简单场景的显示与漫游

程序编译运行环境

• IDE: Visual Studio 2019

• 链接库: 链接libs目录下glfw3.lib, assimp.lib

• 头文件:包含 include 头文件目录

• 动态库: assimp.dll 放置可执行文件目录下

使用Visual Studio打开项目运行即可

场景构建



场景包括两个加载的模型,分别为中间的树和包围的球形木屋,支持obj文件的加载,同时包含两个静止3d木箱,三个动态3d木箱。

程序支持自定义场景文件的保存,读入和加载,自定义场景文件格式如下图

v 2 3 // 表示是一个绘制物体,有2个纹理,3个顶点

t t // 表示纹理编号

x y z t1 t2 // 表示顶点1

x y z t1 t2 // 表示顶点2

x y z t1 t2 // 表示顶点3

M m // 表示是一个obj绘制模型,模型名为m

t t t // 表示视角平移变换

s s s // 表示视角缩放变换

程序默认运行时会将场景文件保存在 model.txt 中,可将 main 函数中以下部分反注释掉以运行读取场景文件 model.txt 进行渲染。

```
{
    // load();
    // return 0;
}
```

场景漫游

支持相机位置的移动,视线方向以及视角大小的改变,使用w键前进,S键后退,A键左移,D键右移,鼠标左右上下移动控制视线方向对应的改变,鼠标滚轮可控制视角大小的放大和缩小。

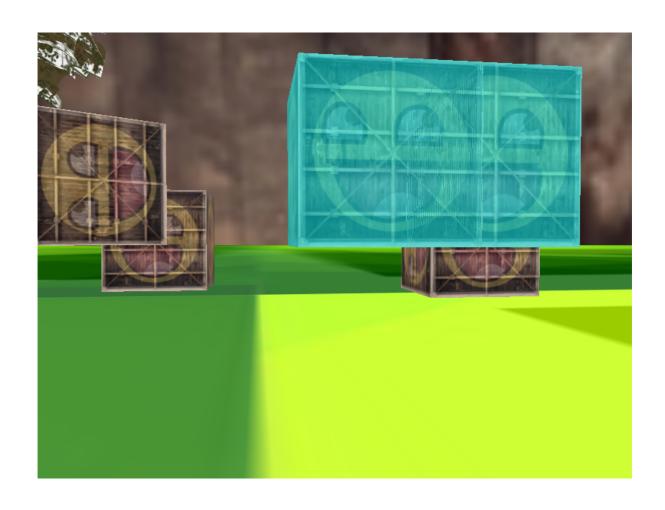
碰撞检测

使用AABB进行碰撞检测,如下图,在碰撞时,两个木箱会显示为青色。

未碰撞时



碰撞时



滤镜 使用帧缓冲实现反相滤镜,如下图

