



# Vereinfachtes Verfahren

Frédéric Pythoud

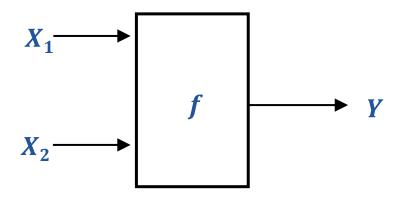


### **Motivation**

Messprozesse mit kompliziertem und oft auch nur ungenau bekannten Zusammenhang zwischen Eingangsgrössen und Messresultat → mathematisches Modell?

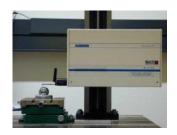
Komplexe abgeleitete Kenngrössen, Berechnung zwar genau bekannt, jedoch Darstellung in **einer** Gleichung nicht möglich.

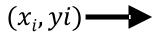
→ numerische Simulation oder «Black Box».





## Beispiel – Rauheitsmessung







#### Geräteigenschaften:

- Tastkraft, Tastspitze
- mechanische Führungsfehler
- Elektronik (Rauschen, Bandbreite)
- Digitalisierung, Auflösung

#### Datenverarbeitung:

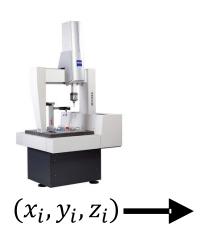
- Ausgleich des Primärprofils
- Filterung des Profils
- Bestimmen von Kennwerten
- (Mittelwerte, Spitzenwerte, ...)

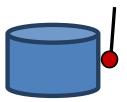
Unregelmässigkeit Oberfläche

Vibrationen Schmutz, ...



## Beispiel – Koordinatenmessgerät





#### Geräteeigenschaften:

- Messkopf, Tastelement
- 21 mechanische Führungsfehler
- Elektronik (Regelung, Digitalisierung, ...)

#### **Bediener:**

Messstrategie

#### Datenverarbeitung:

- Korrekturen
- Ausgleichsrechnung, Filterung
- Berechnung von Geometrieelementen

Abweichung von Idealgeometrie

Temperatur, Vibrationen, Schmutz





## Welche Einflussgrössen?

Mindestens folgende Einflussgrössen müssen berücksichtigt werden:

#### Kalibrierung

Das Gerät muss kalibriert werden.

#### Verifikation

Die Kalibrierung des Gerätes muss verifiziert werden.

#### Wiederholbarkeit

Die «Fähigkeit» zu messen muss evaluiert werden.

#### Reproduzierbarkeit

Die «Messfähigkeit» zwichen Kalibrierungen muss evaluiert werden: Stabilität, Drift, ...



## Beiträge zur MU – Kalibrierung

Das Gerät muss kalibriert werden.

**Bemerkung**: Kalibration mit Kalibrierkit /Normal muss ähliche Messwerte wie der zu messende Prüfling haben. Ein im Bereich -10° C bis 30° C kalibrierter Thermometer ist unbrauchbar um Temperaturen über 30° C zu messen!

Welche Informationen liefert die Kalibration?

- Die MU des Kalibriertkits / Normals
- Die restliche Abweichung nach Kalibrierung (in gewissen Fällen lässt sich die Abweichung nicht voll kompensieren)



## Beiträge zur MU – Verifikation

Das Gerät muss verifiziert werden.

**Bemerkung**: Verifikation mit Verifikationskit / Normal mit ähnlicher Messwert als der zu messende Prüfling.

Welche Informationen liefert die Verifikation?

- Die MU des Verifikationstkits / Verifikationsnormals
- Die Abweichung der Verifikation



## Beiträge zur MU – Wiederholbarkeit

### Wiederholbarkeit (Wiederholpräzision)

Ausmass der gegenseitigen Annäherung zwischen Ergebnissen aufeinanderfolgender Messungen derselben Messgrösse, ausgeführt unter denselben Messbedingungen.

Die Wiederholbarkeit muss unbedingt evaluiert werden, im Sinne von Messung der Messwertstreuung. Idealerweise am selben Objekt, in einem ziemlich kurzem Interval.

Die Wiederholbarkeit muss evaluiert werden, auch wenn im normalen Betrieb die Objekte nur einmal gemessen werden.



## Beiträge zur MU – Reproduzierbarkeit

### Reproduzierbarkeit (Vergleichspräzision)

Ausmass der gegenseitigen Annäherung zwischen Messergebnissen derselben Messgrösse, gewonnen unter veränderten Bedingungen.

Die Reproduzierbarkeit beschreibt z.B. die Streuung der Messwerte zwischen zwei Kalibrierungen. Zum Beispiel

- Messsystem wird t\u00e4glich um 07:00 kalibriert
- Messsystem wird wochentlich (Montag 07:00) kalibriert
- Messsystem wird alle zwei Jahre kalibriert

Reproduzierbarkeit beschreibt z.B. die Homogenität des Messobjektes

Oberflächenmessung von einer Fläche



## Weitere quantifizierbare MU-Beiträge

Einflussgrössen, deren Abschätzung durch wiederholte Messungen bei verschiedenen Bedingungen zu aufwändig wäre: summarische Abschätzung

### z.B. Temperatureinfluss

Annahme eines Temperaturkoeffizienten  $\alpha$  und der grössten annehmbaren Abweichung  $\Delta T$  von den Bezugsbedingungen.



### Das Messmodell

Beispiel für ein Messmodell mit 2 Eingangsgrössen  $X_1$  und  $X_2$ 

$$Y = f(X_1, X_2) + \delta Y_{\text{cal}} + \delta Y_{\text{ver}} + \delta Y_{\text{repeat}} + \delta Y_{\text{reprod}} + \cdots$$

•  $\delta Y_{cal}$  Beitrag des Kalibrierkits

•  $\delta Y_{\text{ver}}$  Beitrag des Verifikationsnormal

•  $\delta Y_{\text{repeat}}$  Wiederholbarkeit

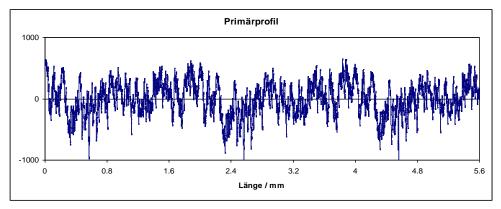
•  $\delta Y_{\text{reprod}}$  Reproduzierbarkeit



## Beispiel – Rauheitsmessung

Messung der Rauheitskenngrösse Ra auf einem Werkstück:





$$Ra = \frac{1}{l} \int_{1}^{l} |R(x)| dx$$

Zu erwartender Wert:  $Ra = 2 \mu m$ 



### Das Messmodell

Das Messmodell lässt sich folgenderweise schreiben

$$Ra = Ra_{\text{gemessen}} + \delta Ra_{\text{cal}} + \delta Ra_{\text{ver}} + \delta Ra_{\text{repeat}} + \delta Ra_{\text{reprod}}$$

•  $\delta Ra_{\rm cal}$  Beitrag des Kalibrierkits

•  $\delta Ra_{
m ver}$  Beitrag des Verifikationsnormal

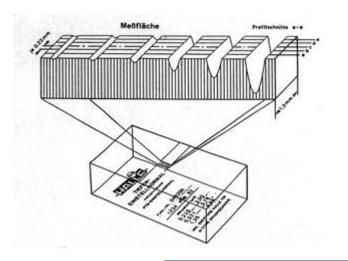
•  $\delta Ra_{repeat}$  Wiederholbarkeit

δRa<sub>reprod</sub> Reproduzierbarkeit



### Kalibrierung der Empfindlichkeit des Messgerätes

### Einstellung der Tasterauslenkung mittels eines Rillennormals:



$$U = 10 \text{ nm} + 2 \cdot 10^{-4} d$$

d: Profiltiefe

Profitiefe d	U	u		
1 µm	10.2 nm	5.1 nm		
2 µm	10.4 nm	5.2 nm		
	•••	•••		
10 µm	12 nm	6 nm		



# Kalibrierungsbeitrag $\delta Ra_{\rm cal}$

Die Empfindlichkeit der Maschine wird anhand eines Kalibriernormals von 10  $\mu$ m (standard Unsicherheit von 6 nm) abgestimmt, mit dem Ziel ein Ra-Wert von etwa  $Ra=2\mu m$  zu messen.

Abstimmung der Empfindlichkeit, sodass der gemessene Wert möglichst mit dem kalibrierten Wert des Rillennormals übereinstimmt.

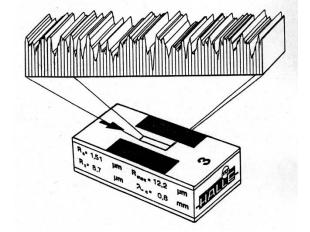
#### Somit

- $\delta Ra_{\rm cal} = 0$  wegen der sehr gute Abstimmung
- $u(\delta Ra_{\rm cal})=6~{\rm nm}\cdot\frac{2~\mu m}{10~\mu m}=1.2~{\rm nm}$  weil eine Unsicherheit von 6.0 nm bezogen auf 10  $\mu$ m, ergibt 1.2 nm bezogen auf 2  $\mu$ m.



## Verifikation des Messgerätes

Überprüfung des Messgerätes mit seiner gesamten Messfunktion: Messung eines bekannten Rauheitskennwertes Ra, verkörpert mit einem Raunormal.



- Kalibrierter Wert des Raunormals:  $Ra = (1.510 \pm 0.024) \, \mu \text{m}$ .
- Messung mit Tastschnittgerät ergibt  $Ra=1.530 \, \mu m$ , also eine Abweichung von 20 nm.



## Verifikations-Beitrag $\delta Ra_{\mathrm{Ver}}$

Kalibrierter Wert des Raunormals:  $Ra = (1.510 \pm 0.024) \, \mu \text{m}$ . Abweichung von 20 nm

#### **Damit**

- $|\delta Ra_{\mathrm{ver}}| = 20 \,\mathrm{nm}$ Dieser Beitrag wird nicht korrigiert, weil dies im Widerspruch zur genauen Übereinstimmung bei der Kalibrierung steht.
- $u(\delta Ra_{\text{ver}}) = 12 \text{ nm}$



# Wiederholpräzision $\delta Ra_{repeat}$

Ermittelt durch wiederholtes Messen des Raunormals oder des Werkstückes an derselben Stelle. Die beobachtete Streuung ist 4 nm.

Diese Wiederholbarkeit wird beim Messwert  $\delta Ra_{gemessen}$  berücksichtigt:

- $u(\delta Ra_{\text{gemessen}}) = 4 \text{ nm}$
- $\delta Ra_{\text{repeat}} = 0 \text{ nm}$
- $u(\delta Ra_{repeat}) = 0 \text{ nm}$

Hätte man die Messung nur einmal gemacht, dann wäre  $u(\delta Ra_{\rm gemessen}) = 0 \ {\rm nm}$ , dafür hätten wir die Wiederholpräzision getrennt an einem ähnlichen Prüfling auswerten müssen.



# Reproduzierbarkeit $\delta Ra_{reprod}$

Reproduzierbarkeit gegeben durch Gleichmässigkeit der Oberflächentextur des Werkstückes. Wiederholte Messung an verschiedenen Stellen ergibt

- einen Mittelwert von  $Ra = 2.042 \, \mu \text{m}$
- und eine Streuung (Standardabweichung) von 0.024 μm

Damit:  $\delta Ra_{\text{reprod}} = 24 \text{ nm}$ 

#### Aufpassen



Man ist an der Streuung einer individuellen Messung interessiert, nicht an der Streuung des Mittelwerts von 10 Messungen: in diesem Fall gibt es keinen Faktor  $\sqrt{n}$  im Nenner.



### Messunsicherheitsbilanz

Grösse	X <sub>i</sub>	Messwert		u(k=1)[nm]
Gemessene Rauheit	Ragemessen	2.042	μm	4.0
Kalibrierung	$\delta Ra_{ m cal}$	0.0	μm	1.2
Verifikation	δRa <sub>ver</sub>	0.020	μm	12.0
Wiederholbarkeit	$\delta Ra_{repeat}$	0.0	μm	0.0
Reproduzierbarkeit	$\delta Ra_{ m reprod}$	0.0	μm	24.0
Combinierte Standard Unsicherheit $u_c(Ra)$				27.2

$$U(Ra) = 2 \cdot u_c(Ra) + |\delta Ra_{\text{ver}}|$$
  
=  $(2 \cdot 27 + 20) \text{ nm} = 0.074 \text{ }\mu\text{m}$ 

### **Angabe des Resultates:**

$$Ra = (2.04 \pm 0.08) \,\mu\text{m}$$

**Bemerkung**: der Fehler  $\delta Ra_{\mathrm{ver}}$  von 20 nm wird nicht korrigiert und aus diesem Grund wird er zur MU linear addiert (siehe GUM Abschnitt F.2.4.5)



## Alternative Möglichkeit

Der Verifikationsfehler wurde nicht korrigiert, weil dies «im Widerspruch zur Kalibrierung ist». Dabei wird eigentlich akzeptiert, dass es unmöglich ist, fehlerfreie Verifikationen zu produzieren.

Eine **interessante Variante**, um die Messunsicherheit in diesem Fall zu behandeln, besteht darin, dass man für die Verifikation eine maximale vordefinierte Toleranz (grösste Verifikationsfehler) definiert, im früheren Beispiel ist es 32 nm.

Das Modell wird mit einer zusätzlichen Grösse  $\delta Ra_{\rm ver-tol}$  vervollständigt.



### Verifikations-Toleranz

Ist der Verifikationsfehler (bei uns 20 nm) kleiner als die vorgegebene
 Toleranz (32 nm), dann darf gemessen werden. Die entsprechende
 Messunsicherheit wird als Typ B mit Rechteckverteilung berücksichtigt.

• 
$$\delta Ra_{\text{ver-tol}} = 0$$

• 
$$u(\delta Ra_{\text{ver-tol}}) = \frac{32 \text{ nm}}{\sqrt{3}} = 18.5 \text{ nm}$$

Ist der Verifikationsfehler grösser als 32 nm, dann muss die Infrastruktur kontrolliert und eventuell gewartet werden bis sie innerhalb der Toleranz kommt (nach frischer Kalibrierung!).



### Alternative Messunsicherheitsbilanz

Grösse	$X_i$	Messwert		u (k=1) /nm
Gemessene Rauheit	Ragemessen	2.042	μm	4.0
Kalibrierung	$\delta Ra_{ m cal}$	0.0	μm	1.2
Verifikation	δRa <sub>ver</sub>	0.0	μm	12.0
Verifikations-Toleranz	$\delta Ra_{ m ver-tol}$	0.0	μm	18.5
Wiederholbarkeit	$\delta Ra_{ m repeat}$	0.0	μm	0.0
Reproduzierbarkeit	$\delta Ra_{ m reprod}$	0.0	μm	24.0
Combinierte Standard Unsicherheit $u_c(Ra)$				32.9

$$U(Ra) = 2 \cdot u_c(Ra) = (2 \cdot 33) \text{ nm} = 0.066 \mu\text{m}$$

Angabe des Resultates:

$$Ra = (2.04 \pm 0.07) \,\mu\text{m}$$