E3DSB Opgaver 4

Opgave 4.1

```
clear all; clc; close all;
```

Lav i Matlab et signal x(n), med N=200 tilfældige værdier.

```
N = 200;

x = randn(1,N);
```

Filterkoefficienter:

```
h_{LP} = ones([1 8])/8;

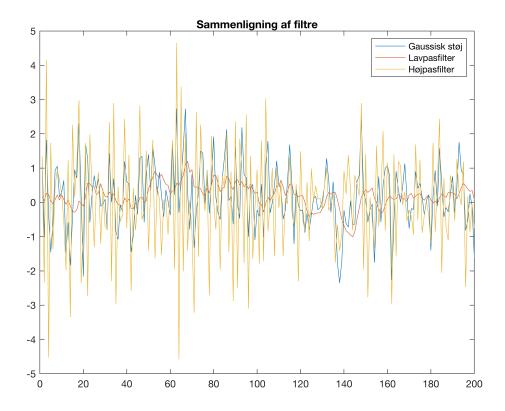
h_{HP} = [1 -1 1 -1]; %det kunne give mening at dele med 4 her for at få middel
```

a) Filtrer x(n) med hver af de to filtre

```
y_LP = filter(h_LP, 1, x);
y_HP = filter(h_HP, 1, x);
```

b) Plot input og output i samme figur

```
plot(x);
hold on;
plot(y_LP);
plot(y_HP);
title('Sammenligning af filtre');
legend('Gaussisk støj','Lavpasfilter','Højpasfilter');
```

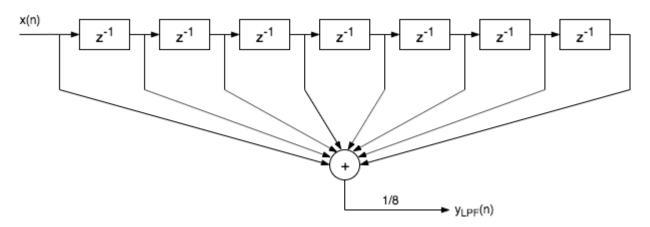


Figuren viser effekt af filtrering på den gaussiske støj med hhv. lavpas- og højpasfilter:

- Lavpasfilteret er et 8-tap midlingsfilter (glidende gennemsnit, MA).
 Højpasfilteret er ikke "midlet", så indeholder derfor en "gain"-faktor på 4.

c) Blokdiagrammer for de to filtre:

Lavpasfilter:



Højpasfilter:

