

POLITECHNIKA RZESZOWSKA

im. Ignacego Łukasiewicza

WYDZIAŁ MATEMATYKI I FIZYKI STOSOWANEJ

Eryk Jabłoński, Jakub Jędrzejczyk, Radosław Drąg

nr. Index 173148, 173150, 173137

Kierunek  
Inżynieria i Analiza Danych

Projektowanie systemów i sieci komputerowych  
Praca Projektowa: „Model Axelroda”

Rzeszów, 2024

## Spis treści

Wprowadzenie .....	3
Zasady działania modelu .....	3
Schemat blokowy modelu .....	4
Problem Wizualizacji .....	5
Sposób zapisu potrzebnych informacji .....	5
Kod z wyjaśnieniami .....	6
Analiza wyników .....	8
Stan początkowy .....	8
Stan środkowy .....	9
Stan końcowy .....	9

# Wprowadzenie

W naszym codziennym życiu możemy zauważyć, że zwykle otaczamy się osobami podobnymi do nas. Ale jeśli spędzamy nasz czas w grupie osób, od których różnimy się to najprawdopodobniej zaczniemy przejmować cechy naszych rówieśników. Mogą to być poglądy, zachowania, nawyki.

Moglibyśmy więc dojść do następującego pytania: „Jeśli stajemy się coraz bardziej podobni do osób blisko nas to dlaczego wszyscy ludzie nie są tacy sami?”

Model stworzony przez Roberta Axelroda pomaga nam zrozumieć odpowiedź na to pytanie. Dowodzi on, że dziedziczenie cech od naszych rówieśników nie musi prowadzić do całkowitego zjednoczenia społeczeństwa.

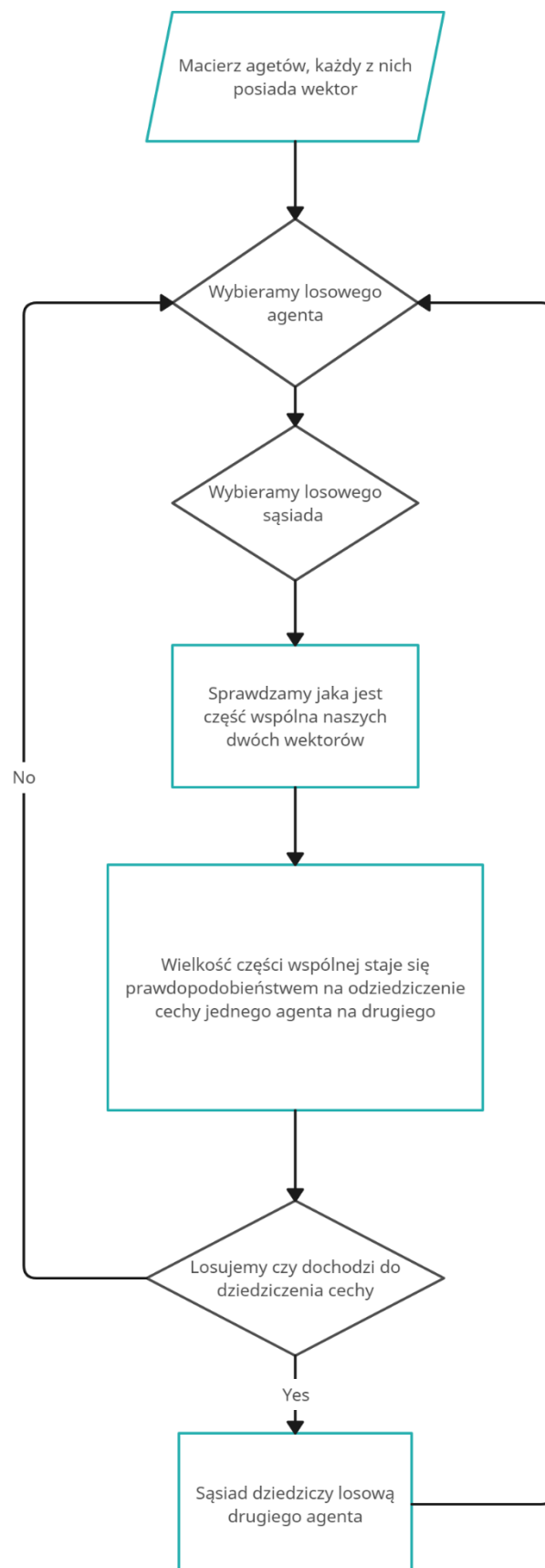
## Zasady działania modelu

Model Axelroda to model agentów. Żyją oni na płaszczyźnie 2D i każdy z nich posiada przypisany do niego wektor cech.

Sąsiedzi mogą w nich dziedziczyć od siebie cechy z odpowiednim prawdopodobieństwem. Prawdopodobieństwo to jest określone tym jak duża jest część wspólna wektorów naszych agentów.

Jeśli jest ona równa zero to do dziedziczenia nie może dojść. Jeśli jest ona równa 50% to jest 50% szans by jeden agent odziedziczył cechy od drugiego.

## Schemat blokowy modelu



## Problem Wizualizacji

Do wizualizacji ewolucji naszej społeczności użyjemy heatmapy. Niestety najwygodniejszy sposób wizualizacji, czyli obliczenie średniej arytmetycznej każdego wektora i przypisanie jej koloru jest nie wystarczający.

Jest to spowodowane tym, że dwa zupełnie różne wektory mogą mieć taką samą średnią arytmetyczną wartości ich liczb.

By poradzić sobie z tym problemem zminimalizowaliśmy długość wektorów do 3 i przypisaliśmy indeksom odpowiednio odpowiadanie z wartości r, g i b kolorów agenta. Ostateczny kolor jakim będzie zwizualizowany ten wektor to suma wyżej wymienionych wartości rgb.

Dzięki temu nawet wektory o tej samej średniej arytmetycznej wartości są rozróżnialne.

## Sposób zapisu potrzebnych informacji

By ułatwić programowanie będziemy stworzmy macierz której dwie pierwsze kolumny zawierają współrzędne agenta i trzy kolejne zawierają jego wektor. Poniżej przedstawiamy przykładową konwersję.

Zawiera  
Kordynaty

Zawiera  
Wektor

1	1	1	0	1
1	2	1	1	1
2	1	1	0	0
2	2	1	0	1

1,0,1	1,1,1
1,0,0	1,0,1

## Kod z wyjaśnieniami

Tworzymy odpowiednie macierze zawierające koordynaty i wektory. Wypełniamy je a następnie spajamy ze sobą tworząc gotową macierz „result”.

```
import numpy as np
import random
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib.animation import FuncAnimation

#ustawiamy prarametry
wielkosc_macierzy = 20

#tworzymy macierz zawierającą koordynaty macierzy opsywanej
macierz_2 = np.zeros((wielkosc_macierzy * wielkosc_macierzy, 2))
#tworzymy macierz do przechowywania wektora
macierz_3 = np.zeros((wielkosc_macierzy * wielkosc_macierzy, 3))

#wypelniamy macierz koordynatow
for i in range(1, wielkosc_macierzy + 1):
    for j in range(1, wielkosc_macierzy + 1):
        macierz_2[(i - 1) * wielkosc_macierzy + (j - 1)] = (i, j)

#wypelniamy macierz wektoraa
for i in range(wielkosc_macierzy * wielkosc_macierzy):
    for j in range(3):
        macierz_3[i, j] = random.uniform(0, 1)

#łaczmy je
result = np.concatenate((macierz_2, macierz_3), axis=1)
```

Definiujemy funkcje, w której będzie znajdował się nasz algorytm. Pierwszym krokiem jest wybranie losowego agenta. Następnie wybieramy współrzędne sąsiada.

```
def axelrod(macierz, ilosc_petli, save_path=None):
    #funkcja aktualizująca wizualizacje
    def update(frame):
        #losowo wybieramy agenta
        wspolrzedna_x = random.randint(1, wielkosc_macierzy)
        wspolrzedna_y = random.randint(1, wielkosc_macierzy)

        wspolrzedna_sasiada_x = wspolrzedna_x
        wspolrzedna_sasiada_y = wspolrzedna_y

        #losowo wybieramy liczby potrzebne do wybrania sasiada
        pomocnicza_wybieranie = random.randrange(-1, 2, 2)
        pomocnicza_dodawanie = random.randrange(-1, 2, 2)

        #wybieramy sasiada tak by jego wspolrzedne nie wyszły poza wielkosc macierzy
        if pomocnicza_wybieranie == -1:
            wspolrzedna_sasiada_x_nowa = max(1, wspolrzedna_sasiada_x + pomocnicza_dodawanie)
            wspolrzedna_sasiada_x = min(wspolrzedna_sasiada_x_nowa, wielkosc_macierzy)
        else:
            wspolrzedna_sasiada_y_nowa = max(1, wspolrzedna_sasiada_y + pomocnicza_dodawanie)
            wspolrzedna_sasiada_y = min(wspolrzedna_sasiada_y_nowa, wielkosc_macierzy)
```

Losowo wybieramy index wektora. Wartość, która znajduje się w tym indexie może zostać odziedziczona.

```
#wybieramy index wektora ktory chcemy podmienic i wartosc miejsca o tym indeksie
wybrany_index_wektora = random.randint(1, 3 - 1)
wybrana_wartosc_punktu = macierz[
    (wspolrzedna_x - 1) * wielkosc_macierzy + wspolrzedna_y - 1, wybrany_index_wektora + 1]
```

Sprawdzamy jaka część naszych dwóch wybranych wektorów jest wspólna. Będzie to nasze prawdopodobieństwo na odziedziczenie cechy z pierwszego wektora do drugiego.

```
#resetujemy prawdopodobienstwo z poprzedniej iteracji petli
prawdopodobienstwo = 0

#liczymy nowe prawdopodobienstwo
for i in range(3):
    if macierz[(wspolrzedna_x - 1) * wielkosc_macierzy + wspolrzedna_y - 1, i + 2] == \
        macierz[(wspolrzedna_sasiada_x - 1) * wielkosc_macierzy + wspolrzedna_sasiada_y - 1, i + 2]:
        prawdopodobienstwo += 1

#losujemy liczbe od 1 do 3
losowa_liczba = random.randint(1, 3)

#jesli jest ona mniejsza od prawdopodobienstwo to dochodzi do dziedziczenia cechy
if losowa_liczba >= prawdopodobienstwo:
    macierz[(wspolrzedna_sasiada_x - 1) * wielkosc_macierzy + wspolrzedna_sasiada_y - 1,
        wybrany_index_wektora + 1] = wybrana_wartosc_punktu
```

By zwizualizować naszą macierz posłużymy się heatmapą, kolor jakim jest opisany agent jest determinowany wartościami jakie znajdują się w jego wektorze. Nasz indexy odpowiadają kolejno wartością kolorów red, green i blue. Kolor jaki widzimy ich sumą. Jest to koniec naszego algorytmu.

```
#kazdej z 3 liczb w wektorze piszypisujemy kolor r, g lub b. dziala on tylko na pijedynczym piksleu
r, g, b = macierz[(wspolrzedna_sasiada_x - 1) * wielkosc_macierzy + wspolrzedna_sasiada_y - 1, 2:5]
r, g, b = r * 255, g * 255, b * 255 # Skalowanie do zakresu 0-255
macierz_wizualizacyjna[wspolrzedna_sasiada_x - 1, wspolrzedna_sasiada_y - 1] = (r, g, b)

cax.set_array(macierz_wizualizacyjna)
return cax,
```

Tworzymy macierz wizualizacyjną potrzebną nam w naszym modelu i przypisujemy odpowiednie kolory jej elementom. Proszę zauważyć, że tą część kody wywołuje się tylko raz na samym początku działania naszego kodu, jeszcze przed aktywacją funkcji „axelrod”.

```
macierz_wizualizacyjna = np.zeros((wielkosc_macierzy, wielkosc_macierzy, 3), dtype=int)

#przypisywanie kolorów ale na calej macierzy
#wykonuje sie tylko raz na poczatku by stworzyc kolor dla kazdego pixela w pierwszej klatce animacji
for i in range(wielkosc_macierzy * wielkosc_macierzy):
    row_idx = int(macierz[i, 0]) - 1
    col_idx = int(macierz[i, 1]) - 1
    r, g, b = macierz[i, 2:5]
    r, g, b = r * 255, g * 255, b * 255 # Skalowanie do zakresu 0-255
    macierz_wizualizacyjna[row_idx, col_idx, :] = (r, g, b)
```

Podajemy inne potrzebne parametry do funkcji wizualizacyjnej i inicjujemy naszą funkcję w której znajduje się nasz algorytm.

```
fig, ax = plt.subplots()
cax = ax.matshow(macierz_wizualizacyjna, cmap='viridis') # Użyj mapy kolorów viridis

#Aktualizuje tablicę wizualizacyjną |
ani = FuncAnimation(fig, update, frames=range(0, ilosc_petli, 10), repeat=False, blit=True)

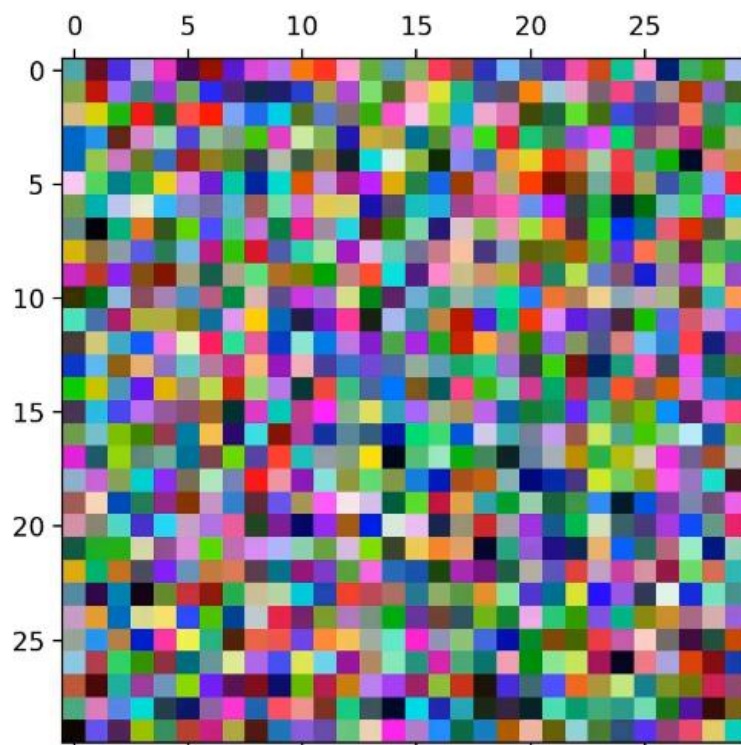
if save_path:
    ani.save(save_path, writer='ffmpeg', fps=10, dpi=200)

plt.show()

# Wywołanie funkcji
ilosc_petli = 1000
video_save_path = 'F:\heatmap-1000-ostateczny.mp4' # Wprowadź pełną ścieżkę do dowolnego folderu
axelrod(result, ilosc_petli, save_path=video_save_path)
```

## Analiza wyników

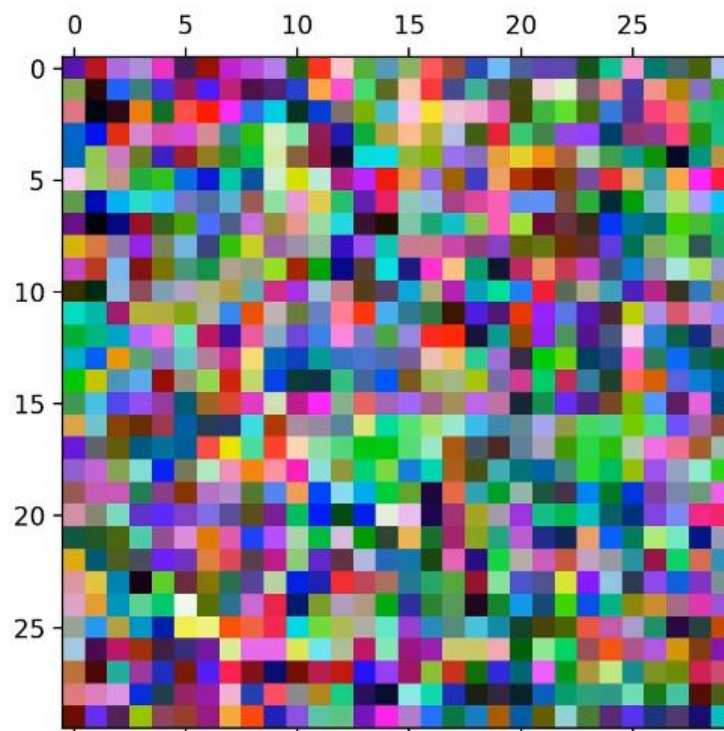
### Stan początkowy



Jak widzimy na początku kolory naszych agentów są całkowicie losowe. Pokrywa się to całkowicie losowym wypełnieniem macierzy na początku algorytmu.

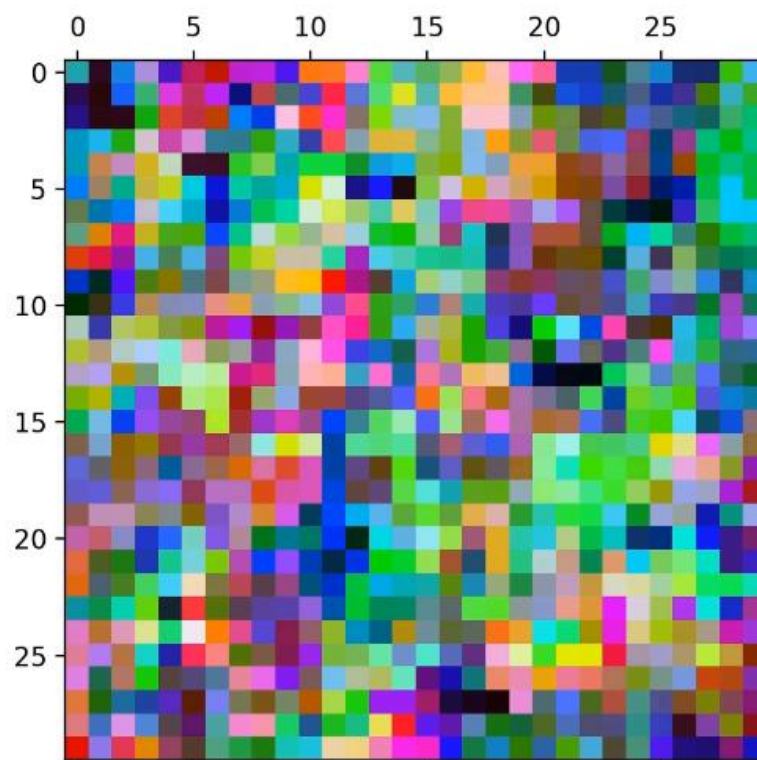


## Stan środkowy



Z biegiem czasu wyłaniają się małe podgrupy o podobnych cechach.

## Stan końcowy



Jak widać podgrupy stały się większe, lecz nie doszło do całkowitego ujednolicenia się macierzy.