

ČESKÉ VYSOKÉ UČENÍ TECHNICKÉ V PRAZE Fakulta elektrotechnická Katedra radioelektroniky

Arduino - piškvorky

Arduino - tic-tac-toe

Projekt bakalářský

Studijní obor: Elektronika a komunikace

Vedoucí práce: Ing. Stanislav Vítek, Ph.D.

Jan Závorka Praha, 5. února 2019

"Prohlašuji, že jsem předloženou práci vypracoval samostatně a že jsem uvedl veškeré použité informační zdroje v souladu s Metodickým pokynem o dodržování etických principů při přípravě vysokoškolských závěrečných prací."			
V Praze dne 5. února 2019	Podpis		

Abstrakt

Klíčová slova: Arduino ethernet, piškvorky, komunikace Arduino-Arduino

Obsah

1	Úvo	d	4
2	Har	dware	4
	2.1	Client	5
	2.2	Server	5
	2.3	Napájení	6
	2.4	Router a nastavení sítě	6
3	Soft	ware	7
	3.1	Knihovny	7
	3.2	Komunikace	7
	3.3	Změny a nastavení	7
		3.3.1 Server	7
4	Záv	ěr	8
Se	znam	použité literatury a zdrojů informací	9
Se	znam	použitého softwaru	10
Se	znam	ı příloh	10

Seznam tabulek

Seznam obrázků

1	Fotografie funkční verze clienta	5
2	Schéma zapojení tlačítek pro ovládání serveru	6
3	Fotografie funkční verze serveru	6

1 Úvod

Cílem bylo vytvořit jednoduchý projekt, který by demonstroval možnosti komunikace Arduin po lokální síti. Po několika experimentech se jako zajímavá varianta jevila jednoduchá hra pro více hráčů. Vzhledem k použitému hardwaru se jako nejlepší možnost ukázala hra Piškvorky (v této verzi pro 2 - 5 hráčů).

2 Hardware

Z počátku bylo vše postaveno na deskách Aruino Ethernet. Pro možnost hry více než dvou hráčů bylo jedno Arduino použito jako server (bez displeje), které mělo za úkol řídit celou hru a Arduina s displejem (jako clienti) sloužili pouze jako zobrazovací zařízení a ke komunikaci s uživatelem (prostřednictvím dotykové displeje). Tato volba s sebou přinesla několik problému.

Prvním problémem je malá paměť Arduina Ethernet (dle [1] je pro program k dispozici 32 kB paměti). Po přidání všech knihoven (konkrétně popsáno v kapitole 3.1) zůstane pro samotný program k dispozici 30 % programové paměti, což je dost limitující ve spojení s použitím barevného dotykového displeje.

Dalším problém s omezenými prostředky Arduina Ethernet nastal při vývoji serveru. Díky absenci dotykového displeje bylo pro samotný kód k dispozici dostatek místa, ale problémy nastaly při samotné komunikaci, kdy během odesílání dat (přenáší se pole o velikosti 140 bajtů pro každého clienta zvlášť, detailněji v kapitole 3.2) docházelo k náhodným pádům a restartům Arduina. Tento problém byl vyřešen použitím desky Arduino Due.

4

2.1 Client

Základem je, jak už bylo zmíněno výše, Arduino Ethernet s mikrokontrolérem ATmega328P. Jako zobrazovací a ovládací prvek byl zvolen 2.4"barevný TFT LCD displej s rozlišením 320x240 pixelů s rezistivní dotykovou plochou ve formě shieldu. Vzhledem k rozměrům (výšce) RJ-45 konektoru, který je umístěný na desce s Arduinem, je nutné pro správné připojení displeje použít lištu s oboustrannými kolíky o délce minimálně 15 mm. Protože u displejů použitých v této práci byly kolíky připájené už od výrobce, byla dodatečně vyrobena patice z dutinkové lišty a lišty s oboustrannými kolíky.



Obrázek 1: Fotografie funkční verze clienta

2.2 Server

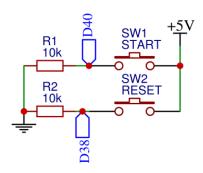
Základem serveru je Arduino Due (bližší specifikace v [3]). Pro připojení do sítě byl zvolen Ethernetový shield s čipem Wiznet W5100.

Pro pohodlné ovládání hry jsou k serveru připojena dvě tlačítka, tlačítko s červeným kroužkem slouží pro zastavení a restart hry, tlačítko se zeleným kroužkem slouží pro start hry. Schéma zapojení je vidět na obrázku 2. Zapojení bylo pro testovací účely zhotoveno na univerzální desce plošných spojů. Připojení je realizováno pomocí vodičů, kolíky umístěné v desce slouží pouze k připevnění k Arduinu nebo shieldu. Vodiče s připojí podle barvy následovně:

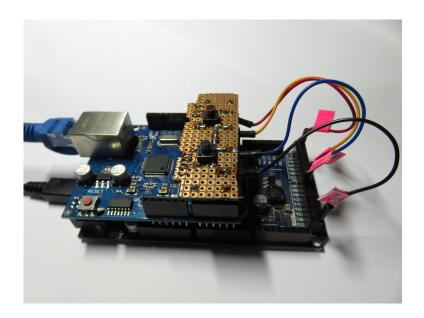
- 1. Černý GND
- 2. Modrý D40
- 3. Oranžový D38

4. Červený - 5 V

Místo pinů D40 a D38 lze použít libovolné jiné, ale tato změna musí být upravena v kódu pro server (viz. kapitola 3.3.1).



Obrázek 2: Schéma zapojení tlačítek pro ovládání serveru



Obrázek 3: Fotografie funkční verze serveru

2.3 Napájení

Napájení je řešeno externím zdrojem 5 V DC. Client se k napájení připojuje na programovací vstup (místo převodníku USB/UART), na piny: 1 = GND a 3 = 5V (zprava). Připojení externího zdroje pomocí souosého konektoru a využití integrovaného stabilizátoru není možné, protože client s displejem odebírá za provozu kolem 300 mA.

2.4 Router a nastavení sítě

Pro testování byl použit Huawei EchoLife HG520i. V nastavení byly vypnuty všechny funkce (WiFi apod.) a byl nakonfigurován DHCP server. Konfigurační soubor dostupný v [4].

Aby se Arduina mohla spojit, je nutná aby měl server statickou IP adresu. Tento router neumožňuje přiřazení IP adresy k dané MAC, proto má server pevně přiřazenou IP (její změna popsána v kapitole 3.3.1). Tato adresa musí být ze stejné sítě jako je router ale mimo rozsah DHCP serveru.

Clientům je IP adresa přiřazována automaticky pomocí DHCP.

3 Software

- 3.1 Knihovny
- 3.2 Komunikace
- 3.3 Změny a nastavení
- **3.3.1** Server

4 Závěr

Arduino - piškvorky

Seznam použité literatury a zdrojů informací

- [1] *Arduino store: ARDUINO ETHERNET REV3* [online]. [cit. 2019-02-05]. Dostupné z: https://store.arduino.cc/arduino-ethernet-rev3-without-poe
- [2] *Arduino: Ethernet library* [online]. [cit. 2018-12-18]. Dostupné z: https://www.arduino.cc/en/Reference/Ethernet
- [3] *Arduino store: ARDUINO DUE* [online]. [cit. 2019-02-05]. Dostupné z: https://store.arduino.cc/arduino-due
- [4] ZÁVORKA, Jan. Janzavorka/BP_PROJ: Nastavení routeru. *Github* [online]. [cit. 2019-02-05]. Dostupné z: https://github.com/janzavorka/BP_PROJ/tree/master/piskvorky_MP_v1/nastaveni_router

Seznam použitého softwaru

- 1. TEXmaker, TEXLive
- 2. Arduino IDE
- 3. Tables Generator
- 4. Citace.com
- 5. EasyEDA
- 6. IrfanView
- 7. Linux Mint 18.1 Cinnamon 64-bit

Seznam příloh

Příloha 1: příloha