



Schweizerische Eidgenossenschaft  
Confédération suisse  
Confederazione Svizzera  
Confederaziun svizra

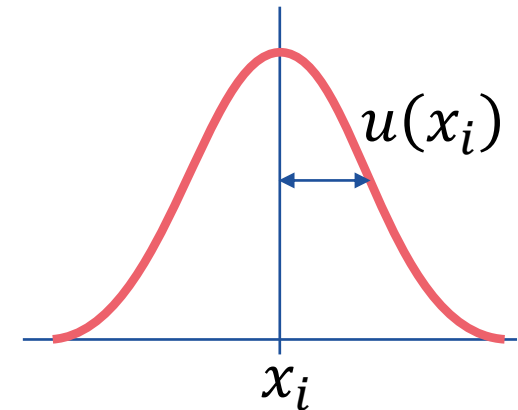
Eidgenössisches Institut für Metrologie METAS



# Fortpflanzung der Messunsicherheit

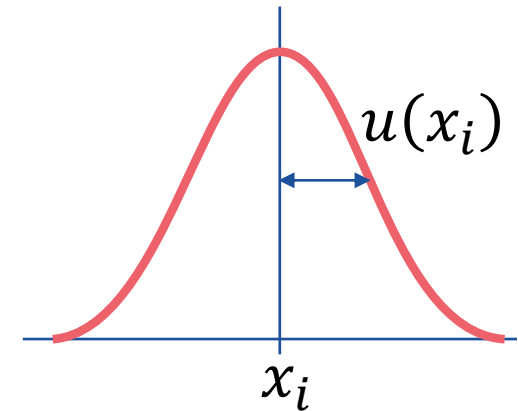
Frédéric Pythoud

## Erinnerung – GUM-Ansatz



1. Messgrößen sind durch Verteilungen repräsentiert:  
„Man akzeptiert, dass es unmöglich ist,  
ohne Unsicherheit zu messen“
2. Das gilt für „systematische Fehler“ und „zufällige Fehler“  
„Fehler“ → Unsicherheit
3. Die Breite der Verteilung ist ein Mass für das Vertrauen in  
das Messergebnis.

# Erinnerung – Kenngrößen der Verteilung

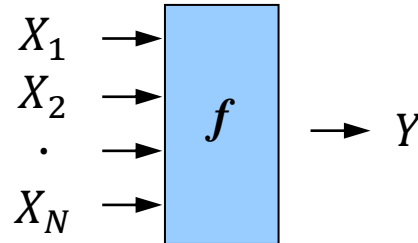


1. Mittelwert:  $x_i$  → bester Schätzwert
2. Standardabweichung:  $u(x_i)$  → Standardunsicherheit

# Fragestellung

Eingangsgrössen:  
zum Beispiel:

- Temperatur
- Messgerät
- Ablesung



Ausgangsgrösse:  
Zum Beispiel:

- Länge

- $x_1, x_2, \dots, x_N$  Eingangsgrössen
- $u(x_1), u(x_2), \dots, u(x_N)$  Unsicherheiten der Eingangsgrössen
- $Y = f(X_1, X_2, \dots, X_N)$  Messmodell

## Fragen

- Was ist der beste Schätzwert  $y$  ?
- Was ist die standard Unsicherheit  $u(y)$  ?

## Beispiel

**Frage:** Welche Unsicherheit an der Bestimmung eines Endmasses (Länge 50 mm) erfolgt aufgrund einer Temperatur-Unsicherheit von 2 °C?

Die Referenztemperatur ist 20.0 °C.

- Ausdehnungskoeffizient (Eisen):  $\alpha = 12 \times 10^{-6}/\text{K}$
- Interpretation:  $\Delta L = L_{20\text{ °C}} \cdot \alpha \cdot \Delta T$

Temperatur	Länge
20.0 °C	50.000 000 mm
21.0 °C	50.000 600 mm
22.0 °C	50.001 200 mm
30.0 °C	50.006 000 mm

## Beispiel: Darstellung

Temperatur-Differenz		Längen Differenz
Temperatur-Unsicherheit		Längen-Unsicherheit
1.0 °C	→	0.6 µm
2.0 °C		1.2 µm
3.0 °C		1.8 µm
...		...

$$u(t) \longrightarrow u(l) = c \cdot u(t)$$

Empfindlichkeitskoeffizient  $\nearrow$

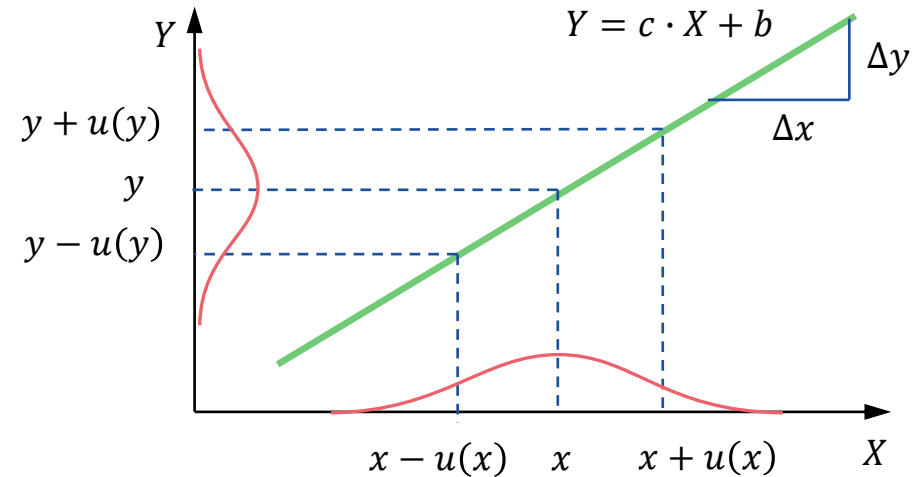
In diesem Beispiel:

$$c = L_{20^\circ} \cdot \alpha = (50 \text{ mm}) \left( \frac{12 \times 10^{-6}}{\text{K}} \right) = 0.6 \text{ µm/K}$$

# Einzelne Eingangsgrösse, Lineare Funktion

Lineares Modell:

$$Y = f(X) = c \cdot X + b$$



$$y \rightarrow f(x) = c \cdot x + b$$

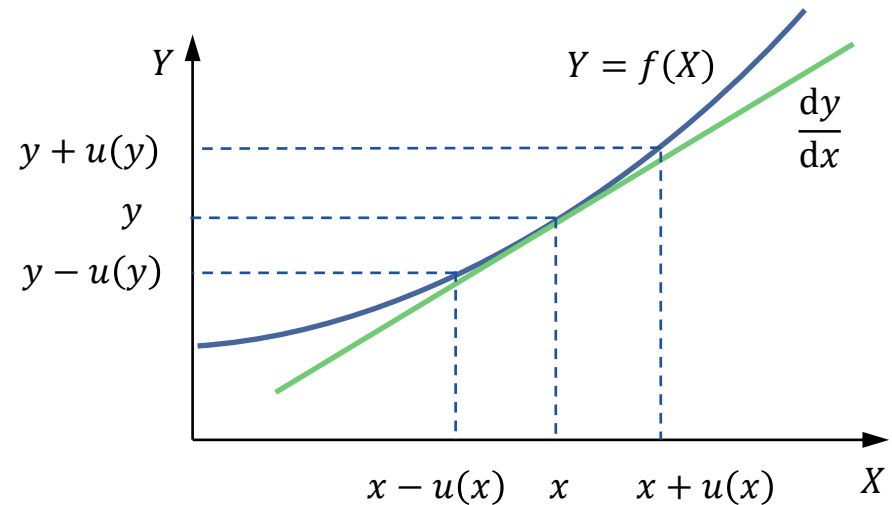
$$u(y) \rightarrow c \cdot u(x)$$

Empfindlichkeitskoeffizient:  $c = \frac{\Delta y}{\Delta x}$

# Einzelne Eingangsgrösse II, Nichtlineare Funktion

Nichtlineares Modell:

$$Y = f(X)$$



$$y \rightarrow f(x)$$

$$u(y) \rightarrow c \cdot u(x)$$

Empfindlichkeitskoeffizient:  $c = \frac{df}{dx}$



# Empfindlichkeitskoeffizient

Empfindlichkeitskoeffizient wirkt als

- Verstärkungsfaktor oder als
- Abschwächungsfaktor

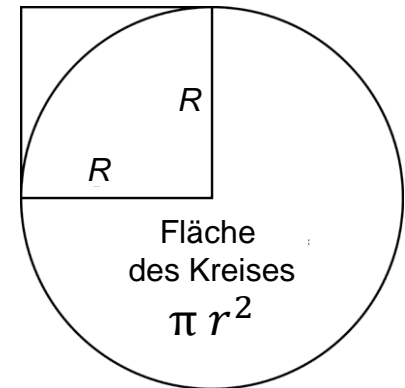
bei der Übertragung der Messunsicherheit



Der Empfindlichkeitskoeffizient ist  
die Ableitung am Ort  $X = x$

# Beispiel Bestimmung einer Fläche

Bestimmung der Fläche  $A$  eines Kreises über die Messung des Radius  $r$



- Modell:  $A = f(r) = \pi r^2$
- Messung:  $r = 3 \text{ m}$        $u(r) = 0.01 \text{ m}$
  
- Wert von  $A$        $a = \pi r^2 = 28.27 \text{ m}^2$
  
- Aufgabe: bestimme
  - den Empfindlichkeitskoeffizient       $c = ?$
  - die Unsicherheit       $u(a) = ?$

## Beispiel – Lösung

### Methode 2: Variation

- $f(r) = f(3.00 \text{ m}) = 28.27 \text{ m}^2$
- $f(r + u(r)) = f(3.01 \text{ m}) = 28.46 \text{ m}^2$

→  $u(a) = \Delta a = 0.19 \text{ m}^2$

→  $c = \frac{u(a)}{u(r)} = \frac{\Delta a}{\Delta r} = \frac{(28.46 \text{ m}^2) - (28.27 \text{ m}^2)}{(3.01 \text{ m}) - (3.00 \text{ m})} = 19 \frac{\text{m}^2}{\text{m}}$

### Methode 1: Analytisch

→  $c = \frac{df}{dr} = 2\pi r = 18.85 \text{ m}$

→  $u(a) = c \cdot u(r) = 0.19 \text{ m}^2$

## Beispiel – Darstellung

- Wert von A
- Unsicherheit von A:
- Die Unsicherheit wird mit höchstens 2 signifikanten Stellen dargestellt
- Gleich viele Kommastellen

$$a = 28.27 \text{ m}^2$$

$$u(a) = 0.19 \text{ m}^2$$



# Mehrere Eingangsgrößen

Modell:

$$Y = f(X_1, X_2, \dots, X_N)$$

Eingangsgrößen

$$x_1, x_2, \dots, x_N$$

Unsicherheiten

$$u(x_1), u(x_2), \dots, u(x_N)$$

- Schätzung von  $y$

$$y = f(x_1, x_2, \dots, x_N)$$

- Empfindlichkeitskoeffizienten

$$c_1 = \frac{\partial f}{\partial x_1}, c_2 = \frac{\partial f}{\partial x_2}, \dots, c_N = \frac{\partial f}{\partial x_N}$$

- Unsicherheitsbeiträge:

$$c_1 \cdot u(x_1), c_2 \cdot u(x_2), \dots, c_N \cdot u(x_N)$$

# Kombinierte Messunsicherheit

## Beispiel: Messung der Tischlänge mit Doppelmeter



- Unsicherheit des Messinstruments 0.81 mm
- Ableseunsicherheit 0.20 mm
- Unzulänglichkeiten des gemessenen Objekts 0.28 mm

# Kombinierte Messunsicherheit

Unsicherheitsbeiträge:  $c_1 \cdot u(x_1), c_2 \cdot u(x_2), \dots, c_N \cdot u(x_N)$

Wie kombinieren sich die einzelnen Unsicherheitsbeiträge der Eingangsgrößen zur Gesamtunsicherheit der Ausgangsgrösse?

$$u_c(y) = \sqrt{c_1^2 \cdot u^2(x_1) + c_2^2 \cdot u^2(x_2) + \dots + c_N^2 \cdot u^2(x_N)}$$

„Kombinierte Messunsicherheit“

# Warum quadratische Addition ?

$$u_c(y) = \sqrt{\sum_i (c_i \cdot u(x_i))^2}$$

- Unsicherheitsbeiträge berücksichtigen mögliche Messfehler und Abweichungen.
  - Ihren Wert und Vorzeichen sind nicht bekannt
  - Sie können sich teilweise kompensieren
- Quadratische Summe ist kleiner als direkte Summe.
- Direkte Summe würde kombinierte Messunsicherheit überschätzen
- Beispiel:
$$u(x_1) = 1 \text{ mm}$$
$$u(x_2) = 0.1 \text{ mm} \quad (10 \% \text{ von } u(x_1))$$
$$c_1 = c_2 = 1$$
$$u_c(y) = \sqrt{(1 \text{ mm})^2 + (0.1 \text{ mm})^2} = 1.005 \text{ mm}$$



# Kombinierte Messunsicherheit

## Beispiel: Messung vom Tischlänge mit Doppelmeter



- Unsicherheit des Messinstruments 0.81 mm
- Ableseunsicherheit 0.20 mm
- Unzulänglichkeiten des gemessenen Objekts 0.28 mm

$$u_c(l) = \sqrt{(0.81 \text{ mm})^2 + (0.20 \text{ mm})^2 + (0.28 \text{ mm})^2} = 0.88 \text{ mm}$$

## Die lineare Fortpflanzung der Messunsicherheit

- Das Gesetz ist eine **Näherung** (Linearisierung des Modells).
- Eingangsverteilungen müssen symmetrisch sein, sonst keine Annahmen über Form.
- Eingangsgrössen müssen unabhängig voneinander sein (Erweiterte Form: Modul über Korrelationen).
- Form der Ausgangsverteilung bleibt unbestimmt.
- Bei einer grossen Zahl von Messproblemen völlig hinreichend

# Berechnung der Empfindlichkeitskoeffizienten

## Method 1: Analytisch

$$c_i = \frac{\partial f}{\partial x_i}$$

### Mit partieller Ableitung

**Bedingung** dafür: Die Modellgleichung liegt in **analytischer Form** vor.

**Nicht immer der Fall:**

- Ausgangsgrösse wird durch Computerprogramm berechnet
- Auswirkung eines Einflusses auf Anzeige eines Gerätes

## Methode 2: Variation

$$\Delta x_i \rightarrow \Delta y$$

$$\rightarrow c_i = \Delta y / \Delta x_i$$

**Variation** von  $x_i$  um einen kleinen Betrag  $\Delta x_i$  produziert eine Beobachtung von  $\Delta y$

Wiederholung der Prozedur für die anderen Eingangsgrössen

# Überlegung



- Unsicherheit des Messinstruments 0.81 mm
- Unsicherheit der Ablesung 0.20 mm
- Unzulänglichkeiten des gemessenen Objekts 0.28 mm

$$u_c(l) = \sqrt{(0.81 \text{ mm})^2 + (0.20 \text{ mm})^2 + (0.28 \text{ mm})^2} = 0.88 \text{ mm}$$

Ist es möglich, kleinere Unsicherheiten zu erreichen, ohne das Messinstrument zu wechseln ?

# Den Doppelmeter kalibrieren lassen!

Strich auf dem Doppelmeter	Position (von METAS gemessen) (m)	Unsicherheit (von METAS) (k = 2) (mm)
0.900	0.90042	0.10
0.901	0.90148	0.10
0.902	0.90243	0.10
0.903	0.90351	0.10



Unsicherheit des Messinstruments<sup>1</sup>

0.81 mm → 0.05 mm

Ableseunsicherheit

0.20 mm → 0.20 mm

Unzulänglichkeiten des gemessenen Objekts

0.28 mm → 0.28 mm

(1): unter der Annahme, dass die abgelesenen Werte korrigiert werden

$$u_c(l) = \sqrt{(0.05 \text{ mm})^2 + (0.20 \text{ mm})^2 + (0.28 \text{ mm})^2} = \cancel{0.88 \text{ mm}} \quad 0.48 \text{ mm}$$

# Additives Modell

Die Einflussgrößen kombinieren sich durch Addition oder Subtraktion

Modell: ( $a$  = Konstante)

$$Y = a + X_1 - X_2 + X_3 + \dots$$

Kombinierte Unsicherheit:  
(Quadratische Addition  
der Standardunsicherheiten)

$$\begin{aligned} u_c^2(y) &= u^2(x_1) + u^2(x_2) + u^2(x_3) + \dots \\ &= \sum_{i=1}^N u^2(x_i) \end{aligned}$$

# Multiplikatives Modell

Die Einflussgrößen kombinieren sich durch Multiplikation oder Division

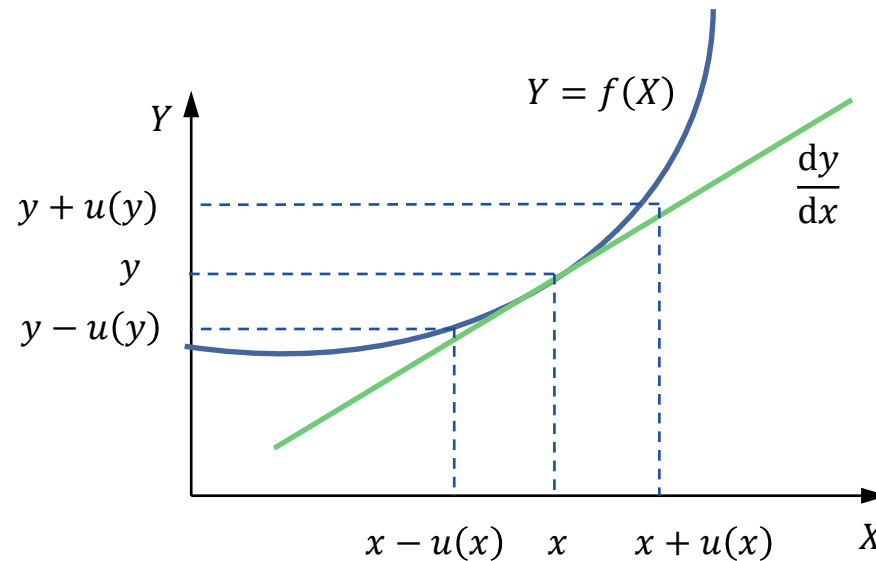
Modell: ( $a$  = Konstante)

$$Y = \frac{a \cdot X_1 \cdot X_3 \cdots}{X_2 \cdots}$$

Kombinierte Unsicherheit:  
(Quadratische Addition  
der relativen  
Standardunsicherheiten

$$\begin{aligned} \left( \frac{u_c(y)}{y} \right)^2 &= \left( \frac{u(x_1)}{x_1} \right)^2 + \left( \frac{u(x_2)}{x_2} \right)^2 + \cdots \\ &= \sum_{i=1}^N \left( \frac{u(x_i)}{x_i} \right)^2 \end{aligned}$$

# Grenzen der Linearität



Beispiel:

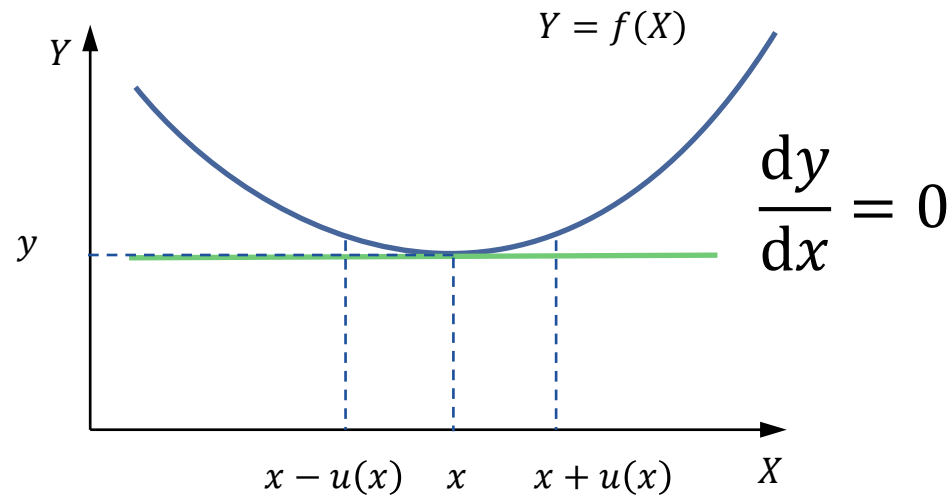
- Gemessene Spannung (V): 2, 5, 4, 8, 5, 6 → Mittelwert = 5 V

Mit Widerstand 1  $\Omega$

- Thermische Leistung (W) : 4, 25, 16, 64, 25, 36 → Mittelwert = 28 W



# Grenzen der Linearität



Beispiel:

- Gemessene Spannung (V): -2, 0, 1, 2, -1, 0 → Mittelwert = 0 V

Mit Widerstand 1  $\Omega$

- Thermische Leistung (W) : 4, 0, 1, 4, 1, 0 → Mittelwert = 1.6 W

# Berücksichtigung Terme höherer Ordnung

Gleichung ohne Herleitung:

$$y = f(x_1, x_2, \dots, x_N) + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2} u^2(x_i)$$

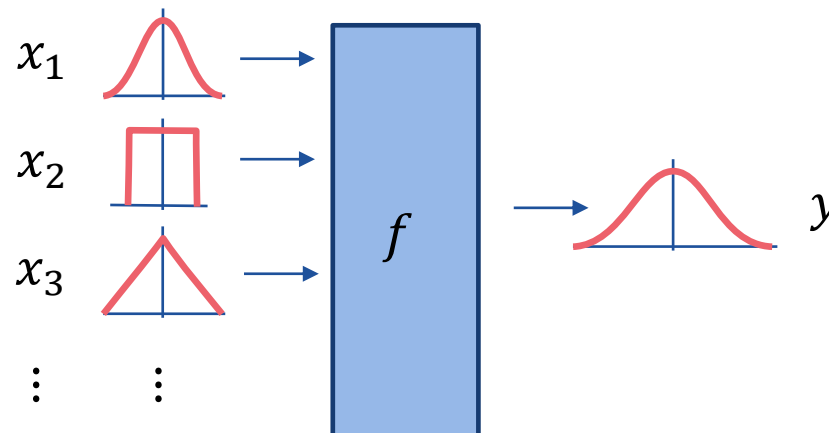
$$u_c^2(y) = \sum_{i=1}^N \left( \frac{\partial f}{\partial x_i} \right)^2 u^2(x_i) + \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N \left[ \frac{1}{2} \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} \right)^2 + \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial^3 f}{\partial x_i \partial x_j^2} \right] u^2(x_i) u^2(x_j)$$

1. **Ordnung:** *Lineare Unsicherheitsfortpflanzung*
2. **Ordnung:** Berücksichtigung quadratischer Terme in der Modellgleichung

Zusätzliche Annahme: Alle Eingangsgrößen Gauss-verteilt

# Fortpflanzung von Verteilungen

- Fortpflanzung der Verteilungen der Eingangsgrössen durch das Modell hindurch führt zu einer resultierenden Verteilung für die Ausgangsgrösse



- Mathematisch-analytische Berechnung dieser Art der Fortpflanzung ist nicht trivial
- Nur für wenige spezielle Modelle gibt es analytische Lösungen (analytische Lösung = Resultierende Verteilung lässt sich mit Gleichung beschreiben)

# Übersicht

## Linearisierung der Modellgleichung und Fortpflanzung der Mittelwerte und der Standardabweichungen

- Bezeichnung: *Lineare Unsicherheitsfortpflanzung*
- Standardverfahren des GUM

## Numerische Simulation

- Bezeichnung: *Monte Carlo Methode*
- GUM Supplement 1
- wird in einem Ergänzungsmodul vorgestellt