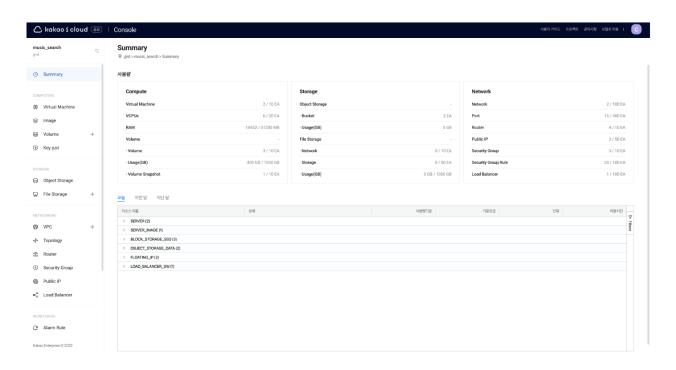
# AI&IOT 해커톤 Server 세팅

#### Kakao i Cloud

1. 기본 콘솔창 입니다.



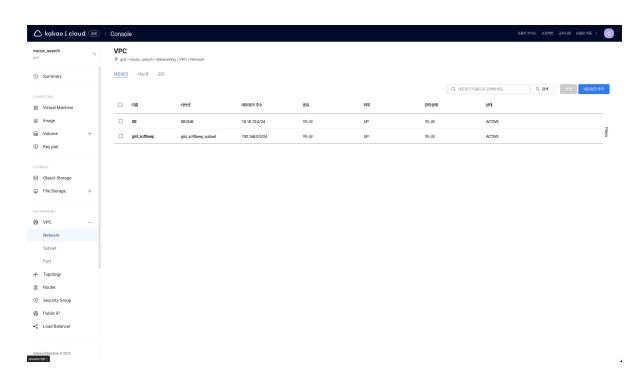
2. 공공기관 포트 정책에 의해 네트워크 설정을 먼저 한 후 Bastion이라는 VM을 설치하고 프록시 우회를 해야한다.

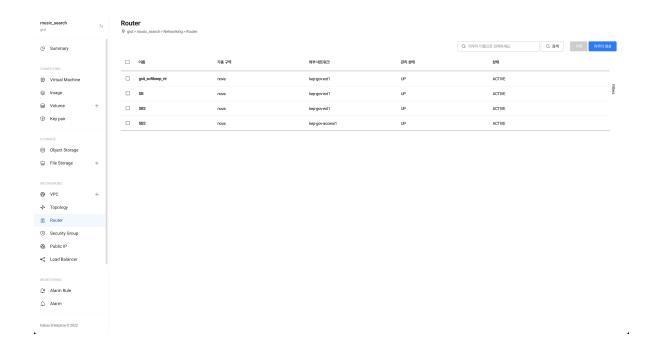
### 인터넷 포트 차단 정책 (inbound)

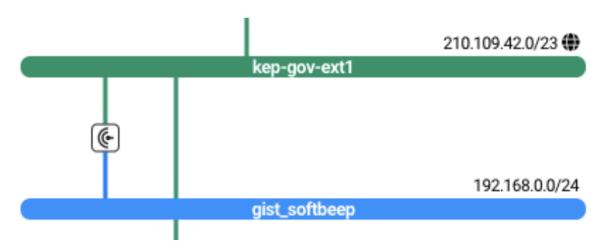
침입 차단 시스템을 이용하여 주요 서비스 포트를 차단합니다. 아래의 차단 포트 목록 이외 추가 차단이 필요한 포트는 카카오 i 클라우드[공공기관용]의 기본 제공 기능인 Security Group을 통해 고객이 직접 설정하실 수 있습니다.

서비스명	차단 포트	차단방법	비고
시스템 터미널	TCP / 22, 23, 3389	네트워크 ACL 차단	외부에서 접속 불가
DBMS	TCP, UDP / 1433, 1521, 3306	네트워크 ACL 차단	외부에서 접속 불가
SMB	TCP, UDP / 135, 137, 138 , 139, 445	네트워크 ACL 차단	외부에서 접속 불가
기타	TCP / 21, TCP / 5900, ICMP	네트워크 ACL 차단	외부에서 접속 불가

3. 우선, Network 생성하고, Router를 요청해서 할당받으면 아래와 같이 Router에 Public IP를 할당받아 해당 IP로 외부 네트워크에서 접속이 가능하다.



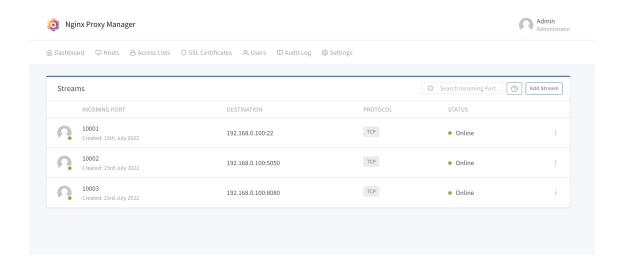




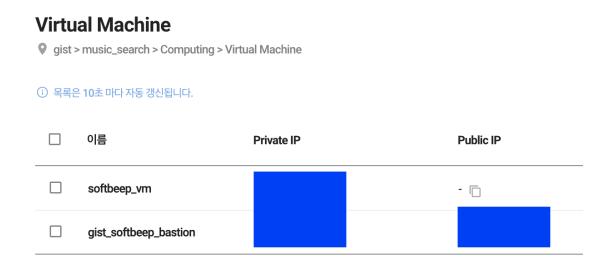
4. KeyPair생성하여 SSH 접속할 때 암호화를 설정하고, 해당 키를 설정하면, .pem이라는 ssh접속할 때 키가 발급이 된다.



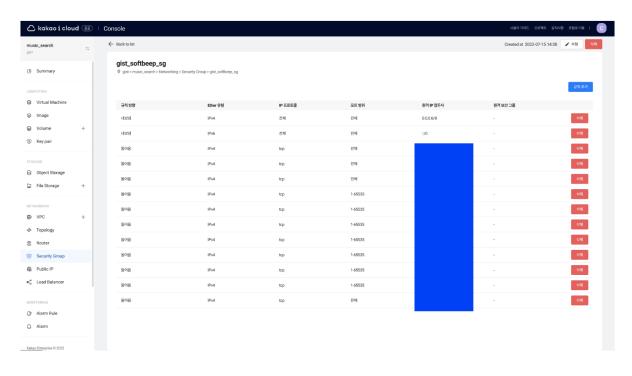
- 5. 프록시 우회를 위한 Bastion Vm을 생성하고, Bastion에서 특정 포트들을 포트포워딩 해줍니다.
  - 외부 네트워크에서 10001포트로 요청 → TCP 포트 22번으로 열리고
  - 외부 네트워크에서 10002포트로 요청 → 5050포트로 포워딩 된다. 이 포트는 Python Socket 통신을 위한 포트이다.
  - 외부 네트워크에서 10003포트로 요청  $\rightarrow$  8080포트로 포워딩 된다. 이 포트는 Spring에 접근하기 위한 포트이다.



6. 이제 softveep vm을 설정하면 아래와 같이 생성이 됩니다.



7. Security Group에서 특정 IP의 요청만 받을 수 있도록 설정해줍니다.



#### **GPS Module Setting**

```
softbeep@raspberrypi: ~/Softbeep (ssh)
                                                               -Seen 13/Used 5<sub>7</sub>
             2022-07-23T02:07:40.000Z (0)
                                             GNSS
                                                    PRN
Time:
                                                         Elev
                                                                Azim
                                                                        SNR Use
                  35.23023167 N
                                             GP 3
                                                      3
                                                         38.0
                                                                47.0
                                                                      14.0
Latitude:
                                                                            Υ
                                             GP 4
                                                         20.0
                                                                99.0
                                                                      17.0
Longitude:
                 126.84080000 E
                                                      4
                                                                             Υ
                                183.399 ft
Alt (HAE, MSL):
                   251.640,
                                             GP 9
                                                      9
                                                         18.0 135.0
                                                                      19.0
                                             GP 14
                                                         38.0 190.0
                                                                      15.0
Speed:
                   1.32 mph
                                                     14
                                                                            Υ
Track (true, var):
                     356.4, -7.8
                                             GP 17
                                                     17
                                                         75.0
                                                                41.0
                                                                       16.0
                                       deg
Climb:
                   0.00 ft/min
                                             GP
                                                 1
                                                      1
                                                         13.0
                                                                64.0
                                                                        0.0
                                                                            Ν
                3D FIX (26 secs)
                                             GP
                                                2
                                                      2
                                                         4.0 266.0
Status:
                                                                        0.0 N
Long Err (XDOP, EPX): 3.04, +/- 149 ft
                                             GP 6
                                                     6
                                                        45.0 285.0
                                                                        0.0 N
          (YDOP, EPY): 1.93, +/- 95.2 ft
                                             GP 11
                                                               262.0
Lat Err
                                                     11 14.0
                                                                        0.0
                                                                            Ν
Alt Err
          (VDOP, EPV): 0.98, +/- 74.0 ft
                                             GP 12
                                                     12
                                                          3.0
                                                               326.0
                                                                       0.0 N
                                                                        0.0 N
2D Err
          (HDOP, CEP): 1.64, +/- 102 ft
                                             GP 19
                                                     19
                                                        59.0 332.0
          (PDOP, SEP): 1.91, +/- 119 ft
3D Err
                                             GP 20
                                                     20
                                                          2.0 220.0
                                                                        0.0 N
Time Err (TDOP):
                        4.60
                                             QZ 1
                                                    193
                                                          0.0
                                                                 0.0
                                                                        0.0 N
                        7.89
Geo Err
          (GDOP):
ECEF X, VX:
                         n/a
                                n/a
ECEF Y, VY:
                         n/a
                                n/a
ECEF Z, VZ:
                         n/a
                                n/a
Speed Err (EPS):
                       +/- 204 mph
Track Err (EPD):
                        n/a
Time offset:
                        0.508467104 s
                        PM35kf05
Grid Square:
```



- Class 파일로 받아와서 위도 경도 데이터만 추출하여 Python Socket Programming 에 보냈다.
- Client에서 보내는 코드

```
× softbeep@raspberrypi: ~/Softbeep (ssh)
import socket
from gps import *
import time
SERVER_IP = "210.109.43.14"
SERVER_PORT = 10002
SERVER_ADDR = (SERVER_IP, SERVER_PORT)
gpsd = gps(mode=WATCH_ENABLE!WATCH_NEWSTYLE)
while True:
    with socket.socket(socket.AF_INET, socket.SOCK_STREAM) as client_socket:
        client_socket.connect(SERVER_ADDR)
        report = gpsd.next()
        if report['class'] == 'TPV':
            gps_data = str(getattr(report, 'lat',0.0))+" "+str(getattr(report, 'lon',0.0))
            print(gps_data)
            client_socket.send(gps_data.encode())
            time.sleep(1)
```

• Server에서 수신하는 코드

```
ubuntu@softbeep-vm: ~ (ssh)
import socket
import json
# 통신 정보 설정
IP = '192.168.0.100'
PORT = 5050
SIZE = 1024
ADDR = (IP, PORT)
# 서 버 소 켓 설 정
with socket.socket(socket.AF_INET, socket.SOCK_STREAM) as server_socket:
    server_socket.bind(ADDR)
    server_socket.listen()
    # 무 한 루 프 진 입
    while True:
        client_socket, client_addr = server_socket.accept()
        msg = client_socket.recv(SIZE)
        data = str(msg.decode()).split()
        print(data)
        if len(data) == 0:
            continue
        file_path_lat = "/home/ubuntu/lat.txt"
        file_path_lon = "/home/ubuntu/lon.txt"
        with open(file_path_lat, 'w', encoding='utf-8') as file:
            file.write(data[0])
        with open(file_path_lon, 'w', encoding='utf-8') as file:
            file.write(data[1])
```

- 왼쪽이 VM
- 오른쪽이 RPI

#### **Spring Setting**

- json 파일을 Streaming 형태로 리액트에 전달하기 위해
- Spring Web-Flux 프레임워크를 사용하여 구현하였다.
- python에서 보낸 코드를 읽어 GET mapping으로 오는 요청에 대해 Content type : application/json 형식으로 쏴주는 것을 구현하였다.

```
spring-webflux-clutrial sc main java com dexions webflux discontinuous s
```

## Server거치고 HTTP GET 요청으로 json 데이터가 받아지 는 모습을 보여주는 ppt

- 왼쪽 : RPI, GPS를 쏴줍니다.
- 중앙: Cloud SErver, Spring이 서비스 로직을 처리하고 response해줍니다.
- 오른족 : Client, 후에 리액트가 Response를 받아 사용자에게 View를 제공해줍니다.

