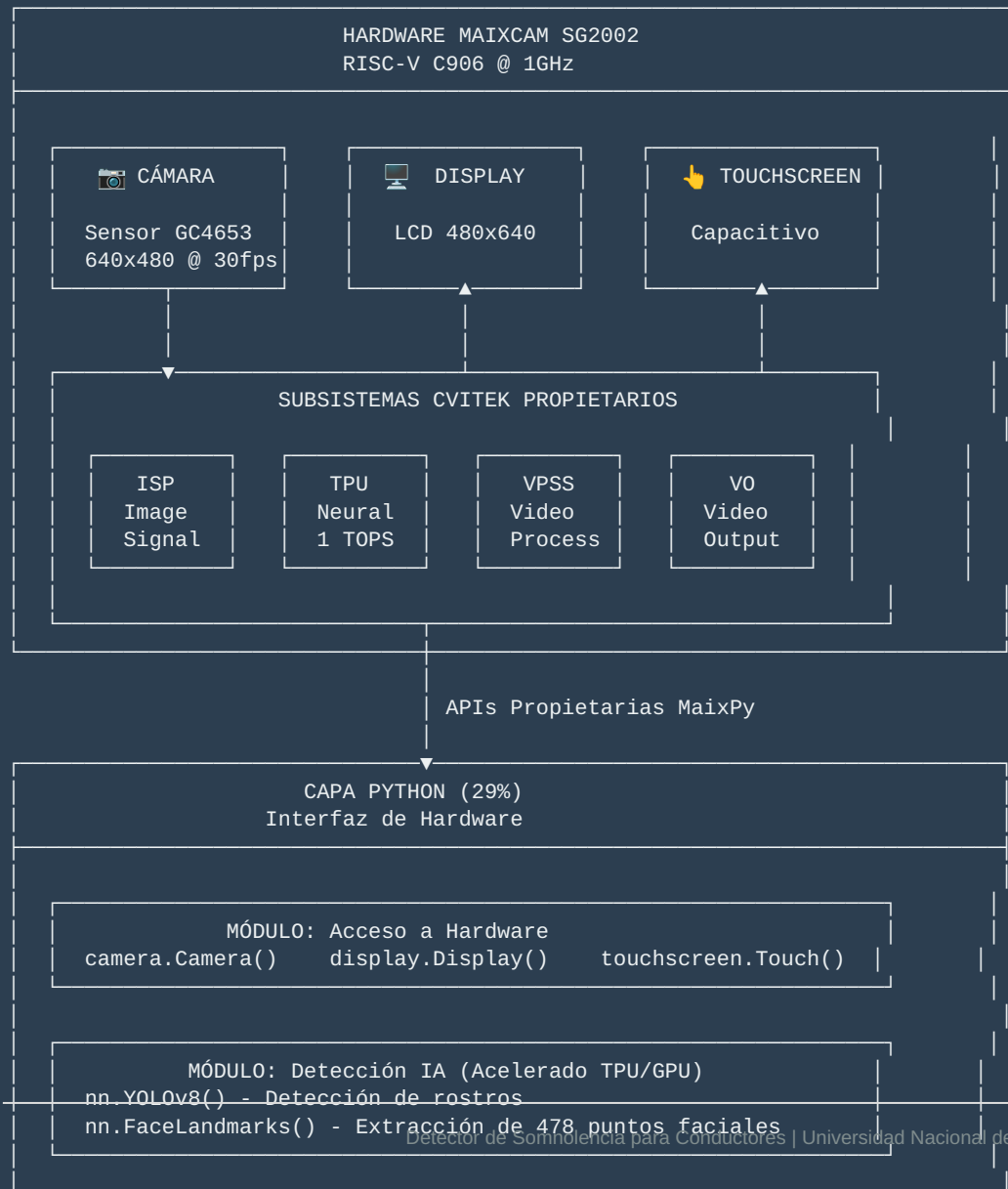
Miguel Alejandro Carvajal Medina

Daniel Sierra Peña

Universidad Nacional de Colombia

Sistemas Embebidos - 2025

1. Arquitectura General del Sistema



MÓDULO: Interfaz C mediante ctypes
CDLL('libdrowsiness.so')
DrowsinessMetrics (Structure)

ctypes interface

NÚCLEO EN C PURO (71%)
libdrowsiness.so (7.9 KB)

MÓDULO: Análisis Geométrico
float distance(x1, y1, x2, y2)
float calculate_ear(Point2f* eye_points, int count)
float calculate_mar(Point2f* mouth_points, int count)

MÓDULO: Detección y Clasificación

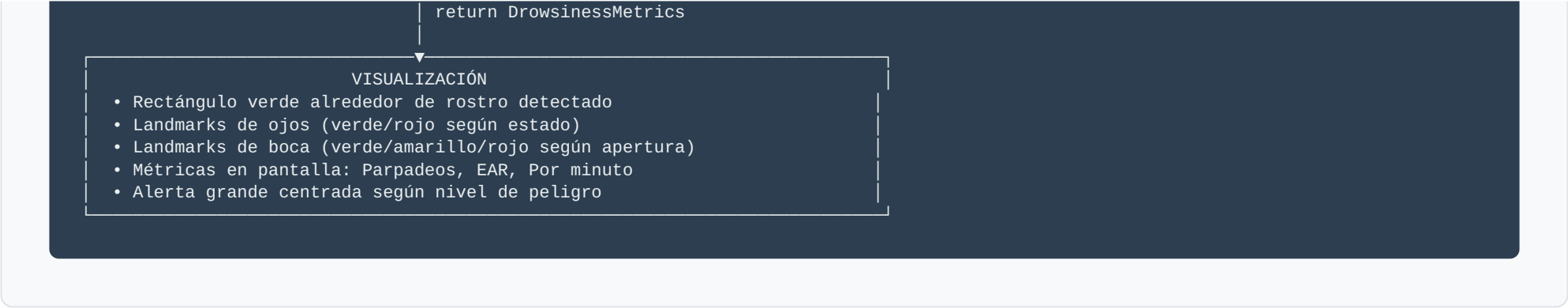
- Parpadeo Normal (< 1.0 seg) → +2% somnolencia
- Parpadeo Largo (1.0-2.5 seg) → +15% somnolencia
- Microsueño (> 2.5 seg) → +40% somnolencia
- Bostezo (MAR > 0.70) → +10% somnolencia

MÓDULO: Análisis Temporal

- Tracking de duración de eventos
- Contador de parpadeos por minuto
- Sistema de decaimiento progresivo (-5% cada 5 seg)
- Variables estáticas globales para estado

MÓDULO: Evaluación de Nivel de Peligro

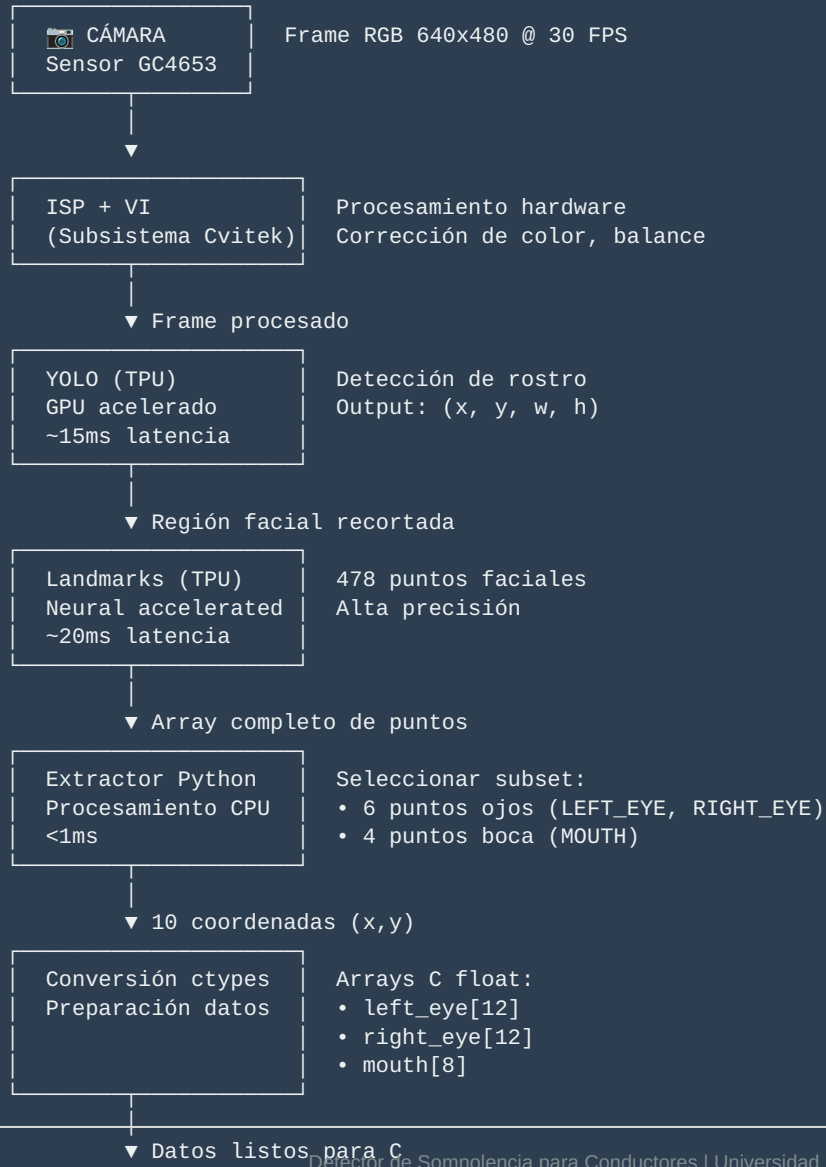
Nivel 0 (0-59%): CONDUCCIÓN SEGURA
Nivel 1 (60-79%): DESCANSO NECESARIO
Nivel 2 (80-100%): DETENER VEHÍCULO



Distribución de Responsabilidades

Capa	Proporción	Responsabilidad	Tecnologías
Hardware	N/A	Captura de imagen, procesamiento neural, display	Subsistemas Cvitek propietarios, TPU
Python	29%	Acceso a hardware, detección IA acelerada	MaixPy, ctypes, YOLO, FaceLandmarks
C Puro	71%	Análisis completo de somnolencia	C99, libm, compilación RISC-V

2. Flujo de Datos del Sistema



LIBRERÍA C: `analyze_drowsiness()`

(Procesamiento <1ms)

calculate_ear()

left_eye[12]
right_eye[12]

▼ ear_left, ear_right
ear_avg = (left+right)/2

calculate_mar()

mouth[8]

▼ mar

Clasificar Estado
eyes_closed = ear < 0.18
mouth_state = mar ranges

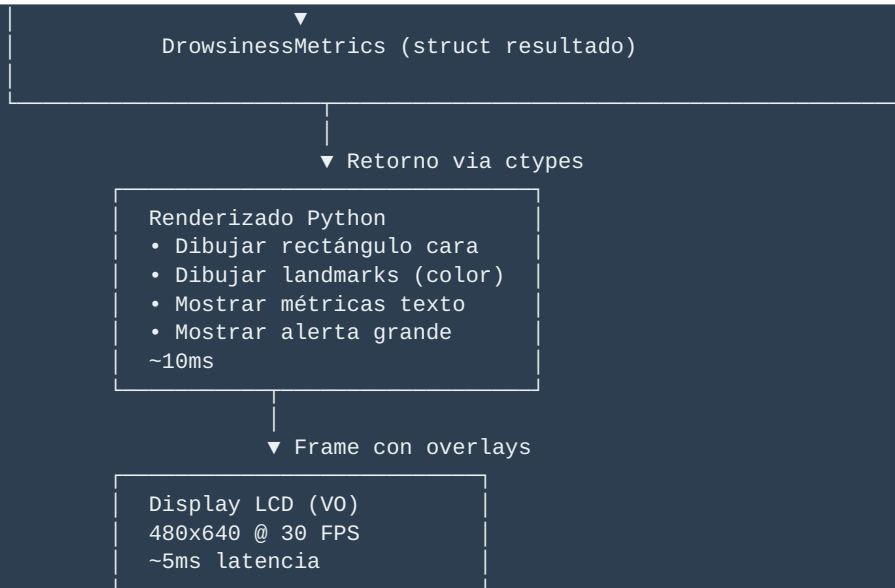
Detectar Eventos:
• Parpadeo Normal
• Parpadeo Largo
• Microsueño
• Bostezo

Actualizar Estado Global
g_drowsiness_level += inc
g_drowsiness_level -= dec
Contadores++

Evaluar Peligro:
if (microsueños>=3)
 danger_level = 2
else if (largos>=5)
 danger_level = 1

else

 danger_level = 0



Optimización de Rendimiento

Estrategia: Frame skipping - procesar 1 de cada 2 frames

- **Análisis:** 15 FPS (suficiente para detectar parpadeos de 100-300ms)
- **Display:** 30 FPS (fluido para el usuario)
- **Latencia total:** < 70ms (imperceptible)

3. Máquina de Estados - Sistema de Alertas

INICIO
drowsiness = 0%
contadores = 0



ESTADO: CONDUCCIÓN SEGURA

- drowsiness_level: 0-59%
- danger_level: 0
- Color indicador: VERDE
- Mensaje: "CONDUCCIÓN SEGURA"

Comportamiento:

- Parpadeos normales permitidos
- Decaimiento: -5% cada 5 segundos
- Sin alertas activas

Permanece si nivel
bajo 60%

Transición cuando:

- 5+ parpadeos largos
- 3+ bostezos
- drowsiness >= 60%



ESTADO: DESCANSO NECESARIO

- drowsiness_level: 60-79%
- danger_level: 1
- Color indicador: AMARILLO
- Mensaje: "DESCANSO NECESARIO"

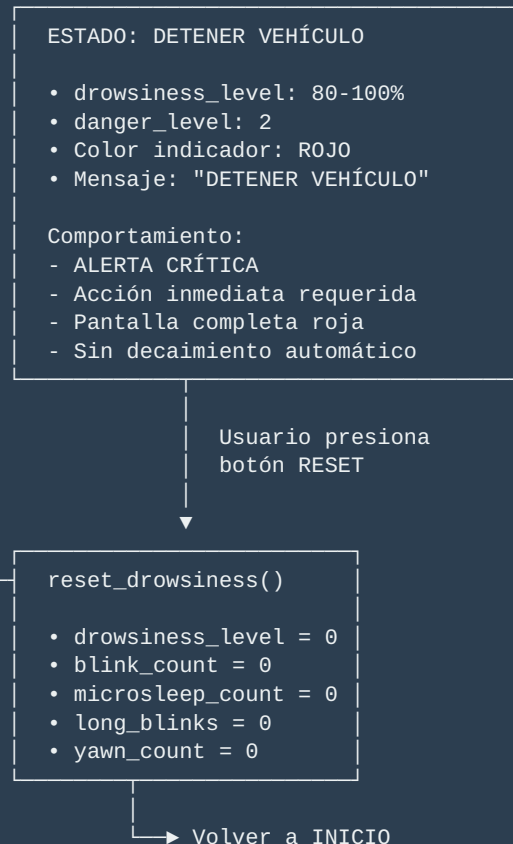
Comportamiento:

- Alerta visual activa
- Requiere atención del conductor
- Decaimiento más lento

Retorno si
decae bajo 60%

Transición cuando:

- 3+ microsueños
- drowsiness >= 80%



Eventos que Modifican el Estado

Evento

Condición

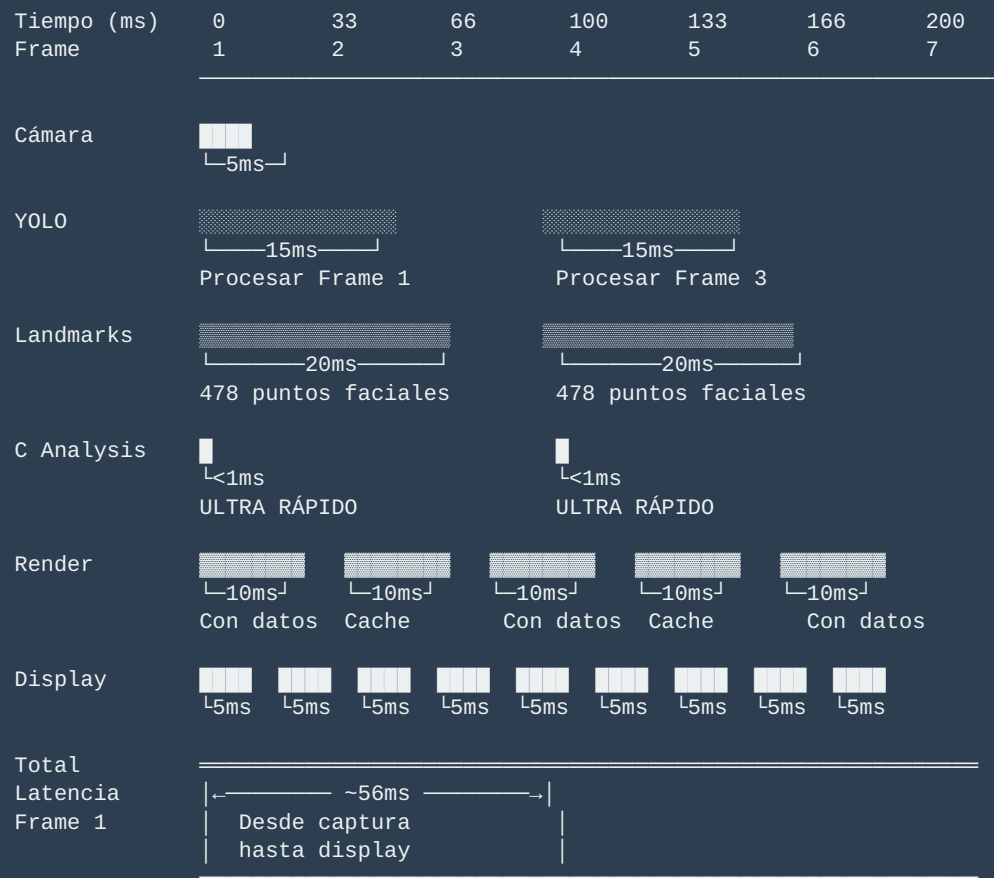
Incremento

Impacto

Detector de Somnolencia para Conductores | Universidad Nacional de Colombia | Sistemas Embebidos 2025

Parpadeo Normal	Duración < 1.0 seg	+2%	Mínimo, fisiológico normal
Parpadeo Largo	Duración 1.0-2.5 seg	+15%	Moderado, indica cansancio
Microsueño	Duración > 2.5 seg	+40%	Crítico, pérdida momentánea de consciencia
Bostezo	MAR > 0.70	+10%	Moderado, señal de fatiga
Decaimiento	Sin eventos por 5 seg	-5%	Recuperación gradual

4. Análisis de Temporización



ESTRATEGIA: Frame Skipping

Frame 1: PROCESAR (Cámara → YOLO → Landmarks → C → Render → Display)
Frame 2: SKIP (Cámara → Usar resultado anterior → Render → Display)
Frame 3: PROCESAR
Frame 4: SKIP
...

RESULTADO:

- Análisis: 15 FPS (suficiente para parpadeos de 100-300ms)
- Display: 30 FPS (fluido y sin parpadeo visible)

- Latencia: < 70ms (imperceptible para el usuario)
- CPU/TPU: 50% utilización (eficiente en energía)

Distribución del Tiempo de Procesamiento

Componente	Tiempo	Porcentaje	Aceleración
Captura (Cámara)	5ms	7%	Hardware ISP
YOLO (Detección rostro)	15ms	21%	TPU acelerado
Landmarks (478 puntos)	20ms	29%	TPU acelerado
Análisis C	<1ms	1%	Optimizado -O3
Renderizado	10ms	14%	CPU + OpenCV
Display (VO)	5ms	7%	Hardware VO
Overhead	~15ms	21%	Sistema operativo