



WESTFÄLISCHE
WILHELMS-UNIVERSITÄT
MÜNSTER

> Übung Betriebssysteme

Übung 7

Wintersemester 2022/23

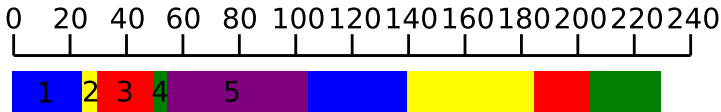
Aufgabe 7

Scheduling-Strategien

2

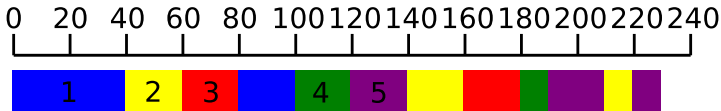
Prozess	Ankunftszeit	Bedienzeit
P_1	0	60
P_2	25	50
P_3	30	40
P_4	50	30
P_5	55	50

- Strategien: LCFS-PR, RR, Multilevel Feedback
- Gesucht: mittlere Bedien-, Warte- und Antwortzeit; normalisierte Antwortzeit für 1 und 4



	P_1	P_2	P_3	P_4	P_5	ϕ
Ankunftszeit	0	25	30	50	55	
Bedienzeit	60	50	40	30	50	46
Startzeitpunkte	0	25	30	50	55	
	105	140	185	205		
Endzeitpunkt	140	185	205	230	105	
Wartezeit	80	110	135	150	0	95
Antwortzeit	140	160	175	180	50	141
Norm. Antwortzeit	$2\frac{1}{3}$	3,2	4,375	6	1	3,38

Round Robin (Zeitquantum 20)



	P_1	P_2	P_3	P_4	P_5	ϕ
Ankunftszeit	0	25	30	50	55	
Bedienzeit	60	50	40	30	50	46
Startzeitpunkte	0					
	20	40	60			
	80			100	120	
		140	160	180	190	
		210			220	
Endzeitpunkt	100	220	180	190	230	
Wartezeit	40	145	110	110	125	106
Antwortzeit	100	195	150	140	175	152
Norm. Antwortzeit	$1\frac{2}{3}$	3,9	3,75	$4\frac{2}{3}$	3,5	3,50

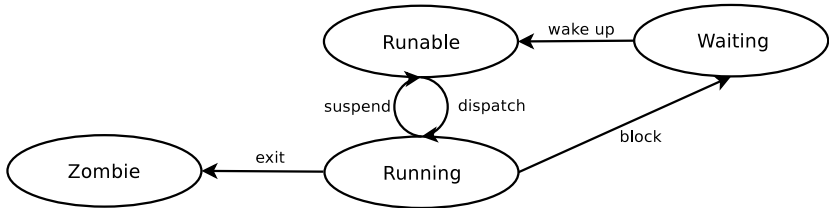
Multilevel Feedback (Zeitquantum $10 * (i + 1)$)

5



	P_1	P_2	P_3	P_4	P_5	ϕ
Ankunftszeit	0	25	30	50	55	
Bedienzeit	60	50	40	30	50	46
Startzeitpunkte	0					
	10	30	40	50	60	
		70	90	110	130	
	150	180	200		210	
Endzeitpunkt	180	200	210	130	230	
Wartezeit	120	125	140	50	125	112
Antwortzeit	180	175	180	80	175	158
Norm. Antwortzeit	3	3,5	4,5	$2\frac{2}{3}$	3,5	3,43

- Programm, das einfaches Betriebssystem simuliert
- Erlaubt „Blick unter die Haube“ eines BS
- Möglichkeit, u.a. verschiedene Schedulingstrategien zu implementieren
- Zustandsdiagramm eines Prozesses:



- Verwaltet mehrere Threads auf Benutzerebene („Prozesse“)
- Stellt Systemaufrufe, z. B. zur Erzeugung von Prozessen zur Verfügung
- Einfacher Scheduler schaltet zwischen Prozessen um

userspace	init.c proc1.c proc2.c mini_os.h				structs.h
					mini_os.h
mini_os	queue/	queue.h	queue_pop.c	queue_remove.c	ptable.c
		queue_search_id.c	queue_push_bottom.c		globals.h
	scheduler/	scheduler.h	schedule.c		constants.h
		start_scheduler.c	select_next_process.c		
	syscalls/	syscalls.h	create_process.c		mini_os.c
		create_signal.c	swait.c	snotify.c	

Prozesszustände (constants.h):

```
enum process_state {  
    STATE_CREATED      = 0,  
    STATE_RUNNABLE     = 1,  
    STATE_RUNNING      = 2,  
    STATE_BLOCKED       = 3,  
    STATE_DEAD         = 4,  
};
```


Prozessstruktur (structs.h):

```
struct process {  
    ucontext_t context;  
    char name[32];  
    struct process *next;  
    struct process *prev;  
    struct process *waiting_for_process;  
    struct process *created_by;  
    struct process_queue *in_queue;  
    int (*process)(void);  
    void *arg;  
    int process_id;  
    int exit_code;  
    int backup_errno;  
    enum process_state state;  
};
```

Warteschlangen (structs.h)

```
struct process_queue {
    struct process *head;
    struct process *tail;
};

struct process_table {
    ucontext_t scheduler_context;
    struct process *running;
    struct process_queue run_queue;
    struct process_queue wait_queue;
    struct process_queue zombie_queue;
    int process_id;
};
```

- Beginn und Ende der WS in `process_queue` gekapselt; Verkettung der Prozesse über `process.next`
- Ein Prozess kann zu jedem Zeitpunkt in maximal einer WS sein
- Leere WS werden durch `first/last == NULL` gekennzeichnet

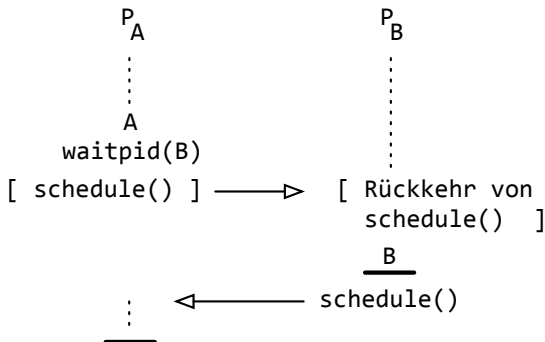
Warteschlange bearbeiten

```
struct process * queue_pop(struct process_queue *);  
int queue_push_top(struct process_queue *, struct process *);  
int queue_push_bottom(struct process_queue *, struct process *);  
struct process * queue_search_id(struct process_queue *, int id);  
int queue_swap(struct process *, struct process *);  
int queue_remove(struct process *);
```

Operationen zum

- entfernen des ersten Prozesses aus einer `process_queue`
- hinzufügen eines neuen Prozesses am Anfang/Ende einer `process_queue`
- suchen eines Prozesses in einer `process_queue`
- vertauschen von zwei Prozessen
- entfernen eines Prozesses aus seiner `process_queue`

- `schedule`-Funktion wechselt zum nächsten Prozess in der `run_queue`
- Dazu kehrt die Funktion in den nächsten Prozess zurück
- Umgesetzt durch Kontextwechsel
- Beispiel: $P_A: A$; `wait_for_process(B)`; $P_B: B$;
- Annahme: P_A wird ausgeführt



Wird aufgerufen, wenn ein Prozess erstellt wird

```
static void
process_wrapper(void)
{
    struct process *p = ptable.running;
    p->exit_code = p->process();
    p->state = STATE_DEAD;
    if (setcontext(&ptable.scheduler_context) == -1){
        perror("Failed to return to core scheduler");
        exit(EXIT_FAILURE);
    }

    // Should never return here
    fputs("Failed to return to core scheduler!\n", stderr);
    exit(EXIT_FAILURE);
}
```

Modul zur Prozessumschaltung (verwendet glibc Funktionen)

Schnittstelle:

- Durch `schedule()` kann von außen ein Prozesswechsel angestoßen werden
- `start_scheduler()`: Startet eigentlichen Umschaltmechanismus
 - Speichert aktuellen Kontext als `ptable.scheduler_context` und lädt dann den Kontext des nächsten Prozess der von `select_next_process()` ausgewählt wurde
 - Wird das nächste Mal `schedule()` aufgerufen wird wieder der Kontext `ptable.scheduler_context` geladen und ein neuer Prozess ausgewählt und so weiter...

Vorgehensweise:

- ➊ Bisher laufenden Prozess „aufräumen“, d. h. in die richtige Warteschlange einsortieren
- ➋ Nächsten Prozess auswählen
- ➌ Zum neu ausgewählten Prozess umschalten

Wegen der Prozessumschaltung kehrt Funktion `schedule` in einem anderen Prozess zurück, als sie aufgerufen wurde!

schedule I (scheduler/schedule.c)

```
void schedule(void)
{
    if (ptable.running->state == STATE_RUNNING)
        ptable.running->state = STATE_RUNNABLE;

    getcontext(&ptable.running->context);
    if (ptable.running->state == STATE_RUNNING){
        // Returned from scheduler ==> Restore errno and continue
        errno = ptable.running->backup_errno;
        return;
    }
    // Backup current errno value
    ptable.running->backup_errno = errno;
    // Return to core scheduler logic
    setcontext(&ptable.scheduler_context);
    // Should never return to this point
    fputs("Return to core scheduler failed!\n", stderr);
    exit(EXIT_FAILURE);
}
```


schedule II (scheduler/start_scheduler.c)

```
int start_scheduler(void)
{
    struct process *cur;
    if (getcontext(&ptable.scheduler_context) == -1){
        perror("Failed to back up scheduler context");
        return -1;
    }

    if (ptable.running != NULL){
        cur = ptable.running;
        if (cur->state == STATE_DEAD){
            // Resumed from process_wrapper() ==> Process ended
            if (handle_process_ended(cur))
                return -1;
        } else {
            // Resumed from schedule()
            if (handle_process_paused(ptable.running))
                return -1;
        }
    }
}
```

schedule main loop (scheduler/start_scheduler.c)

```
while (ptable.run_queue.head){
    cur = ptable.running = select_next_process();
    if (cur->state == STATE_CREATED){
        // New process, start function
        cur->state = STATE_RUNNING;
        makecontext(&cur->context, process_wrapper, 0);
        setcontext(&cur->context);
        // Should not return to this point
    } else {
        // Existing process, continue function
        cur->state = STATE_RUNNING;
        setcontext(&cur->context);
        // Programm flow should never return here
    }
    if (handle_process_ended(cur))
        return -1;
}
return 0;
}
```

- ❶ Initialisiere `ptable.scheduler_context` mit dem aktuellen Kontext (`getcontext(&ptable.scheduler_context)`). Jeder Aufruf von `schedule()` setzt die Ausführung an dieser Stelle fort.
- ❷ Prüfe, ob es einen momentan laufenden Prozess gibt. Dieser ist entweder terminiert oder wurde aus anderen Gründen angehalten.
- ❸ Ausführung der Main-Loop bis es keine Prozesse mehr in `ptable.run_queue` mehr gibt.
 - Suche nächsten auszuführenden Prozess per `select_next_process()`
 - Falls der ausgesuchte Prozess das erste Mal läuft wird ein neuer Kontext für ihn erstellt
 - Es wird zu dem Kontext des ausgewählten Prozesses gewechselt

- Prozessauswahl nach größter PID

`select_next_process (scheduler/select_next_process.c)`

```
struct process *select_next_process(void)
{
    struct process *sel;

    sel = ptable.run_queue.head;

    for (struct process *cur = sel->next; cur ; cur = cur->next) {
        if (cur->process_id > sel->process_id) {
            sel = cur;
        }
    }

    queue_remove(sel);
    return sel;
}
```

Initialisierung des ersten Prozesses und des Schedulers

```
int main(void)
{
    if (create_process("init", init, NULL) == -1){
        perror("Creating init process failed");
        return EXIT_FAILURE;
    }

    if (start_scheduler()){
        perror("Scheduling failed");
        return EXIT_FAILURE;
    }

    puts("Scheduler returned, all processes done");
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

Erzeugung neuer Prozesse

```
#define STACK_SIZE 16384
int create_process(const char *name, int func(void), void *arg) {
    size_t name_len;
    struct process *result;
    result = malloc(sizeof(struct process));
    memcpy(result->name, name, name_len+1);
    result->next = NULL; result->prev = NULL;
    result->waiting_for_process = NULL;
    result->created_by = ptable.running;
    result->in_queue = NULL;
    result->process = func; result->arg = arg;
    result->process_id = ++ptable.process_id;
    result->state = STATE_CREATED;
    result->backup_errno = 0;
    getcontext(&result->context);
    result->context.uc_stack.ss_sp = malloc(STACK_SIZE);
    result->context.uc_stack.ss_size = STACK_SIZE;
    result->context.uc_link = &ptable.scheduler_context;
    queue_push_bottom(&ptable.run_queue, result);
    return result->process_id;
}
```

Auf Prozess warten

```
void wait_for_process(int pid)
{
    struct process *p;
    if ((p = queue_search_id(&ptable.run_queue, pid)) == NULL)
        p = queue_search_id(&ptable.wait_queue, pid);

    if (p == NULL) {
        // Process with id "pid" no longer active, no need to wait
        return;
    }

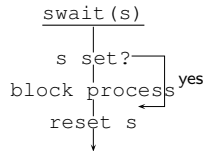
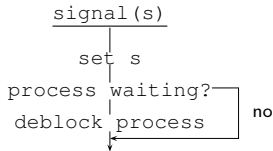
    ptable.running->state = STATE_BLOCKED;
    ptable.running->waiting_for_process = p;
    printf("Process \"%s\" (PID %i) is waiting for process\
        \"%s\" (PID %i)\n",
        ptable.running->name, ptable.running->process_id,
        p->name, p->process_id);
    schedule();
}
```

Ausgabe

```
int msg(const char *s, ...)
{
    va_list ap;
    if (!s){
        errno = EINVAL;
        return -1;
    }

    printf("Message from process \"%s\" (PID %i):\n",
           ptable.running->name, ptable.running->process_id);
    va_start(ap, s);
    vprintf(s, ap);
    va_end(ap);
    puts("");
    return 0;
}
```


- Wie in der Vorlesung, Kapitel 4: (Signalisieren mit Wartezustand, nur ein Prozess wird aufgeweckt):



Datentypen, Definitionen (structs.h)

```

struct signal {
    struct process *waiting_process;
    int value;
};
  
```

Neue Signalvariablen bereitstellen

```
struct signal *create_signal(void)
{
    struct signal *result = malloc(sizeof(struct signal));

    if (result){
        result->waiting_process = NULL;
        result->value = 0;
    } else {
        errno = ENOMEM;
    }

    return result;
}
```

Signalvariablen freigeben

```
int delete_signal(struct signal *s)
{
    if (s->waiting_process){
        fprintf(stderr, "Signal to delete still in use by\
        \"%s\" (PID %i)!\n",
            s->waiting_process->name,
            s->waiting_process->process_id);

        errno = EBUSY;
        return -1;
    }

    free(s);
    return 0;
}
```

swait

```
int swait(struct signal *s)
{
    if (s->waiting_process){
        errno = EBUSY;
        return -1;
    }

    if (s->value){
        // Signal already set :-) We can return immediately
        s->value = 0;
        return 0;
    }

    // Signal not set, we need to wait

    s->waiting_process = ptable.running;
    ptable.running->state = STATE_BLOCKED;
    schedule();
    return 0;
}
```

snotify

```
int snotify(struct signal *s)
{
    if (s->waiting_process){
        // Notify waiting process
        s->waiting_process->state = STATE_RUNNABLE;
        if (
            (queue_remove(s->waiting_process) == -1) ||
            (queue_push_bottom(&ptable.run_queue, s->waiting_process))
        ){
            perror("Failed to move process from wait to run queue");
            exit(EXIT_FAILURE);
        }
        s->waiting_process = NULL;
    } else {
        // No process waiting, setting signal value to 1
        // so next swait() can return immediately
        s->value = 1;
    }

    return 0;
}
```

- Enthält „Benutzerprozesse“
- Jeder Prozess wird durch eine Funktion `int process(void)` implementiert
- Funktionen in userspace sollten ausschließlich auf Funktionen aus `syscalls/syscalls.h` zugreifen und keine Unix-Systemaufrufe tätigen
- Spezieller Prozess: `int init(void)` ;
Erster Prozess der gestartet wird; „Vater aller Prozesse“

Beispiel (userspace/proc1.c)

```
int proc1(void)
{
    int pid_proc2;
    int exit_code_proc2;
    msg("proc1 got PID %i", get_pid());
    pid_proc2 = create_process("proc2", proc2, NULL);
    if (pid_proc2 == -1){
        msg("Failed to create proc2!");
        return -1;
    }

    if (wait_for_child(pid_proc2, &exit_code_proc2)){
        msg("Failed to wait for child proc2!");
        return -1;
    }

    msg("proc2 ended with exit code %i", exit_code_proc2);

    return 0;
}
```

Prozesse durchlaufen potentiell folgende Zustände:

- 1 Erzeugung: Prozess P wird durch `create_process` von einem anderen Prozess erzeugt; P wird als lauffähig markiert und in die `run_queue` gestellt
- 2 Ausführung: P wird irgendwann von `schedule` ausgewählt und ausgeführt. Die Ausführung beginnt mit Funktion `process_wrapper`, die die Hauptfunktion von P aufruft
- 3 Prozessumschaltung: Blockiert P (z. B. in `wait_for_process`, wird der Zustand auf `STATE_BLOCKED` gesetzt und `schedule` aufgerufen; dadurch wird P in die `wait_queue` eingereiht und ein anderer Prozess ausgeführt.
- 4 Beendigung: P beendet sich durch Rückkehr aus seiner Hauptfunktion, die von `process_wrapper` aufgerufen wurde (s. o.). `process_wrapper` setzt den Zustand von P auf `STATE_DEAD` und ruft `schedule` auf. In `start_scheduler` wird der Prozess dann in die `zombie_queue` aussortiert.

SIGINT sperren

```
sigset_t sigset;  
sigset_t old_set;  
  
sigemptyset(&sigset);  
sigaddset(&sigset, SIGINT);  
sigprocmask(SIG_BLOCK, &sigset, &old_set);  
/* Hier ist SIGINT gesperrt */  
  
/* Sperre aufheben: */  
sigprocmask(SIG_SETMASK, &old_set, NULL);
```

- Zeitgebersignale können mit `setitimer(2)` explizit angefordert werden

setitimer

```
int setitimer(int which,
              struct itimerval *value,
              struct itimerval *ovalue);

struct itimerval {
    struct timeval it_interval; /* next value */
    struct timeval it_value;    /* current value */
};

struct timeval {
    long tv_sec; /* seconds */
    long tv_usec; /* microseconds */
};
```

- Dekrementiert `value->it_value` bis 0 erreicht wird und schickt ein Signal (s. u.). Anschließend wird `value->it_value` wieder mit `value->it_interval` geladen
- `ovalue` kann verwendet werden um aktuellen Stand abzufragen

which wählt aus drei verschiedenen Zeitgebern

- ITIMER_REAL: tatsächlich vergangene Zeit, verschickt Signal SIGALRM
- ITIMER_VIRTUAL: vom Prozess verbrauchte Zeit, SIGVTALRM
- ITIMER_PROF: vom Prozess und vom BS im Auftrag des Prozesses verbrauchte Zeit, SIGPROF

Ziel: Implementierung der Round-Robin Strategie

- In der `main` Funktion Zeitgebersignal anfordern
- Zeitscheibengröße wird über `struct itimerval.it_interval` eingestellt
- Im Signalhandler (entspricht Interruptbehandlung im BS) `schedule` aufrufen
- *Überall* beim Betreten des Kerns Interrupts sperren (d. h. Zeitgebersignal sperren) und beim Verlassen freigeben
- `select_next_process` anpassen, so dass immer der erste Prozess aus der `run_queue` zurückgeliefert wird