

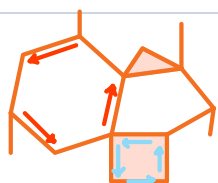
Cohomología Equivariante:

Introducción y Ejemplos

- ⚠ Ninguna imagen se usa con permiso
- ⚠ No se reservan derechos
- ⚠ Todo derecho de autor se infringe
- ⚠ Este trabajo no recibió apoyo de la NSF
- ⚠ Hay conflictos de interés

1. Premier

▷ $H^i(X) \longleftrightarrow$ subvariedades de dim. $n-i$ / \sim (codim. i)



$\rightsquigarrow H$ contabiliza huecos

▷ $H^* := \bigoplus_{i=1}^n H^i$ con $V_1 \cdot V_2 = V_1 \cap V_2$

▷ Acciones:



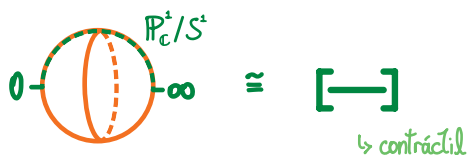
$\rightarrow S^1 \cdot \mathbb{P}_\mathbb{C}^1$ via $u \cdot z = uz$

▷ $u \cdot 0 = 0, u \cdot \infty = \infty$

▷ $z \neq 0, \infty \Rightarrow u \cdot z = z \iff u = 1$

▷ ¿ $H^*(\mathbb{P}_\mathbb{C}^1/S^1)$?

$\rightarrow H^*(\mathbb{P}_\mathbb{C}^1/S^1) = \dots = H^*(pt.)$ ¡Trivial!



\hookrightarrow contractible

2. La construcción de Borel

Idea: $X \simeq Y \Rightarrow H^*(X) \cong H^*(Y)$
 $0 \simeq [0,1] \Rightarrow H^*(S^1) \cong H^*(S^1 \times [0,1])$

▷ Sup. $G \cdot X$, inventemos EG t.g.

- i) $EG \cdot G$ es libre ($\forall x \text{ Stab}(x) = 0$)
- ii) EG es contractil
- iii) $\exists!$ EG / homotopía (universal)

$\Rightarrow X \times EG \simeq X$

Def. (Espacio de Clasificación):

$$X_G := X \times EG / (g \cdot x, y) \sim (x, y \cdot g)$$

Def. (Cohom. Equivar.):

$$H_G^*(X) := H^*(X_G)$$

Ex. (H_G^* pt., $G = \mathbb{Z}$ y $G = \mathbb{C}^*$)

i) $E\mathbb{Z} = \mathbb{R} \text{ c/ } x \cdot n = x + n$

i) $E\mathbb{C}^* = \mathbb{C}^\infty \setminus 0, \alpha \cdot z = (\alpha z)_i$

ii) $pt._\mathbb{Z} = \mathbb{R}/x \sim x + n \cong S^1$

ii) $pt._\mathbb{C}^* = \mathbb{C}^\infty \setminus 0 / \alpha \cdot z \sim z \cong \mathbb{P}^\infty$

iii) $H_\mathbb{Z}^* pt. = H^* S^1 = \mathbb{Z}[t]/t^2$

iii) $H_{\mathbb{C}^*}^* pt. = H^* \mathbb{P}^\infty = \mathbb{C}[t]$

¿Y si $G = S_n$ ó $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$? ¿Y GL_n, SL_n, O_n, Sp_n ?

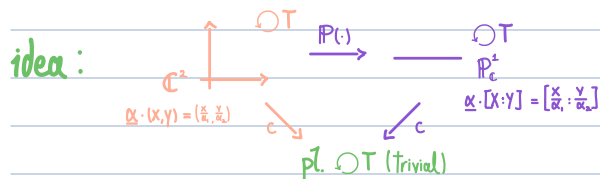
▷ Misma idea $c/X \neq pt. \dots$

Ex.: $H_{(\mathbb{C}^*)^2}^*(\mathbb{P}^1) = H^*((\mathbb{C}^\infty \setminus 0)^2 \times \mathbb{P}^1 / \sim) \dots !!!$

Tma.: Si $E \xrightarrow{\pi} B$ es un fibrado vec. de rango r ,
 $\exists \mathbb{P}(E) \rightarrow B$ fib. proyectivo de rango $r-1$ y

$$H_G^*(\mathbb{P}(E)) \cong H_G^*(B)[h] / \sum_{k=0}^r c_k^G(E) h^{r-k}$$

$$Ex.: H_T^*(\mathbb{P}^1), T := (\mathbb{C}^*)^2$$



$$\rightarrow H_T^* p_1 = \mathbb{C}[t_1, t_2],$$

$$\rightarrow c_0^T(\mathbb{C}^2) = 1, c_1^T(\mathbb{C}^2) = -t_1 - t_2, c_2^T(\mathbb{C}^2) = t_1 t_2$$

↳ c/ Linearizaciones de fibrados

$$\therefore H_T^*(\mathbb{P}^1) = \mathbb{C}[t_1, t_2, h] / (h - t_1)(h - t_2)$$

3. Puntos fijos y Localización

Tma. (Atiyah-Bott): Si $G \cdot X$ y $F_k \in X$ son t.g. $G \cdot F_k = F_k$, ent.

$$H_G^*(X) \xrightarrow{i^*} \bigoplus H_G^*(F_k) \xrightarrow{i_*} H_G^*(X)$$

c/ mapas inducidos $x/i_k: F_k \hookrightarrow X$

$$Ex.: (H_T^*(\mathbb{P}^1) \text{ c/ } A-B):$$

$$i) \text{ ¿} F_k? \quad \alpha \cdot [X:Y] = [X:Y] \iff \left[\frac{X}{\alpha_1} : \frac{Y}{\alpha_2} \right] = [X:Y]$$

$$\iff \exists \lambda \begin{cases} X = \alpha_1 \lambda X \\ Y = \alpha_2 \lambda Y \end{cases}$$

⋮

$$\therefore \text{Tenemos } F_1 = [0:1] \text{ y } F_2 = [1:0]$$

ii) Usamos A-B:

$$H_T^*(\mathbb{P}^1) \cong H_T^*([0:1]) \oplus H_T^*([1:0])$$

$$\Rightarrow \frac{\mathbb{C}[t_1, t_2, h]}{(h - t_1)(h - t_2)} \cong \mathbb{C}[t_1, t_2] \oplus \mathbb{C}[t_1, t_2]$$

¿Cómo es este isomorfismo?
¿Adónde van los generadores?

(i*)

$t_1, t_2 \leftarrow$ hiperplanos en \mathbb{P}^∞

$h \leftarrow$ generador de $\mathcal{O}(1)$ de $\mathbb{P}(\mathbb{C}^2)$

$$\begin{cases} t_1 \\ t_2 \\ h \end{cases} \xrightarrow{i^*} \begin{pmatrix} t_1 & t_1 \\ t_2 & t_2 \\ t_1 & t_2 \end{pmatrix}$$

($\frac{i_*}{e(N_{\cdot|X})}$) Los elems. básicos son $[0:1]$ y $[1:0]$.

$$\begin{cases} [0:1] \\ [1:0] \end{cases} \xrightarrow{i_*} \begin{pmatrix} h - t_2 \\ h - t_1 \end{pmatrix}$$

¡Pero necesitamos los fibrados normales!

$$\begin{cases} [0:1] \\ [1:0] \end{cases} \xrightarrow{e(N_{\cdot|X})} \begin{pmatrix} t_1 - t_2 \\ t_2 - t_1 \end{pmatrix}$$

▷ Finalmente componiendo

$$\begin{cases} [0:1] \\ [1:0] \end{cases} \xrightarrow{\frac{i_*}{e(N_{\cdot|X})}} \begin{pmatrix} h - t_2 \\ h - t_1 \end{pmatrix} \xrightarrow{i^*} \begin{pmatrix} t_1 - t_2 & t_2 - t_1 \\ t_1 - t_2 & t_2 - t_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

▷ Rick: ¿Acaso la fórmula de Atiyah-Bott se relaciona c/ la fórmula de proyección?
→ La fórmula de proyección dice:

$$t_*(\alpha \cdot t^* \beta) = t_* \alpha \cdot \beta$$

y de cierta forma, A-B dice $i_* i^* Y = e(N_{Y/X})$.

El lado derecho: $e(N_{Y/X})$ expresa la intersección Y^2 , ent. quisiéramos ver $t_* \alpha \cdot \beta$ como Y^2 y a la vez $\alpha = 1$, la clase fundamental.

Ahora yo pregunto: ¿Será esto posible?