Taller de Álgebra Lineal

Jonathan Niño

5 de abril de 2015

Para esta tarea, utilizamos las siguientes definiciones:

Definición 0.1. Decimos que f es semi-simple si para todo $V_1 \leq V$ invariante bajo f existe $V_2 \leq V$ invariante bajo f tal que $V = V_1 \oplus V_2$.

Definición 0.2. El polinomio minimal de f, $P_{f,\min}(t) \in K[t]$ es el polinomio de menor grado tal que $P_{f,\min}(f) = 0$

Ejercicio 1. Demuestre que el polinomio minimal divide al polinomio característico. (Ayuda: usando el algoritmo de la división, divida el polinomio característico por el polinomio minimal para obtener un residuo y verifique que este es igual a cero.)

Demostración. Suponga que

Ejercicio 2. Sea $\lambda \in K$ y defina $f \in \text{Hom}_K(K^2, K^2)$ por:

$$f(x,y) = (\lambda x + y, \lambda y)$$

Verifique que f no es semi-simple. Encuentre el polinomio minimal de f Soluci'on

Ejercicio3. Sea $\lambda \in K$ y defina $f \in \operatorname{Hom}_K(K^2,K^2)$ por:

$$f(x,y) = (\lambda x, \lambda y)$$

Encuentre el polinomio minimal de f. Verifique que f es semi-simple. Soluci'on

Ejercicio 4. Considere los operadores $g,h\in \mathrm{Hom}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}^4,\mathbb{R}^4)$ definidos por:

$$g(x,y,z,w) = \left(\frac{\sqrt{3}}{2}x + \frac{1}{2}w, \frac{\sqrt{3}}{2}y + \frac{1}{2}z, -\frac{1}{2}y + \frac{\sqrt{3}}{2}z, -\frac{1}{2}x + \frac{\sqrt{3}}{2}w\right)$$
$$h(x,y,z,w) = \left(\frac{\sqrt{3}}{2}x + \frac{1}{2}z, \frac{\sqrt{3}}{2}y + z - \frac{1}{2}w, \frac{1}{2}x - y + \frac{\sqrt{3}}{2}z, -\frac{1}{2}y + \frac{\sqrt{3}}{2}w\right)$$

y los operadores $g_{\mathbb{C}}$ y $H_{\mathbb{C}} \in \mathrm{Hom}_{\mathbb{C}}(\mathbb{C}^4, \mathbb{C}^4)$ dadas por las mismas fórmulas.

- 1. Verifique que g y h no tiene valores propios y que los valores propios de $g_{\mathbb{C}}$ y $h_{\mathbb{C}}$ son $\lambda = \frac{1}{2}(\sqrt{3} + i -)$ y $\bar{\lambda} = \frac{1}{2}(\sqrt{3} i)$.
- 2. Verifique que si u+iv, con $u,v \in \mathbb{R}^4$, es un vector propio de $g_{\mathbb{C}}$ asociado a λ , entonces u-iv es un vector propio de $g_{\mathbb{C}}$ asociado a $\bar{\lambda}$
- 3. Encuentre una base de Jordan para $g_{\mathbb{C}}$ y para $h_{\mathbb{C}}$ de la forma $T = \{u_1 + iv_1, u_2 + iv_2, u_1 iv_1, u_2 iv_2\}$
- 4. Usando la notación de los vectores en el numeral anterior, encuentre la representación matricial de g y h relativas a la base $S = \{u_1, -v_1, u_2, -v_2\}$
- 5. Encuentre los polinomios minimales de g y h

Solución

1. La matriz asociada al operador g es

$$A = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ -\frac{1}{2} & 0 & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

Y el polinomio característico de g es

$$\begin{vmatrix} t - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & t - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{vmatrix} = (t - \frac{\sqrt{3}}{2}) \begin{vmatrix} t - \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & t - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ 0 & 0 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{vmatrix}$$

$$-(-\frac{1}{2}) \begin{vmatrix} 0 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & t - \frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 \end{vmatrix} = (t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 \begin{vmatrix} t - \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & t - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{vmatrix} + (\frac{1}{2})^2 \begin{vmatrix} t - \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & t - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{vmatrix}$$

$$= (t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 ((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + (\frac{1}{2})^2) + (\frac{1}{2})^2 ((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + (\frac{1}{2})^2)$$

$$= ((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + (\frac{1}{2})^2)((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + (\frac{1}{2})^2) = ((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + (\frac{1}{2})^2)^2$$

Vemos que este polinomio no tiene raíces en \mathbb{R} porque $(t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2$ es mayor o igual a 0. Luego, $(t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + (\frac{1}{2})^2$ es estrictamente mayor que 0 y también su cuadrado.

En \mathbb{C} este polinomio si tiene raíces. La descomposición esta dada por la fórmula para factorizar resta de cuadrados.

$$((t-\frac{\sqrt{3}}{2})^2+(\frac{1}{2})^2)^2=((t-\frac{\sqrt{3}}{2})^2-(i\frac{1}{2})^2)^2=(t-\frac{\sqrt{3}}{2}-i\frac{1}{2})^2(t-\frac{\sqrt{3}}{2}+i\frac{1}{2})^2$$

Concluimos que $\frac{\sqrt{3}}{2} + i\frac{1}{2}$ y $\frac{\sqrt{3}}{2} - i\frac{1}{2}$ son las dos raices del polinomio característico.

Para el operador h la matriz asociada es

$$B = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0\\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & 1 & -\frac{1}{2}\\ \frac{1}{2} & -1 & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0\\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

El polinomio característico es

$$\begin{vmatrix} t - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} & -1 & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & 1 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{vmatrix} = (t - \frac{\sqrt{3}}{2}) \begin{vmatrix} t - \frac{\sqrt{3}}{2} & -1 & \frac{1}{2} \\ 1 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{vmatrix}$$

$$+ (-\frac{1}{2}) \begin{vmatrix} 0 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & t - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{vmatrix} = (t - \frac{\sqrt{3}}{2})(\frac{1}{2} \begin{vmatrix} -1 & \frac{1}{2} \\ t - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \end{vmatrix} + (t - \frac{\sqrt{3}}{2}) \begin{vmatrix} t - \frac{\sqrt{3}}{2} & -1 \\ 1 & t - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{vmatrix})$$

$$+ (-\frac{1}{2})(\frac{1}{2}) \begin{vmatrix} t - \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & t - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{vmatrix} = (t - \frac{\sqrt{3}}{2})(\frac{1}{2}(t - \frac{\sqrt{3}}{2})(-\frac{1}{2}) + (t - \frac{\sqrt{3}}{2})((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + 1))$$

$$+ (-\frac{1}{2})(\frac{1}{2})((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 - (\frac{1}{2})^2) = (t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + \frac{3}{4}) - (\frac{1}{2})^2((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 - \frac{1}{4})$$

$$= (t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + \frac{1}{4} + \frac{1}{2}) - (\frac{1}{2})^2((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + \frac{1}{4} - \frac{1}{2})$$

$$= (t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + \frac{1}{4}) - (\frac{1}{2})^2((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + \frac{1}{4}) + \frac{1}{2}(t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + (\frac{1}{2})^2 \frac{1}{2}$$

$$= ((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + \frac{1}{4})((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 - (\frac{1}{2})^2 + \frac{1}{2}) = ((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + \frac{1}{4})((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + \frac{1}{4})$$

$$= ((t - \frac{\sqrt{3}}{2})^2 + \frac{1}{2})^2$$

Así que es el mismo polinomio característico que para el operador g y por lo tanto al igual que este, no tiene valores propios en \mathbb{R} y en \mathbb{C} son los mismos valores propios.

2. Primero demostremos que para cualquier $z \in \mathbb{C}$, $g_{\mathbb{C}}(\overline{z}) = g_{\mathbb{C}}\overline{f(z)}$, esto es así porque todos los términos de la matriz de $g_{\mathbb{C}}$ son reales. Notese que $h_{\mathbb{C}}$ también cumple esta condición por lo que lo anterior también vale para $h_{\mathbb{C}}$.

Sea z = u + iv con $u, v \in \mathbb{R}$. Por linealidad tenemos que $g_{\mathbb{C}}(z) = g_{\mathbb{C}}(u) + ig_{\mathbb{C}}(v)$, pero como u y v son reales $g_{\mathbb{C}}(u) = g(u) \in \mathbb{R}$ y $g_{\mathbb{C}}(v) = g(v) \in \mathbb{R}$. Por lo tanto, g(u) es la parte real de $g_{\mathbb{C}}(z)$ y g(v) es la parte imaginaria de $g_{\mathbb{C}}(z)$.

Ahora, el conjugado de z es u-iv. $g_{\mathbb{C}}(\overline{z})=g_{\mathbb{C}}(u)-ig_{\mathbb{C}}(v)=g(u)-ig(v)$. Vemos que la parte real es la misma que la anterior y la parte imaginaria es el opuesto aditivo de la anterior. Por lo tanto, es el conjugado de la anterior, es decir, $\overline{g(z)}$.

Ahora sea z=u+iv un vector propio asociado a $\lambda=\alpha+i\beta$. Entonces, $\overline{z}=u-iv$ es un vector propio asociado a $\overline{\lambda}$. La primera oración se traduce en que $f(z)=\lambda z$. Por propiedades de conjugación tenemos que $\overline{\lambda z}=\overline{z}\overline{\lambda}$. Luego $f(\overline{z})=\overline{f(z)}=\overline{\lambda z}=\overline{z}\overline{\lambda}$. Por lo que vemos que \overline{z} es el vector propio asociado a $\overline{\lambda}$.

3. Para hallar una base canónica de Jordan para $g_{\mathbb{C}}$ primero necesitamos calcular los vectores propios asociados a cada valor propio. Para esto primero necesitamos calcular el kernel de $\lambda Id - g_{\mathbb{C}}$. La matriz asociada es

$$\begin{pmatrix} \lambda - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & \lambda - \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & \lambda - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & \lambda - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i\frac{1}{2} & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & i\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & i\frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & i\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Reduciendo por Gauss-Jordan obtenemos

$$\begin{pmatrix} i\frac{1}{2} & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & i\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & i\frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & i\frac{1}{2} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} i & 0 & 0 & -1 \\ 0 & i & -1 & 0 \\ 0 & 1 & i & 0 \\ 1 & 0 & 0 & i \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & i \\ 0 & 1 & i & 0 \\ 0 & i & -1 & 0 \\ i & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & i \\ 0 & 1 & i & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -i & 0 \\ -1 & 0 & 0 & -i \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & i \\ 0 & 1 & i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Entonces vemos que el kernel es de dimensión 2, es decir que tiene dos vectores asociados. Estos vectores son (1,0,0,i) y (0,1,i,0). Por el punto anterior los vectores propios asociados a $\overline{\lambda}$ serían (1,0,0,-i) y (0,1,-i,0). Por lo tanto si tomamos $u_1=(1,0,0,0), u_2=(0,1,0,0), v_1=(0,0,0,1)$ y $v_2=(0,0,1,0)$ la base canónica de Jordan sería precisamente $T=\{u_1+iv_1,u_2+iv_2,u_1-iv_1,u_2-iv_2\}$.

Para $h_{\mathbb{C}}$ debemos calcular el kernel de $\lambda Id - h_{\mathbb{C}}$. La matriz asociada es

$$\begin{pmatrix} \lambda - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \lambda - \frac{\sqrt{3}}{2} & -1 & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & 1 & \lambda - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & \lambda - \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i\frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & i\frac{1}{2} & -1 & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & 1 & i\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & i\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

De nuevo reducimos mediante Gauss-Jordan para obtener

$$\begin{pmatrix} i\frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & i\frac{1}{2} & -1 & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & 1 & i\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & i\frac{1}{2} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & i & 0 \\ 0 & 1 & 2i & -i \\ i & -2i & 1 & 0 \\ 0 & -i & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & i & 0 \\ 0 & 1 & 2i & -i \\ -1 & 2 & i & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -i \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & i & 0 \\ 0 & 1 & 2i & -i \\ 0 & 2 & 2i & 0 \\ 0 & 0 & 2i & -2i \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & i & 0 \\ 0 & 1 & 2i & -i \\ 0 & 0 & -2i & 2i \\ 0 & 0 & 2i & -2i \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & i & 0 \\ 0 & 1 & 2i & -i \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & i \\ 0 & 1 & 0 & i \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

En este caso el kernel es solo de una dimensión y es el generado por el vector (-i, -i, 1, 1).

Ahora necesitamos calcular el kernel de $(\lambda Id - h_{\mathbb C})^2$. La matriz asociada es

$$\begin{pmatrix} i\frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0\\ 0 & i\frac{1}{2} & -1 & \frac{1}{2}\\ -\frac{1}{2} & 1 & i\frac{1}{2} & 0\\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & i\frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i\frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0\\ 0 & i\frac{1}{2} & -1 & \frac{1}{2}\\ -\frac{1}{2} & 1 & i\frac{1}{2} & 0\\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & i\frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{1}{2} & -i\frac{1}{2} & 0\\ \frac{1}{2} & -1 & -i & i\frac{1}{2}\\ -i\frac{1}{2} & i & -1 & \frac{1}{2}\\ 0 & i\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix}$$

Y para averiguar su kernel reducimos esta matriz usando Gauss-Jordan.

$$\begin{pmatrix} 0 & -\frac{1}{2} & -i\frac{1}{2} & 0\\ \frac{1}{2} & -1 & -i & i\frac{1}{2}\\ -i\frac{1}{2} & i & -1 & \frac{1}{2}\\ 0 & i\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 & -2i & i\\ 0 & 1 & i & 0\\ -1 & 2 & 2i & -i\\ 0 & -1 & -i & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & i\\ 0 & 1 & i & 0\\ 0 & 0 & 0 & 0\\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Entonces vemos que el vector (-i,0,0,1) es un vector del segundo nivel pues no esta incluido en el kernel anterior. Y $(\lambda Id - h_{\mathcal{C}})(-i,0,0,1) = (\frac{1}{2},\frac{1}{2},i\frac{1}{2},i\frac{1}{2})$ sería el segundo vector de la base de Jordan.

Por el segundo punto tenemos que $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -i\frac{1}{2}, -i\frac{1}{2})$ esta en el kernel de $(\overline{\lambda}Id - h_{\mathcal{C}})$. Ahora para calcular un vector del segundo nivel tenemos que calcular el kernel de $(\overline{\lambda}Id - h_{\mathcal{C}})^2$.

Pero observemos que (i,0,0,1) está en este kernel y no en el kernel anterior.

$$(\overline{\lambda}Id - h_{\mathcal{C}})(i, 0, 0, 1) = \begin{pmatrix} -i\frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0\\ 0 & -i\frac{1}{2} & -1 & \frac{1}{2}\\ -\frac{1}{2} & 1 & -i\frac{1}{2} & 0\\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & -i\frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i\\0\\0\\1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2}\\ \frac{1}{2}\\ -i\frac{1}{2}\\ -i\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Y tenemos que $(\overline{\lambda}Id - h_{\mathcal{C}})(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -i\frac{1}{2}, -i\frac{1}{2}) = (0, 0, 0, 0)$ por el punto anterior. Luego si tomamos $u_1 = (0, 0, 0, 1), v_1 = (1, 0, 0, 0), u_2 = (\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0, 0)$ y $v_2 = (0, 0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})$. La base $T = \{u_1 + iv_1, u_2 + iv_2, u_1 - iv_1, u_2 - iv_2\}$ es una base canónica de Jordan.

4. Primero calculemos la matriz de transformación de la nueva base sugerida a la base canónica. Para g esta sería.

$$[id]_S^{can} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

La matriz inversa $[id]_{can}^{S}$ la podemos calcular usando Gauss-Jordan.

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

Así que

$$[id]_{can}^{S} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Entonces la representación matricial de g en esta base esta dada por

$$\begin{split} [g]_S^S &= [id]_{can}^S[g]_{can}^{can}[id]_S^{can} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \end{split}$$

Vemos que logramos diagonalizarla por bloques simples.

Para h tenemos que la matriz de transformación de S a la inversa es

$$[id]_S^{can} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & \frac{1}{2} & 0\\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0\\ 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2}\\ 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

La matriz inversa de esta matriz la calculamos de nuevo usando Gauss-Jordan.

$$\begin{bmatrix} 0 & -1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & -1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

Entonces concluimos que

$$[id]_{can}^{S} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

Entonces la matriz de h en esta base esta dada por

$$\begin{split} [h]_S^S &= [id]_{can}^S [h]_{can}^{can} [id]_S^{can} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & 1 & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -1 & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -\frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{\sqrt{3}}{4} & -\frac{1}{4} \\ -\frac{1}{2} & 0 & \frac{\sqrt{3}}{4} & -\frac{1}{4} \\ 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{4} & -\frac{\sqrt{3}}{4} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & -\frac{1}{4} & -\frac{\sqrt{3}}{4} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & 0 \\ -1 & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \end{split}$$

Vemos que en este caso el resultado no fue una matriz diagonal por bloques.

5. El polinomio minimal divide al polinomio caracteristico. Para g el polinomio minimal es $(t-\frac{\sqrt{3}}{2})^2+\frac{1}{2}^2)=t^2-\sqrt{3}t+1.$

Para demostrar esto observese que

Ejercicio 5. Suponga que f es semi-simple y sea $V_1 \leq V$ un subespacio invariante bajo f. Demuestre que la restricción de f a $V_1, f_1 \in \text{Hom}_K(V_1, V_1)$ es semi-simple.

Demostración. Suponga

Ejercicio 6. Suponga que f es semi-simple, demuestre que existe una descomposición:

$$V = V_1 \otimes \ldots \otimes V_r$$

tal que, para $i = 1, ..., r, V_i$ es invariante bajo f y la restricción de este a $V_i, f_i \in \operatorname{Hom}_K(V_i, V_i)$ es simple. (Ayuda: Use inducción fuerte en $n = \dim_K(V)$), es decir asuma que el resultado es cierto para todo operador en un espacio de dimensión estrictamente menor que n y use el punto anterior).

Demostración. Suponga que:

Ejercicio 7. Demuestre que el polinomio minimal de un operador semisimple es un producto de polinomios irreducibles ninguno de ellos repetido (es decir, elevados únicamente a la primera potencia; es decir, sin cuadrados que lo dividan) usando los siguientes pasos:

- 1. Usando la descomposición del punto anterior, demuestre que el polinomio minimal de f_i divide al polinomio minimal de f
- 2. Demuestre que el mínimo común múltiplos de los polinomios minimales de f_1, \ldots, f_r es el polinomio mínimal de f. (Ayuda: Sea P(t) este mínimo común múltiplo, dado $v \in V$, tome $v_i \in V_i, i = 1, \ldots, r$, tales que $v = v_1 + \ldots + v_r$, demuestre que $P(f)(v) = P(f)(v_1) + \ldots + P(f)(v_r) = 0 + \ldots + 0 = 0$)
- 3. Concluya. (Ayuda: El polinomio minimal de un operador simple es irreducible.)

Solución

Ejercicio 8. Identifique entre los operadores f, g de \mathbb{R}^4 ya definidos, cual es semi-simple y cual no lo es. Justifique su respuesta.

Solución