

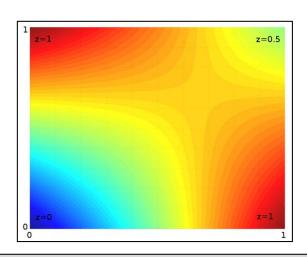
PRIPRAVA NA LABORATORIJSKE VAJE Vaja 3: Interpolacija in decimacija slik

Obdelava slik in videa

prof. dr. Tomaž Vrtovec







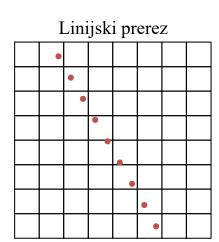
Kaj je interpolacija?

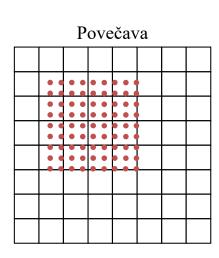


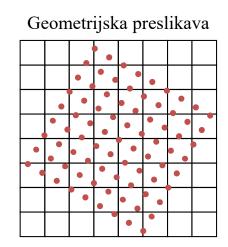
Interpolacija je metoda določanja novih podatkovnih točk na diskretnem intervalu znanih podatkovnih točk. Z **interpolacijo slik** povečamo vzorčno frekvenco slik (ločljivost slikovnega elementa) in omogočimo izvedbo:

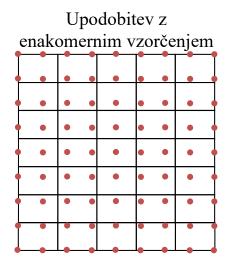
- prerezov in projekcij,
- povečav,
- geometrijskih preslikav ter
- različnih upodobitev slik.

→ Določanje vrednosti v točkah, ki ne sovpadajo z diskretno mrežo slike.



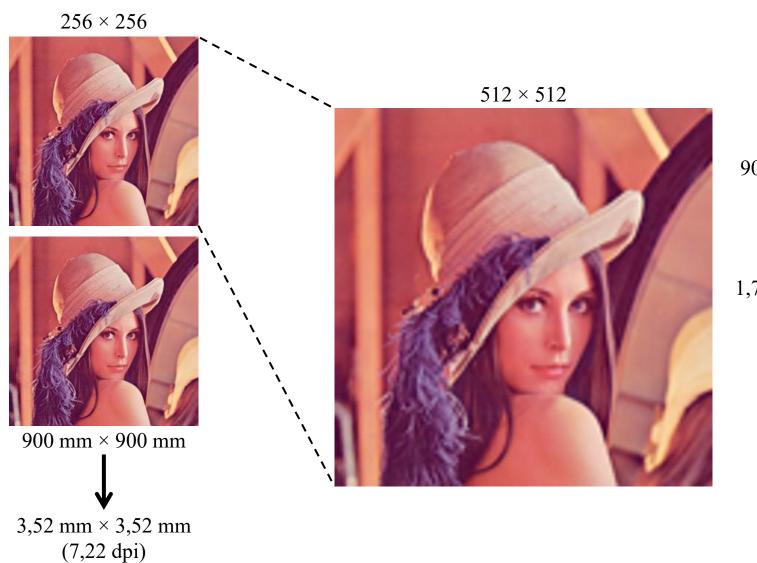


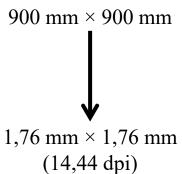




Primer interpolacije slik





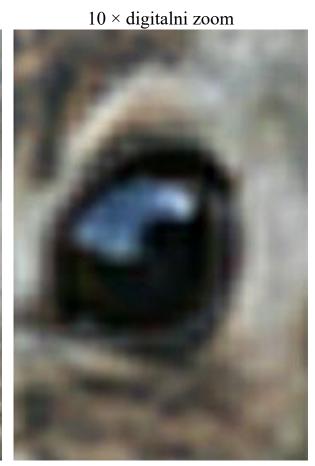


Optična in digitalna povečava



Originalna slika

10 × optični zoom



Optična in digitalna povečava



Originalna slika



10 × optični zoom

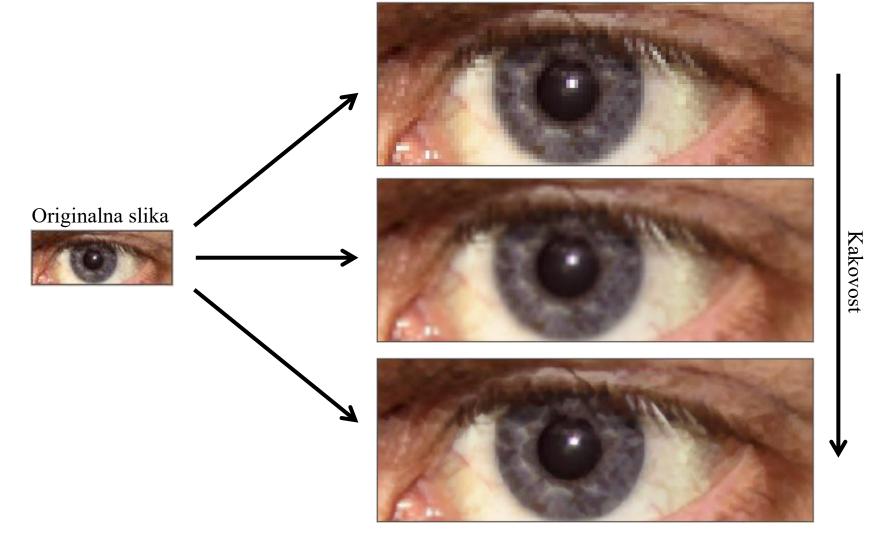


10 × digitalni zoom

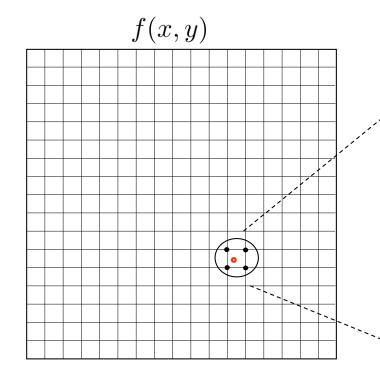


Kakovost digitalne povečave

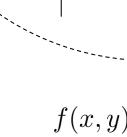




Interpolacija ničtega reda



Interpolacija ničtega reda priredi vrednost najbližje točke na 2D diskretni mreži točk z znanimi vrednostmi.



$$f(x,y) = f(x_i, y_{j+1})$$

(x,y)

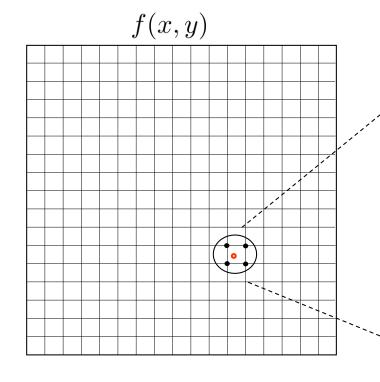
 (x_i,y_j)

 (x_i, y_{j+1})

 (x_{i+1},y_j)

 $(x_{i+1}, y_{j+1}$

Interpolacija prvega reda



Interpolacija prvega reda priredi uteženo vrednost štirih sosednjih točk na 2D diskretni mreži točk z znanimi vrednostmi.

$$f(x,y) = af(x_i, y_j) + bf(x_{i+1}, y_j) + cf(x_i, y_{j+1}) + df(x_{i+1}, y_{j+1})$$

 (x_i,y_j)

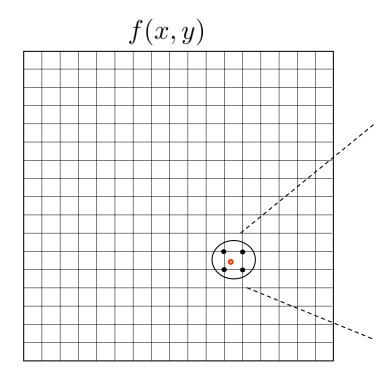
 (x_i, y_{j+1})

(x,y)

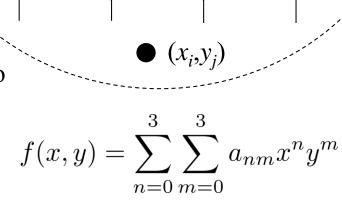
 \boldsymbol{a}

 (x_{i+1}, y_{j+1})

Interpolacija tretjega reda



Interpolacija tretjega reda priredi uteženo vrednost šestnajstih sosednjih točk na 2D diskretni mreži točk z znanimi vrednostmi.



(x,y)

Interpolacije različnih redov

Interpolacije 2D slik:

- 0. reda (najbližji sosed)
- 1. reda (bilinearna): 4 uteži
- 3. reda (bikubična): 16 uteži
- z zlepki

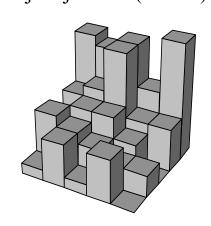
Interpolacije 3D slik:

- 0. reda (najbližji sosed)
- 1. reda (trilinearna): 8 uteži
- 3. reda (trikubična): 64 uteži
- z zlepki

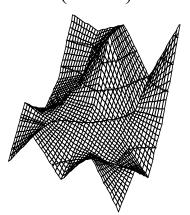
Diskretne sivinske vrednosti slike



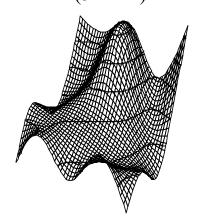
Interpolacija po principu najbližji sosed (0. reda)



Bilinearna interpolacija (1. reda)

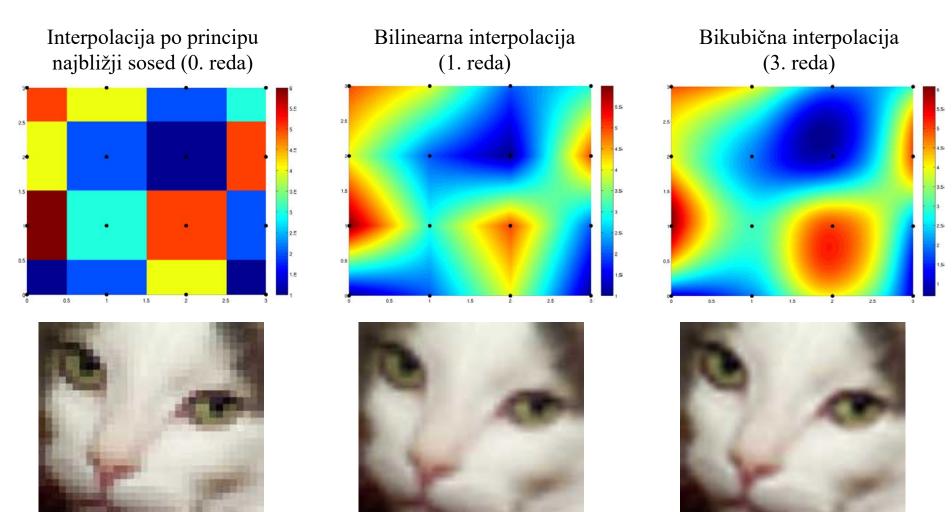


Bikubična interpolacija (3. reda)



Primerjava interpolacij različnih redov





Geometrijska preslikava z interpolacijami različnih redov



Originalna slika



Rotacija slike za 30° z interpolacijo 0. reda

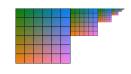


Rotacija slike za 30° z interpolacijo 1. reda

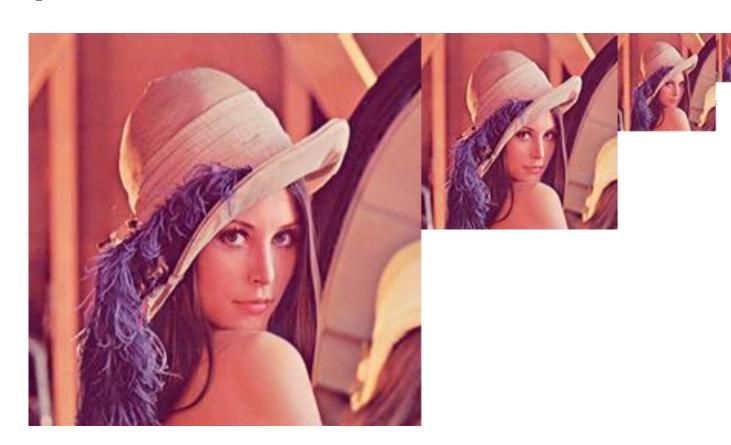


Interpolacijo slik potrebujemo pri različnih elementarnih linearnih geometrijskih preslikavah (skaliranje oz. povečava, rotacija oz. vrtenje, strig) ter pri nelinearnih geometrijskih preslikavah.

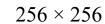
Kaj je decimacija?



Decimacija je metoda zmanjševanja vzorčne frekvence signala ter posledično velikosti podatkov. Z **decimacijo slik** torej zmanjšamo velikost slik ter pohitrimo postopke obdelave in analize slik.



Primer decimacije slik

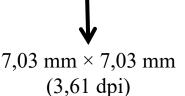






 $3,52 \text{ mm} \times 3,52 \text{ mm}$ (7,22 dpi)

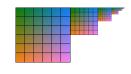


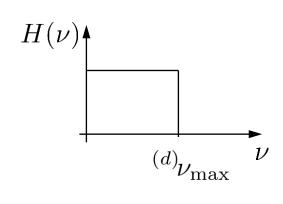


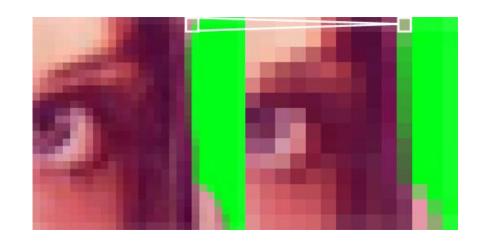


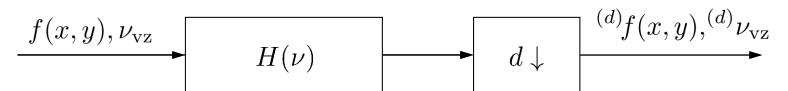


Filtriranje z nizkopasovnim sitom









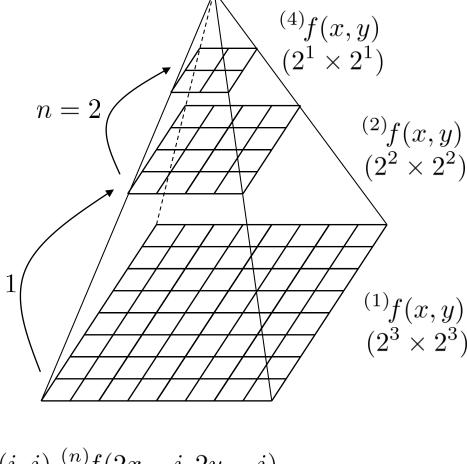
$$^{(d)}\nu_{\text{max}} \leq \frac{^{(d)}\nu_{\text{vz}}}{2} = \frac{\nu_{\text{vz}}}{2d}$$

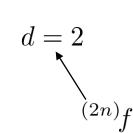
$$^{(d)}
u_{ ext{vz}} = rac{
u_{ ext{vz}}}{d}$$

Piramidna decimacija

Lastnosti piramidne decimacije:

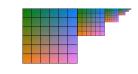
- večstopenjska zaporedna decimacija
- vhodna slika ter decimirane kopije
- velikost slik pada s potenco števila 2
- zaporedno filtriranje in opuščanje vsakega drugega vzorca





 $\sum_{i=-a}^{a} \sum_{j=-a}^{a} c(i,j)^{(n)} f(2x-i,2y-j)$

Jedra digitalnega filtra



Pomembna je izbira koeficientov c(i,j) digitalnega filtra:

- pozitivni
- unimodalni
- simetrični
- normalizirani

Prispevek vseh slikovnih elementov slike na naslednji nivo mora biti enak.

M	=	7
171		_

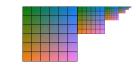
$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{8}$	$\frac{1}{16}$
$\frac{1}{8}$	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{8}$
$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{8}$	$\frac{1}{16}$

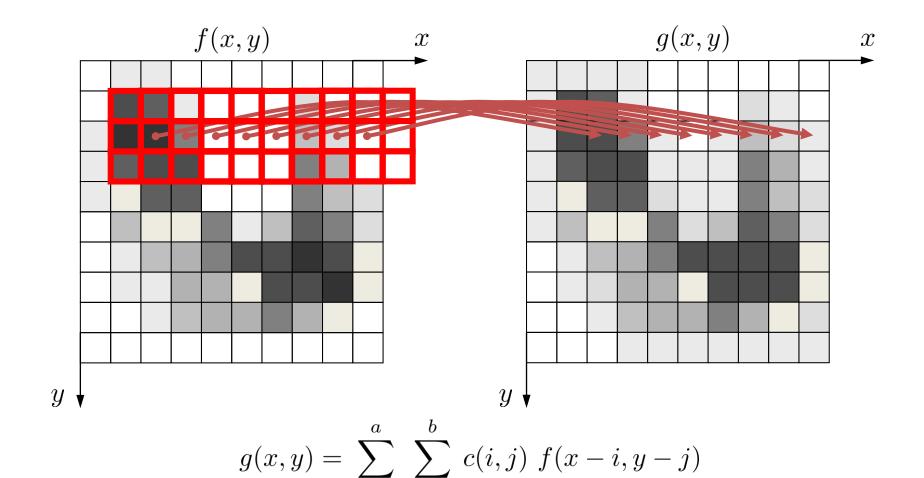
$$M = 5$$

$\frac{1}{400}$	$\frac{1}{80}$	$\frac{1}{50}$	$\frac{1}{80}$	$\frac{1}{400}$
$\frac{1}{80}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{10}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{80}$
$\frac{1}{50}$	$\frac{1}{10}$	$\frac{4}{25}$	$\frac{1}{10}$	$\frac{1}{50}$
$\frac{1}{80}$	1/16	$\frac{1}{10}$	1/16	$\frac{1}{80}$
$\frac{1}{400}$	$\frac{1}{80}$	$\frac{1}{50}$	$\frac{1}{80}$	$\frac{1}{400}$

$$^{(2n)}f(x,y) = \sum_{i=-a}^{a} \sum_{j=-a}^{a} c(i,j) f(2x-i,2y-j)$$

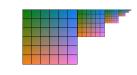
Osnove prostorskega filtriranja

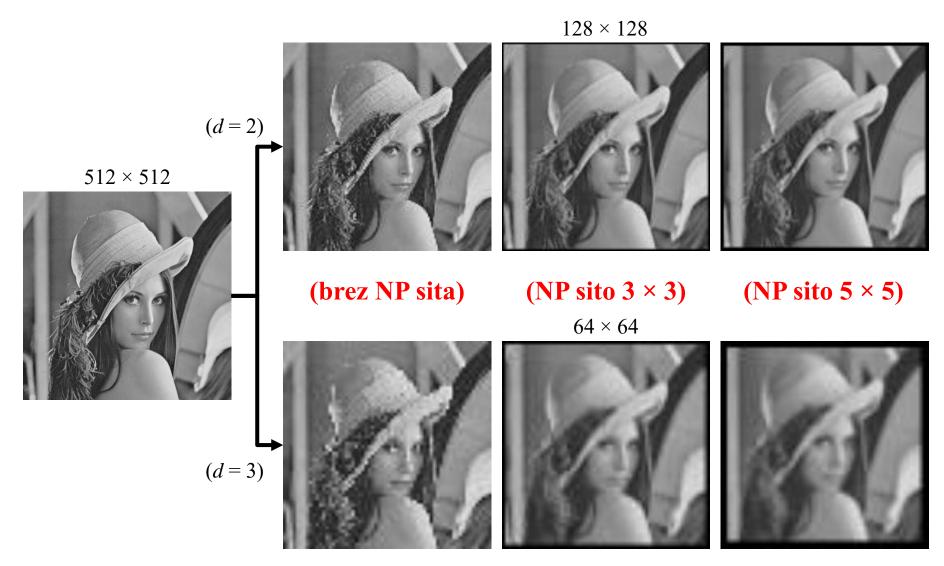




i=-a i=-b

Učinki filtriranja z nizkopasovnim sitom





Decimacija 3D slik

$$^{(2n)}f(x,y,z) = \sum_{i=-a}^{a} \sum_{j=-a}^{a} \sum_{k=-a}^{a} c(i,j) f(2x-i,2y-j,2z-k)$$

$$k = -1$$

$\frac{1}{64}$	$\frac{1}{32}$	$\frac{1}{64}$
$\frac{1}{32}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{32}$
$\frac{1}{64}$	$\frac{1}{32}$	$\frac{1}{64}$

$$k = 0$$

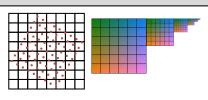
$\frac{1}{32}$	1 16	$\frac{1}{32}$
$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{8}$	$\frac{1}{16}$
$\frac{1}{32}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{32}$

$$k = +1$$

$\frac{1}{64}$	$\frac{1}{32}$	$\frac{1}{64}$
$\frac{1}{32}$	$\frac{1}{16}$	$\frac{1}{32}$
$\frac{1}{64}$	$\frac{1}{32}$	$\frac{1}{64}$

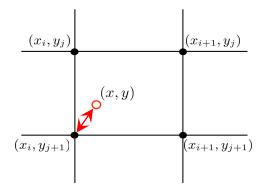
LABORATORIJSKE VAJE

Interpolacija in decimacija slik



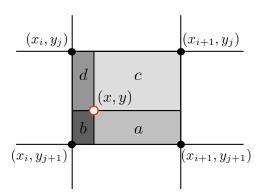
- 1. Implementacija algoritmov za interpolacijo 2D slik:
 - interpolacija 0. reda (po principu najbližji sosed)

$$f(x,y) = f(x_i, y_j)$$



- interpolacija 1. reda (bilinearna interpolacija)

$$f(x,y) = af(x_i, y_j) + bf(x_{i+1}, y_j) + cf(x_i, y_{j+1}) + df(x_{i+1}, y_{j+1})$$



- 2. Implementacija algoritma za decimacijo 2D slik (neobvezni dodatek)
 - neobyezni dodatek