

EBMotion Studio

for Real Time Motion Capture

Rev 1.0



E2BOX COMPANY http://www.e2box.co.kr



1. 프로그램 실행

EBRF24GRCV 무선수신기와 PC를 USB 케이블을 통해 연결합니다. 연결하기 이전에 USB 드라이버가 미리 설치되어 있어야 합니다. (USB드라이버는 제공되는 CD에 있습니다)

EBRF24GRCV를 PC와 연결 후 EBMbtionStudio.exe 를 실행합니다.

EBMbtionStudio.exe는 윈도우32bit 버젼과 64bit 버젼이 있으며 사용 0S 버젼에 맞는 파일을 선택하십시오.



실행 후 위와 같은 화면이 나타납니다.



2. 화면 구성



센서별 RF연결 상태 표시

T-Pose 캘리브레이션 완료상태

센서별 배터리 잔량표시

화면회전 - 마우스 오른쪽 버튼 드래그 확대/축소 - 마우스 왼쪽 + 오른쪽 버튼 드래그 or 마우스 휠 스크롤

* 주의

무선연결이 되어 있어도 T-Pose 캘리브레이션이 되지 않으면 센서의 움직임이 반영되지 않습니다.



3. 메뉴설명

3-1. Receiver 메뉴

PC와 연결된 무선수신기의 통신포트를 설정하는 메뉴입니다.



무선수신기가 연결되어 있는 포트를 선택한 후 Connect버튼을 누릅니다. 무선수신기가 연결된 포트는 '장치관리자'에서 확인 가능합니다. 정상 연결된 경우 '..connected'라는 표시가 나타납니다. 무선 데이터가 수신되는 경우 해당데이터가 아래에 표시되게 됩니다.

* 주의

무선수신기의 설정은 Default설정으로 되어 있으며 합니다. (921600bps, ASCII모드, Quaternion출력, 배터리출력ON, 나머지항목OFF)



3-2. Calibration 메뉴

T-Pose 캘리브레이션과 캘리브레이션 데이터 저장, 불러오기 기능을 합니다.



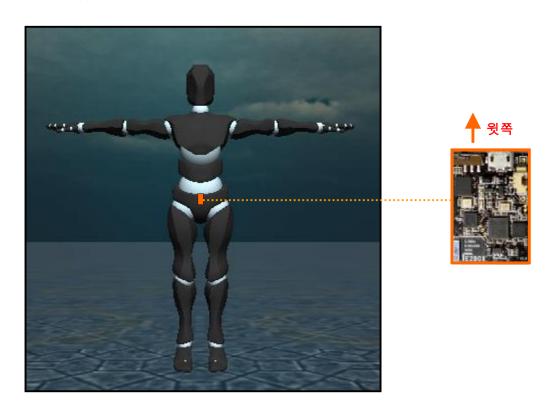
- 1. 센서를 착용한 뒤 가상모델과 동일하게 다리를 모으고 양팔을 벌려 T-Pose를 취합니다.
- 2. Start버튼을 누르면 잠시후 .. Completed 라는 표시가 나타납니다.
- 3. 무릎을 구부린뒤 Calibration Adjust를 조정하여 가상모델의 무릎 또한 나란히 구부러지도록 조정합니다.
- 4. 오른쪽 'Sensor Status'의 'Cal' 표시란에 센서마다 체크표시가 되었는지 확인합니다.

설정된 캘리브레이션데이터를 저장하거나 불러올 수 있습니다.



* 주의

몸에 센서 부착 시 골반에 해당되는 센서(ID 0)는 반드시 아래그림과 같은 방향으로 장착되어야 합니다.



골반위치의 센서(ID 0)를 제외한 나머지 센서의 부착 방향은 상관없습니다.



3-3. Motion Data 메뉴

실시간 모션데이터 저장, Replay모드가 있습니다.



캡쳐시작버튼을 누른 후 저장될 파일명을 입력하면 모션데이터 저장이 시작됩니다.



왼쪽상단의 빨간색 종료버튼을 누르면 모션데이터 저장이 종료됩니다. 이때 자동으로 bvh파일이 생성됩니다.



3-3-1. Replay 모드

저장된 모션데이터를 재생할 수 있습니다.

파일 불러오기



재생위치 스크롤바

화면회전 - 마우스 오른쪽버튼 드래그

확대/축소 - 마우스 왼쪽 + 오른쪽버튼 드래그 or 마우스 휠 스크롤

[Model Move]

Hold - 가상모델의 이동이 없으며 항상 가운데 고정합니다.

Move - 가상모델의 이동이 있고, 카메라는 움직이지 않습니다.

Move with Camera - 가상모델의 이동이 있고, 카메라는 모델을 따라 움직입니다.



3-4. Models 메뉴

가상모델을 변경하고, 모델/카메라의 이동 관련 설정이 있습니다.



[Model Move]

Hold - 가상모델의 이동이 없으며 항상 가운데 고정합니다.

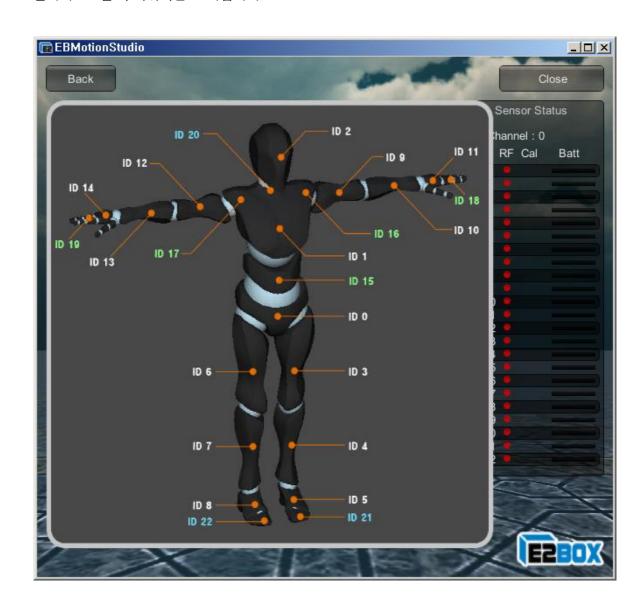
Move - 가상모델의 이동이 있고, 카메라는 움직이지 않습니다.

Move with Camera - 가상모델의 이동이 있고, 카메라는 모델을 따라 움직입니다.



3-5. Sensor Position 메뉴

센서의 ID 별 부착위치를 표시합니다.



흰색 ID 부분(ID 0 ~ 14)은 기본 센서위치입니다. (센서 15개 사용) 녹색 ID 부분(ID 15 ~ 19)은 추가 센서 위치입니다. (센서 20개 사용) 파란색 ID 부분(ID 20 ~ 21)은 추가 센서 위치입니다. (센서 23개 사용)

* 주의

수신기의 Max ID 설정은 기본 14로 설정되어 있습니다.

추가센서의 무선 데이터를 받기 위해선 수신기의 $Max\ ID$ 의 값을 추가센서의 ID 보다 같거나 크게 설정해야 합니다. (mid명령사용)





이투박스

 $homepage: \underline{www.e2box.co.kr}$

e-mail: e2b@e2box.co.kr