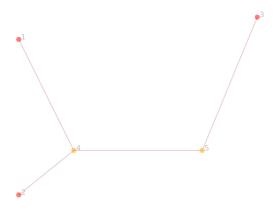
Belief propagation

Jaka Velkaverh

27. september 2023

Problem

Imamo omrežje naprav, naprave so sidra (vemo pozicijo) ali agenti (ne vemo pozicije), izmerjane so razdalje med napravami, ki so dovolj blizu.



Izračunati želimo pozicije agentov.

BP, ko ni ciklov

Vsaka naprava ima vero (belief):

 $M_t(\vec{x}) = \text{Verjetnost}, da je pozicija naprave } t, \vec{x}$

BP, ko ni ciklov

Vsaka naprava ima vero (belief):

$$M_t(\vec{x}) = \text{Verjetnost}, da je pozicija naprave } t, \vec{x}$$

Naprave si med seboj pošiljajo sporočila:

$$m_{u,t}\left(\vec{x}\right)=$$
 Kako verjetno se u-ju zdi, da je pozicija $t,\,\vec{x}$

BP, ko ni ciklov

Vsaka naprava ima vero (belief):

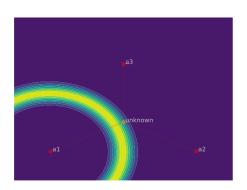
$$M_t(\vec{x}) = \text{Verjetnost}, \text{ da je pozicija naprave } t, \vec{x}$$

Naprave si med seboj pošiljajo sporočila:

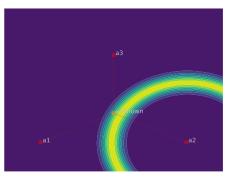
$$m_{u,t}\left(ec{x}
ight) =$$
 Kako verjetno se u-ju zdi, da je pozicija t , $ec{x}$

Za izračun sporočila naprave u napravi t potrebujemo sporočila vseh naprav, ki so sosedje u razen t. Če ni ciklov, lahko vsa sporočila izračunamo v "eni iteraciji".

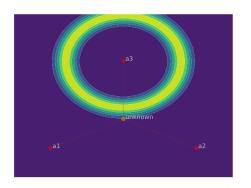
Primer za BP brez ciklov

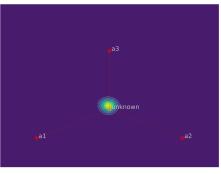


Slika: Sporočilo od sidra a1 agentu



Slika: Sporočilo od sidra a2 agentu

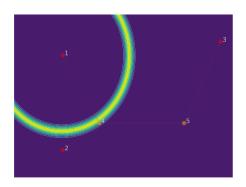




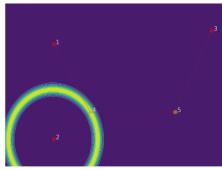
Slika: Sporočilo od sidra a3 agentu

Slika: Vera agenta na koncu

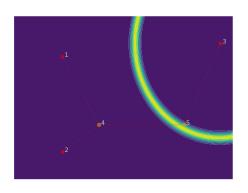
Drugi primer za BP brez ciklov



Slika: Sporočilo od sidra 1 agentu 4

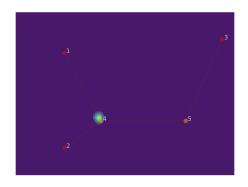


Slika: Sporočilo od sidra 2 agentu 4



Slika: Sporočilo od sidra 3 agentu 5

Slika: Sporočilo od agenta 5 agentu 4



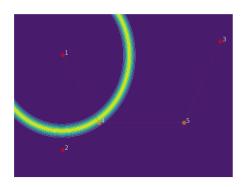
Slika: Končna vera agenta 4

BP s cikli

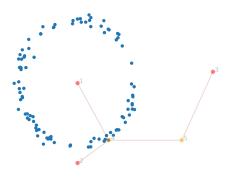
Če algoritem spremenimo tako, da deluje iterativno, ga lahko uporabimo, na omrežjih s cikli. Sporočila in vera imajo zdaj dodaten indeks $M_t^i(\vec{x})$, $m_{u.t}^i(\vec{x})$.

Približek BP z delci (NBP)

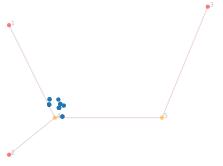
Vero in sporočila predstavimo z ti. delci.



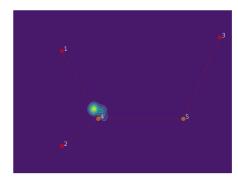
Slika: Sporočilo od sidra 1 agentu 4



Slika: Točke sporočila od sidra 1 agentu

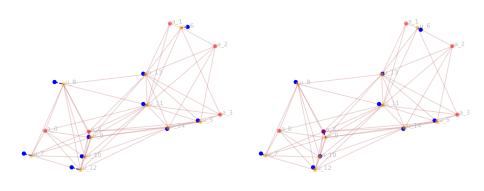


Slika: Končni delci agenta 4

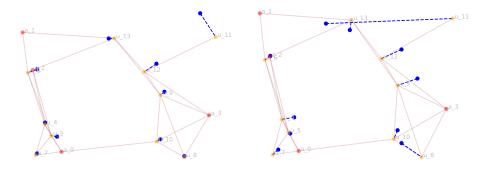


Slika: Končna vera agenta 4

Implementacija algoritmov



Slika: Napake BP Slika: Napake NBP



Slika: Napake BP Slika: Napake NBP