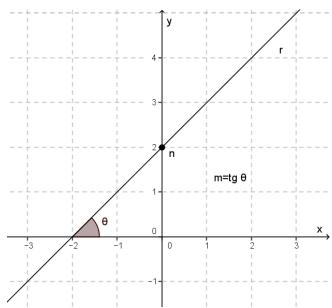
Geometria Analítica

Retas

Equação Reduzida da reta:

A forma reduzida da equação de uma reta r é dada sob a forma y = mx + n, com $m, n \in \mathbb{R}$, onde:

- m representa a tangente do ângulo θ,
 (m = tg θ) formado entre a reta r e o eixo das abscissas, no seu sentido positivo, chamado de coeficiente angular (ou declividade da reta r;
- n representa a ordenada do ponto em que a reta r corta o eixo das ordenadas, chamado de coeficiente linear da reta r.
- x e y são as coordenadas de um ponto genérico da reta.



Em uma reta r, não paralela ao eixo y, que contém os pontos distintos $A(x_A, y_A)$ e $B(x_B, y_B)$, temos que o coeficiente angular da reta é dado por $m = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}$

Exemplos:

1) Determine a equação reduzida da reta que passa pelos pontos A(-3,1) e B(4,-1)

2) Determine a equação reduzida da reta que forma um ângulo de 60° com o eixo das abscissas e passa pela origem.

Observações:

- Se a reta r é horizontal, ela forma um ângulo nulo com o eixo das abscissas, logo m=0 e a equação reduzida da reta torna-se simplesmente y=n
- Se a reta é vertical, ela forma um ângulo reto com o eixo das abscissas, logo não existirá valor para *m*, tornando impossível escrever a forma reduzida da equação da reta vertical.

Equação geral da reta:

Chamamos de equação geral da reta a toda equação da forma ax + by + c = 0, onde a, b e c são os coeficientes, sendo a e b não nulos simultaneamente.

Dados dois pontos distintos $A(x_A, y_A)$ e $B(x_B, y_B)$, podemos determinar a equação geral da reta que passa por A e B a partir de $\begin{vmatrix} x & y & 1 \\ x_A & y_A & 1 \\ x_B & y_B & 1 \end{vmatrix} = 0$

Exemplo:

1) Obtenha a equação geral da reta que passa pontos A(2, -1) e B(1,3).

Equação da reta conhecidos um ponto e o coeficiente angular

Dados o coeficiente angular m_r e um ponto $P(x_0, y_0) \in r$ e considerando P(x, y) um ponto genérico da reta r, podemos escrever da forma

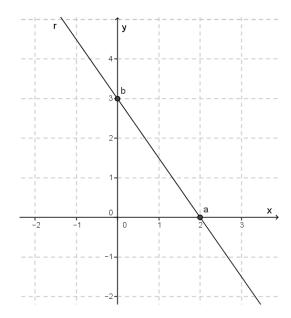
$$y - y_0 = m(x - x_0)$$

Exemplo:

Determine a equação da reta que passa pelo ponto A(3, -2) e que possui o coeficiente igual a m = 3

Equação segmentária da reta:

Toda equação de reta na forma $\frac{x}{a} + \frac{y}{b} = 1$ recebe o nome de equação segmentária. Onde a determina o local onde a reta cruza o eixo das abscissas e b determina o local onde a reta cruza o eixo das ordenadas.



Exemplo:

Dada a equação 3x + 2y - 6 = 0, escreva-a na forma segmentária.

Equações paramétricas da reta

Dada a equação geral da reta 3x + 4y - 12 = 0. Nela podemos isolar x:

$$3x = -4y + 12$$

$$x = 4\left(1 - \frac{y}{3}\right)$$

Dizemos que $1-\frac{y}{3}=t$ e assim estabelecemos duas funções x=x(t) e y=y(t), do seguinte modo r: $\begin{cases} x=4t\\ y=3-3t \end{cases}$

Exemplo:

Dada a equação da reta na forma reduzida da equação da reta r: y = 2x + 4, obtenha a suas formas geral, segmentária e paramétrica.

Observações:

- 1) Para que uma reta fique perfeitamente determinada, é necessário que seja satisfeita uma das duas condições:
 - a) Dois de seus pontos sejam conhecidos
 - b) Um ponto da reta e sua direção sejam conhecidos.
- 2) Para encontrar o ponto de intersecção entre duas retas, basta resolver o sistema formado por suas equações.