

Jan Kopański

Wersja bez użycia bloku DMA, operacje asynchroniczne.

Struktury danych:

```
struct monter_dev {  
    struct pci_dev *pdev;  
    struct cdev cdev;  
    void __iomem *bar0;  
    struct monter_context *current_context;  
    struct list_head cmd_queue;  
    struct list_head device_list;  
    struct mutex write_mutex;  
    spinlock_t slock;  
};
```

Struktura reprezentująca pojedyncze urządzenie fizyczne. Pole `current_context` jest wskaźnikiem na kontekst urządzenia, w którym aktualnie wykonuje operacje aktualnie, `cmd_queue` jest początkiem listy bloków komend, które będą przesłane do kolejki urządzenia. Dzięki `device_list` urządzenia są spięte w listę. Natomiast `write_mutex` służy do synchronizacji wewnątrz funkcji `monter_write`, a `slock` to blokada wirująca wykorzystywana przy dostępie do listy `cmd_queue` w funkcjach `monter_write`, `monter_release` i funkcji obsługi przerwań `monter_irq_handler`.

```
struct monter_context {  
    struct monter_dev *mdev;  
    void *kern_pages[MONTER_MAX_PAGE_NUM];  
    dma_addr_t dma_pages[MONTER_MAX_PAGE_NUM];  
    size_t page_num, size;  
    int state, operation, incr_batch_num;  
    unsigned batch_num, done_batch_num;  
    uint32_t addr_a, addr_b;  
    wait_queue_head_t fsync_wait_queue;  
};
```

Struktura reprezentuje kontekst w obrębie jednego urządzenia fizycznego `monter_dev`. Pole `mdev` jest wskaźnikiem na urządzenie, do którego kontekst należy, `kern_pages` to wskaźnik na tablicę stron w z adresami w przestrzeni jądra, a `dma_pages` to tablica stron z adresami dla DMA. Pola `page_num` to liczba zaalokowanych stron, `size` to łączny zaalokowany rozmiar, `batch_num` to liczba bloków komend, które trafią do kolejki urządzenia w obrębie danego

kontekstu, podobnie `done_batch_num` to liczba wykonanych bloków komend. Pola `addr_a`, `addr_b` są pomocnicze dla funkcji `parse_addr_ab` i `parse_run_op`. Natomiast `fsync_wait_queue` służy do czekania w funkcji `monter_fsync` aż wszystkie bloki poleceń w obrębie danego kontekstu zostaną wykonane.

```
struct cmd_batch {
    uint32_t cmds[32];
    int num;
    struct monter_context *context;
    struct list_head queue;
};
```

Struktura reprezentująca blok poleceń wczytanych przez funkcję `monter_write`, które zostaną zlecone do wykonania przez urządzenie. Pole `cmds` to tablica poleceń, `num` to liczba poleceń w tablicy, `context` to wskaźnik na kontekst, do którego należy blok zadań. Pole `queue` wiąże bloki poleceń w listę.

Algorytm zlecania poleceń do urządzenia:

Polecenia wczytywane są przez funkcję `monter_write`, następnie parsowane i sprawdzana jest ich poprawność. Jednocześnie grupowane są po w bloki po 32 polecenia, zapisane w postaci struktury `cmd_batch` i które dodane są do kolejki `cmd_queue` dla danego urządzenia fizycznego. Pod koniec każdego bloku `cmd_batch` ostatnie polecenie wyzwała przerwanie NOTIFY, jeżeli liczba poleceń wystarcza na wypełnienie całego bloku. W przeciwnym wypadku jako ostatnie dodawane jest polecenie COUNTER wyzwalające przerwanie NOTIFY. Jeżeli urządzenie nie wykonuje w danym momencie żadnej pracy to dodatkowo wysyłane jest pojedyncze polecenie COUNTER wyzwalające przerwanie NOTIFY. Dalsza część wykonywana jest wewnątrz funkcji obsługi przerwania `monter_irq_handler`. W przypadku pojawienia się przerwania NOTIFY sprawdzane jest czy lista bloków poleceń `cmd_queue` czekających na wykonanie nie jest pusta. Dalej wykonywana jest zmiana kontekstu, w którym urządzenie wykonuje polecenia jeśli jest to potrzebne. Finalnie bloki poleceń z listy dodawane są do kolejki poleceń urządzenia. Po każdym wykonanym bloku budzona jest kolejka `fsync_wait_queue`.

Funkcje:

Funkcje `monter_init`, `monter_exit` służą do inicjalizacji i wyjścia z modułu, ponadto są dość standardowe.

Funkcja `monter_probe` inicjalizuje wszystko, co związane jest z pojedynczym

urządzeniem fizycznym. Funkcja alokuje pamięć na strukturę `monter_dev`, ustawia i inicjalizuje jej pola, inicjalizuje pola struktury `pci_dev` i `cdev` oraz aktywuje urządzenie PCI i sprawia, że jest ono widoczne w `sysfs`. Dalej ustawia odpowiednie rejestry urządzenia i dodaje je do listy urządzeń `device_list_begin`.

Funkcja `monter_remove` wycofuje operacje wykonane w `monter_probe`.

Funkcja `monter_open` tworzy nowy kontekst urządzenia.

Funkcje `monter_ioctl` pozwala na zaalokowanie pamięci do DMA.

Funkcja `monter_mmap` pozwala na zmapowanie pamięci do przestrzeni użytkownika.

Funkcja `monter_fsync` czeka na wykonanie wszystkich poprawnych bloków poleceń wczytanych przez funkcję `monter_write` za pomocą kolejki oczekiwania, która budzona jest z funkcji obsługi przerwań.

Funkcja `monter_write` wczytuje polecenia od użytkownika, parsuje je, tworzy bloki poleceń `cmd_batch` i dodaje je do kolejki `cmd_queue` danego urządzenia.

Funkcja `monter_release` zwalnia zasoby zajęte przez `monter_open` dla danego kontekstu.

Funkcja obsługi przerwań `monter_irq_handler` sprawdza czy przerwanie przyszło od urządzenia MONTER, a następnie obsługuje je zgodnie z opisem w algorytmie.

Pozostałe funkcje są funkcjami pomocniczymi.