IN2010 halvveis recap

Jakob Hansen

7. oktober 2020

Hva vi skal snakke om i dag

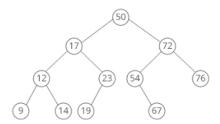
► Recap av pensum til nå! :)

- ► Big O
 - Analyserer kjøretid for et program.
 - Abstraherer bort småforskjeller, ser på den generelle veksten.
 - Gjør det lettere å snakke om kjøretid og sammenlikne programmer
- Binærsøk
 - Algoritme som finner indeksen til et element i et sortert array veldig raskt.
 - Se på midten, hvis elementet man ser etter er mindre, gå til venstre halvdel, hvis det er større, gå til høyre halvdel. Repeat.
 - ▶ O(log(n))



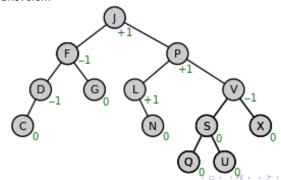
► Trær

- Lagrer verdier med en key som plasserer mindre keys til venstre, større til høyre
- Innsetting: Reis nedover treet til du finner en nullpeker. Reis til venstre dersom key er mindre, høyre hvis større.
- Sletting: 3 caser: 0-2 barn.
 - 0 barn: bare fjern pekeren fra forelder
 - ▶ 1 barn: Erstatt noden med barnet
 - 2 barn: Reduser til case 0/1 ved å erstatte noden med neste node i inorder traversal.

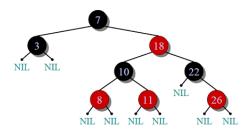


- Balanserte søketrær
 - ▶ Balanserer seg selv, for å få en garantert kortere høyde
 - ▶ Da kan vi gjøre innsetting, sletting osv i O(log(n)) tid worst case
 - Retter opp i treet gjennom rotasjoner
- AVL trær
- Rødsvarte trær

- AVL trær
 - ► Høyde: max(høyre.høyde, venstre.høyde) + 1
 - ► Balanse: høyre.høyde venstre.høyde
 - ▶ Balanseverdien b må være $-1 \le b \le 1$
 - Innsetting: Sett inn som vanlig, oppdater høyde og balanse på tilbakeveien i rekursjonsstacken. Hvis balanseverdien ikke er riktig, gjør rotasjoner i retningen av ubalansen for å fikse det!
 - Sletting: Slett som vanlig. Gjør det samme som innsetting på tilbakeveien!

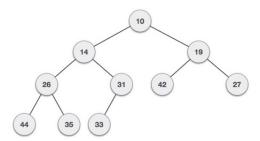


- Rødsvarte trær
 - Ganske abstrakt implementasjon
 - Regler:
 - ► Alle noder er røde eller svarte
 - Hvis en node er rød, så er barna svarte
 - Det må være like mange svarte noder på stien fra rot til alle nullpekere
 - Ekstra: nullpekere er sorte, roten er sort
 - Rødsvarte trær gjør færre rotasjoner enn AVL, men er litt mindre balansert

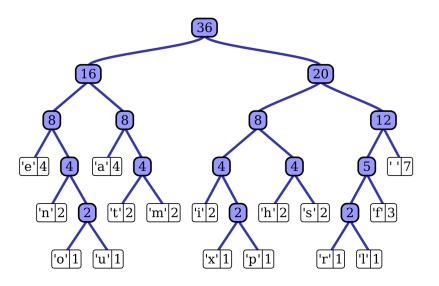


- Prioritetskø
 - abstrakt datatype
 - ► Har metoder som removeMin, insert, size, osv...

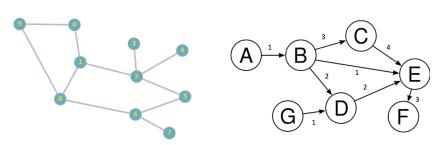
- Heap (binær heap)
 - Implementasjon av prioritetskø
 - ► MinHeap -> Barna til en node må ha større verdi
 - ► MaxHeap -> Barna til en node må ha mindre verdi
 - ► Da er alltid det minste/største elementet øverst
 - Innsetting: Sett inn nederst til venstre, boble opp om nødvendig.
 - Sletting: Erstatt roten med elementet nederst til venstre, boble ned om nødvendig.
 - ► Kompleksitet på innsetting og sletting: O(log(n))



- Huffman koding
 - Mål: Gjøre "encodingen" av en streng så kort som mulig + uniquely decodable
 - Løsning: La bokstavene som fremkommer oftest ha kort bit representasjon.
 - Implementasjon: Prioritetskø med alle bokstavene der prioriteten er antall forekomster. Bygg et binært tre fra bunnen og opp.
 - ► Encodingen til en bokstav: Venstre er 0, høyre er 1, reis nedover treet fra roten for å finne encodingen.
 - Uniquely decodable: Ingen encodinger er en prefiks av en annen encoding.



- Grafer
 - Noder og kanter
 - ► Rettet / urettet
 - ► Vektet / uvektet
 - ► Sammenhengende, komponenter



- Traversering
- DFS
 - Gå så dypt som mulig i en retning, så prøv en annen
 - ▶ Bruker en stack (ofte rekursjonsstacken)
- BFS
 - ► Ta alle noder 1 kant ut fra start, så 2 kanter, 3, 4, ...
 - Bruker en kø (FIFO)

- Korteste sti
 - Finne korteste sti (minimal vekt) mellom 2 noder (alternativt mellom alle noder)
 - Dijkstra, Bellman-Ford
- Minimale spenntrær
 - Minimalt spenntre = minimal sammenhengende subgraf med minimal sammenlagt kost.
 - Prims, Kruskals, Boruvka
- ▶ Baserer seg alle på en liknende ide: Legg noder/kanter i en prioritetskø, ta ut og gå over kanter. Får kompleksitet O(|E| * log(|V|)) (Utenom Bellman-Ford)

Dijkstra

- Lag en prioritetskø der alle noder utenom start har prioritet ∞ , start har 0. Dette kalles "relax" verdien.
- ▶ Loop: Ta ut minste element, se på alle kanter ut, hvis kantnoden er i køen, og relaxverdien til noden du tok ut + kosten av kanten er mindre enn relaxverdien til kanten, oppdater relaxverdien.

Bellman-Ford

- Prøv alle stier |V| 1 kanter i lengde ut fra startnoden!
- Ha en liknende prioritetskø som Dijkstra.
- Gå over alle kanter i grafen |V| 1 ganger, oppdater relax verdi.
- Bruk et predecessor array/instansvariabel for å finne den korteste stien

- Prims
 - Noe likt Dijkstra, start fra en node, bygg opp et tre ved å legge til den billigste kanten ut fra treet.
- Kruskals
 - Legg alltid til den billigste kanten!
 - Enkel tanke, verre å programmere
- Boruvka
 - Noe lik Kruskals, la hver node være en komponent.
 - Loop: Hver eneste komponent legger til en kant ut fra komponenten. Halverer antall komponenter i hver iterasjon.
 - Godt egnet for parallellisering, men har samme kompleksitet!