# Jahresplanung Mechanik

# Inhaltsverzeichnis

1	Kräfte		
	1.1	Kräfte sind Vektoren	2
	1.2	Statik mit gemeinsamem Angriffspunkt	2
	1.3	Schiefe Ebene	2
2	Kinematik		
	2.1	Geschwindigkeit	2
	2.2	Beschleunigung	2
	2.3	Bewegungsdiagramme	2
	2.4	Kreisbewegungen	2
	2.5	Zusammengesetzte Bewegungen	2
3	Dynamik der Translationen		
	3.1	Zweites Newtonsches Gesetz	2
	3.2	Reibung	2
	3.3	Komplexe Aufgaben Dynamikaufgaben	2
4	Dynamik der Rotationen		2
	4.1	Hebelgesetz	2
	4.2	Das Drehmoment	2
	4.3	Statik mit Drehmomenten	2
5	Arb	eit und Energie	2
	5.1	Einfache Maschinen	2
6	Kreisbewegungnen und Umlaufbahnen		
	6.1	Zentripetalkraft	2
	6.2	Kenlersche Gesetze	2

#### 1 Kräfte

#### 1.1 Kräfte sind Vektoren

Ziele: Sie können Kräfte graphisch und rechnerisch addieren.

Ziele: Sie können Kräfte graphisch und rechnerisch zerlegen.

# 1.2 Statik mit gemeinsamem Angriffspunkt

Ziele: Sie können auftretende Kräfte in einen Kräfteplan einzeichnen.

Ziele: Sie können erklären warum die resultierende Kraft bei Statikproblemen Null sein muss.

Ziele: Sie können die resultierende Kraft graphisch und rechnerisch bestimmen.

#### 1.3 Schiefe Ebene

Ziele: Die SuS können die Hangabtriebskraft erklären und in Beispielen berechnen.

## 2 Kinematik

### 2.1 Geschwindigkeit

Ziele: Sie können den Unterschied zwischen Durchschnittsgeschwindigkeit und Momentangeschwindigkeit.

#### 2.2 Beschleunigung

Ziele: Sie kennen Situationen in denen beschleunigte Bewegungen vorkommen.

Ziele: Sie können beschreiben, wie viel Weg ein Gegenstand während einer gleichmässig beschleunigten Bewegung zurücklegt.

Ziele: Sie können beschreiben, wie sich die Geschwindigkeit während einer gleichmässig beschleunigten Bewegung ändert.

#### 2.3 Bewegungsdiagramme

Ziele: Sie können Weg-Zeit-Diagramme, Geschwindigkeit-Zeit-Diagramme und Beschleunigung-Zeit-Diagramme lesen und erstellen.

#### 2.4 Kreisbewegungen

Ziele: Sie können erklären, warum man für Kreisbewegungen neue Grössen einführt.

Ziele: Sie können Frequenz, Umlaufzeit und Winkelgeschwindigkeit an Beispielen erklären.

Ziele: Sie können Frequenz, Umlaufzeit und Winkelgeschwindigkeit in Aufgaben anwenden.

# 2.5 Zusammengesetzte Bewegungen