



## Elementy i układy elektroniczne (UKEL)

Prowadzenie: dr inż. Daniel Gryglewski  
pok.549 i 533

Daniel.Gryglewski@pw.edu.pl lub D.Gryglewski@ire.pw.edu.pl

# Moc w obwodach prądu sinusoidalnie zmiennego: czynna, bierna, pozorna

moc chwilowa:  $p(t) = u(t) \cdot i(t)$     moc średnia:  $P_{sr} = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt = \frac{1}{2} U_0 I_0 \cos(\varphi)$

W dziedzinie wskazów

$$P_{sr} = \frac{1}{2} U_0 I_0 \cos(\varphi) \Rightarrow \overline{S} = \frac{1}{2} U_0 I_0 e^{j(\varphi)} = \frac{1}{2} U_0 I_0 \cdot \cos(\varphi) + j \cdot \frac{1}{2} U_0 I_0 \cdot \sin(\varphi)$$

*Moc pozorna*
*Moc czynna*
*Moc bierna*

$$\underline{S} = P + jQ \quad |\underline{S}|^2 = P^2 + Q^2 - \text{„trójkąt mocy”}$$

Uwzględniając, że:

$$\varphi = \varphi_u - \varphi_i$$

$$S = \frac{1}{2} U_0 I_0 e^{j(\varphi_u - \varphi_i)} = \frac{1}{2} U_0 I_0 e^{j(\varphi_u - \varphi_i)} = \frac{1}{2} U_0 e^{j\varphi_u} I_0 e^{-j\varphi_i}$$

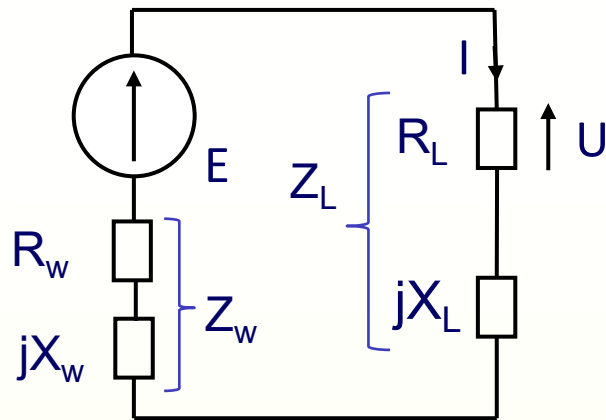
$$\underline{S} = \frac{1}{2} U_0 I_0^*$$

wartość  
sprzężona

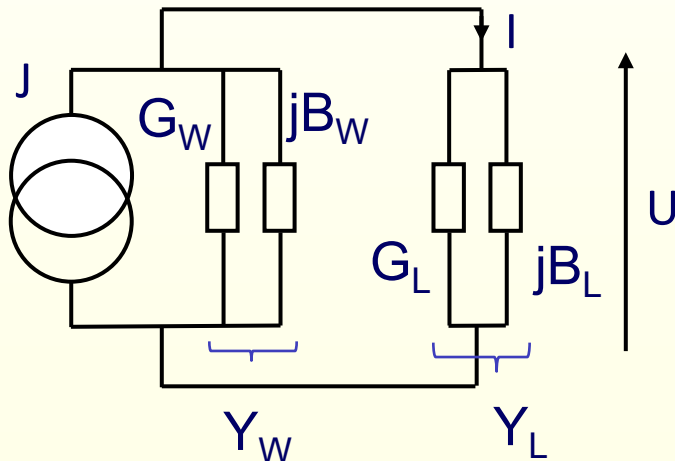
Współczynnik mocy:  $\cos \varphi = \frac{P}{|S|}$



# Dopasowane energetyczne dla prądu sinusoidalnego



$$E = Z_W J \quad ||| \quad J = E Y_W \quad Z_W = 1/Y_W$$



$$P_L = \frac{1}{2} |I|^2 \operatorname{Re}(Z_L) = \frac{1}{2} \left| \frac{E}{Z_W + Z_L} \right|^2 R_L$$

$$P_L = \frac{|E|^2}{2} \frac{R_L}{(R_W + R_L)^2 + (X_W + X_L)^2}$$

$$P_{Lmax} = \frac{|E|^2}{8R_L} = \frac{|E|^2}{8R_W}$$

Warunek dopasowania energetycznego:

$$Z_L = Z_W^* \rightarrow R_L = R_W \text{ i } X_L = -X_W$$

$$Y_L = Y_W^* \rightarrow G_L = G_W \text{ i } B_L = -B_W$$

$$P_{Max} = \frac{1}{2} \cdot P_Z \rightarrow \eta = \frac{P_L}{P_Z} = 50\%$$

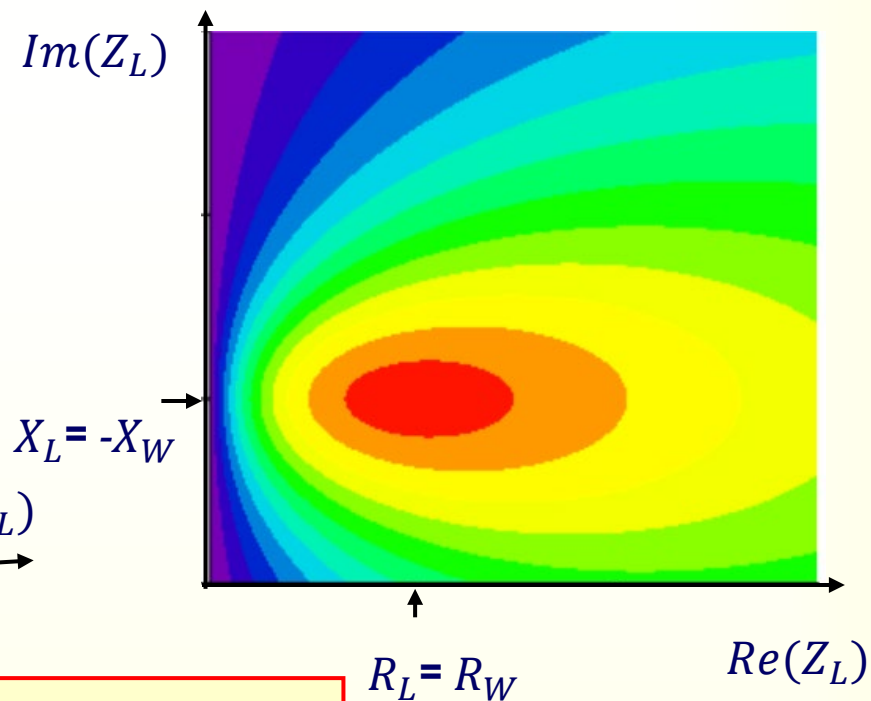
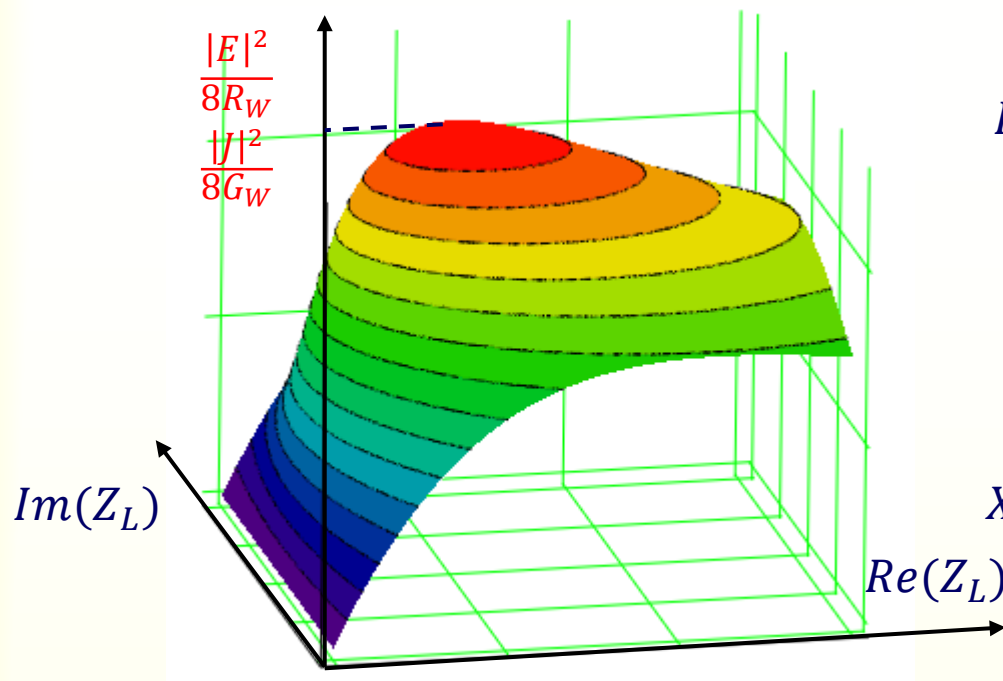
$$P_L = \frac{1}{2} |U|^2 \operatorname{Re}(Y_L) = \frac{1}{2} \left| \frac{J}{Y_W + Y_L} \right|^2 G_L$$

$$P_L = \frac{|J|^2}{2} \frac{G_L}{(G_W + G_L)^2 + (B_W + B_L)^2}$$

$$P_{Lmax} = \frac{|J|^2}{8G_L} = \frac{|J|^2}{8G_W}$$



# Dopasowane energetyczne dla prądu sinusoidalnego

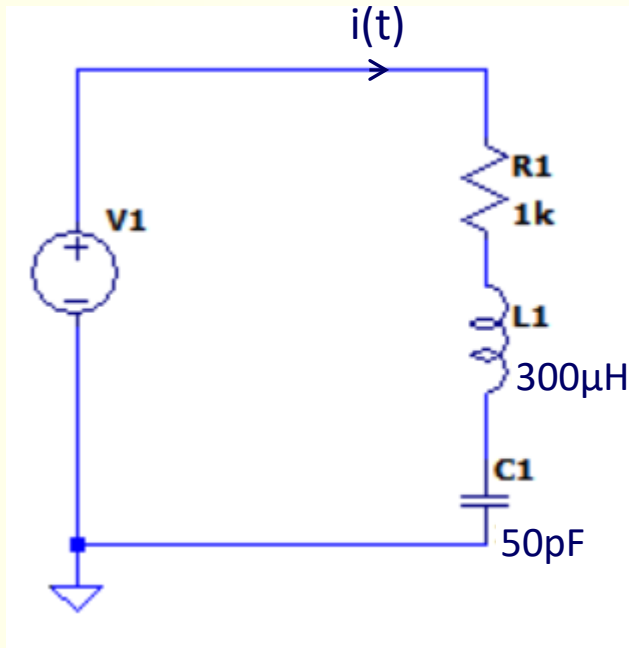


Warunek dopasowania energetycznego:

$$Z_L = Z_W^* \rightarrow R_L = R_W \text{ i } X_L = -X_W$$

$$Y_L = Y_W^* \rightarrow G_L = G_W \text{ i } B_L = -B_W$$

Przykład : Należy wyznaczyć: Prąd  $I$ , napięcie na  $R1$ ,  $L1$ ,  $C1$ , jeżeli  $V1=10\sin(\omega t)$ ,  $f=10/(2\pi)$  [MHz].  
(Wskazy i przebiegi czasowe)



$$1. V1(t) = 10 \sin(\omega t) \rightarrow V1 = -10j [V]$$

$$2. \omega = 10^7 [\text{rad/s}]$$

$$3. X_L = \omega L1 = 3000 [\Omega] = 3 [\text{k}\Omega]$$

$$4. X_C = -1/(\omega C1) = -2000 [\Omega] = -2 [\text{k}\Omega]$$

$$5. Z = R1 + j(X_L + X_C) = 1 + j(3 - 2) = 1 + 1j [\text{k}\Omega]$$

$$6. I = \frac{V1}{Z} = \frac{-10j}{1 + 1j} = \frac{-10j \cdot (1 - 1j)}{(1 + 1j)(1 - 1j)} = -5 - 5j [\text{mA}]$$

$$7. U_{R1} = I \cdot R = (-5 - 5j) \cdot 1 = -5 - 5j [\text{mA k}\Omega] = -5 - 5j [\text{V}]$$

$$U_{R1} = \sqrt{5^2 + 5^2} \cdot e^{j(\pi + \arctg(\frac{-5}{-5}))} = \sqrt{2} \cdot 5 \cdot e^{j(\frac{5}{4}\pi)} =$$

$$U_{R1} = \sqrt{2} \cdot 5 \cdot e^{j(-\frac{3}{4}\pi)}$$

$$8. U_{L1} = I \cdot Z_L = (-5 - 5j) \cdot j X_L = (-5 - 5j) \cdot j 3 [\text{mA k}\Omega] = 15 - 15j [\text{V}]$$

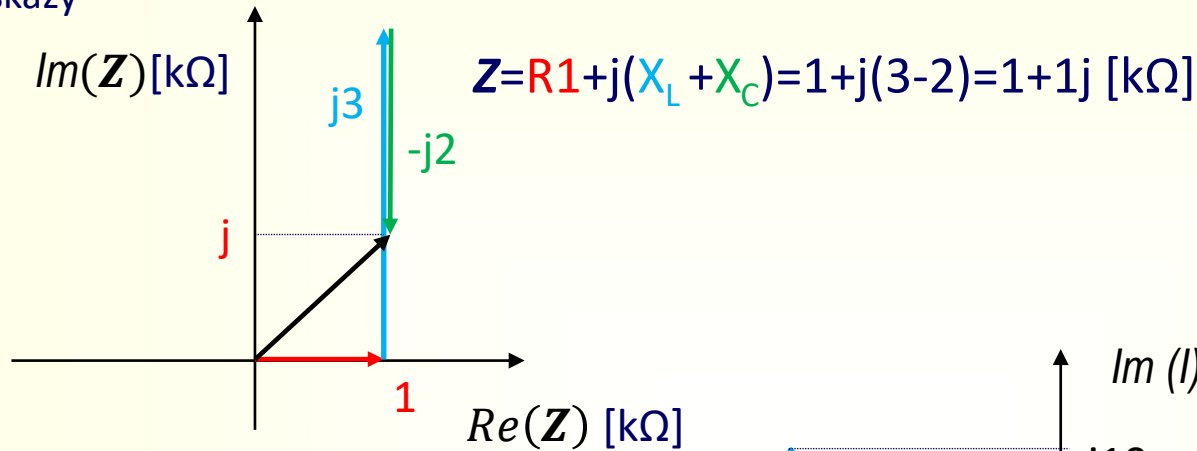
$$U_{L1} = \sqrt{2} \cdot 15 \cdot e^{j(-\frac{\pi}{4})}$$

$$9. U_{C1} = I \cdot Z_C = (-5 - 5j) \cdot j X_C = (-5 - 5j) \cdot (-j 2) [\text{mA k}\Omega] = -10 + 10j [\text{V}]$$

$$U_{C1} = \sqrt{2} \cdot 10 \cdot e^{j(\frac{3\pi}{4})}$$

Przykład : Należy wyznaczyć: Prąd  $I$ , napięcie na  $R1$ ,  $L1$ ,  $C1$ , jeżeli  $V1=10\sin(\omega t)$ ,  $f=10/(2\pi)$  [MHz].

Wskazy



$$V1 = -10j \text{ [V]}$$

$$I = -5 - 5j \text{ [mA]}$$

$$I = 5\sqrt{2} \cdot e^{j(-\frac{3}{4}\pi)} \text{ [mA]}$$

$$U_{R1} = -5 - 5j \text{ [V]}$$

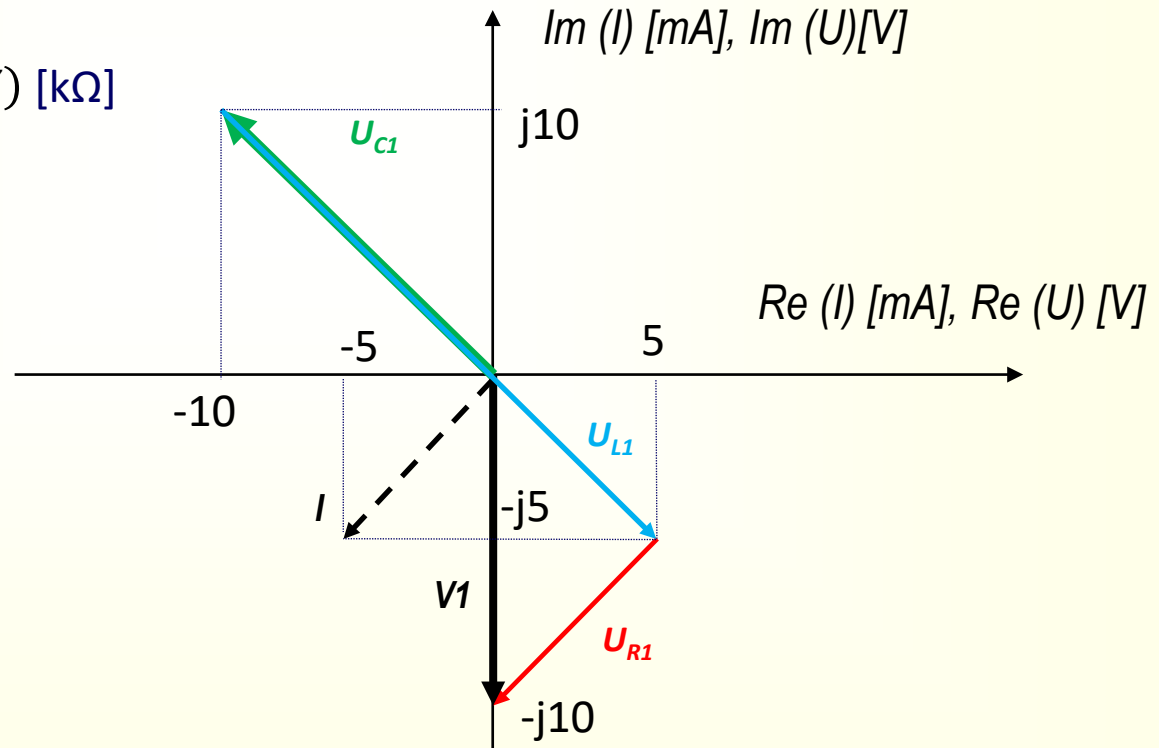
$$U_{R1} = 5\sqrt{2} \cdot e^{j(\frac{5}{4}\pi)}$$

$$U_{L1} = 15 - 15j \text{ [V]}$$

$$U_{L1} = 15\sqrt{2} \cdot e^{j(-\frac{\pi}{4})} \text{ [V]}$$

$$U_{C1} = -10 + 10j \text{ [V]}$$

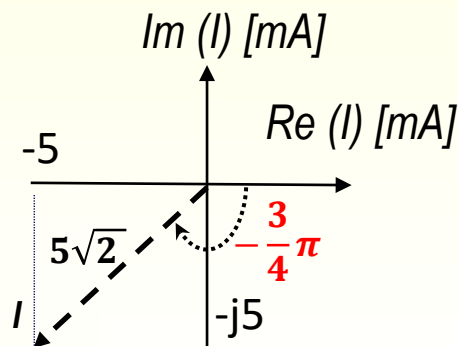
$$U_{C1} = 10\sqrt{2} \cdot e^{j(\frac{3\pi}{4})} \text{ [V]}$$



Przykład : Należy wyznaczyć: Prąd  $I$ , napięcie na  $R1$ ,  $L1$ ,  $C1$ , jeżeli  $V1=10\sin(\omega t)$ ,  $f=10/(2\pi)$  [MHz].  
(Wskazy i przebiegi czasowe)

$$10. I = -5 - 5j \text{ [mA]}$$

$$I = 5\sqrt{2} \cdot e^{j(-\frac{3}{4}\pi)} \text{ [mA]}$$



$$\rightarrow i(t) = -5 \cos(\omega t) + 5 \sin(\omega t) \text{ [mA]}$$

$$\rightarrow i(t) = 5\sqrt{2} \cos(\omega t - \frac{3}{4}\pi) \text{ [mA]}$$

$$11. U_{R1} = -5 - 5j \text{ [V]}$$

$$U_{R1} = 5\sqrt{2} \cdot e^{j(\frac{5}{4}\pi)}$$

$$\rightarrow u_{R1}(t) = -5 \cos(\omega t) + 5 \sin(\omega t) \text{ [V]}$$

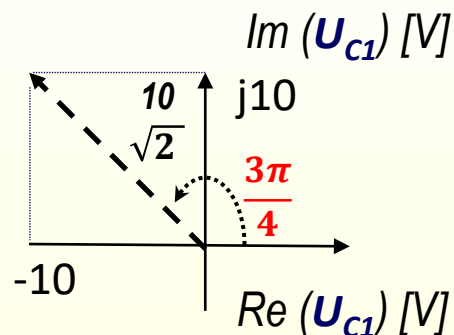
$$\rightarrow u_{R1}(t) = 5\sqrt{2} \cos(\omega t - \frac{3}{4}\pi) \text{ [V]}$$

$$12. U_{L1} = 15 - 15j \text{ [V]}$$

$$U_{L1} = 15\sqrt{2} \cdot e^{j(-\frac{\pi}{4})}$$

$$\rightarrow u_{L1}(t) = 15 \cos(\omega t) + 15 \sin(\omega t) \text{ [V]}$$

$$\rightarrow u_{L1}(t) = 15\sqrt{2} \cos(\omega t - \frac{\pi}{4}) \text{ [V]}$$



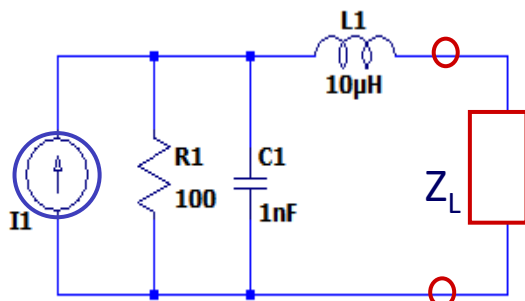
$$13. U_{C1} = -10 + 10j \text{ [V]}$$

$$U_{C1} = 10\sqrt{2} \cdot e^{j(\frac{3\pi}{4})}$$

$$\rightarrow u_{C1}(t) = -10 \cos(\omega t) - 10 \sin(\omega t) \text{ [V]}$$

$$\rightarrow u_{C1}(t) = 10\sqrt{2} \cos(\omega t + \frac{3\pi}{4}) \text{ [V]}$$

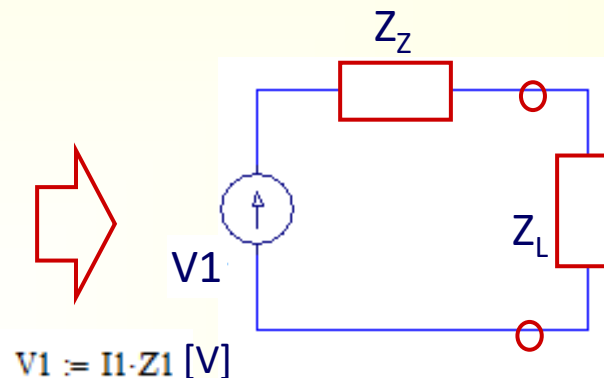
Przykład : Należy wyznaczyć optymalną impedancję obciążenia oraz moc dostarczona do obciążenia w tych warunkach dla układu. Dane:  $I_1(t) = 20 \cos(\omega t)$  [mA],  $\omega = 10^7$  rad/s



$$\begin{aligned}\omega &:= 10^7 & I_1 &:= 20 \cdot 10^{-3} \text{ [A]} \\ R1 &:= 100 \text{ [\Omega]} & G1 &:= \frac{1}{R1} & G1 &= 0.01 \text{ [S]} \\ C1 &:= 1 \cdot 10^{-9} & Bc1 &:= \omega \cdot C1 & Bc1 &= 0.01 \text{ [S]} \\ Y1 &:= G1 + i \cdot Bc1 & Y1 &= 0.01 + 0.01i \text{ [S]} \\ Z1 &:= \frac{1}{Y1} & Z1 &= 50 - 50i \text{ [\Omega]}\end{aligned}$$

$$L1 := 10 \cdot 10^{-6} \quad Xl1 := \omega \cdot L1 \quad Xl1 = 100 \text{ [\Omega]} \quad V1 = 1 - i \text{ [V]}$$

$$Zz := Z1 + iXl1 \quad Zz = 50 + 50i \text{ [\Omega]}$$



$$V1 := I1 \cdot Z1 \text{ [V]}$$

$$V1 = 1 - i \text{ [V]}$$

$$V1 := \sqrt{2} \cdot e^{-i \cdot \frac{\pi}{4}} \text{ [V]}$$

$$\begin{aligned}Z_{LOPT} &= Zz^* \\ Z_{LOPT} &= 50 - 50i \text{ [\Omega]}\end{aligned}$$

$$P_{max} := \frac{1}{8} \cdot \frac{(|V1|)^2}{\text{Re}(Z_{lopt})}$$

$$P_{max} := \frac{1}{8} \cdot \frac{2}{50} \quad P_{max} = 5 \times 10^{-3} \text{ [W]}$$

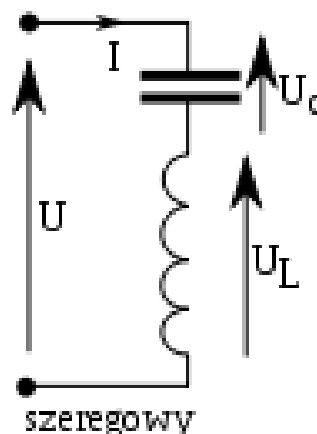
$$P_{max} = 5 \text{ [mW]}$$



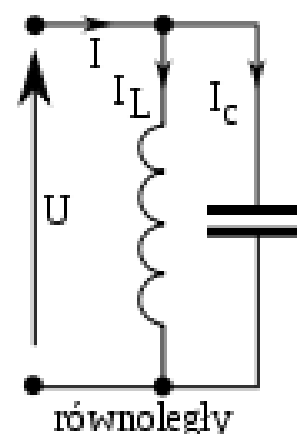
# Obwody rezonansowe

Równoległe lub szeregowe połączenie kondensatora z cewką (obwód rezonansowy) charakteryzuje się silną zależnością impedancji od częstotliwości.

Idealne obwody rezonansowe



$$Z = jX = j\left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)$$



$$Y = jB = j\left(\omega C - \frac{1}{\omega L}\right)$$

Częstotliwość rezonansowa  $f_0$  to taka częstotliwość przy której:

w idealnym obwodzie szeregowym

$$Z=0$$

a w idealnym obwodzie równoległym

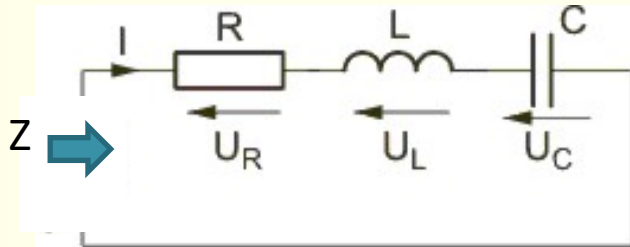
$$Y=0$$

$$\omega C = \frac{1}{\omega L} \quad \text{gdy} \quad \omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

Taką wartość  $\omega$  nazywamy pulsacją rezonansową:

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}, \quad \text{czyli} \quad f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

## Szeregowy obwód rezonansowy (ze stratami) cd.



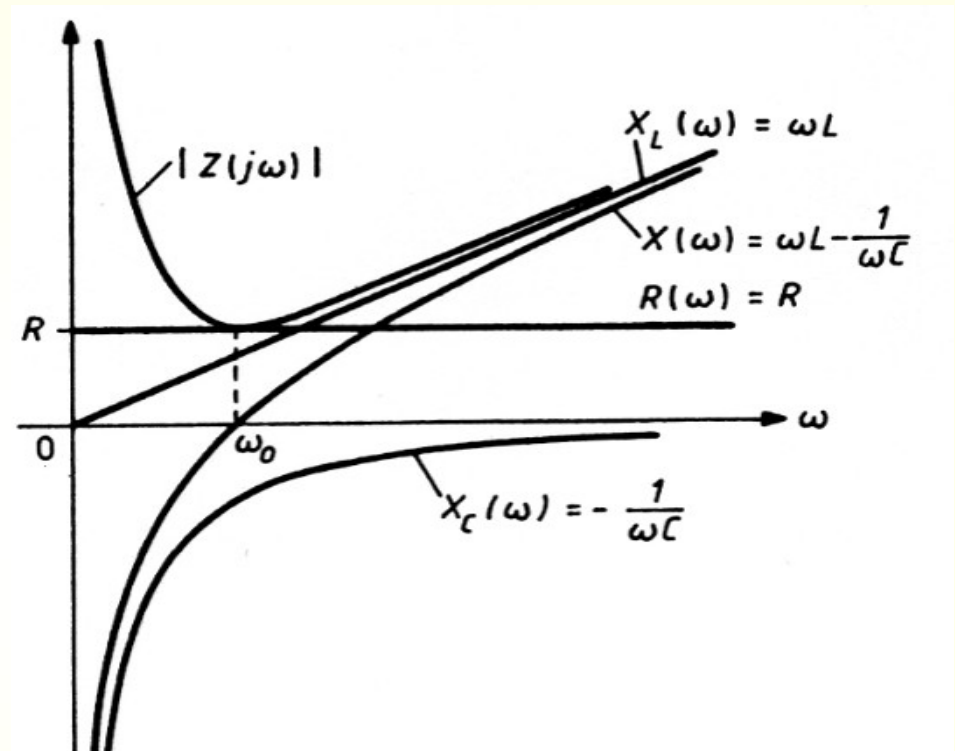
$$Z = R + j\left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)$$

$$\operatorname{Re}(Z) = R$$

$$\operatorname{Im}(Z) = \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)$$

$$|Z| = \sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}$$

$$\varphi_Z = \arctg \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}$$



Wnioski:

Jeśli  $f=f_0$  (rezonans):

$$|Z| = |Z|_{\min} = R$$

$$X=0$$

więc  $\varphi_Z=0$

Wnioski:

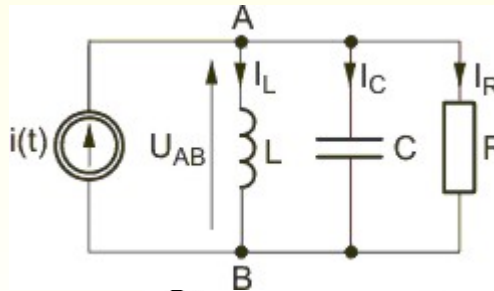
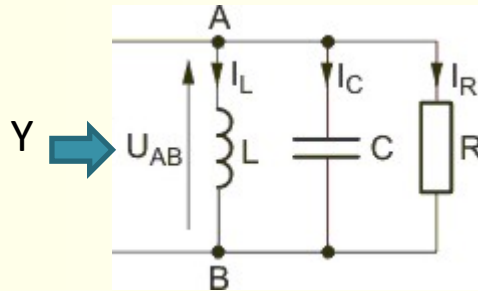
Jeśli  $f < f_0$

- charakter pojemnościowy

jeśli  $f > f_0$

- charakter indukcyjny

# Równoległy obwód rezonansowy (ze stratami)



$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}, \quad \text{czyli} \quad f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

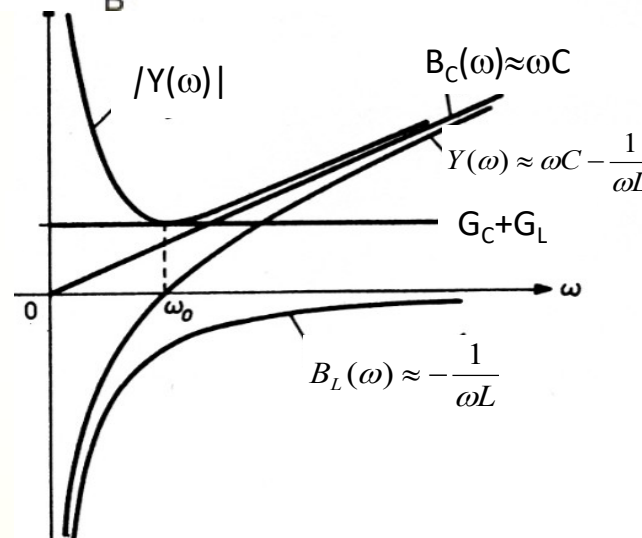
$$Y = \frac{1}{R} + j\left(\omega C - \frac{1}{\omega L}\right)$$

$$\text{Re}(Y) = G = \frac{1}{R}$$

$$\text{Im}(Y) = \left(\omega C - \frac{1}{\omega L}\right)$$

$$|Y| = \sqrt{\left(\frac{1}{R}\right)^2 + \left(\omega C - \frac{1}{\omega L}\right)^2}$$

$$\varphi_Y = \arctg\left[R\left(\omega C - \frac{1}{\omega L}\right)\right]$$



Wnioski:

Jeśli  $f=f_0$  (rezonans):

$$|Y| = |Y|_{\min} = 1/R$$

$$B=0$$

$$\text{więc } \varphi_Y=0$$

Wnioski:

Jeśli  $f < f_0$

- charakter indukcyjny

jeśli  $f > f_0$

- charakter pojemnościowy

## Dobroć

Definicja „pasmowa”:

$$Q^* = \frac{f_r^*}{\Delta f_{3\text{dB}}} = \frac{\omega_r^*}{\Delta \omega_{3\text{dB}}}$$

Definicja „energetyczna”:

$$Q = 2\pi f_r \frac{W_{L,C \text{ max}}}{P} = \omega_r \frac{W_{L,C \text{ max}}}{P}$$

Definicja „obwodowa”:

$$Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} = \frac{\omega_0 L}{R} = \frac{\sqrt{L/C}}{R}$$

Obwód szeregowy

$$Q = R \sqrt{\frac{C}{L}} = \frac{R}{\omega_0 L} = \frac{R}{\sqrt{L/C}}$$

Obwód równoległy

## Pobudzenie sygnałem złożonym: DC i sinusoidalnie zmiennym z wieloma harmonicznymi

- Każdy przebieg okresowy można, zapisać w postaci szeregu Fouriera
- Zgodnie z zasadą superpozycji, obliczenia należy wykonać oddzielnie dla DC i każdej harmoniczej
- Na końcu należy dodać „składniki” od DC i każdej harmoniczej.

$$u(t) = U_{DC} + \sum_n U_n \cos(n\omega t + \varphi_n), i(t) = I_{DC} + \sum_n I_n \cos(n\omega t + \varphi_n)$$

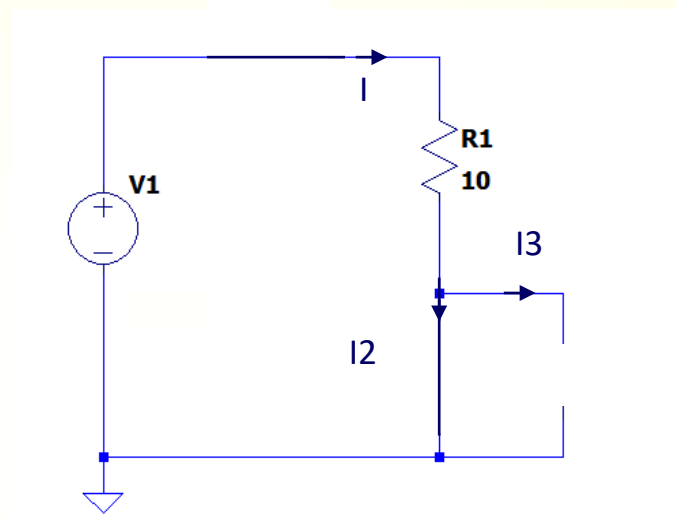
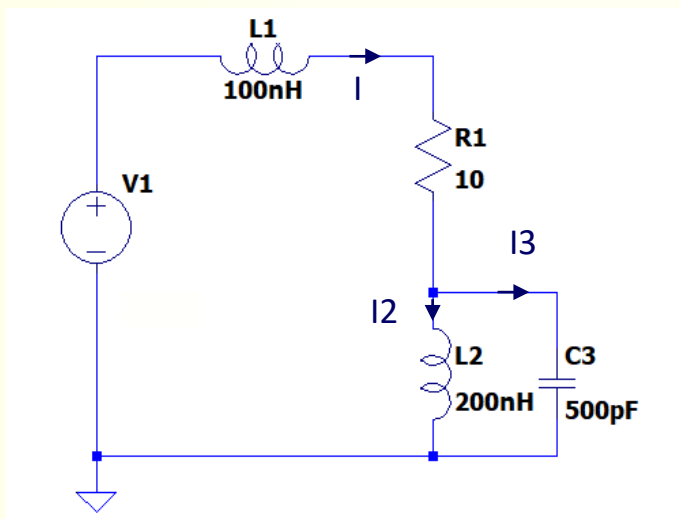
## Moc w obwodach dla pobudzenia sygnałem złożonym: DC i sinusoidalnie zmiennym z wieloma harmonicznymi

Twierdzenie Parsevala

$$P = \frac{1}{\Delta t} \int_{t_0}^{t_0 + \Delta t} p(t) dt = P_{DC} + \sum_n P_n = U_{DC} I_{DC} + \sum_n \frac{1}{2} \operatorname{Re}(U_n I_n^*)$$

Przykład : Należy wyznaczyć: Prąd  $I$ ,  $I_1$ ,  $I_2$ , napięcie  $U_{R1}$ ,  $U_2$ ,  $U_3$   $C_1$ , jeżeli  $V_1 = 5 + 10\sin(\omega t) + 20\cos(2\omega t)$   
 $f = 100/(2\pi)$  [MHz], oraz moc wydzielaną w rezystorze  $R_1$ .

DC



$$U_1 = V_1 = 5V$$

$$I_3 = 0A$$

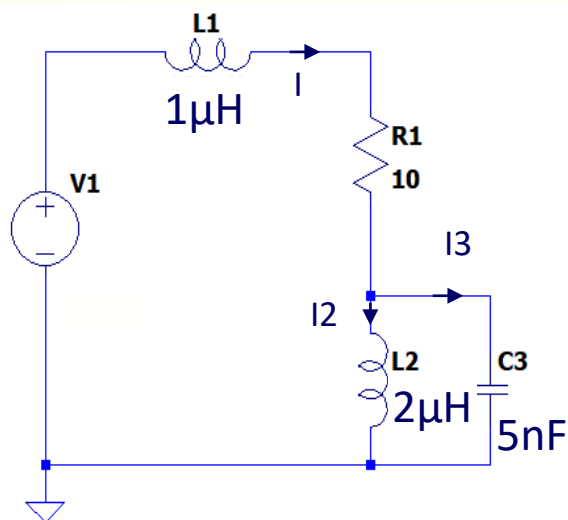
$$U_2 = U_3 = 0V$$

$$I = I_2 = V_1/R_1 = 0.5A$$

$$P = U_1 I = 2.5W$$

Przykład : Należy wyznaczyć: Prąd  $I$ ,  $I_1$ ,  $I_3$ , napięcie  $U_{R1}$ ,  $U_2$ ,  $U_3$   $C_1$ , jeżeli  $V_1 = 5 + 10\sin(\omega t) + 20\cos(2\omega t)$   
 $f = 100/(2\pi)$  [MHz], oraz moc wydzielaną w rezystorze  $R_1$ .

AC



$$X_1 := \omega \cdot L_1$$

$$B_2 := \frac{-1}{\omega \cdot L_2}$$

$$B_3 := \omega \cdot C_3$$

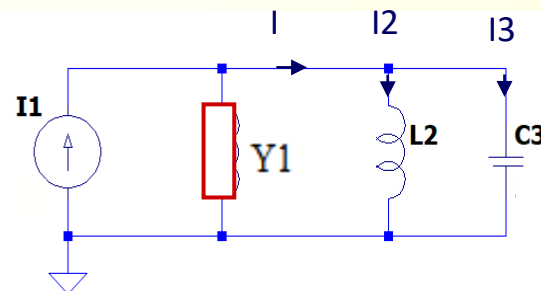


$$I_1 := V_1 \cdot Y_1$$

$$Z_1 := R_1 + i \cdot X_1$$

$$Y_1 := \frac{1}{Z_1}$$

$$Y_1 := \frac{R_1 - i \cdot X_1}{R_1^2 + X_1^2}$$



$$U_2 := \frac{I_1}{[Y_1 + i \cdot (B_2 + B_3)]} = U_3$$

$$I := \frac{i \cdot (B_2 + B_3) \cdot I_1}{Y_1 + i \cdot (B_2 + B_3)}$$

$$I_2 := \frac{i \cdot B_2 \cdot I_1}{Y_1 + i \cdot (B_2 + B_3)}$$

$$I_3 := \frac{i \cdot B_3 \cdot I_1}{Y_1 + i \cdot (B_2 + B_3)}$$

$$U_1 := \frac{V_1 \cdot R_1}{R_1 + i \cdot X_1 + \frac{1}{i \cdot B_2 + i \cdot B_3}}$$

Przykład : Należy wyznaczyć: Prąd  $I$ ,  $I_1$ ,  $I_2$ , napięcie  $U_1$ ,  $U_2$ , jeżeli  $V_1 = 5 + 10\sin(\omega t) + 20\cos(2\omega t)$   
 $f = 100/(2\pi)$  [MHz].

	$f=0$ Hz (DC)	$f=100/(2\pi)$ $10^6$ Hz	$f=200/(2\pi)$ $10^6$ Hz
V1	5 V	-j10 V	20 V
X1	0 $\Omega$	10 $\Omega$	20 $\Omega$
Z1	10 $\Omega$	10 + j 10 $\Omega$	10 + j 20 $\Omega$
Y1	100 mS	50 – j 50 mS	20 – j 40 mS
B2	$\infty$ S	- 50 mS	- 25 mS
B3	0 S	50 mS	100 mS
U1	5 V	0 V	13.8 – j 9.23 V
U2=U3	0 V	- j10 V	-12.3 – j 18.5
I	0.5 A	0 A	1.38 – j 0.922 A
I2	0.5 A	-0.5 A	-0.461 + j 0.308 A
I3	0 A	0.5 A	1.84 – j1.23 A

$$i(t) = 0.5 + 0 \cdot \cos(100 \cdot 10^6 \cdot t) + 0 \cdot \sin(100 \cdot 10^6 \cdot t) + 1.38 \cos(200 \cdot 10^6 \cdot t) + 0.922 \sin(200 \cdot 10^6 \cdot t) \text{ [A]}$$

$$I_2(t) = 0.5 - 0.5 \cdot \cos(100 \cdot 10^6 \cdot t) + 0 \cdot \sin(100 \cdot 10^6 \cdot t) - 0.461 \cos(200 \cdot 10^6 \cdot t) - 0.308 \sin(200 \cdot 10^6 \cdot t) \text{ [A]}$$

$$I_3(t) = 0 + 0.5 \cdot \cos(100 \cdot 10^6 \cdot t) + 0 \cdot \sin(100 \cdot 10^6 \cdot t) + 1.84 \cos(200 \cdot 10^6 \cdot t) + 1.23 \sin(200 \cdot 10^6 \cdot t) \text{ [A]}$$

$$u_1(t) = 5 + 0 \cdot \cos(100 \cdot 10^6 \cdot t) + 0 \cdot \sin(100 \cdot 10^6 \cdot t) + 13.8 \cos(200 \cdot 10^6 \cdot t) + 9.23 \sin(200 \cdot 10^6 \cdot t) \text{ [V]}$$

$$P = 5^2/10 + \frac{1}{2} \cdot (0^2 + 0^2)/10 + \frac{1}{2} \cdot ((13.8)^2 + (-9.23)^2)/10 = 2.5 + 0 + 13.8 = 16.3 \text{ [W]}$$