SISTEMAS OPERATIVOS

CURSO 2017-2018

SIMULADOR DE UN SISTEMA INFORMÁTICO MULTIPROGRAMADO con gestión de memoria de Particiones Fijas

Manual V4

Introducción

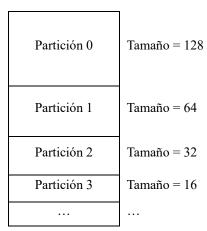
Una vez revisados en la parte teórica de la asignatura los esquemas básicos de gestión de memoria, procedemos a elegir uno de ellos para incorporarlo en nuestro simulador de SI.

Se producen cambios en diferentes componentes del simulador, que pasamos a detallar. Donde no haya habido cambios o estos hayan sido poco relevantes, no se detallará la naturaleza de los mismos.

DISEÑO

El sistema operativo

El SO debe modificar sustancialmente la forma en la que reparte la memoria entre todos los procesos que la demandan. El esquema de asignación de particiones fijas divide la memoria principal, desde un punto de vista lógico, en particiones (zonas de memoria contiguas) de diferentes tamaños que no varían a lo largo de la vida del sistema:



Cada partición sólo puede estar asignada a un proceso y cada proceso sólo puede estar utilizando una partición. Dado que las particiones existen durante toda la vida del sistema, en un instante de tiempo dado una partición puede estar ocupada o libre.

Cuando se está creando la imagen de un proceso, el sistema operativo debe reservar una partición (libre), con tamaño suficiente para las necesidades de memoria del proceso. Para ello, el SO deberá definir una política (estrategia) de asignación, que permita elegir la partición a asignar al proceso. Por ejemplo:

- Primer ajuste
- Mejor ajuste
- Etc.

Cuando un proceso finaliza su ejecución, el SO debe recuperar la partición asignada y ocupada, marcándola como partición libre para un posible uso posterior por parte de otro proceso.

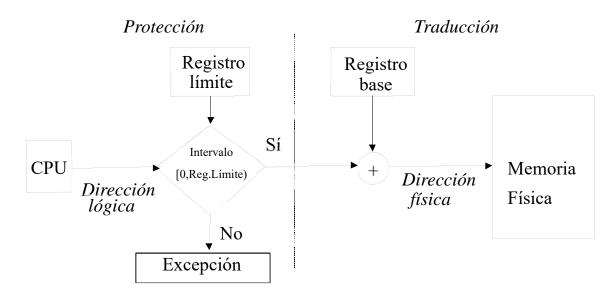
Todas las operaciones anteriores están soportadas por una estructura de datos del SO denominada tabla de particiones, que recoge información sobre todas las particiones en que se divide la memoria, como:

- Dirección física de inicio de la partición.
- Tamaño de la partición.
- Estado de la partición: libre / ocupada.
- Identidad del proceso que está usando la partición (si está ocupada).

La Unidad de Gestión de Memoria (Memory Management Unit, MMU)

La memoria principal, como dispositivo de almacenamiento, no cambia. Sigue siendo considerada un simple *array* de celdas de memoria. Pero, lo que sí cambia es la MMU, dispositivo hardware encargado de transformar las direcciones de memoria generadas por el procesador en direcciones de memoria que

indexarán la memoria principal. La razón principal del cambio es la necesidad de que la MMU eleve una excepción cuando la dirección lógica generada por la CPU no supere con éxito la etapa de protección siguiente:



El procesador

El procesador también cambia. No sustancialmente pero sí es cierto que necesitamos un procesador un poco más "inteligente" que el de la versión anterior. Los cambios introducidos son los siguientes:

- Conjunto de registros:
 - o Se ha añadido un registro de propósito general (registerB_CPU).
- Excepciones:
 - o Aparece un nuevo tipo de excepción (hasta ahora división por cero y ejecución de instrucciones protegidas en modo no protegido): la excepción de direccionamiento inválido.
 - Se corresponde con la etiqueta "Excepción" de la figura anterior.
 - o Será, por tanto, necesario que el procesador distinga los distintos tipos de excepciones:
 - El tipo de la excepción se anotará en el nuevo registerB_CPU.

IMPLEMENTACIÓN

El sistema operativo

Es necesario adaptar estructuras de datos y funcionalidad del SO a la nueva estrategia de asignación de memoria.

- Estructuras de datos
 - o La tabla de particiones
 - Será un array de partitiondata:

```
typedef struct {
   int occupied;
   int initAddress; // Lowest physical address of the partition
   int size; // Size of the partition in memory positions
   int PID; // PID of the process using the partition, if occupied
} PARTITIONDATA;
```

Se inicializará a partir de la información almacenada en un fichero de texto, como el que sigue:

El fichero anterior especifica un particionado de memoria basado en 4 particiones: la primera, de 128 posiciones de memoria, la segunda, de 64, etc.

- Funcionalidad básica
 - o Obtención de memoria principal
 - Función OperatingSystem_ObtainMainMemory()
 - Esta función tendrá que buscar una partición libre con tamaño suficiente para las necesidades de memoria de un proceso. En caso de éxito, retornará el identificador de la partición encontrada; en caso de fracaso, deberá indicar la causa por la cual no pudo satisfacer las necesidades del proceso.
 - Liberación de memoria principal
 - Función OperatingSystem_ReleaseMainMemory()
 - Cuando un proceso finaliza su ejecución, el SO recupera (libera) la memoria que utilizaba. Esta función deberá actualizar la tabla de particiones para liberar la partición que había sido ocupada por el proceso que termina.

La Unidad de Gestión de Memoria (Memory Management Unit, MMU)

Deberá elevar una excepción de direccionamiento inválido cuando la dirección lógica generada por el procesador no supere las comprobaciones a realizar en la etapa de protección. Teniendo en cuenta que las direcciones lógicas válidas generadas por el procesador durante la ejecución de un proceso P cualquiera son las comprendidas en el intervalo [0, tamañoDelProceso-1], la MMU elevará una excepción siempre que la dirección lógica esté fuera de dicho intervalo.

El procesador

• El nuevo registro de propósito general:

```
int registerB_CPU; // Registro de propósito general
```

Y la forma en que se manipula:

```
void Processor_RaiseException(int typeOfException) {
    Processor_RaiseInterrupt(EXCEPTION_BIT);
    registerB_CPU=typeOfException;
}
```

SIMULADOR DE UN SISTEMA INFORMÁTICO MULTIPROGRAMADO con gestión de memoria de Particiones Fijas

Tareas V4

Tareas iniciales

Saca un duplicado de tu directorio V3 (una vez completada esta versión) denominándolo V4. El trabajo a realizar en los ejercicios siguientes se desarrollará sobre la copia indicada de los ficheros contenidos en el directorio V4, dentro de tu directorio personal. Copia también en dicho directorio V4 los recursos disponibles en el directorio /var/asignaturas/ssoo/2017-2018/V4-studentsCode de ritchie.

Ejercicios

- 1. Vamos a añadir una nueva excepción y de paso, cambiar el modo de elevar excepciones.
 - a. Añade un nuevo registro a tu CPU:

```
int registerB_CPU; // General purpose register
```

b. Añade también el siguiente enumerado al fichero Processor.h. Dicho enumerado contiene los diferentes tipos de excepción que se pueden producir:

```
\verb"enum EXCEPTIONS" { \texttt{DIVISIONBYZERO}, INVALIDPROCESSOR \texttt{MODE}, INVALIDAD \texttt{DRESS}, INVALIDINSTRUCTION } ; \\
```

c. Pega el código de la función Processor_RaiseException en el código de tu CPU. Dicha función deberá ser invocada cada vez que se produzca una excepción, pasándole como argumento el tipo de excepción ocurrida (alguno de los valores del enumerado anterior).

```
// Function to raise an exception. Exercise 1-c of V4
void Processor_RaiseException(int typeOfException) {
    Processor_RaiseInterrupt(EXCEPTION_BIT);
    registerB_CPU=typeOfException;
}
```

A partir de ahora las excepciones se elevan de otra forma, por lo que las excepciones existentes con anterioridad deben adaptarse a la nueva forma de elevar excepciones.

d. Modifica el código de tu MMU para que tenga en cuenta que el rango de direcciones lógicas válidas para el esquema de particiones fijas está comprendido en el intervalo [0, tama-ñoProceso-1]. Si la dirección lógica está fuera de ese intervalo, la MMU tendrá que elevar una excepción del tipo INVALIDADDRESS.

2. Modifica la función OperatingSystem_HandleException para que muestre por pantalla un mensaje de error personalizado (número de mensaje 140, sección INTERRUPT) que dependa del tipo de excepción ocurrida, con el aspecto siguiente:

```
[24] Process [1]->[NombreProcesoPid1] has caused an exception (invalid address) and is
being terminated

[31] Process [3]->[NombreProcesoPid3] has caused an exception (invalid processor mode)
and is being terminated

[37] Process [2]->[NombreProcesoPid2] has caused an exception (division by zero) and is
being terminated
```

- 3. Hasta ahora, las instrucciones no válidas se trataban como si fuesen la instrucción NOP. Vamos a cambiarlo:
 - a. Modifica el código del procesador para que detecte instrucciones que le son desconocidas. En dicho caso, deberá elevar una excepción del tipo INVALIDINSTRUCTION.
 - b. Modifica el código del SO para que muestre por pantalla el mensaje de error 140 (sección INTERRUPT) con el aspecto siguiente cuando el procesador le advierta de la ocurrencia de una excepción de tipo INVALIDINSTRUCTION. Dado que es una excepción, el proceso que la produce será obligado a finalizar su ejecución, tal y como ocurre con el resto de excepciones.

```
[71] Process [2]->[NombreProcesoPid2] has caused an exception (invalid instruction) and is being terminated
```

- 4. Hasta ahora tampoco tenía ninguna consecuencia que un proceso hiciese una llamada a sistema inexistente.
 - a. Vamos Modifica el código del SO para que muestre por pantalla un mensaje de error (número de error 141, sección INTERRUPT) cuando una llamada al sistema realizada por un proceso de usuario no sea reconocida como llamada al sistema válida. El mensaje debe tener el siguiente aspecto:

```
[79] Process [1]->[NombreProcesoPid1] has made an invalid system call (777) and is being terminated
```

Donde el valor entero 777 se corresponde con el identificador numérico de llamada al sistema realizada por el usuario y que no ha sido reconocido como el de una llamada al sistema válida.

- b. Además, el proceso que produce tal error será obligado a finalizar su ejecución.
- c. Añade como última instrucción del tratamiento de una llamada a sistema no válida, una llamada a OperatingSystem_PrintStatus() puesto que cambian algunos estados de procesos.
- 5. La tabla de particiones será un array de PARTITIONDATA, cuya definición y declaración ya están incluidas en OperatingSystemBase.h y OperatingSystemBase.c:

```
typedef struct {
    int occupied;
    int initAddress; // Lowest physical address of the partition
    int size; // Size of the partition in memory positions
    int PID; // PID of the process using the partition, if occupied
} PARTITIONDATA;
```

```
// Partition table
PARTITIONDATA partitionsTable[PARTITIONTABLEMAXSIZE];
```

Siendo PARTITIONTABLEMAXSIZE el doble que el número máximo de procesos. Es decir, se pueden definir hasta el doble de particiones de memoria que procesos soporta el simulador.

Para inicializar la tabla de particiones de SO a partir de los datos almacenados en el fíchero "MemConfig" se utiliza la función OperatingSystem_InitializePartitionTable() que también está en OperatingSystemBase.c que además, **devuelve** el número de particiones leídas. Si hay más líneas en el fíchero que particiones en el sistema, sólo utiliza las primeras líneas.

Para que se compile el código de dicha función y definir el nombre del fichero con la configuración de la memoria, pega el código siguiente en OperatingSystem.h:

```
// Partitions configuration file name definition
#define MEMCONFIG "MemConfig" // in OperatingSystem.h
```

La función OperatingSystem_InitializePartitionTable() deberá ser invocada desde la función OperatingSystem_Initialize(), antes de que el SO considere la creación de proceso alguno.

- 6. Se modifica la política de asignación de memoria.
 - a. Modifica la función OperatingSystem_ObtainMainMemory() para que elija una partición para el proceso siguiendo la política (estrategia) del **mejor ajuste**; si hubiese varias, se debe elegir la que empiece en una dirección de memoria más baja.
 - b. Se debe mostrar un mensaje (número de mensaje 142, sección SYSMEM) con el aspecto siguiente:

```
[6] Process [1]->[NombreProcesoPid1] requests [20] memory positions
```

c. Si la búsqueda tiene éxito: la función retornará el identificador (número) de partición encontrada. IMPORTANTE: dado que la naturaleza del valor de retorno cambia, tendrás que modificar también la función OperatingSystem_CreateProcess(). Además, si el proceso se crea correctamente, se mostrará un mensaje (número de mensaje 143, sección SYSMEM) con el aspecto siguiente:

```
[6] Partition [2: 192-> 32] has been assigned to process [1]->[NombreProcesoPid1] Donde 2 es el número de partición, 192 es la dirección física de comienzo de la partición y 32 es el tamaño de la misma.
```

- d. Si la búsqueda fracasa, lo puede hacer por dos razones:
 - i. El proceso solicita una cantidad de memoria superior a la de cualquier partición. La función deberá retornar un error TOOBIGPROCESS
 - ii. El proceso cabe en alguna partición, pero todas las particiones con tamaño suficiente están ocupadas. La función deberá retornar un error MEMORYFULL. Para este último caso, añade la siguiente definición:

```
#define MEMORYFULL -5 // In OperatingSystem.h
```

Además, se mostrará un mensaje (número 144, sección ERROR) con el aspecto siguiente:

```
[1] ERROR: A process could not be created from program [acceptableSizeExample] because an appropriate partition is not available
```

7. Añade una función OperatingSystem_ReleaseMainMemory() que será invocada durante la finalización de un proceso y que deberá liberar la partición de memoria ocupada por éste. La función deberá mostrar un mensaje como el siguiente (número 145, sección SYSMEM):

```
[123] Partition [0: 0-> 128] used by process [1]->[NombreProcesoPid1] has been released
```

8. En OperatingSystemBase.c está implementada una función que se utiliza para mostrar la tabla de particiones de memoria: OperatingSystem_ShowPartitionTable(char *)

El parámetro que se le pasa es una de las cadenas de caracteres siguientes:

```
before allocating memory
after allocating memory
before releasing memory
after releasing memory.
```

La función deberá ser invocada antes y después de operaciones de obtención y liberación de memoria, con el fin de mostrar los cambios que sufre la tabla de particiones como resultado de la realización de las operaciones indicadas.

El resultado de la ejecución de llamada a la función tiene este aspecto:

```
[125] Main memory state (after allocating memory):
   [0] [0 -> 4][0]
   [1] [4 -> 12][AVAILABLE]
   [2] [16 -> 16][AVAILABLE]
   [3] [32 -> 96][1]
   [4] [128 -> 64][AVAILABLE]
   [5] [192 -> 16][AVAILABLE]
   [6] [208 -> 32][3]
```

El primer valor entre corchetes indica el número de partición; el segundo, las características de la partición; y el tercero, si la partición está libre u ocupada (en este caso, figura el PID del proceso que la ocupa).

MUY IMPORTANTE:

Solo se deben mostrar los mensajes de la tabla de particiones y reservar la partición de memoria elegida **SOLO** si los procesos se crean correctamente.

OperatingSystem MainMemory MMU Processor executingProcessID partitionsTable MAR Base accum occupied initAddress sipID **MBR** Limit PC size PID mainMemory MAR IR NonTerminated numberOfClockInterrupts MAR ComputerSystem 2 **MBR** processTable 3 UserProgramList (**) 2*PROCESSTABLEMAXSIZE - 1 programListIndex **PSW** whenToWakeUp 5 *PROGRAMDATA initialAddr priority A state Arrival В Type Int null VInt. null null ReadyToRun (PID) NumReadyToRun SysCall Entry 0 1 2 ... (*) null 3 null (**) null (*) = USERPROGRAMMAXNUMBER-1 USER USER null Exception Entry DAEM DAEM Arrival null (index in UserProgramList) null ClockInt Entry Sleeping (PID) NumSleeping (*) null (*) = INTERRUPTTYPES -1 (**) =PartitionsSizeSum -1 (*) (*) = USERPROGRAMMAXNUMBER-1 (*) = MAXMEMORYSIZE - 1 (*) PROCESSTABLEMAXSIZE - 1 NumArrival Clock Messages Subsystem tics

Escuela Ingeniería Informática de Oviedo. Sistemas Operativos: Simulador V4 Final