电子技术课程设计

绪 论 课

清华大学自动化系检测与电子技术研究所/ 电工电子实验教学中心 任艳频 renyp@tsinghua.edu.cn 秦俭 lysh@tsinghua.edu.cn

教学团队

任艳频 秦 俭 赵晓燕 李振刚

苗 准 李 瑄 户孝围 宋新芳 刘 桥 黄 俊 郭东旭 郭玉成

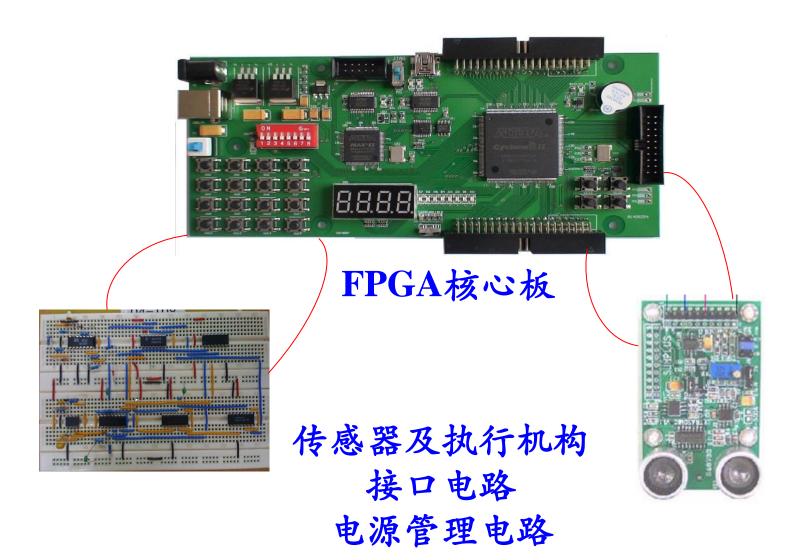
主要内容

- 课程简介与教学安排
- 课程训练题目的选择
- 电源管理电路的实现
- 课程的成绩评定方法
- 实验环境与器件支持

教学内容-基于FPGA的<u>电子系统设计与实现</u>

电源管理 学堂在线MOOC课程:智能车制作-电子技术 电路 The Real World 模拟放大/ 模-数转换 传感器 滤波 传感器 Temperature 接口电路! Pressure 时钟 Position 基于FPGA的 通信接口! Speed 信息处理 执行机构 1/0 Flow 接口电路 Humidity 处理器 Sound 模拟放大/ 数-模转换 执行机构 核心电路 Light 驱动

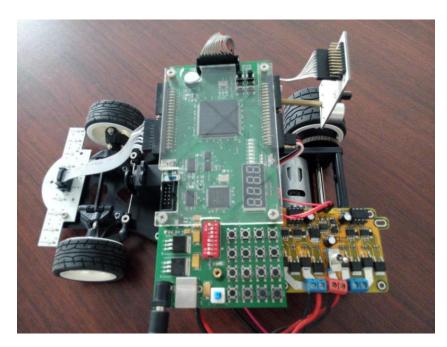
教学内容-基于FPGA的电子系统设计与实现



教学内容-基于FPGA的智能小车示例

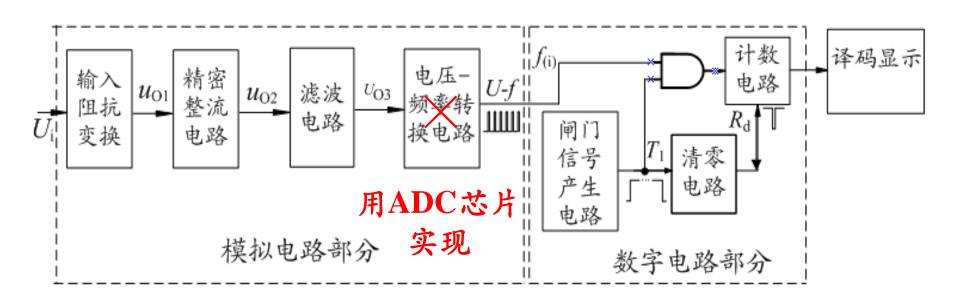


车模



安装了处理器核心板、接口电路板和电源管理电路板后的车模

教学内容-鼓励采用业界主流技术方案、主流器件





- ✓ 学习这些芯片的工作原理
- ✓ 学习如何用FPGA控制这些芯片 的工作
- ✓ 有没有更优的技术方案?

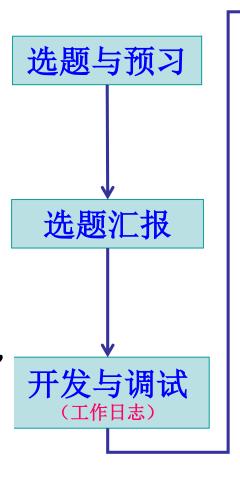
教学安排-教学组织形式

✓2人一组,自由组合

班级	实验地点	教学内容					
		第10周 (8.28~9.1)	第11周 (9.4~9.7)	第11周 (9.8)			
自51~自53	西主楼 3区228/229	选题报告 综合实验	综合实验	交流答辩			
自54~自56	西主楼 4区209南/北	选题报告 综合实验	综合实验	交流答辩			

教学安排-教学环节

- ✓ 完成课题选择和 初步设计(参考文献);
- ✓ 元器件准备;
- ✓ 8.27晚12:00前上 传预习报告到网络 学堂
- 准备PPT;
- 第10周周一上 午每组单独汇报
- ✓ 第10周周一~周五,第11周周一~周四8:30~16:30;
- ✓ 每半天为单位记录工作日志。



- ✓ 完成的功能;
- ✓ 达到的性能指标;
- ✓ 你所做的有益尝试
- ✓ 验收后拍摄视频, 带解说,归还器件;
- 9.8周五上午进行;
- 准备PPT;

成果验收

交流汇报

总结报告

- 每组宣讲<8分钟, 每人汇报各自工作;
- 交流设计思想/实现 方法/调试体会。
 - ✓ 实验结束后三天 内提交至网络学堂;
- ✓ 每组提交一份报 告即可:
- ✓ 组内贡献互评。

教学安排-预习/总结报告内容要求

- ✓ 选题背景及课题简介;
- ✓ 方案比较与选择(参考文献评述);
- ✓ 基于FPGA的数字系统框图;
- ✓ 传感器/执行机构接口电路图;
- ✓ 基于Webench的电源电路仿真;
- ✓ 课题开发与调试中出现的问题分析;
- ✓ 创新点(如有);
- ✓ 附完整源码;
- ✓ 附工作日志;
- ✓ 附作品的视频。

预习报告内容

主要内容

- 课程简介与教学安排
- 课程训练题目的选择
- 电源管理电路的实现
- 课程的成绩评定方法
- 实验环境与器件支持

课题选择-"智能家居"(2015年)



智能晾衣架

智慧小屋

课题选择-"智能交通"(2016年)



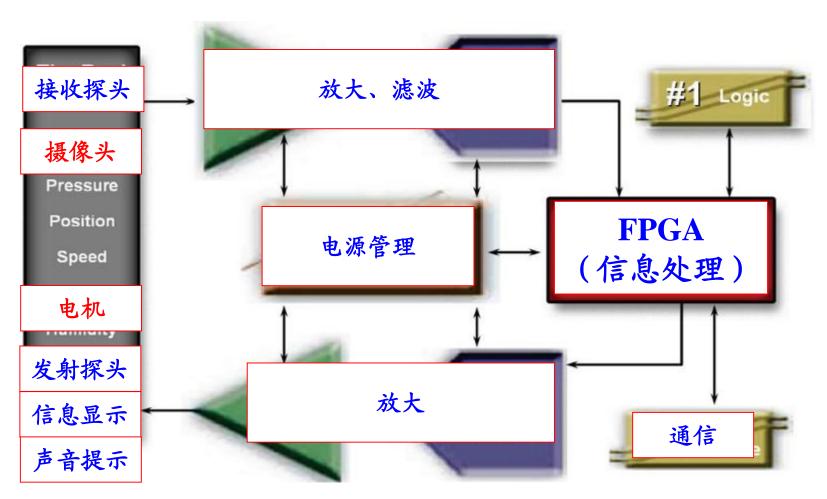
课题选择-今年

- 选题方向1: 围绕智能交通主题自由选题
 - 两人一组,畅想未来智能交通的应用场景,自 行设定你想实现的一个电子产品或应用;
 - 选择合适的传感器和执行机构,完成该电子产品或应用的方案设计;
 - 完成传感器信号处理、执行机构驱动接口电路、 电源管理电路的设计和调试,完成基于FPGA的 数字系统的设计、开发和调试;
 - 完成系统联调,展示你们所实现的电子产品或应用。

课题选择-今年

- 选题思路
 - 高级驾驶辅助系统ADAS: 前车碰撞,车道线偏离,行人预警,盲点探测
 - 车路协同,实现智能驾驶或无人驾驶: 通过传感器感知道路、障碍物等信息,自动泊车
 - 或报名特别行动小组:基于TI单片机和模拟器件的智能小车(绪论课后即接受现场报名和邮件报名,综合考察后录用4人,6.26前通知)

基于超声波测距的汽车防撞雷达



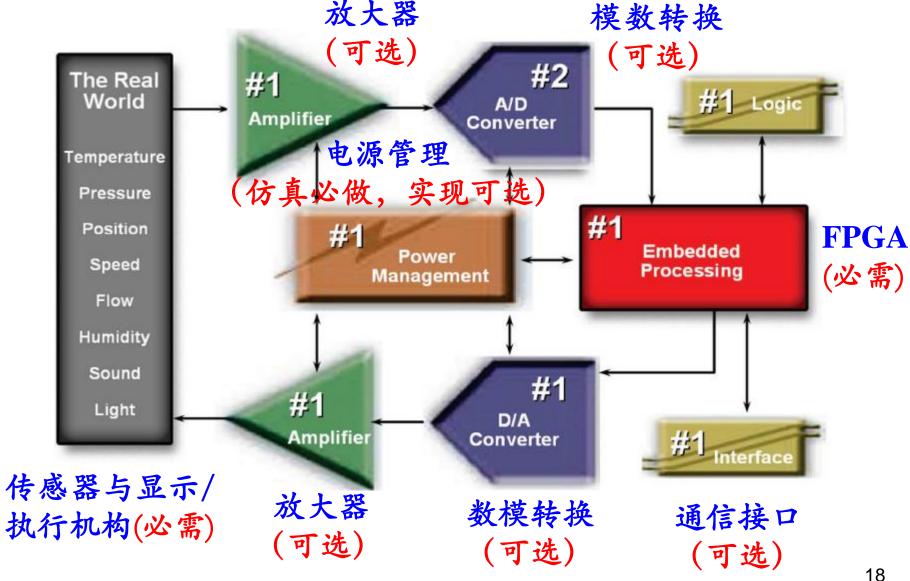
自动泊车系统

课题选择-今年

- 选题方向2: 围绕智能服务主题自由选题
 - -两人一组,畅想未来智能服务系统的应用场景, 自行设定你想实现的一个电子产品或应用;
 - 可以借助小车作为移动平台,武装智能感知、智能控制和智能行驶等功能,辅助构成智能服务系统;
 - 可有的服务应用:智能家居、智能仓库、智能物流、智能医疗
 - 或报名特别行动小组:无人购物商店原型搭建-智能货架(绪论课后即接受现场报名和邮件报名,综合考察后录用3人,6.26前通知) 17

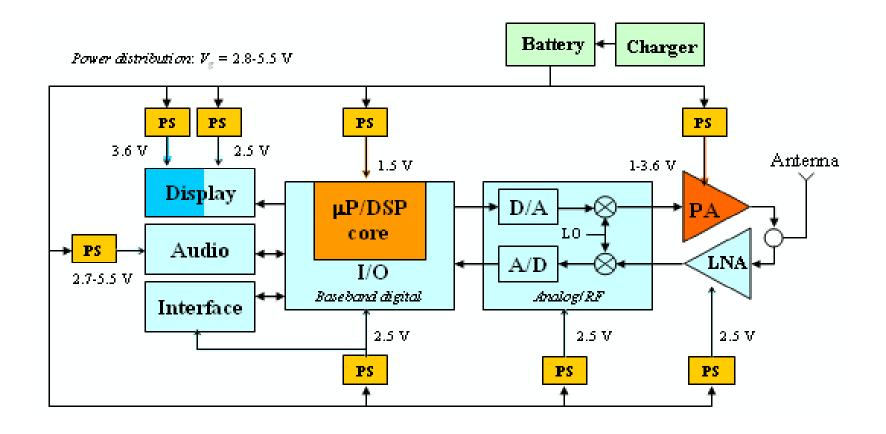
选题要求

要求必须包含模拟电路部分

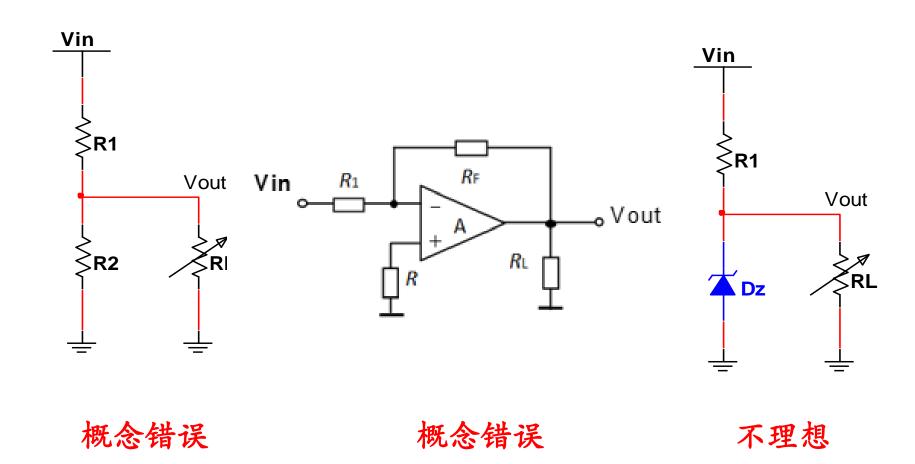


主要内容

- 课程简介与教学安排
- 课程训练题目的选择
- 电源管理电路的实现
- 课程的成绩评定方法
- 实验环境与器件支持



在输入电压有波动和输出端负载有变化的情况下,为电子设备各模块电路提供稳定的直流电源供电。





DC-DC变换电路原理及应用入门

Starter's Guide to Principle and

Application of DC-DC Conversion Circuit

Published in Nov., 2015

第一章 DC-DC变换电路及其分类

第二章 线性稳压器

第三章 开关稳压器

详见MOOC课程

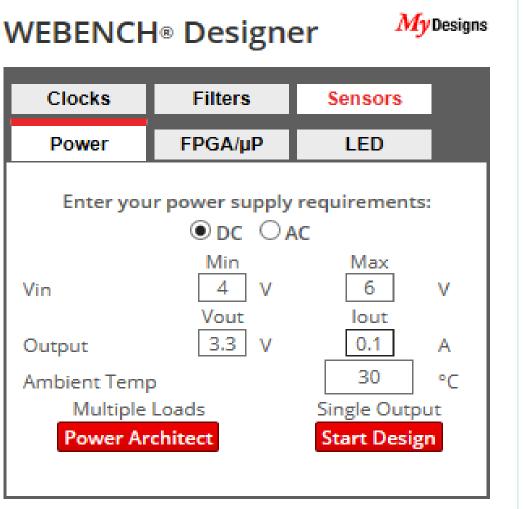
第四章 选型与设计

第五章 应用实例

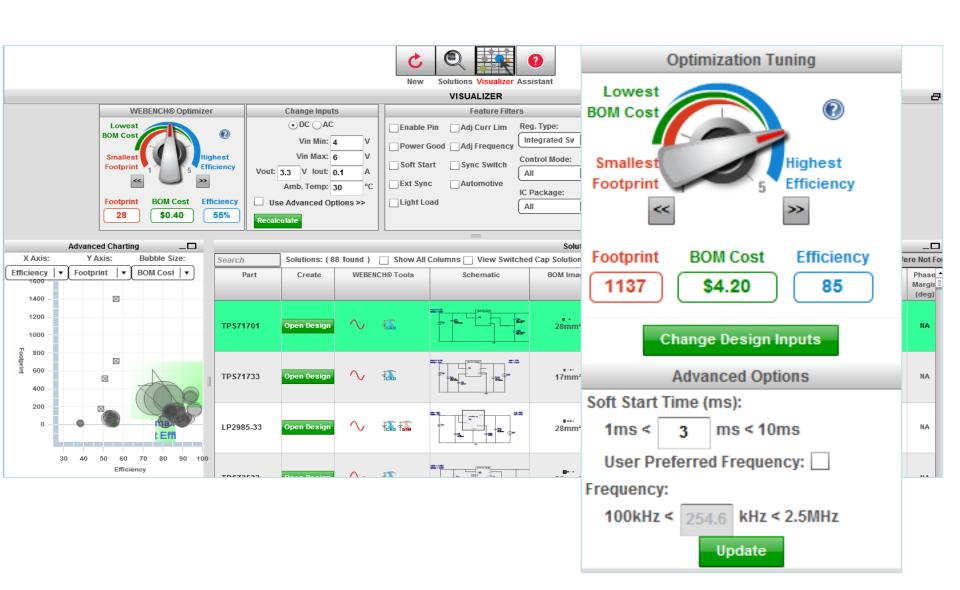
第六章 开关稳压器电路的PCB布局布线

电源管理电路的仿真设计

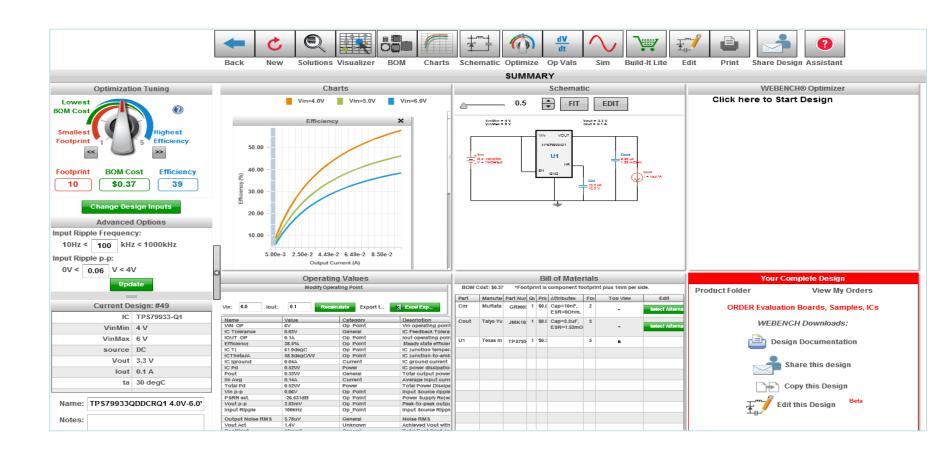




电源管理电路的仿真设计



电源管理电路的仿真设计



主要内容

- 课程简介与教学安排
- 课程训练题目的选择
- 电源管理电路的实现
- 课程的成绩评定方法
- 实验环境与器件支持

成绩评定

- 预习20分: 按时提交、内容完整、选题有创意
- 实验完成情况60分:工作量、难度、技术创新
- 总结报告15分: 按时提交、内容完整、总结到位
- 交流汇报5分: 每人分别汇报
- 器件整理2分:如不按要求整理和归还,扣1-2分
- 接口电路PCB制作加分: 加分1-2分
- 组内贡献比例互评

主要内容

- 课程简介与教学安排
- 课程训练题目的选择
- 电源管理电路的实现
- 课程的成绩评定方法
- 实验环境与器件支持

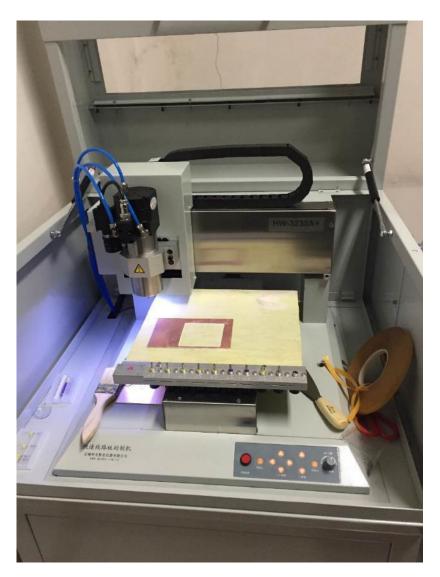
实验室环境

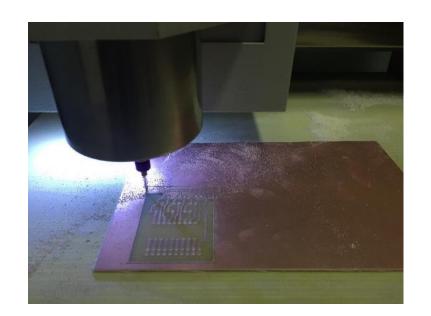
四区209

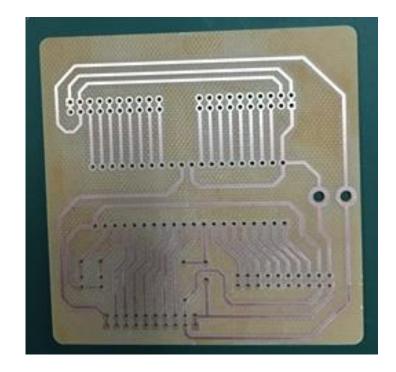


三区228/229

新购PCB雕刻机





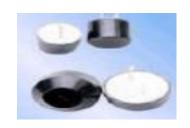


三区224

传感器-请同学们自行采购



压力传感器



超声波传感器





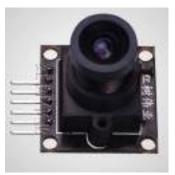
温度湿度传感器



振动传感器



气体传感器



线性CCD



摄像头

模拟器件-TI捐赠芯片清单,其余TI芯片可自行申请免费样片

仪表放大器INA128PA, INA333AIDGKT

采样保持LF398AN

模数转换TLC0820AIN

数模转换TLC7524IN, TLV5617AID

电源升压TPS61040DBVR

电源降压TPS54160DGQ

电源升-降压TPS63000DRCT

线性稳压器LM27761DSGT, LM7905CT

三端稳压器LM340T-5.0

http://www.ti.com.cn

按产品浏览

放大器和线性器件 电机驱动器

音频 电源管理

宽带 RF/IF 嵌入式处理器

时钟和完时

时 - ARM® 处理器

数据转换器

- 数字信号处理器 (DSP)

- 微控制器 (MCU)

裸片/晶圆解决方案 DLP® 产品和 MEMS

宇航产品

高可靠性产品

开关和多路复用器

接□

传感器产品

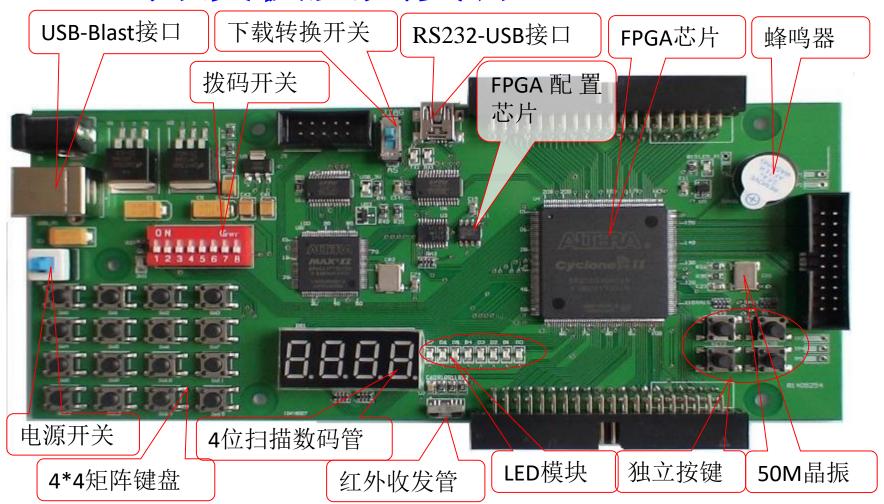
隔离器件

无线连接

逻辑

USB充电BQ24295RGET

FPGA开发板及其资源



- FPGA芯片型号: EP2C5Q208C8
- FPGA配置芯片型号: EPCS4,存储量为4 Mbits
- 红外收发器型号: HSDL-3201
- RS232 USB芯片型号: FT232R

车模-实验室的储备足以满足每组一辆车



车模部件介绍

• 电机、舵机参数:

B车模540电机技术参数

VOLTAGE		NOLOAD		AT MAXIMUM EFFICIENCY					STALL	
OPERATING RANGE	NOMINAL	SPEED	CURRENT	SPEED	CURRENT	TOROUE	OUTPUT	EFF	CURRENT	TOROUE
		r/min	Α	r/min	A	mN.M	W	%	Α	mN.M
5.4V-9.0V	7.2V	21000	2.4	17300	11.6	24.8	51.49	67.7	52.8	168.7
GENERAL TEST TOLERANCE ±1		±10%	2.8max	±10%	13.9max	20.58min	42.9min	62.5min	44min	140.7min

B车模S-D5数码舵机参数

工作电压: 4.5-5.5v

工作电流: 200mA 堵转电流: 800mA

PMW频率: 50-300Hz

速度: 0.16-0.14sec/60° (负载)

扭力: 5kg/1cm

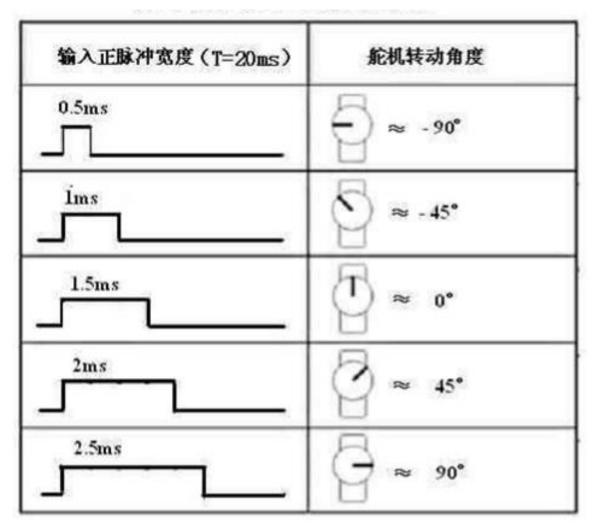
尺寸: 40.5x20.5x38(mm)

重量: 44g

• 注意事项:

- 1. 电机工作时电流较大,设计驱动电路时要考虑启动电流等
- 2. 舵机的转角只与高电平脉宽有关,与占空比无关

车模部件介绍



舵机转角与PWM脉宽关系对照表

车模部件介绍

• 电池参数:



接下来你该做什么?

- ✓物色心仪的队友
- ✓ 有意报特别行动小组的向任老师报名
- ✓ 8.28-9.8期间出国交换的请向任老师说明
- ✓开始学习MOOC课程
- ✓选题,完成预习报告和选题报告PPT
- ✓ 8.27之前在网络学堂提交预习报告和选题报告PPT

暑假期间有任何问题,随时邮件联系。

Q&A