FUNDAMENTOS DE MECÁNICA

DINÁMICA

Clase No. 6

Doris Cadavid

Movimiento Circular y aplicaciones ley de Newton

• Una partícula que se mueve en una trayectoria circular de radio *r* con rapidez uniforme *v*, experimenta una aceleración de magnitud:

$$a_r = \frac{v^2}{r} = \omega^2 \ r$$

• El vector aceleración se dirige hacia el centro del circulo, pues el vector velocidad cambia constantemente de dirección, se denomina aceleración centrípeta

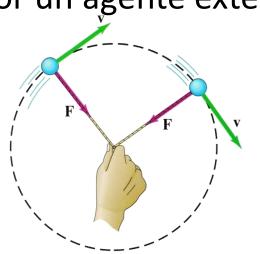
• a_r siempre es perpendicular a ${f v}$

Movimiento Circular y aplicaciones ley de Newton

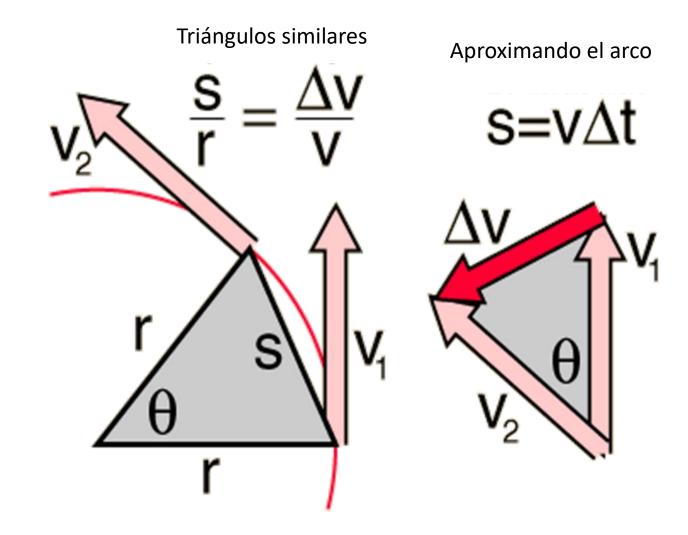
• Sí la partícula experimenta una aceleración centrípeta, entonces la fuerza que causa esta aceleración es la Fuerza Centrípeta

$$F_r = ma_r = m\frac{v^2}{r} = m\omega^2 r$$

• El Si una masa m se mueve en un circulo con velocidad constante v, la fuerza F debe ser ejercida por un agente externo.



Aceleración centrípeta



Sustituyendo a S y arreglando términos

$$\frac{\Delta v}{\Delta t} = a = \frac{v^2}{r}$$

Ecuaciones importantes

•
$$\omega = \frac{2\pi}{\tau}$$

•
$$f = \frac{1}{\tau} = \frac{\omega}{2\pi}$$

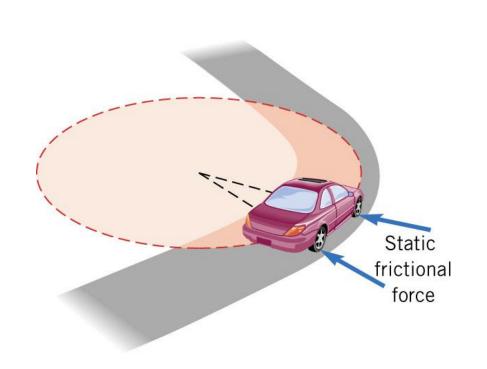
•
$$\omega = 2\pi f$$

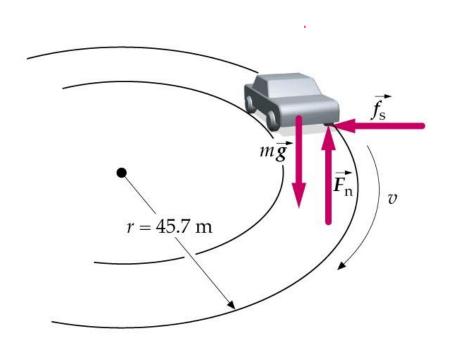
•
$$a_r = a_c = \frac{v^2}{r}$$

•
$$\omega = \frac{2\pi}{\tau} = \frac{v}{r}$$

•
$$v = \omega r$$

Movimiento en una curva plana





Movimiento en una curva plana

 Aceleración en cada dirección:

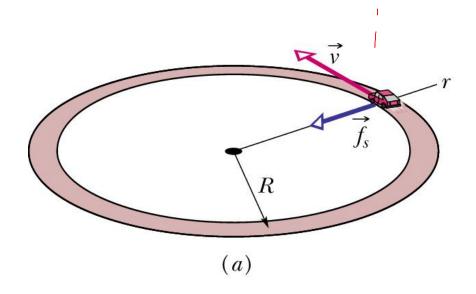
$$- a_y = 0 \text{ m/s}^2$$

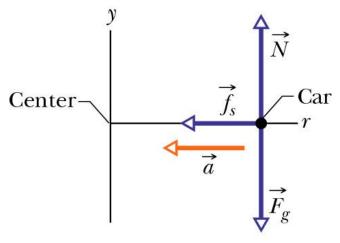
$$- a_x = a_c = \frac{v^2}{r}$$

• Fuerzas: (Fricción estática justo cuando va iniciar a deslizarse)

$$F_{c} = F_{F}; \quad m \frac{v^{2}}{r} = \mu_{S} mg$$

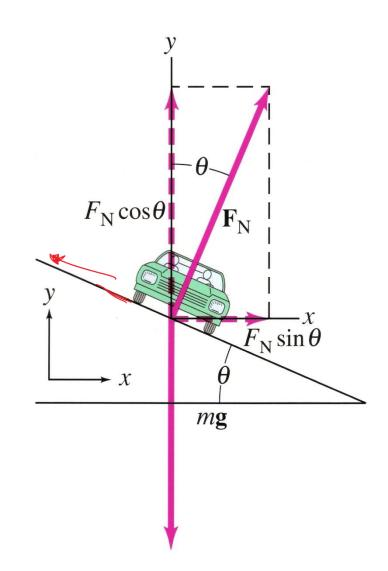
$$\frac{v^{2}}{r} = \mu_{S} g$$



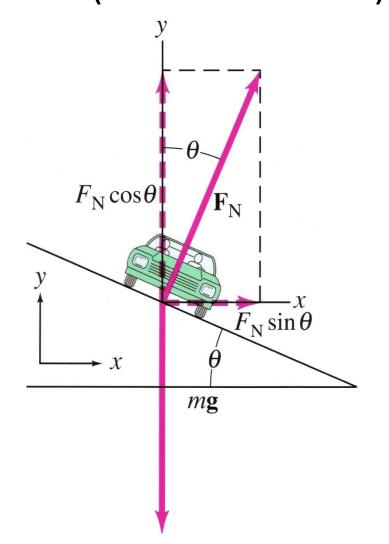


Movimiento en una curva con peralte

- El efecto del peralte es inclinar la fuerza normal F_N hacia el centro de curvatura de la carretera para que el componente radial interno F_Nsinθ pueda suministrar la fuerza centrípeta requerida.
- De tal manera que no se requiera solo la fuerza de fricción estática para que suministre la fuerza central (centrípeta)



Movimiento en una curva con peralte (Sin Fricción)



$$F_{N} \cdot \cos \theta - F_{w} = 0$$

$$F_{N} = \frac{F_{w}}{\cos \theta}$$

Esta ecuación proporciona el ángulo de inclinación que permite que un automóvil viaje en una curva de radio r con velocidad constante v y no requiere fuerza de fricción.

$$F_{C} = F_{N} \cdot \sin \theta$$

$$\frac{m \cdot v^{2}}{r} = F_{N} \cdot \sin \theta$$

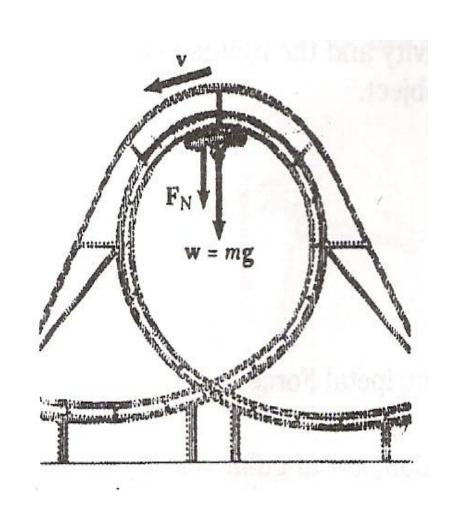
$$\frac{m \cdot v^{2}}{r} = \frac{F_{w}}{\cos \theta} \cdot \sin \theta$$

$$\frac{m \cdot v^{2}}{r} = m \cdot g \cdot \tan \theta$$

$$\tan \theta = \frac{v^{2}}{r \cdot g}$$

$$\theta = \tan^{-1} \left(\frac{v^{2}}{r \cdot g}\right)$$

Movimiento en circulo vertical



Movimiento en circulo vertical

- La fuerza de la gravedad hace que varíe la velocidad de un objeto en una trayectoria circular vertical. El objeto acelera en la porción hacia abajo de su trayectoria circular y desacelera en la porción hacia arriba de la trayectoria circular.
- En la parte superior e inferior de una trayectoria circular vertical, el peso y la fuerza normal (o una fuerza de soporte equivalente, como la tensión) son las únicas fuerzas que actúan sobre un objeto. La fuerza centrípeta es suministrada por la resultante del peso y una fuerza de soporte (a menudo la fuerza normal).

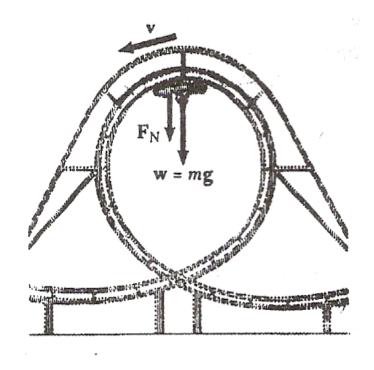
Movimiento en circulo vertical

$$F_{C} = F_{W} + F_{N}$$

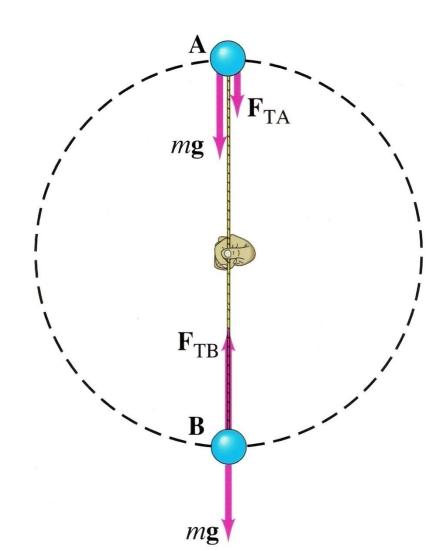
$$F_{N} = \frac{m \cdot v^{2}}{r} - m \cdot g$$

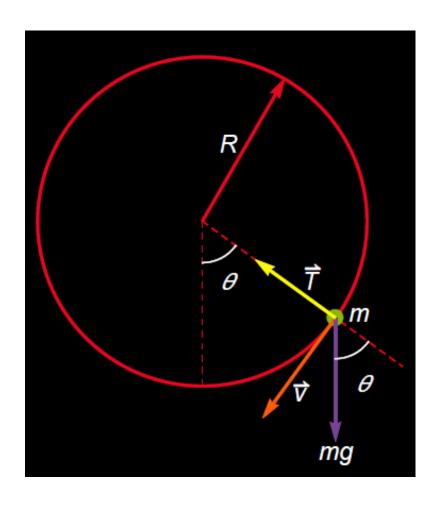
$$F_C = F_N - F_W$$

$$F_N = \frac{m \cdot v^2}{r} + m \cdot g$$



Movimiento en circulo vertical con tensión





Movimiento en circulo vertical con tensión

Fuerza sobre la masa

$$F_{\parallel} = mg \sin \theta$$
$$F_{\perp} = T - mg \cos \theta$$

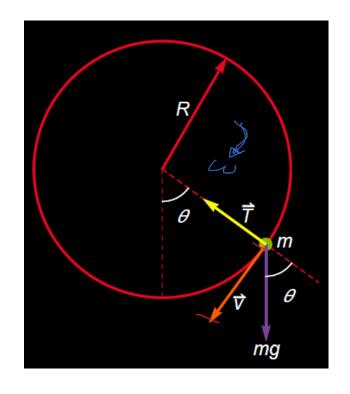
Entonces con las aceleraciones se obtiene:

$$F_{\parallel} = mg \sin \theta = ma_{\parallel}$$

$$F_{\perp} = T - mg \cos \theta = ma_{\perp}$$

$$T - mg \cos \theta = m \frac{v^{2}}{R}$$

$$T = m \left(\frac{v^{2}}{R} + g \cos \theta\right)$$



Movimiento en circulo vertical con tensión

$$T = m\left(\frac{v^2}{R} + g\cos\theta\right)$$

Punto más bajo: $\theta = 0$ $F \parallel = 0$; $a \parallel = 0$

la aceleración es radial

$$T = m\left(\frac{v^2}{R} + g\right)$$

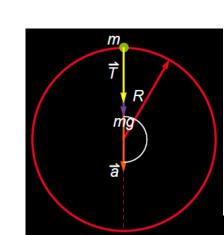
Punto más alto: $\theta = \pi$ $T = m\left(\frac{v^2}{R} - g\right)$

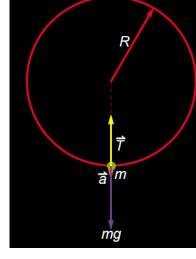
Para la velocidad crítica $v = v_c$, T=0

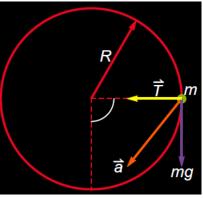
$$0=m\left(\frac{v^2}{R}-g\right) \ v_c=\sqrt{gR}$$
 mínima velocidad permitida!

Punto: $\theta = \pi/2 = 90^{\circ}$

$$a \| = g; \quad a_{\perp} = v^2 /_R$$







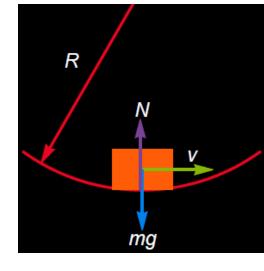
Ejemplo

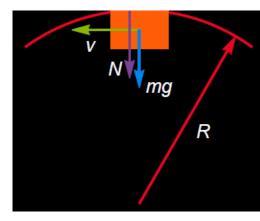
- ¿Cuál es el peso aparente del hombre en la parte baja y en la parte alta de la trayectoria?
- m= 75 Kg
- R=3 m
- $v_0 = 9.5 \, m/s$ (constante)



Ejemplo

- En la parte de abajo:
- $N mg = m \frac{v^2}{R}$
- $N = mg\left(1 \frac{v^2}{gR}\right)$
- En la parte de arriba
- $N + mg = m \frac{v^2}{R}$
- $N = mg\left(\frac{v^2}{gR} 1\right)$
- Qué pasa si : $v = \sqrt{gR}$ o $v \le \sqrt{gR}$



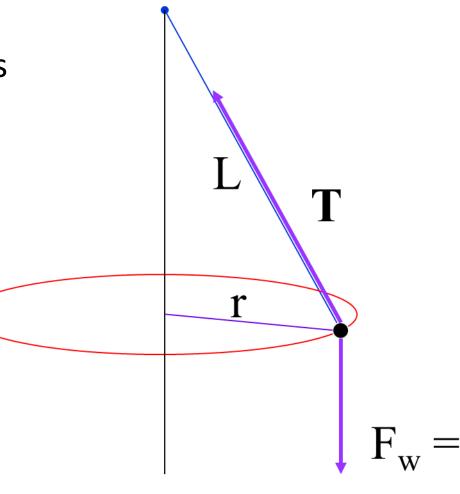


Péndulo Cónico

- Para péndulos cónicos, la fuerza centrípeta es proporcionada por un componente de la tensión.
- θ es el ángulo entre la vertical y el cable.
- Suponga que τ es el período de rotación
- Determinar la tensión y ángulo

•
$$\sum F_{\rho} = -T \sin \theta = -\frac{mv^2}{r}$$

- $\sum F_z = T \cos \theta mg = 0$
- Restricciones: $r = L \sin \theta$ $v = \frac{2\pi L \sin \theta}{\tau}$



Péndulo Cónico

$$tan \theta = \frac{v^2}{gr}$$

• Con:
$$r = L \sin \theta$$
 $v = \frac{2\pi L \sin \theta}{\tau}$

$$v = \frac{1}{\tau}$$

•
$$\tan \theta = \frac{4\pi^2 L \sin \theta}{g\tau^2}$$

$$\cos\theta = \frac{g\tau^2}{4\pi^2L}$$

$$T = \frac{mg}{\cos \theta} = \frac{4\pi^2 Lm}{\tau^2}$$

