プログラム設計とアルゴリズム 第12回 (12/13)

早稲田大学高等研究所 講師 福永津嵩

(前回の復習)問題のクラス

- ・ 問題の難しさに応じて、問題をクラス分けする。ここでは、判定問題 (YesかNoで答えられる問題)のクラスを考える。
- 最適化問題(最大値や最小値を求める問題)は判定問題ではないが、 最適化問題を判定問題に変更できることは多い。
- ・ 「~~という場合の最小値を求めよ」

 \rightarrow

「~~という場合の最小値がWを超えるかどうかを判定せよ」

(前回の復習)クラスP

クラスP:

多項式時間アルゴリズムが存在する判定問題の集合

例:

- 1. 与えられた配列の中に特定の値が存在するかを判定する。
- 2. 与えられた無向グラフが二部グラフであるかを判定する。
- 一方、次に紹介するハミルトンサイクル問題は、多項式時間アルゴリズムは見つかっていないが、多項式時間アルゴリズムが存在しないことも証明されていない。

つまり、クラスPかどうかはまだわかっていない。

(前回の復習)ハミルトンサイクル問題

ハミルトンサイクル問題

図17.2右部

- なお、全ての「辺」をひとつずつ含む(同一の頂点を何度 通っても良い)サイクルはオイラーサイクルと呼ばれる。
- オイラーサイクルの判定問題 はクラスPである。

(前回の復習)クラスNP

・ クラスNP:

判定問題の答えがYesならば、そのYesである証拠を与えると、 それがYesであることが多項式時間で検証できる判定問題の集合

・ クラスPに属する問題は、明らかにクラスNPである。

・ また、ハミルトンサイクル問題は、もし答えがYesであり、その答えであるハミルトンサイクルが与えられたならば、全ての頂点を通っていることは多項式時間で検証できるので、クラスNPである。

(前回の復習)P≠NP予想

- ・ クラスNPとクラスPが同一の集合なのか、同一ではないのかは まだわかっていない。
- ・ P = NPとはつまり、「Yesの証拠が与えられたときに多項式時間でYes であることを判定できる(クラスNPに属する)ならば、そもそも判定問題を多項式時間で解くことが出来る(クラスPに属する)」という主張。
- ・ P≠NPとはつまり、「クラスNPに属する問題でも、その判定問題を 多項式時間では解けない問題が存在する。」という主張。

(前回の復習)NP完全・NP困難

- ・ クラスNPに所属する問題の中で、最も難しい問題のクラスをNP完全 と呼ぶ。ハミルトンサイクル問題は実はNP完全問題である
- 判定問題以外の問題について問題のクラスを考えたとき、 NP完全問題に多項式時間帰着できる問題のクラスをNP困難と呼ぶ。

NP困難

・ つまり、NP困難問題は、NP完全問題と同等かそれ以上に難しい 問題となっている。

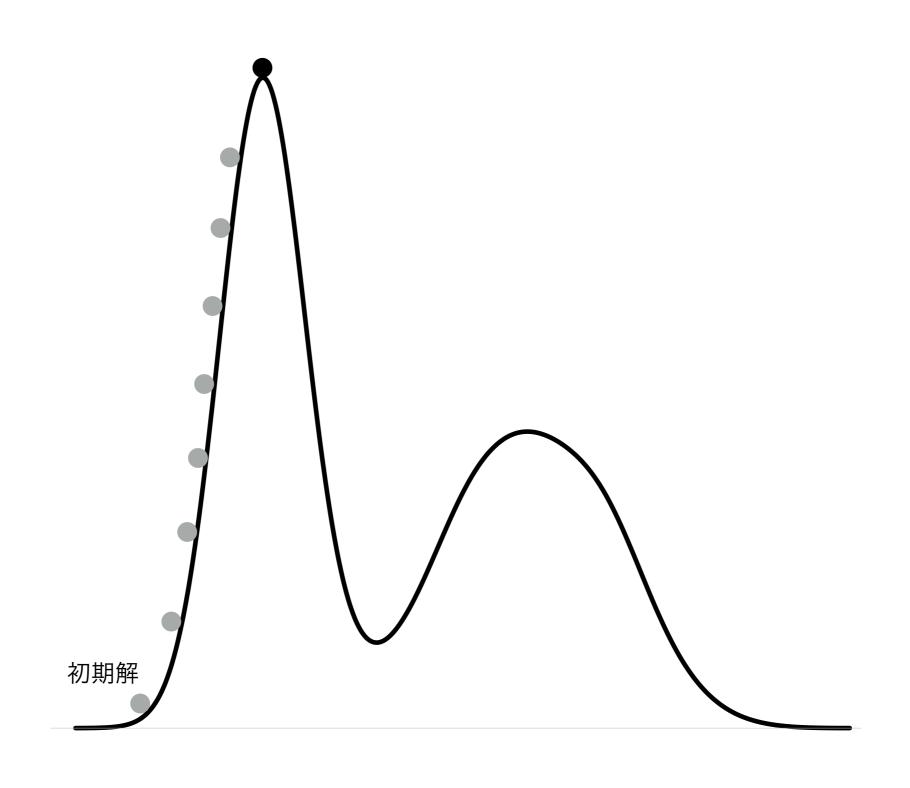
(前回の復習)メタヒューリスティクス

- ・ NP困難な問題にたいして最適解を求める事は難しいことが多い。 一方実用上は、近似的に最適であれば十分であることも多い。 近似的に最適な解を発見する手法をヒューリスティクスという。
- ・ メタヒューリスティクスとは、多様なNP困難問題に対して、 形式上どのような問題に対しても利用可能なヒューリスティクス のことをいう。
- 焼きなまし法、タブー探索、遺伝的アルゴリズムなど 様々な手法が提案されている。

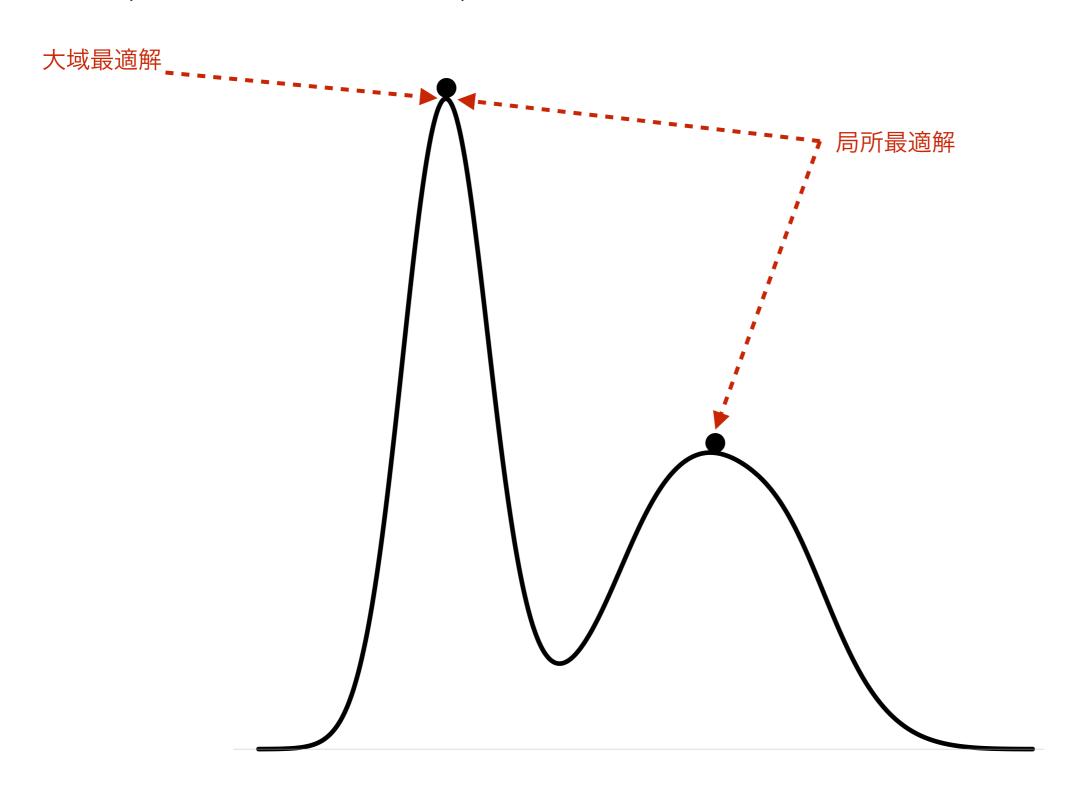
(前回の復習)山登り法(TSP)

- 1. まず最初にランダムに初期解xを生成し、そのスコアf(x)をbest scoreとする。
 - (全ての都市を回るルートをランダムに生成し、その時間をスコアとする)
- 2. xの近傍x'の中で、最もスコアの良いx'に注目する。f(x')がbest scoreよりも良ければ、解とbest scoreを更新する。
- 3. 2を繰り返す。
- 4. 解の更新が終了したら、探索を終了する。

(前回の復習)山登り法のイメージ図



(前回の復習)局所最適解と大域最適解



(前回の復習)焼きなまし法

- 現在の解よりも低いスコアの解があったとしても、一定確率以上で 遷移する事で、より最適な解を発見する。
- 1. まず最初にランダムに初期解xを生成し、そのスコアf(x)をbest scoreとする。 温度Tと冷却率r (0 < r < 1)を設定する。
- 2. xの近傍の中からrandomにx'を選ぶ。
- 3. f(x')がbest scoreよりも良ければbest scoreをf(x')に更新する。
- 4. f(x')がf(x)より良ければ、x'をxに代入する。 f(x')がf(x)より悪い時は、exp((f(x') f(x))/T)の確率でx'をxに代入する。
- 5. 温度を更新する。(T=rT)
- 6. 2-5を繰り返す。
- 7. 一定回数繰り返すか、または温度が閾値を下回ったら繰り返しを終了し、 best scoreを出力する。

文字列解析

(復習)文字列間の距離を計算する

・ 2つの文字列がどれくらい似ているのかを知りたいとする (Webにおけるテキスト検索や、バイオインフォマティクスで必須)

・ハミング距離→長さが同じ文字列に対して、異なっている文字の数

HANABIとHAWAIIでは、

HANABI ||X|X| HAWAII

のため、ハミング距離は2

(復習)文字列間の距離を計算する

ではHANABIとHNABIAではどうか?

HANABI |XXXXX HNABIA

のため、ハミング距離は5となり、結構遠い。

しかし、文字列だけ見ると非常に類似しているように見える。この類似性は、ハミング距離では捉えきれないものなのかもしれない。

・ ここで、新たな距離として、文字の削除と挿入を考えた 編集距離を考える。

(復習)文字列間の距離を計算する

編集距離

HANABIとHNABIAでは、

HANABI—挿入 |X||||X H-NABIA

削除

のため、編集距離は2となる。

(復習)動的計画法:編集距離

編集距離を求める動的計画法:

dp[i][j]に、S[0:i-1]とTの[0:j-1]の編集距離を格納する

初期条件はdp[0][0] = 0
 そして、変更・削除・挿入の3つの場合を場合分けして考える。

変更操作 (S の i 文字目と T の j 文字目とを対応させる):

S[i-1] = T[j-1] のとき: コストを増やさずに済みますので chmin(dp[i][j], dp[i-1][j-1]) です.

 $S[i-1] \neq T[j-1]$ のとき:変更操作が必要ですので chmin(dp[i][j], dp[i-1][j-1] + 1) です.

(復習) 動的計画法:編集距離

削除操作 (Sのi文字目を削除):

S の i 文字目を削除する操作を行いますので chmin(dp[i][j], dp[i-1][j] + 1) です.

挿入操作 $(T \, \, {\sf O} \, \, j \, \, {\sf 文字目を削除})$:

T の j 文字目を削除する操作を行いますので chmin(dp[i][j], dp[i][j-1] + 1) です.

 この手続きの元、"logistic"と"algorithm"という2つの文字列を 比較した場合の遷移は次のようなグラフで表現できる。
 なお、計算量はO(|S||T|)

(復習)動的計画法:編集距離

図5.12

文字列マッチング問題

・ ある長い文字列テキストTと、短い文字列パターンSが与えられた時に、 Tの中に出現するパターンSの位置を全て出力せよ。

• 例)

T: ACTGCACGTCTGTACGTCAT

S: ACGT

答)

ACTGCACGTCTGTACGTCAT

0-originとすると、T[5]及びT[13]からSが始まっている。

Sを1文字ずつずらしながら、パターンとマッチするかを調べる。例)

T = ACATATAG

S = ATAT

• 1回目の比較:

ACATATAG

|<mark>X</mark> ATAT

文字の総比較回数:0+2=2

Sを1文字ずつずらしながら、パターンとマッチするかを調べる。例)

T = ACATATAG

S = ATAT

• 2回目の比較:

ACATATAG



ATAT

文字の総比較回数:2+1=3

Sを1文字ずつずらしながら、パターンとマッチするかを調べる。例)

T = ACATATAG

S = ATAT

• 3回目の比較:

ACATATAG | | | | | ATAT

文字の総比較回数:3+4=7

出力:T[2]

Sを1文字ずつずらしながら、パターンとマッチするかを調べる。例)

T = ACATATAG

S = ATAT

• 4回目の比較:

ACATATAG



ATAT

文字の総比較回数:7+1=8

出力:T[2]

Sを1文字ずつずらしながら、パターンとマッチするかを調べる。例)

T = ACATATAG S = ATAT

・ 5回目の比較:

文字の総比較回数:8+4=12

出力:T[2]

brute-force法(力任せ法)の最悪計算量

・ 下記のようなケースを考えると、その最悪計算量はO(|T||S|)となる ことがわかる。

例)

S = AAT

- 1回の比較ごとに、|S|文字の比較が必要であり、それを |T|-|S|+1回分行わなければいけないため。
- とはいえこれは最悪ケースであり、平均的にはO(T)である。Tがランダム文字列であり、|A|を表れうる文字の数とすると、1回あたりの比較回数は、

 $1+(1/|A|)+(1/|A|)^2+\cdots+(1/|A|)^{|S-1|}$

Kunth-Morris-Pratt法 力任せ法と同じく、Tの前から文字列のパターンマッチをしていく。 例)

T = CTACTGATCTGATCGCTAGATGC S = CTGATCTGC

・ 1回目の比較:

CTACTGATCTGATCGCTAGATGC | | X CTGATCTGC

・ 2回目の比較を行う際に、力任せ法では1文字だけずらしたが、 KMP法はずらす文字数を工夫する。

• 1回目の比較:

CTACTGATCTGATCGCTAGATGC | | X CTGATCTGC

S[2]でミスマッチ→S[1](T)はマッチ
つまりT[1]はCではないので、スキップして良い。
T[2]はCかもしれないのでチェックする必要がある。

・ つまり、1文字後を見るのではなく2文字後を見て良い。

• 2回目の比較:

CTACTGATCTGATCGCTAGATGC

X

CTGATCTGC

・ S[0]でミスマッチの場合はスキップできないので力任せ法 と同じく1つ先に進む

• 3回目の比較:

CTACTGATCTGATCGCTAGATGC | | | | | | | | X CTGATCTGC

- S[8]でミスマッチ(おしい!)
- ・何文字スキップ出来るか?Cが始まっている箇所ということで 4文字はスキップ(5文字後を見る)できそうである。S[7..8]もTGであり 先頭とマッチしているため、4文字スキップとなる。

• 4回目の比較:

CTACTGATCTGATCGCTAGATGC | | | | | | X CTGATCTGC

- S[6]でミスマッチ。Cが始まっている箇所ということで 4文字スキップ(5文字後を見る)できそうである。
- ただ、S[6]がTではないことがわかっているので、5文字目 から開始してもマッチはしない。よって実は5文字スキップ出来る (6文字後を見る)。

• 5回目の比較:

CTACTGATCTGATCGCTAGATGC X CTGATCTGC

· Tの中にSはありませんでした。

- ・ KMP法の概略:
 - 1. 与えられたSから表hを作成する。 この時h[i]は、S[i]まで調べた時に何文字スキップして良いか を意味する。

(表hはTには依存しないことに注意せよ)

2. Tに対して、Sを前からパターンマッチしていく。 パターンマッチに成功/失敗してSをずらす際には、1つずつ ずらすのではなく、i文字目まで調べたらh[i]だけずらす。

• S:CTGATCTGC の時の表h

h[0]	h[1]	h[2]	h[3]	h[4]	h[5]	h[6]	h[7]	h[8]
1	1	2	3	4	6	6	7	5

hの作成方法

- h[0]は明らかに1
- i>0の時、h[i]はS[0..i-1]までマッチし、S[i]がマッチしなかった事を意味する。基本的にはiずらして良さそう。
- ・ S[0..j] = S[i-j-1..i-1]であり、 $S[j+1] \neq S[i]$ の時は特殊 例) S[0..2] = S[5..7]であり、 $S[3] \neq S[8]$

CTACTGATCTGATCGCTAGATGC | | | | | | | X CTGATCTGC

この時はiずらすことはできない。

hの作成方法

- ・ よって、 $h[i] = i-1 (\max j \text{ s.t. } S[0..j] = S[i-j-1..i-1], S[j+1] \neq S[i], j < i)$
- そのようなjがなければ、
 S[0] ≠ S[i]ならばh[i] = i
 S[0] = S[i]ならばh[i] = i+1
 となる。
- ・ このhは線形時間で構築出来る(KMPと似たような考えで行う)

KMP法の計算量

- ・ 次の2つに着目する。
 - I. 現在文字列Tの何文字目を見ているか
 - II. 現在SはTの何文字目から比較を始めているか。
- ・ IまたはIIがTの最終文字に達した時がアルゴリズム終了である。 ここで、IもIIも増えはするが減りはしないことに着目する。

Iについては、先の例で、3回目から4回目の比較を行う際に戻る必要がありそうに見えるが、4回目の最初のCTGはマッチしていることが保証されているので、4文字目のAから文字の比較を始めて良い(すなわちIが減ることはない。)

KMP法の計算量

- ・ 文字の比較が成功した場合、Iが必ず1進む。 文字の比較が失敗した場合は、IIが必ず1以上進む。
- よって1回の文字比較によりIまたはIIが必ず1進むので、
 2|T|回比較を行えば、IまたはIIのどちらかがTの最終文字に達する。
 すなわち、アルゴリズムが終了する。
- よってアルゴリズムの計算量はO(|T|)となり、 hの構築時間も含めるとO(|S|+|T|)となる。

- ・ KMP法は最悪計算量で見ると優れているが、実際には遅いことが多い そのため、Boyer-Moore法が利用されることがある。
- ・ BM法では、パターンSを後ろからマッチさせる。

例)

T = CTACTGATCTGTTCGCTAGATGC

S = TAATAA

・ 1回目の比較

CTACTGATCTGTTCGCTAGATGC



TAATAA

・ 1回目の比較

CTACTGATCTGTTCGCTAGATGC



TAATAA

・不一致が起きた際に、Gと不一致が起きていることに注目する。 パターンSの中にGは存在しないので、SはGと被らないように して良い。よって大幅にスキップできる。

・ 2回目の比較

CTACTGATCTGTTCGCTAGATGC



不一致が起きた際に、Tと不一致が起きている。TはSの中で後ろから三文字目である。よって、そこがマッチするようにスキップする。

・ 3回目の比較

CTACTGATCTGTTCGCTAGATGC

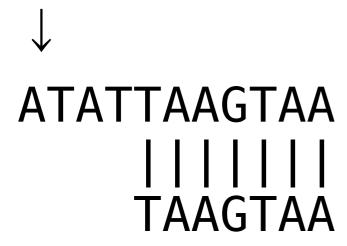


- ・ このルールは不一致ルールと呼ばれる。 すなわち、不一致が起きた時のテキストの文字がxである時、 パターン中のxという文字のうち最後の文字の位置まで ずらすことができる。
- ・ どれくらいずらすことが出来るかは、Sだけから計算できる。 また、ずらす距離が後戻りしてしまう場合には、そのような後戻しは せず、1ずだけずらす。
- 例)

・ BM法ではさらに、接尾辞一致ルール(KMP法と類似)も用いるこれは、後ろk文字が一致した場合、パタン中に同一のk文字が他にあれば、それにマッチさせるよにずらす方法である。

例)

ATATTAAGTAA X | | | TAAGTAA



- 不一致ルールと接尾辞一致ルールのうち、大きい方をとって ずらすことができる。
- ・ KMP法は、テキストの文字を必ず一度は見なければいけないが、 BM法では、スキップによって場合によっては見なくて良い という利点がある。
- ・ 平均計算量は $O(|T|/min(|S|, |\Sigma|))$ となる。 ここで $|\Sigma|$ はアルファベットサイズ (スキップ量の期待値は $O(min(|S|, |\Sigma|))$ となるため。)
- ただし最悪計算量はO(|T||S|)(繰り返しが多い時など)ただし、Turbo-BM法などO(|T|)にする改良法は存在する。

Rabin-Karp法

- ・ ハッシュ関数を用いた文字列検索マッチング
- まず、文字列に対するハッシュ関数を定義する例)ローリングハッシュ
 文字列 x = c₁c₂…c_mとしたとき、hash(x) = (c₁a^{m-1}+c₂a^{m-2}+…+c_ma⁰) % M
- まずhash(S)を計算しておく。ここでSの長さはmとする。
 その後、hash(T[0..m-1])を計算し、値がhash(S)と同じなら同じ文字列かチェックする。違う値なら次に移動する。
- ・ 次はhash(T[1..m])を計算する。これを繰り返し、T内の長さmの 部分文字列全てに対してhash値の計算を行い、文字列の判定を行う。

Rabin-Karp法の例

・ ローリングハッシュを用い、a=2, M=5とする。

S: 10101

T: 11001010110

- ・ hash(S) = (16+4+1)%5 = 1となる。
- hash(T[0..4]) = hash('11001') = (16+8+1)%5 == 0 よって次に進む

hash(T[1..5]) = hash('10010') = (16+2)%5 == 3

hash(T[2..6]) = hash('00101') = (4+1)% 5 == 0

hash(T[3..7]) = hash('01010') = (8+2)% 5 == 0

hash(T[4..8]) = hash('10101') = (16+4+1)%5 = 1

hash(S)と一致するので、SとT[4..8]が一致するかを調査する。

Rabin-Karp法の計算量

- ローリングハッシュの計算では、愚直に計算を行うと
 1回あたりO(|S|)かかる。そのため、全計算量がO(|S||T|)になる。
 ただし、次のような計算の工夫が出来る
- hash(T[0..m]) = $(t_0a^{m-1}+t_1a^{m-2}+\cdots+t_{m-1}a^0)$ % M hash(T[1..m+1]) = $(t_1a^{m-1}+t_2a^{m-2}+\cdots+t_ma^0)$ % M = $((hash(T[0..m]) t_0a^{m-1}) * a + t_{m+1}a^0)$ % M
- ・ これにより、最初のhash(T[0..m])以外の文字列は定数回の計算ですむ。

・ ただしハッシュ値の衝突が毎回起こったとすると、一致チェックが毎回起こることになり、この計算量はO(|S|)なので、結局最悪計算量はO(|S||T|)となる。

まとめ

- ・ 文字列の編集距離は動的計画法によって計算可能であり、 その計算量はO(|S||T|)となる。
- ・ 文字列マッチング問題のアルゴリズムとして、 力任せ法、KMP法、BM法、Rabin-Karp法の4つの手法を紹介した。 最悪計算量としてはKMP法がO(|S|+|T|)と良いが、 実用上はBM法などの方が高速になることが多い。