

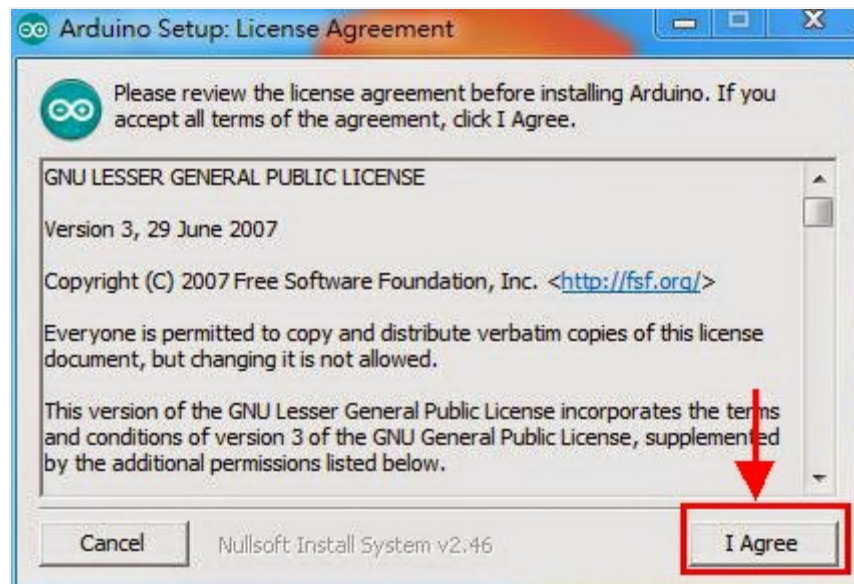
親手打造自己四軸飛行器一-MutiWii MWC 飛控軟體設定-前置作業

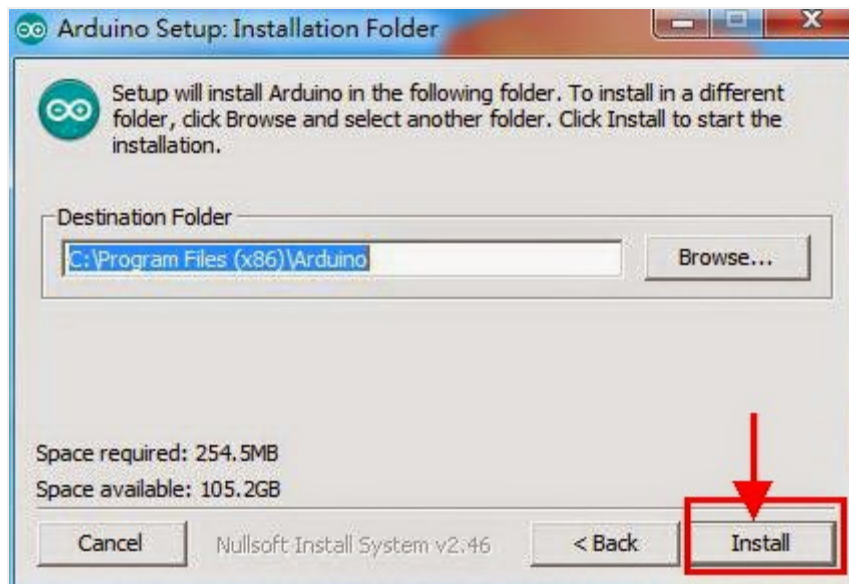
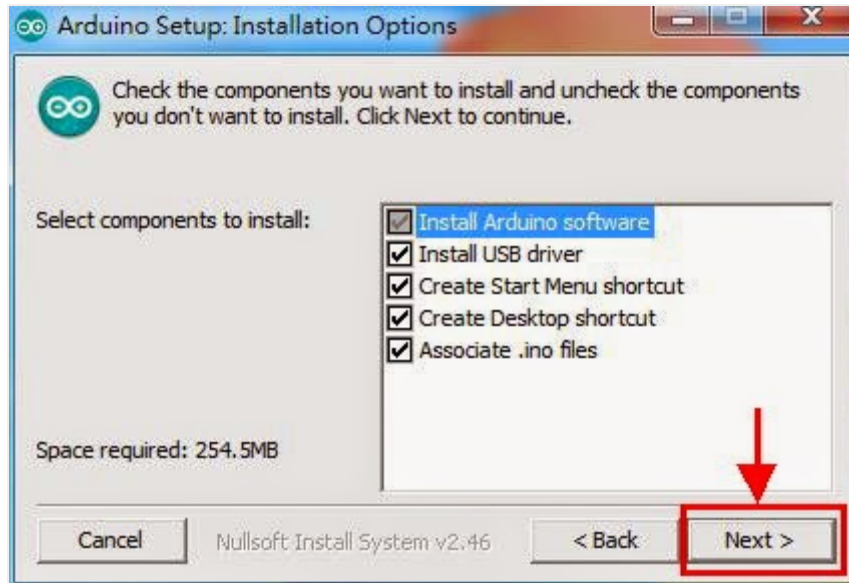
所需軟體

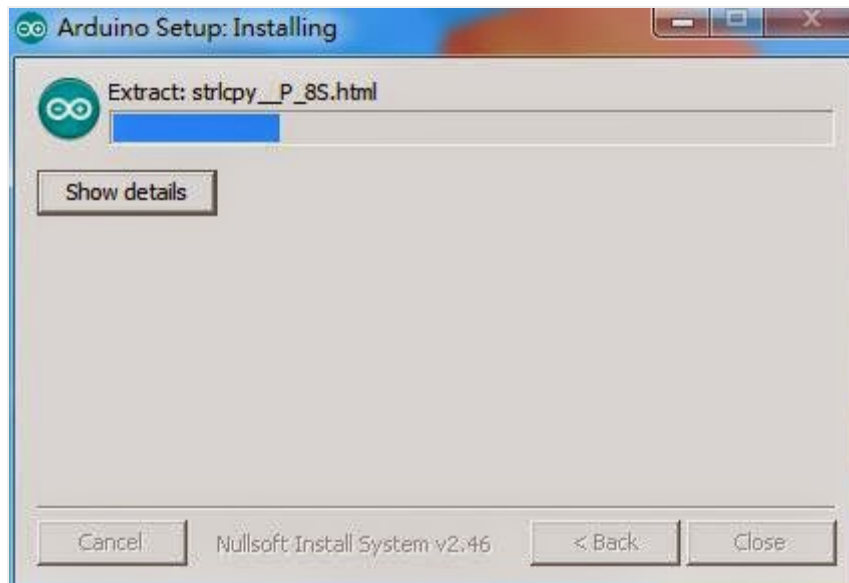
1. 下載 MultiWii 韌體 -就是飛控的程式碼，我們是使用 MultiWii release 2.3版(MultiWii_2_3.zip)
2. 下載 Arduino IDE - 用來編寫飛控程式的東西，我們是使用 Arduino 1.0.5 Windows Installer (arduino-1.0.5-r2-windows.exe)，請配合自己的作業系統選擇版本

安裝 Arduino IDE (這步驟只有首次需要，以後直接執行Arduino IDE便可，不需要再安裝)

執行前面下載的 arduino-1.0.5-r2-windows.exe ，過程也沒好說的就和安裝軟體一樣一直按就對了



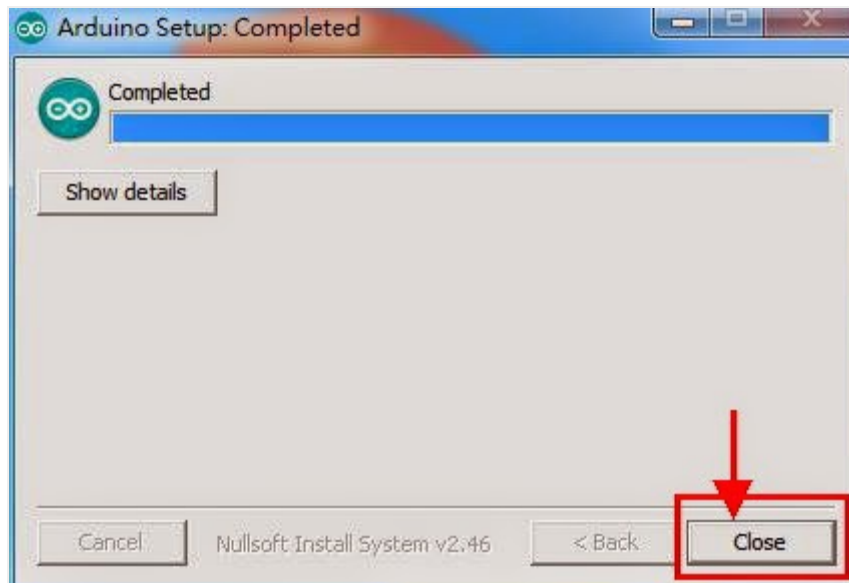




開始解壓縮程式

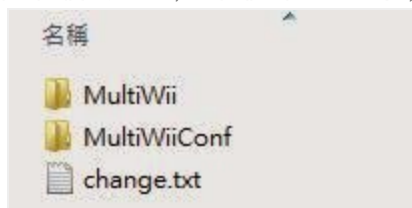


解壓縮完會問您是否要安裝



恭喜，安裝完畢

接下來解壓縮 MultiWii_2_3.zip 裡面有兩個資料夾，把他們解出來放好，下個階段會用到

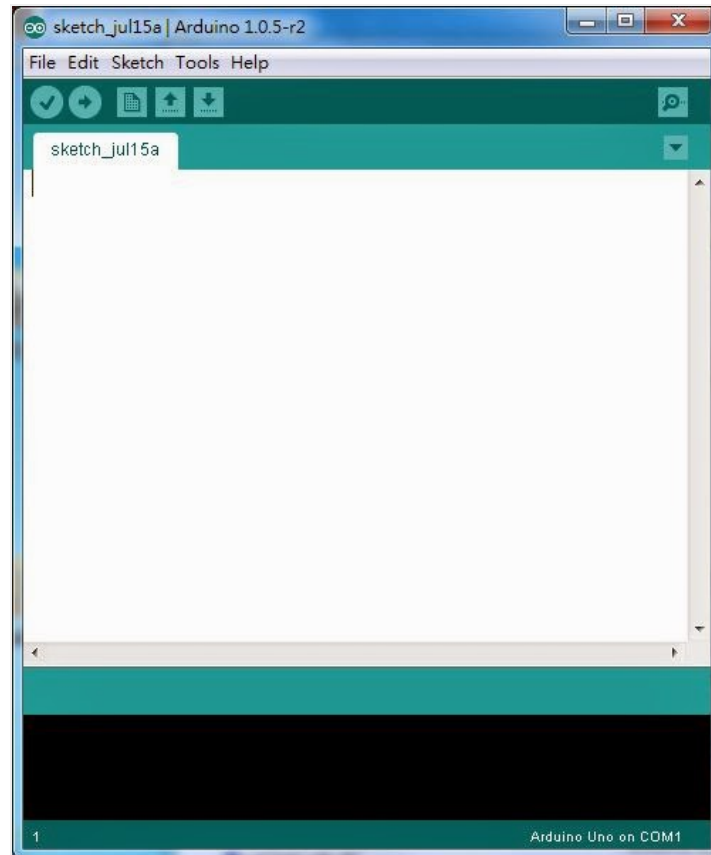


MultiWii 資料夾就是存放 MultiWii 程式的資料夾，除非要更改設備或升級必須重新上傳程式，否則一旦編寫上傳好便很少會再去用到

MultiWiiConf 資料夾存放的是調整參數的程式MultiWiiConf.exe，只要透過電腦調整參數都要透過它，所以滿常使用到的，除非您是透過藍芽模組使用手機上傳參數

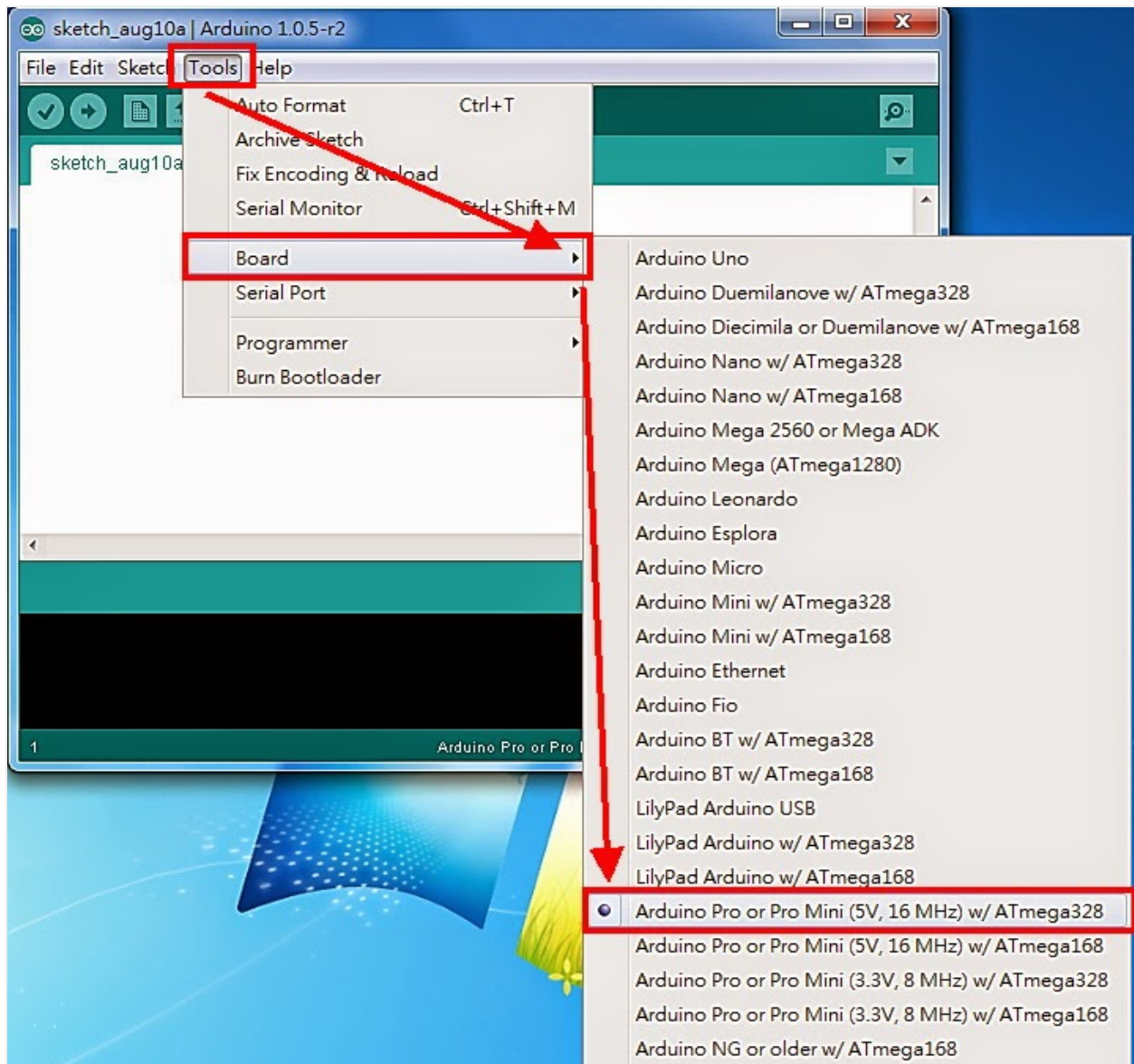


接下來設定環境，先執行桌面上的 Arduino 圖示



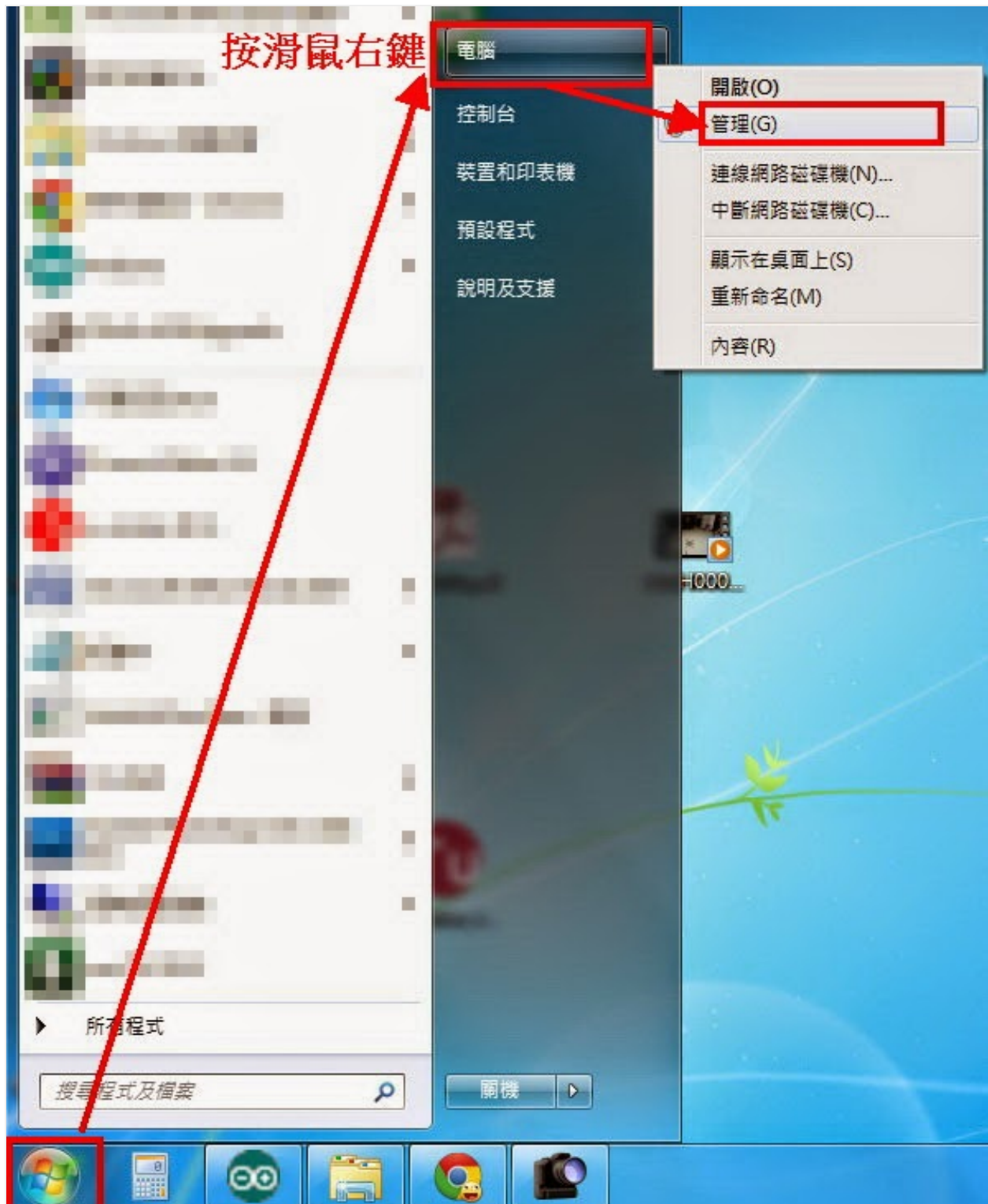
會看到像這樣的畫面

首先我們要設定機板版本

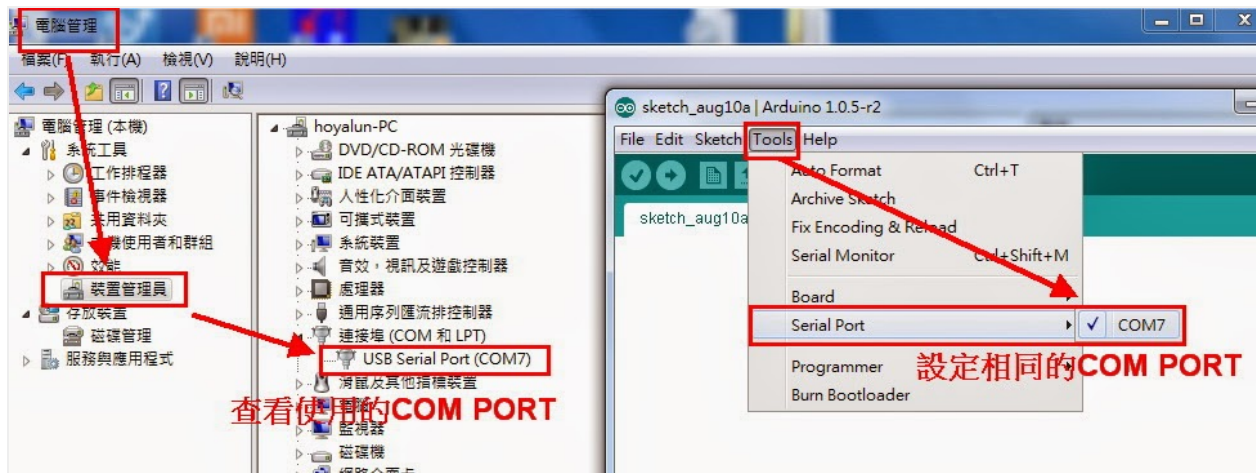


照著上面的途徑設定，因為我們使用的飛控板是 CRIUS MultiWii Standard Edition(SE) 2.5，這塊板子是基於 Arduino Pro Mini 設計的，使用 ATmega328P元件，所以選擇這項

接下來設定COM PORT



如圖，開始->電腦 按右鍵 ->管理



從裝置管理員可以知道現在使用的 COM PORT，**每個人狀況不同，請視實際狀況改變不要照抄**，這裡的是使用 COM7，所以我們在 Arduino 中也設定為 COM7，此處若設錯未來在上傳程式時會出現以下畫面



日後出現這個畫面就表示 COM PORT 錯誤，要求您設定正確的序列