

Recap - Was

Singularwert-Zerlegung
(SVD)



SVD



$$\begin{array}{c}
 A^T A \quad \longleftarrow \\
 \text{symmetrisch positiv-definit} \\
 \det(A^T A - \lambda I) = 0 \\
 (A^T A - \lambda_i I) v_i = 0 \\
 \text{- Eigenwerte} \\
 \text{- MÖGLICHE EIGENVEKTOREN} \\
 \downarrow \\
 V^{n \times n} \\
 \text{ORTHOGONALE EV von } A^T A \\
 \rightarrow \text{Spalten von } V \\
 \sigma_i := \sqrt{\lambda_i} > 0 \\
 \lambda_i := \text{Eigenwerte von } A^T A
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \Sigma^{m \times n} \\
 \text{Diag } (\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_r) \\
 \sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_r > 0 \\
 \downarrow \\
 \lambda_i = \frac{1}{\sigma_i} A v_i = \boxed{?} \quad \Rightarrow \text{Aut. OMs erzielen} \\
 \text{FALLS NACH} \\
 \text{ODER } \lambda_i = \text{ORTHOGONALE EIGENVEKTOREN von } A^T A \text{ (LÄNGE LWE)}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 U^{m \times m} \\
 \left[\begin{array}{cccc} | & | & | & | \\ u_{11} & u_{12} & \dots & u_{1n} \end{array} \right]
 \end{array}$$

$$A = U \cdot \Sigma \cdot V^T$$

7.5.1 Schur-Zerlegung

Satz 7.5.1.1. Schur-Zerlegung

1. Die »komplexe« Schur-Zerlegung.

Sei eine Matrix $\mathbf{A} \in \mathbb{C}^{n \times n}$ gegeben. Es existiert eine unitäre Matrix $\mathbf{U} \in \mathbb{C}^{n \times n}$, sodass

$$\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{T}\mathbf{U}^H$$

erfüllt ist (mit \mathbf{T} als obere Dreiecksmatrix). So gilt auch

$$\mathbf{U}^H\mathbf{A}\mathbf{U} = \mathbf{T}.$$

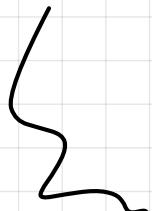
Die Einträge in der Hauptdiagonale von \mathbf{T} sind die Eigenwerte von \mathbf{A} .

2. Sei $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ beliebig. Es gibt eine orthogonale Matrix $\mathbf{U} \in \mathbb{R}^{n \times n}$, sodass

$$\mathbf{U}^T\mathbf{A}\mathbf{U} = \begin{bmatrix} \mathbf{R}_{11} & \mathbf{R}_{12} & \cdots & \mathbf{R}_{1m} \\ 0 & \mathbf{R}_{22} & \cdots & \mathbf{R}_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \mathbf{R}_{mm} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

eine obere Blockdreiecksmatrix ist, mit \mathbf{R}_{ii} als eine 1×1 bzw. 2×2 -Matrix.

Wenn $\mathbf{R}_{jj} = \lambda_j$ ist, dann ist λ_j Eigenwert von \mathbf{A} . Wenn \mathbf{R}_{jj} eine 2×2 -Matrix ist, dann sind ihre Eigenwerte $\lambda_j, \bar{\lambda}_j$ Eigenwerte von \mathbf{A} .



BASICALLY : DIE MATRIX A IST DER NICHT MEHR DIAGONALISIERBAR :(

DA AL(λ_i) ≠ CL(λ_i) FÜR UNDESTENS EIN i .

BEISPIEL 2

Berechne die Scharzerrechnung der Matrix $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \\ -7 & 2 & 7 \end{bmatrix}$. Hier $\lambda_1 = 2$.

$$1) \text{ Es berechnen: } \det(A - \lambda I) = 0$$

$$\Leftrightarrow \det\left(\begin{bmatrix} -2 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \\ -7 & 2 & 7 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{bmatrix}\right) = 0$$

$$\Leftrightarrow \det\left(\begin{bmatrix} -2-\lambda & 1 & 3 \\ 2 & 1-\lambda & -1 \\ -7 & 2 & 7-\lambda \end{bmatrix}\right) = 0$$

$$(-2-\lambda)(1-\lambda)(7-\lambda) + 7 + 12 - (-7)(1-\lambda) \cdot 3 + 2 \cdot (-2-\lambda) - (7-\lambda) \cdot 2 = 0$$

$$(-2+2\lambda-\lambda^2+\lambda^3)(7-\lambda) + 15 - (-21+21\lambda) - 4 - 2\lambda - 14 + 2\lambda = 0$$

$$-14 + 2\lambda + 14\lambda - 2\lambda^2 - 7\lambda + \lambda^2 + 7\lambda^2 - \lambda^3 + 15 + 21 - 21\lambda - 18 = 0$$

$$-\lambda^3 + 6\lambda^2 - 12\lambda + 8 = 0$$

$$\begin{array}{rcl} \text{SPP: } \lambda_1 = 2 & : & -\lambda^3 + 6\lambda^2 - 12\lambda + 8 : (\lambda-2) = \cancel{\lambda^2} + 4\lambda - 9 \\ \text{(Polynomdivision)} & & \hline & -(-\cancel{\lambda^3} + 2\lambda^2) & \\ & 4\lambda^2 - 12\lambda + 8 & \\ & -(-4\lambda^2 + 8\lambda) & \\ & \hline & 0 & \end{array} \quad \underline{\lambda_1 = 2}$$

$$\text{LÖSUNGSMETHODE: } -\lambda^2 + 4\lambda - 9$$

$$\lambda_{2,3} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} =$$

$$\frac{-4 \pm \sqrt{4^2 - 4(-1)(-9)}}{-2} = \underline{\lambda_2 = 2} \\ \underline{\lambda_3 = 2}$$

$$\text{FICHLERWE: } \underline{\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 2}$$

$$\underline{\underline{\lambda_{(2)} = 3}}$$

$$z) \text{ EV bestimmen: } (A - \lambda_1 I)x = 0$$

$$\lambda_1(2) = 1 \neq 3$$

$$\Leftrightarrow (A - 2I)x = 0$$

$$\Leftrightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} -4 & 1 & 3 & 0 \\ 2 & -1 & -1 & 0 \\ -7 & 2 & 5 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{II} + \frac{1}{2}\text{I}} \left[\begin{array}{ccc|c} -4 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{ccc|c} 4 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow x = \begin{pmatrix} s \\ s \\ s \end{pmatrix} \Rightarrow \text{span } \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$x_3 = s \in \mathbb{R}$

Bsp. $\text{span } \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

→ Matrix nicht diagonalisierbar: :)

Aber:

1) Ergänze $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ zu einer linear unabhängigen Basis. (Hier von \mathbb{R}^3)

z.B.: $\mathbb{R}^3 = \text{span } \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

$$\Rightarrow V_1 := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Schritt 1
Es lohnt sich die Standardbasis zu wählen.

2) Berechne $V_1^{-1} A V_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \\ -7 & 2 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$

3) $A_2 := \begin{pmatrix} 0 & -4 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$

$\sim A_2$ hat außerdem die Eigenwerte $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$

→ wir berechnen die zugehörigen Eigenvektoren:

$$(A_2 - 2I)x = 0$$

$$\left[\begin{array}{cc|c} -2 & -4 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{cc|c} -2 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow x = \begin{pmatrix} 2s \\ -s \end{pmatrix} \Rightarrow \text{span } \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Bsp. $\text{span } \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

Ergänzen auf \mathbb{R}^2 :

$\begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ dann müssen wir hier aber also in die entsprechende 'Satz' / Dimension ergänzen

$\ell_2 \rightarrow$ RESS IN 2. DR. EINERZ.

$$V_2 := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$V_2^{-1} A V_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} -2 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & -1 \\ -2 & 2 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

DREIERS-MATRIX
)

→ ABER: V_2 IST NOCH NICHT ORTHOGONAL :)

(GRAN-ORDNUNG:
(SPÄTEL VON V_2):

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$$

$$\omega_i^* = v_i - \sum_{k=1}^{i-1} c v_i \cdot \omega_k \cdot \omega_k^*$$

↓

$$\omega_i = \frac{\omega_i^*}{\sqrt{\langle \omega_i^*, \omega_i^* \rangle}}$$

$$\begin{aligned} \omega_1^* &= V_1 - 0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \\ \omega_1 &= \frac{\omega_1^*}{\sqrt{\langle \omega_1^*, \omega_1^* \rangle}} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$\omega_2^* = V_2 - \langle V_2, \omega_1 \rangle \omega_1$$

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} - \langle \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix}, \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \rangle \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} - \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{3} \\ \frac{5}{3} \\ -\frac{4}{3} \end{bmatrix}$$

$$\omega_2 = \frac{\omega_2^*}{\sqrt{\langle \omega_2^*, \omega_2^* \rangle}} = \frac{3}{\sqrt{19}} \begin{bmatrix} -\frac{1}{3} \\ \frac{5}{3} \\ -\frac{4}{3} \end{bmatrix}$$

$$\omega_3^* = V_3 - \langle V_3, \omega_1 \rangle \omega_1 - \langle V_3, \omega_2 \rangle \omega_2 = \dots =$$

$$\omega_3 = \frac{\omega_3^*}{\sqrt{\langle \omega_3^*, \omega_3^* \rangle}} = \begin{bmatrix} -\frac{8}{21} \\ \frac{2}{21} \\ \frac{19}{21} \end{bmatrix}$$

→ $U = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{19}} & \frac{-8}{21} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{5}{\sqrt{19}} & \frac{2}{21} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-4}{\sqrt{19}} & \frac{19}{21} \end{bmatrix}$

$$T = L^{-1} A L = L^{-1} A L^H = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{42}} & \frac{-8}{21} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{5}{\sqrt{42}} & \frac{2}{21} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-4}{\sqrt{42}} & \frac{19}{21} \end{bmatrix}^H \begin{bmatrix} 2 & -\frac{3\sqrt{14}}{14} & \frac{8\sqrt{14}}{21} \\ 0 & 2 & -\frac{6\sqrt{14}}{7} \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{42}} & \frac{-8}{21} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{5}{\sqrt{42}} & \frac{2}{21} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-4}{\sqrt{42}} & \frac{19}{21} \end{bmatrix}$$

Scalur-Zerlegung von A.

$\Rightarrow A = L A L^H$

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{42}} & \frac{-8}{21} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{5}{\sqrt{42}} & \frac{2}{21} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-4}{\sqrt{42}} & \frac{19}{21} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -\frac{3\sqrt{14}}{14} & \frac{8\sqrt{14}}{21} \\ 0 & 2 & -\frac{6\sqrt{14}}{7} \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{42}} & \frac{-8}{21} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{5}{\sqrt{42}} & \frac{2}{21} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-4}{\sqrt{42}} & \frac{19}{21} \end{bmatrix}^H$$

Svd - ZERLEGEN

Berechne die Svd-Zerlegung der Matrix $A = \begin{bmatrix} 5 & 4 & 2 \\ 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$

1) EV-Berechnen : $\det(A - \lambda I) = 0$

$$\Leftrightarrow \det\left(\begin{bmatrix} 5 & 4 & 2 \\ 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{bmatrix}\right) = 0$$

$$\Leftrightarrow \det\left(\begin{bmatrix} 5-\lambda & 4 & 2 \\ 0 & 5-\lambda & 2 \\ 0 & 0 & 3-\lambda \end{bmatrix}\right) = 0$$

$$(5-\lambda)(5-\lambda)(3-\lambda) = 0$$

$$\underline{\lambda_1 = \lambda_2 = 5}, \quad \underline{\lambda_3 = 0}$$

$$Av(5) = \underline{2}$$

$$Av(3) = \underline{1}$$

2) EV-Berechnen : $\underline{\lambda_1 + \lambda_2 = 5} : (A - 5I)x = 0$

$$\begin{bmatrix} 5-5 & 4 & 2 & | & 0 \\ 0 & 5-5 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 3-5 & | & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 0 & 4 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & -2 & | & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{III+II} \begin{bmatrix} 0 & 4 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x = \begin{pmatrix} s \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \underline{E_{\lambda_1=\lambda_2} = \text{span}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right\}}$$

$$\underline{\lambda_3 = 3} : (A - 3I)x = 0$$

$$\begin{bmatrix} 5-3 & 4 & 2 & | & 0 \\ 0 & 5-3 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 3-3 & | & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 2 & 4 & 2 & | & 0 \\ 0 & 2 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x = \begin{pmatrix} s \\ -s \\ s \end{pmatrix} \Rightarrow E_{\lambda_3} = \text{span}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\} \xrightarrow{\text{NORMIERE!}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \underline{E_{\lambda_3} = \text{span}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}}$$

$$Av(5) = 1 \neq 2$$

$$Av(3) = 1$$

Fehler : $Av(5) \neq Cv(5)$ \Rightarrow somit ist die Matrix nicht diagonalisierbar!

Aber : Wir wollen die Svd-Zerlegung berechnen.

Aufgabe 2.3. Gegeben ist ein 3x3-Matrix

$$(A - \zeta I)x = 0$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{II} + \text{I}} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \implies x = \begin{pmatrix} s \\ t \\ 0 \end{pmatrix} \implies \text{Span}\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}$$

$\omega_i' = v_i - \sum_{k=1}^{i-1} \langle v_i, \omega_k \rangle \cdot \omega_k$

$\omega_i = \frac{\omega_i'}{\|\omega_i'\|}$

$$\omega_1' = v_1 - 0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\omega_1 = \frac{\omega_1'}{\|\omega_1'\|} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\omega_2' = v_2 - \langle v_2, \omega_1 \rangle \omega_1 = v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\omega_2 = \frac{\omega_2'}{\|\omega_2'\|} = v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\omega_3' = v_3 - \langle v_3, \omega_1 \rangle \omega_1 - \langle v_3, \omega_2 \rangle \omega_2 =$$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} - \left\langle \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \left\langle \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}$$

$$\omega_3 = \frac{\omega_3'}{\|\omega_3'\|} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 5 & 4 & 2 \\ 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

FOURIER-MATRIZEN

SEI $S := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ EINE ZIRKULANTE MATRIX.

Definition 7.5.0.1, Zirkulante Matrix

Eine Matrix mit folgender Struktur:

$$C = \begin{bmatrix} c_0 & c_1 & \dots & c_{n-1} \\ c_{n-1} & c_0 & \dots & c_{n-2} \\ c_2 & c_3 & \dots & c_0 \\ c_1 & c_2 & \dots & c_{n-1} \\ c_0 & c_1 & \dots & c_0 \end{bmatrix}$$

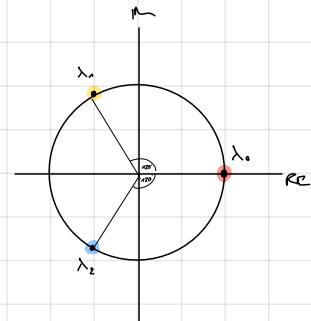
heiss zirkulante Matrix (oder einfach nur ein Zirkulant).

Die Eigenwerte von S :

$$\det(S - \lambda I) = 0 \iff \lambda_0 = e^{\frac{2\pi i}{3}} = 1$$

$$\lambda_1 = e^{\frac{2\pi i}{3}}$$

$$\lambda_2 = e^{\frac{2\pi i}{3}}$$



EV zu λ_0 : $(S - \lambda_0 I)x = 0$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{III} + \text{I}} \left[\begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\text{III} + \text{II}} \left[\begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \Rightarrow x = \begin{pmatrix} s \\ s \\ s \end{pmatrix} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

x_3 = s \in \mathbb{R}

Bzw. $\text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

EV zu λ_1 : $(S - \lambda_1 \cdot \text{I})x = 0$

$$\left[\begin{array}{ccc|c} -e^{\frac{2\pi i}{3}} & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -e^{\frac{2\pi i}{3}} & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -e^{\frac{2\pi i}{3}} & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\dots} x = \begin{pmatrix} s \cdot e^{\frac{2\pi i}{3}} \\ s \cdot e^{-\frac{2\pi i}{3}} \\ s \end{pmatrix} \xrightarrow{s := e^{\frac{2\pi i}{3}}} \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ e^{-\frac{4\pi i}{3}} \\ e^{-\frac{2\pi i}{3}} \end{pmatrix} \right\} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ e^{+\frac{2\pi i}{3}} \\ e^{+2 \cdot \frac{2\pi i}{3}} \end{pmatrix} \right\} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ e^{\frac{2\pi i}{3}} \\ e^{\frac{4\pi i}{3}} \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{EV zu } \lambda_2 : (\mathcal{S} - e^{-\frac{2\pi i}{3}} I) x = 0$$

$$\begin{bmatrix} -e^{\frac{2\pi i}{3}} & 1 & 0 \\ 0 & -e^{\frac{2\pi i}{3}} & 1 \\ 1 & 0 & -e^{\frac{2\pi i}{3}} \end{bmatrix} \xrightarrow{\sim} x \cdot \begin{bmatrix} -e^{\frac{2\pi i}{3}} \\ e^{-\frac{2\pi i}{3}} \\ e \end{bmatrix} \xrightarrow{s \mapsto e^{\frac{2\pi i}{3}}} \text{SPAN}\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ e^{\frac{4\pi i}{3}} \\ e^{\frac{4\pi i}{3}} \end{bmatrix} \right\} = \text{SPAN}\left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ e^{-\frac{2\pi i}{3}} \\ e^{2(\frac{4\pi i}{3})} \end{bmatrix} \right\} = \text{SPAN}\left\{ \begin{bmatrix} \lambda_2^0 \\ \lambda_2^1 \\ \lambda_2^2 \end{bmatrix} \right\}$$

$$V := \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & e^{\frac{2\pi i}{3}} & e^{-\frac{2\pi i}{3}} \\ 1 & e^{2\frac{2\pi i}{3}} & e^{2(\frac{4\pi i}{3})} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda_0^0 & \lambda_0^1 & \lambda_0^2 \\ \lambda_1^0 & \lambda_1^1 & \lambda_1^2 \\ \lambda_2^0 & \lambda_2^1 & \lambda_2^2 \end{bmatrix}$$

SPALTEN Bilden ORTHOGONALE BASIS IN \mathbb{R}^3
(FOURIERBASIS)

→ WIR WÖLLEN SE HIER
FÜR UNTERE MATRIX L

$$L := \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & e^{\frac{2\pi i}{3}} & e^{-\frac{2\pi i}{3}} \\ 1 & e^{2\frac{2\pi i}{3}} & e^{2(\frac{4\pi i}{3})} \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \mathcal{S} &= V D V^{-1} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & e^{\frac{2\pi i}{3}} & e^{-\frac{2\pi i}{3}} \\ 1 & e^{2\frac{2\pi i}{3}} & e^{2(\frac{4\pi i}{3})} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & e^{\frac{2\pi i}{3}} & 0 \\ 0 & 0 & e^{\frac{4\pi i}{3}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & e^{\frac{2\pi i}{3}} & e^{-\frac{2\pi i}{3}} \\ 1 & e^{2\frac{2\pi i}{3}} & e^{2(\frac{4\pi i}{3})} \end{bmatrix} \\ &= L D L^H \end{aligned}$$

$$\lambda_L = \omega \quad (\text{z.B. } \lambda_2 = e^{\frac{2\pi i}{3}} = \omega^{-3} \iff \omega = e^{\frac{2\pi i}{3}})$$

Definition 7.5.0.5. Fourier Matrix

$$\mathbf{F} = V^H = \begin{bmatrix} \omega^{0,0} & \omega^{1,0} & \dots & \omega^{(n-1),0} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \omega^{0,k} & \omega^{1,k} & \dots & \omega^{(n-1),k} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \omega^{0,(n-1)} & \omega^{1,(n-1)} & \dots & \omega^{(n-1),(n-1)} \end{bmatrix}.$$

Definition 7.5.0.6. Diskrete Fourier Transformation

Die Abbildung

$$\mathcal{F}_n : \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n, \mathcal{F}_n(\mathbf{y}) = \mathbf{F}\mathbf{y}$$

heisst die diskrete Fourier Transformation (DFT).

