

**Naloga 5.** *Reševanje sistemov linearnih enačb z LU razcepom.*

Osnovna metoda za reševanje sistemov linearnih enačb je LU razcep, pri katerem matriko razcepimo na produkt spodnje trikotne matrike in zgornje trikotne matrike.

1. V Matlabu sestavite metodo `lusolve`, ki poišče rešitev  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  sistema  $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$  pri podani matriki  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$  in vektorju  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$ . Metoda naj bo implementirana tako, da najprej izračuna LU razcep  $\mathbf{A} = \mathbf{LU}$  matrike  $\mathbf{A}$ . Pri tem je  $\mathbf{L}$  spodnje trikotna matrika z enkami na diagonali,  $\mathbf{U}$  pa zgornje trikotna matrika z neničelnimi elementi na diagonali. Metoda naj nato izračuna rešitev sistema  $\mathbf{x}$  z reševanjem sistemov  $\mathbf{Ly} = \mathbf{b}$  in  $\mathbf{Ux} = \mathbf{y}$  s premimi in obratnimi substitucijami.

```
function [x,L,U] = lusolve(A,b)
% Opis:
% lusolve izračuna rešitev sistema A*x = b z uporabo LU
% razcepa ter premih in obratnih substitucij
%
% Definicija:
% [x,L,U] = lusolve(A,b)
%
% Vhodna podatka:
% A      matrika sistema,
% b      vektor sistema
%
% Izhodni podatki:
% x      vektor, ki je rešitev sistema A*x = b,
% L,U    matriki iz LU razcepa matrike A
```

Metodo preizkusite na primeru

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 & 4 \\ 4 & -3 & 7 & 14 \\ 0 & -3 & 18 & 19 \\ 6 & -2 & 7 & 14 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Rezultat je

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{L} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 3 & -1 & 3 & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{U} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & 5 & 6 \\ 0 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}.$$

2. Če metodo `lusolve` preizkusimo na primeru

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & -2 & -4 & 4 \\ 4 & -3 & -6 & 14 \\ -8 & 3 & 6 & 19 \\ 6 & -2 & 7 & 14 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 2 \\ 36 \\ 92 \\ 79 \end{bmatrix},$$

dobimo nesmiseln rezultat. Zakaj? Nadgradite metodo `lusolve` tako, da sprejme dodaten vhodni podatek in vrne dodaten izhodni podatek.

```
function [x,L,U,P] = lusolve(A,b,pivot)
```

Metoda naj deluje tako, da v primeru, ko dodatni vhodni podatek `pivot` ni podan ali pa je enak 1, namesto običajnega LU razcepa (ki se uporabi le ob opciji `pivot = 0`) pri reševanju sistema uporabi LU razcep  $\mathbf{PA} = \mathbf{LU}$  z delnim pivotiranjem. Ustrezno popravite tudi izvedbo substitucij, s katerimi izračunate rešitev sistema. Preverite, da metoda z delnim pivotiranjem pri zgornjem primeru vrne rezultat

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{L} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 & 0 \\ -\frac{3}{4} & -\frac{1}{6} & 1 & 0 \\ -\frac{1}{4} & \frac{5}{6} & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{U} = \begin{bmatrix} -8 & 3 & 6 & 19 \\ 0 & -\frac{3}{2} & -3 & \frac{47}{5} \\ 0 & 0 & 11 & \frac{193}{6} \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{65}{6} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{P} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Preverite tudi, da enak LU razcep dobite z vgrajeno metodo `lu` ter da rešitev sistema ustreza rezultatu  $\mathbf{A} \backslash \mathbf{b}$  reševanja sistema z vgrajeno metodo.

3. Metodo `lusolve` nadgradite tako, da pri opciji `pivot = 2` sistem enačb  $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$  rešuje z uporabo kompletnega pivotiranja. LU razcep matrike  $\mathbf{A}$  je tedaj oblike  $\mathbf{PAQ} = \mathbf{LU}$ . Metoda naj vrne vse matrike razcepa. Preverite, da za primer iz druge točke dobite rezultat

$$\mathbf{L} \doteq \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0.7368 & 1 & 0 & 0 \\ 0.7368 & 0.8319 & 1 & 0 \\ 0.2105 & 0.3097 & 0.4824 & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{U} \doteq \begin{bmatrix} 19 & -8 & 6 & 3 \\ 0 & 11.8947 & 2.5789 & -4.2105 \\ 0 & 0 & -12.5664 & -1.7080 \\ 0 & 0 & 0 & -0.5035 \end{bmatrix}$$

in

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{Q} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Rešitev  $\mathbf{x}$  tudi v tem primeru ustreza vektorju (1, 2, 3, 4).